

**Examen de Electrónica 2****26/12/2007**

Resolver cada problema en hojas separadas.

Duración de la prueba: 3 horas 30 minutos.

La prueba es sin material.

Los puntajes de los problemas se indican sobre un total de 100 puntos.

**Problema 1 (39 puntos):**

En la Figura 1 se tiene un circuito Colpitts diferencial. Para éste circuito:

- Determinar la frecuencia y condición de oscilación. (Sugerencia: tenga en cuenta la simetría del circuito para estudiar el mismo)
- ¿Qué condición debe cumplir  $I_{bias}$  para que el oscilador arranque?
- ¿Cómo funciona el mecanismo de estabilización de amplitud? Cuando el oscilador arranca y la amplitud de  $V_o$  va creciendo, explicar qué mecanismos actúan para que  $V_o$  se estabilice en su valor final.
- Si se considera el efecto de los capacitores  $C_\mu$  y  $C_\pi$  en el comportamiento del circuito, expresar la frecuencia de oscilación considerando estos capacitores.

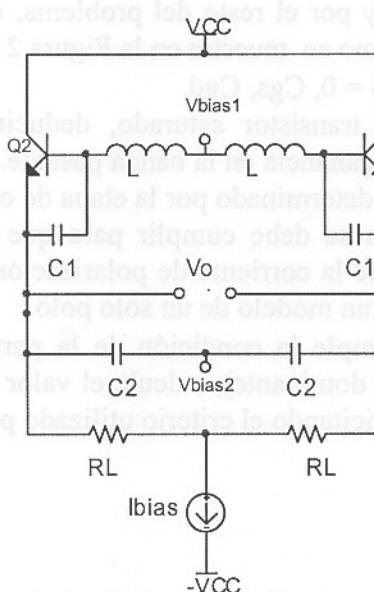
Datos: el  $\beta$  del transistor se podrá considerar muy grande.

Figura 1

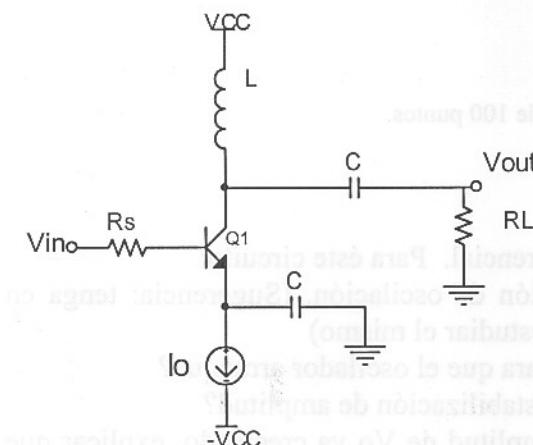
**Problema 2 (39 puntos):**

Figura 1

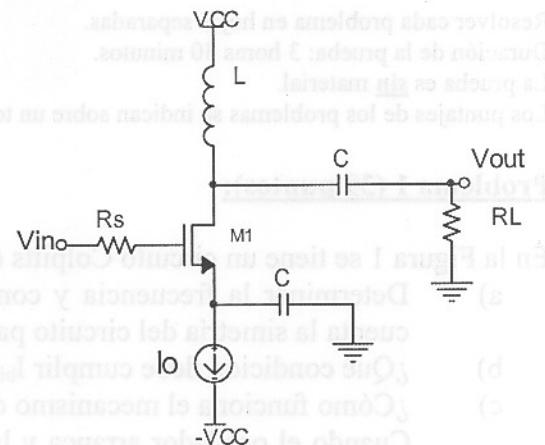


Figura 2

Datos de Q1:  $C_\mu = 1\text{pF}$ ,  $C_{je} = 1\text{pF}$ ,  $fT@25\text{mA} = 5\text{Ghz}$ ,  $\beta = 200$ ,  $VA = \infty$   
 $C = \infty$ ,  $L = \infty$

- Para el circuito de la Figura 1 calcule  $f_{-3\text{dB}}$  y la ganancia en la banda pasante si  $Io = 10\text{mA}$ ,  $RL = 1\text{k}\Omega$ ,  $Rs = 100\Omega$ .
  - A partir de esta parte y por el resto del problema, el transistor Q1 se sustituye por el transistor M1 como se muestra en la Figura 2.
- Parámetros de M1:  $\beta = 0$ ,  $C_{gs}$ ,  $C_{gd}$ .
- Suponiendo el transistor saturado, deducir las expresiones del polo dominante y la ganancia en la banda pasante. Para ello asuma que el polo dominante está determinado por la etapa de entrada del circuito.
  - ¿Qué condición se debe cumplir para que el  $fT$  del amplificador sea independiente de la corriente de polarización? En esta parte asuma para el amplificador un modelo de un solo polo.
- Asumiendo que se cumple la condición de la parte b) ii) y que  $\omega_{p2} = gm/C_{gs}$  (expresión del polo no dominante), calcule el valor de  $Io$  para tener un Margen de Fase aceptable, explicitando el criterio utilizado para ello.

**Pregunta (22pts) :**

En la Figura 1 se tiene una variación de una etapa de potencia tipo clase AB. El transistor Q4 está implementado con un pnp tipo TIP42 y el Q3 con un npn tipo TIP41, cuya hoja de datos se da en la Figura 2.

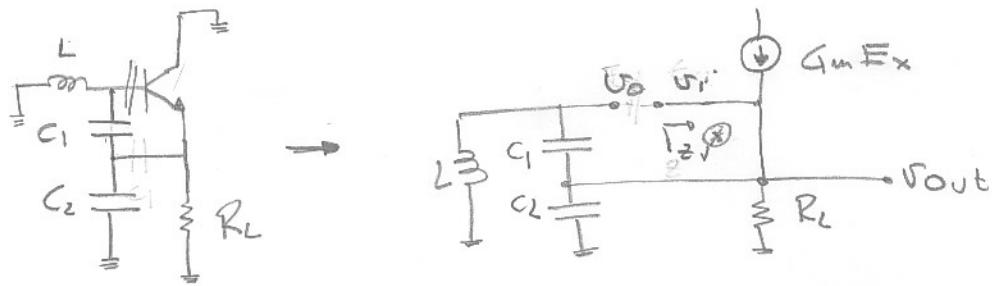
Se pide:

- Si se quiere una potencia máxima por la carga de 16W, ¿cuál es el voltaje de la fuente necesario?
- Consideramos ahora amplitudes a la salida entre 0 y la que da la potencia de 16W a la salida. ¿Cuál es la máxima potencia disipada por cada uno de los transistores Q3 y Q4 para entradas en este rango? ¿Cuánto vale en este caso la eficiencia del circuito, despreciando la potencia disipada en las etapas de Q1 y Q2?

## Examen Electrónica 2 Diciembre 2007

Problema 1

a) Se usa una estructura diferencial para obtener el doble de Vout.  
 Considerando el hecho que el circuito es diferencial:  
 estudia solo la mitad del mismo:



• Como  $\beta$  es muy grande considero  $\infty$  la  $Z_1$  a los estados del cálculo

$$1) \bar{E}_x = V_i - V_{out}$$

$$2) V_o \equiv -V_{out} \frac{Z_L}{Z_L + Z_{C_1}} = V_{out} \frac{sL}{sL + 1/sC_1} = V_{out} \frac{s^2LC_1}{1 + s^2LC_1}$$

$$3) G_m E_x = \left( R_L \parallel Z_{C_2} \parallel (Z_{C_1} + Z_L) \right)^{-1} \cdot V_{out}$$

$$= \left( \frac{1}{R_L} + sC_2 + \frac{sC_1}{LC_1s + 1} \right) V_{out}$$

$$\therefore G_m V_i = \left( G_m + \frac{1}{R_L} + sC_2 + \frac{sC_1}{LC_1s + 1} \right) \cdot \frac{s^2LC_1}{1 + s^2LC_1}$$

$$\left( \frac{V_o}{V_i} \right)^{-1} = \left[ G_m + \frac{1}{R_L} + s \left( \frac{C_1C_2Ls^2 + C_1 + C_2}{LC_1s^2 + 1} \right) \right] \cdot \frac{s^2LC_1}{s^2LC_1} \cdot \frac{1}{G_m}$$

Ec.(1)

Porque el circuito es real,  $I_m \cdot (V_o/V_i) = 0$ , entonces:

$$\frac{C_1C_2Ls^2 + C_1 + C_2}{LC_1s^2 + 1} \Big|_{s=j\omega} = 0 \Rightarrow$$

$$\boxed{\omega_{res} = \sqrt{\frac{C_1 + C_2}{L \cdot C_1 \cdot C_2}}}$$

A continuación:  $\text{Re}(\text{v}_o/\text{v}_i) = 1$ , entonces:

$$\left( \frac{g_m + \frac{1}{R_L}}{R_L} \cdot \frac{1}{g_m} \left( \underbrace{1 - \frac{C_1}{C_1 + C_2}}_{\frac{C_2}{C_1 + C_2}} \right) \right) = 1 \quad \Rightarrow \quad R_3 g_m = \frac{C_1}{C_2}$$

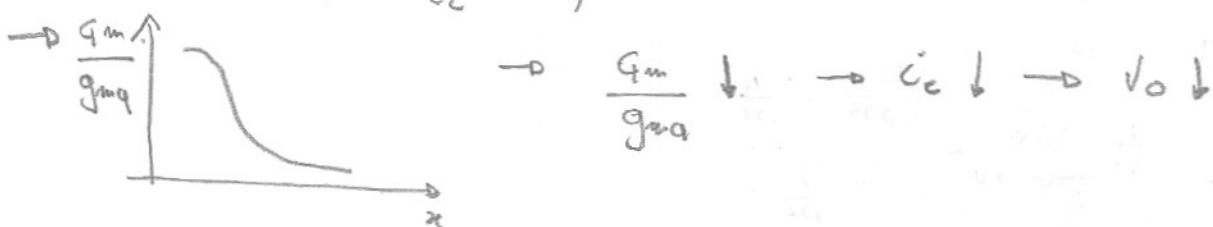
b) a) Para que el circuito oscile  $\frac{\text{v}_o}{\text{v}_i} > 1 \Rightarrow g_m > \frac{C_1}{C_2 R_L}$ .

Al momento del oscilación  $g_m = g_{mQ} = g_m = \frac{I_1}{V_T}$ .

Entonces:  $\frac{I_1}{V_T} > \frac{C_1}{C_2 R_L} \Rightarrow I_{bias} > \frac{2V_T}{R_L} \frac{C_1}{C_2}$

c)  $\text{v}_o \uparrow \rightarrow V_e \uparrow \rightarrow E_x \uparrow \rightarrow x = \frac{6x}{V_T} \uparrow$

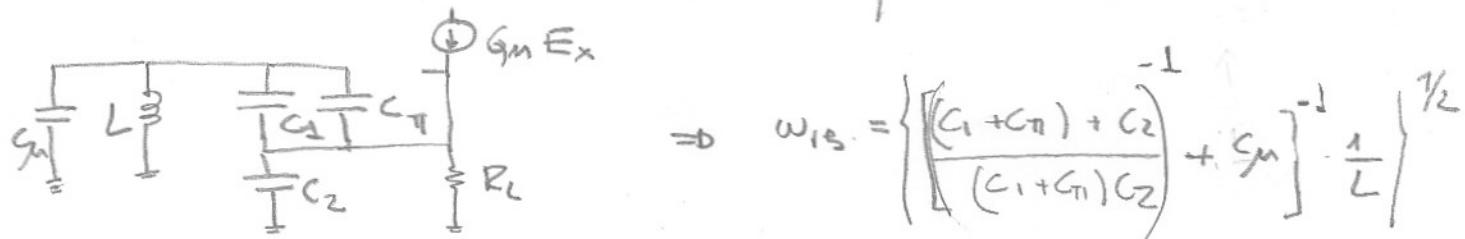
$$(V_b \approx \frac{C_1 + C_2}{C_2} \cdot V_e)$$



$$\Rightarrow \frac{g_m}{g_{mQ}} \downarrow \rightarrow i_c \downarrow \rightarrow V_o \downarrow$$

Cuando  $E_x$  aumenta, también lo hacen las componentes no lineales de  $i_c$ ; por lo que la componente fundamental de  $i_c$  disminuye, haciendo que  $E_x$  domine y por tanto también lo haga  $V_o$ .

c) Ahora el modelo del oscilador pierde:



$$\Rightarrow \omega_{res} = \left\{ \left[ \left( \frac{(C_1 + C_2) + C_2}{(C_1 + C_2) C_2} \right)^{-1} + G_m \right]^{-1} \cdot \frac{1}{L} \right\}^{1/2}$$

*pendiente*

## Problema 2

a) Calculo  $C_{\pi}$  @ 10mA

$$f_{\pi} @ 25mA = \frac{g_m}{2\pi(C_{\pi} + C_m)} \Rightarrow C_{\pi} = \frac{g_m}{2\pi f_{\pi} @ 25mA} - C_m$$

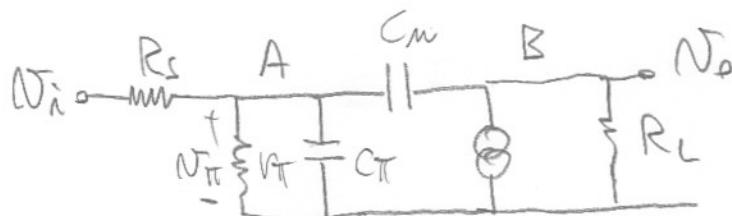
$$C_{\pi} = C_{ge} + KI = \frac{g_m}{2\pi f_{\pi} @ 25mA} - C_m$$

$$\Rightarrow K = \frac{1}{I} \left( \frac{g_m}{2\pi f_{\pi} @ 25mA} - C_m - C_{ge} \right) = 1,144 \times 10^{-9} \frac{C}{A}$$

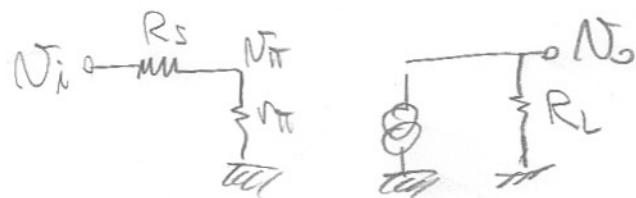
$$\Rightarrow C_{\pi} @ 10mA = C_{ge} + K \cdot I_0 = 12,44 \mu F$$

$L = \infty \Rightarrow$  es un circuito abierto en señal |  $\Rightarrow$  el modelo  
 $C = \infty \Rightarrow$  es un corto circuito en señal

en pequeña señal de



en la banda pasante

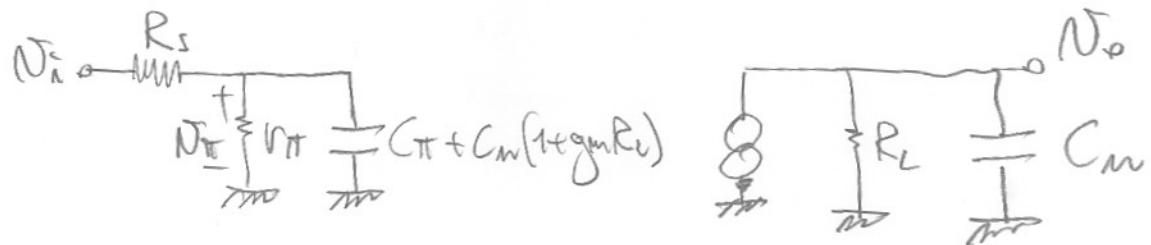


$$N_o = -g_m R_L N_{\pi} = -g_m R_L \frac{V_{\pi} N_i}{R_s + V_{\pi}}$$

$$\Rightarrow A = -g_m R_L \frac{V_{\pi}}{R_s + V_{\pi}} = -522$$

## Problema 2

2) Aplicando Miller a  $C_m$



Polo de la entrada

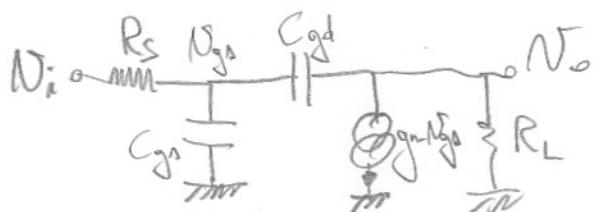
$$f_{P_1} = \frac{1}{2\pi(R_s || r_\pi)(C_\pi + C_m(1 + g_m R_L))} = 4,76 \text{ MHz}$$

Polo de la salida

$$f_{P_2} = \frac{1}{2\pi R_L C_m} = 160 \text{ MHz}$$

$$\Rightarrow f_{-3dB} = f_{P_1} = 4,76 \text{ MHz}$$

b) i)



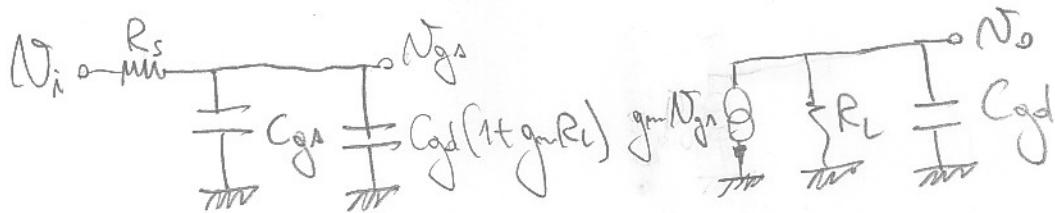
En la banda presente



$$N_o = -g_m R_L N_i \Rightarrow \left[ \frac{N_o}{N_i} = -g_m R_L \right]$$

## Problema 2

b) i) Para calcular el polo dominante aplico Miller a  $C_{gd}$



Por lo tanto

$$f_T + f_{-3dB} = \frac{1}{2\pi R_s(C_{gs} + C_{gd}(1 + g_m R_L))} \Rightarrow f_{-3dB} = \frac{1}{2\pi R_s(C_{gs} + C_{gd}(1 + g_m R_L))}$$

ii)  $f_T = P_p A_o = \frac{g_m R_L}{2\pi R_s(C_{gs} + C_{gd}(1 + g_m R_L))}$

Si  $C_{gs} + C_{gd} \ll C_{gd} g_m R_L \Rightarrow f_T \approx \frac{g_m R_L}{2\pi R_s g_m R_L C_{gd}} = \frac{1}{2\pi R_s C_{gd}}$

$$\Rightarrow C_{gs} + C_{gd} \ll C_{gd} g_m R_L$$

Independiente de  $g_m$   
⇒ Independiente de  $I_o$

c) Un margen de Fase aceptable es de  $65^\circ$ .

Para que esto se cumple  $\Rightarrow f_{PMD} = 2,2 f_T$

$$\frac{g_m}{2\pi C_{gs}} = 2,2 \cdot \frac{1}{2\pi R_s C_{gd}}$$

$$\left. \begin{aligned} g_m &= \frac{2 I_D}{2 N_{gs}} \\ I_D &= \frac{\beta}{2} (N_{gs} - V_0)^2 \end{aligned} \right| \Rightarrow g_m = \sqrt{2\beta} \sqrt{I_D}$$

$$\Rightarrow \sqrt{2\beta} \sqrt{I_D} = 2,2 \frac{C_{gs}}{R_s C_{gd}} \Rightarrow I_D = \frac{2,4}{\beta} \frac{C_{gs}}{C_{gd} R_s}$$

Pablo Castro

# Preguntas

a)  $P_L^{\text{máx}} = 16 \text{ W}$

$$P_L^{\text{máx}} = \frac{V_{CC}^2}{2R_L} \Rightarrow V_{CC} = \sqrt{P_L^{\text{máx}} \cdot 2R_L} = 8$$

$\uparrow$   
 $V_o = V_{CC}$

b)  $P_{\text{dis. c/tran}} = \frac{P_S - P_L}{2} = \frac{V_{CC} \cdot V_o}{\pi R_L} - \frac{V_o^2}{4R_L} \Big|_{V_o = \frac{2V_{CC}}{\pi}} = \frac{V_{CC}^2}{\pi^2 R_L} = 3.24 \text{ W}$

$$\eta = \frac{\frac{V_o^2}{2R_L}}{2V_{CC} \cdot \frac{V_o}{\pi R_L}} \Big|_{V_o = \frac{2V_{CC}}{\pi}} = \frac{\frac{2V_{CC}}{2R_L \pi}}{\frac{2V_{CC}}{R_L \pi}} = \frac{1}{2} \Rightarrow \boxed{\eta = 50\%}$$

c) Con un disipador:  $\theta_{JA}' = \theta_{JC} + \theta_{CS} + \theta_{SA}$

$$\theta_{JA}' = 1.67 \text{ }^\circ\text{C/W} + 2.5 \text{ }^\circ\text{C/W} + 2 \text{ }^\circ\text{C/W} = 6.17 \text{ }^\circ\text{C/W}$$



$$P_{\text{máx}}^{\text{c/tran}} = \frac{T_{J,\text{máx}} - T_A}{\theta_{JA}'} = \frac{150 \text{ }^\circ\text{C} - 40 \text{ }^\circ\text{C}}{6.17 \text{ }^\circ\text{C/W}} = 17.8 \text{ W}$$

En la parte (b) vimos que la máxima potencia que puede disipar el transistor con las especificaciones dadas es 3.24W. Con el disipador podemos alcanzar esa potencia máxima.

Por tanto  $T_J = P_{\text{máx}}^{\text{c/tran}} \theta_{JA}' + T_A = 3.24 \cdot 6.17 + 40 = \underline{60 \text{ }^\circ\text{C}}$