

Solucion - Examen - Sistemas Lineales 2  
Julio 2009

Problema 1:

② Circuito de Fig. 1

$$\frac{d v_{out}(t)}{dt} = \frac{1}{\tau} v_{in}(t)$$

Circuito de Fig. 2, 12g.

$$v_{out}(t) = b_0 v_{in}(t)$$

Circuito de Fig 2, Der.

$$v_{out}(t) = \sum_{i=1}^n v_i(t)$$

⑥  $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -a_0 \\ 1 & 0 & -a_1 \\ 0 & 1 & -a_2 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} b_0 \\ b_1 \\ b_2 \end{pmatrix},$

$$E = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, D = 0.$$

$$H(s) = \frac{(b_2 s^2 + b_1 s + b_0)}{(s^3 + a_2 s^2 + a_1 s + a_0)}.$$

$$\textcircled{c} \quad A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & -3 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$E = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad D = 0$$

$$H(s) = \frac{1}{(s+1)^3}$$

(i) El sistema es internamente estable.  
Los valores propios de  $A$  tienen todos parte real negativa.

(ii) El sistema es BIBO estable.  
Esto es implicado por la estabilidad interna del sistema.

$$\textcircled{d} \quad Y(s) = H(s) U(s) = \frac{1}{s(s+1)^3} =$$

$$= \frac{1}{s} - \frac{1}{(s+1)} - \frac{1}{(s+1)^2} - \frac{1}{(s+1)^3}$$

$$\Rightarrow y(t) = 1 - e^{-t} - t e^{-t} - \frac{1}{2} t^2 e^{-t}, \quad t \geq 0$$

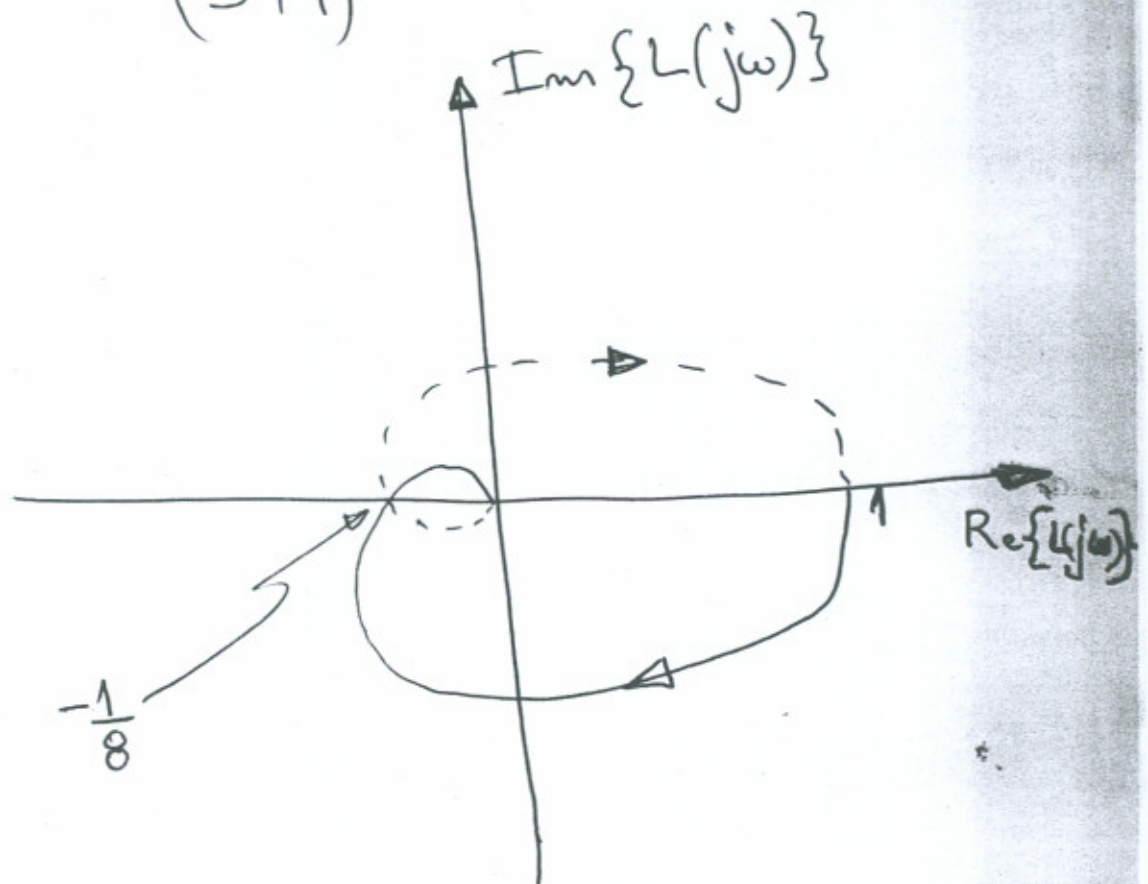


(e)

$$L(s) = \frac{1}{(s+1)^3}$$

$\Rightarrow$

$$P=0$$



$$L(j\omega_c) = \frac{1}{(1+j\omega_c)^3} =$$

$$= \frac{(1-3\omega_c^2)}{[(1-3\omega_c^2)^2 + \omega_c^2(3-\omega_c^2)^2]}$$

$$- \frac{j\omega_c(3-\omega_c^2)}{[(1-3\omega_c^2)^2 + \omega_c^2(3-\omega_c^2)^2]}$$

$$\text{Im}\{L(j\omega_c)\} = 0 \Rightarrow$$

$$\omega_c^2 = 3$$

$$\Rightarrow L(j\omega_c) = -\frac{1}{8}$$

Entonces, el sistema es BIBO estable si y solo si  
 $k < 8$ .