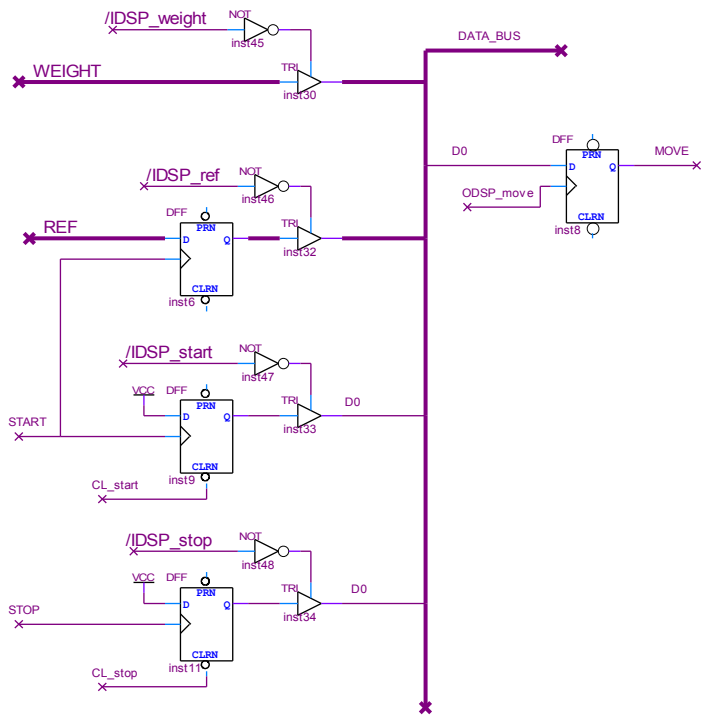
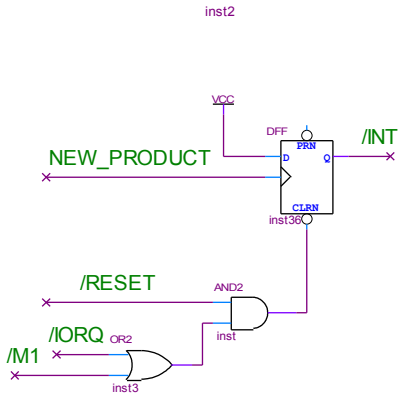
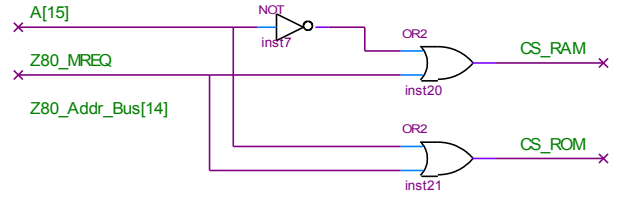
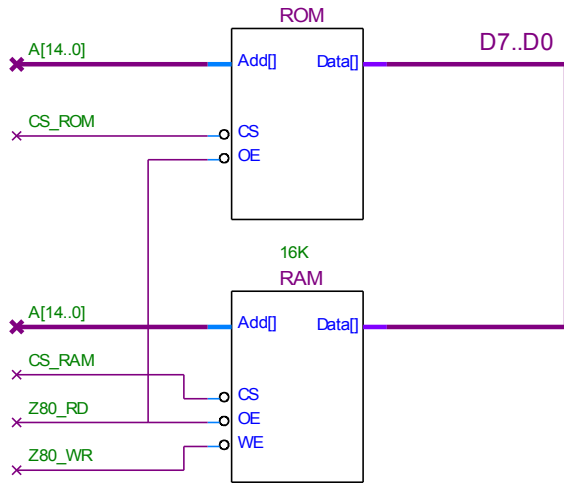
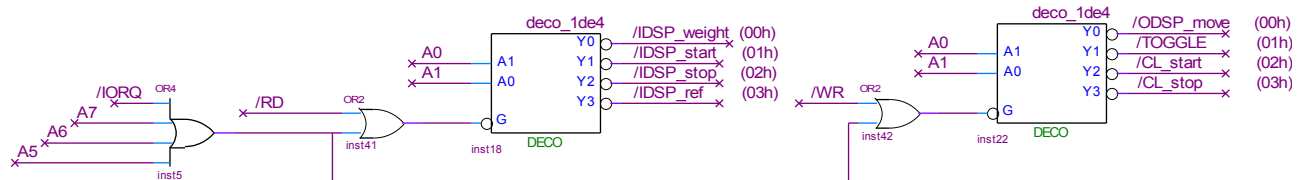


**PROBLEMA 1**

a) Hardware



rango	A7A6A5A4	A3A2A1A0
20h a 2Fh	0 0 1 0	x x x x
C0h a DFh	1 1 0 x	x x x x
Puertos a agregar (A7A6A5 = 000)	0 0 0 x	x x x x



**b) Inicialización y programa principal**

```

IDSP_WEIGHT EQU 0
IDSP_ST EQU 1
IDSP_SP EQU 2
IDSP_REF EQU 3
ODSP_MOVE EQU 0
ODSP_TOG EQU 1
ODSP_ST EQU 2
ODSP_SP EQU 3

ORG 0x0000
    LD SP, 0
    LD A, 0
    OUT (ODSP_MOVE), A
    OUT (CL_ST), A
    OUT (CL_SP), A
    LD (posicion), A ;0x00 -> A, 0xFF -> B
    IM 1
    EI

loop_st:
    CALL otras_tareas
    IN A, (IDSP_ST) ;loop en espera de start
    BIT 0, A
    JP Z, loop_st
    OUT (CL_ST), A ;borro ff
    IN A, (IDSP_REF)
    LD (ref), A ;leo y guardo en memoria ref
    LD A, 0xFF
    OUT (ODSP_MOVE), A ;prendo cinta

loop_sp:
    CALL otras_tareas
    IN A, (IDSP_SP) ;loop en espera de stop
    BIT 0, A
    JP Z, loop_sp
    OUT (CL_SP), A ;borro ff
    LD A, 0
    OUT (ODSP_MOVE), A ;apago cinta
    JP loop_st

ORG 0x8000
ref: DB
posicion: DB

```

**c) Rutina atención a interrupción**

```

ORG 0x0038
    PUSH AF
    PUSH BC
    IN A, (IDSP_WEIGHT)
    LD B, A
    LD A, (ref)
    CP B ;referencia - peso
    JP C, mayor ;si es negativo salto

menor: LD A, (posicion)
    BIT 0, A ;si posicion = 0x00 ya estoy en A y no tengo que
    JP Z, fin ;hacer nada
    JP toggle ;si no voy a mover el brazo

mayor: LD A, (posicion)
    BIT 0, A ;si posicion = 0xFF ya estoy en B y no tengo que
    JP NZ, fin ;hacer nada

toggle: ;si no muevo el brazo
    CPL ;complemento posicion
    LD (posicion), A
    OUT (ODSP_TOG), A ;muevo brazo

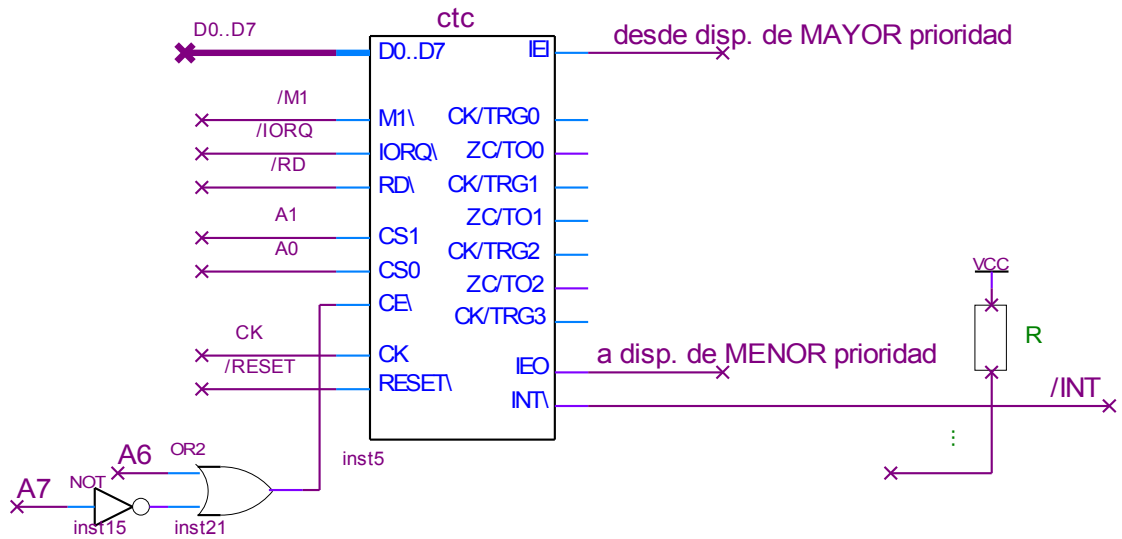
fin: POP BC
    POP AF
    EI
    RET

```

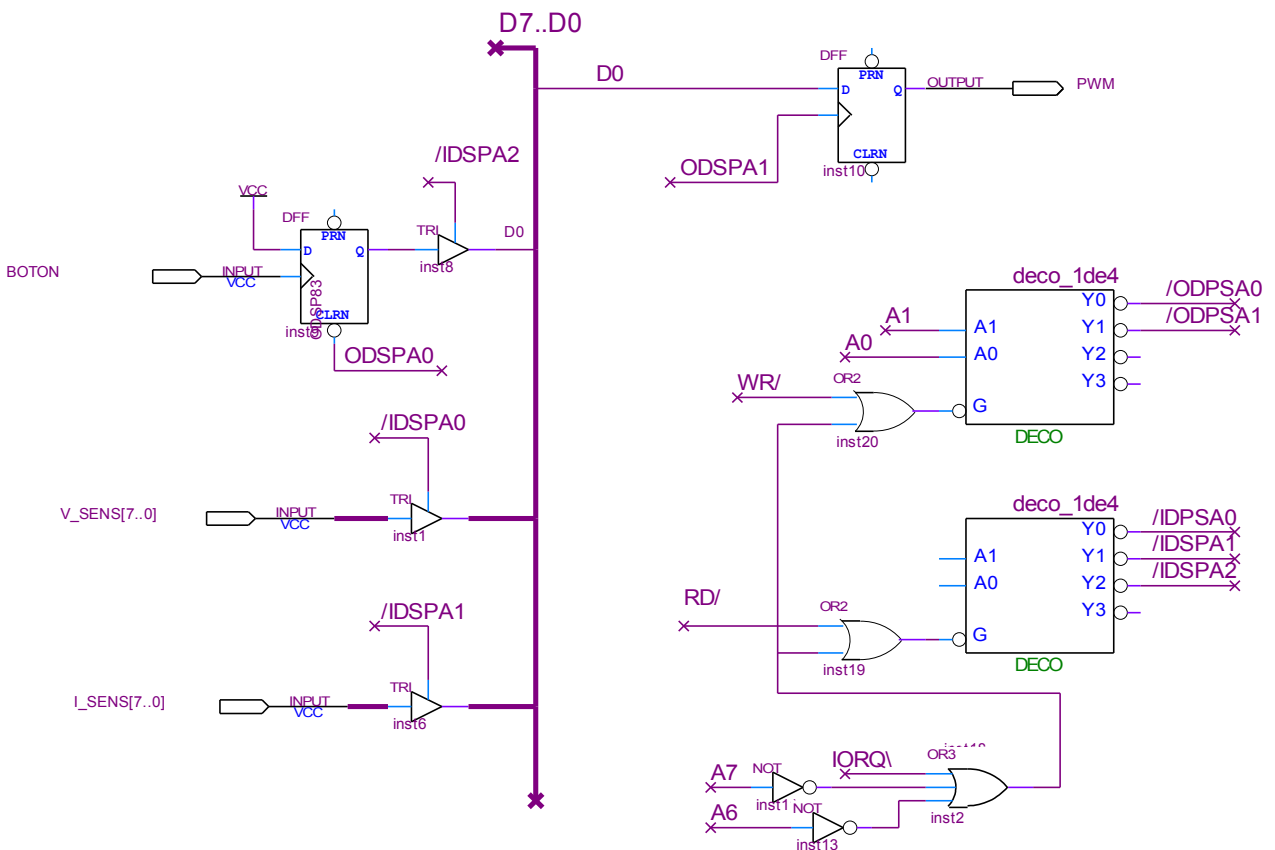
**PROBLEMA 2**

**a) Hardware**

CTC a partir de dirección 0x80



Puertos (entrada botón con FF, entradas i\_sens y v\_sens, salida pwm) desde la dirección 0xA0



**b) Inicialización y reserva memoria**

```

CTC0 EQU 0x80
CTC1 EQU 0x81
V_SENS EQU 0xA0
I_SENS EQU 0xA1
boton EQU 0xA2
cl_boton EQU 0xA0
PWM EQU 0xA1

IREF EQU 85
VFLOT EQU 120
n_ton_min EQU 10
APAGADO EQU 0
; PRENDIDO = not APAGADO
PRENDIDO EQU 0xFF

vector EQU 0
; canal0 ei, timer, pre=256,
autotrg
CWctc0 EQU 1011 0111B
ctectc0 EQU 100
; canal1 ídem canal 0
CWctc1 EQU 1011 0111B
; detención canal1: di, no sigue
cte
CWdi EQU 0011 0001B

ORG 0x2000
tabla:
DW rutint_periodica
DW rutint_ton

ORG 0x8000
n_ton: db
modo: db
cont10veces: db

ORG 0
ld SP, 0
im 2
ld I, tabla/256 ; tabla en rom
ld a, APAGADO
ld (modo), a

ld a, vector ; vector de int.
out (CTC0), a
ld a, CWctc0 ; arrancho int
periódica
out (CTC0), a
ld a, ctectc0
out (CTC0), a

out (cl_boton), a ; borro FF
boton
ld a, 0 ; inicio pwm=0
out (PWM), a
EI
; ...
; siguen otras inicializaciones
; y programa principal

```

**c) rutina interrupción periódica**

```

;;;;;-----
; rutint_periodica
; Si llegó pulso botón{
; complemento modo
; Si ( modo encendido) {
; inicializo cont10veces
; inicializo var n_ton
; }
; }
; Si (modo encendido) {
; pwm = 1
; arrancho temporizador ton
; modifico cont10veces
; Si es la décima int {
; n_ton = new_n_ton(n_ton)
; inicializo contador
; }
; Si tensión > VFLOT {
; modo = apagado
; }
; }

rutint_periodica:
ei
push af
in a, (boton)
bit 0, a
jr z, finsiboton
; si boton pulsado{
; borro ff boton
out (cl_boton), a
; complemento modo
ld a, (modo)
cpl
ld (modo), a
or a
jr z, finsiencendido
; si modo encendido{
; cont10veces = 10
; n_ton = n_ton_min
ld a, 10
ld (cont10veces), a
ld a, n_ton_min
ld (n_ton), a
finsiencendido:
finsiboton:
ld a, (modo)
or a
jr z, finsiencendido2
; si modo encendido{
; pwm = 1
ld a, 0xFF
out (pwm), a
; arrancho ton (cte = n_ton)
ld a, CWctc1
out (CTC1), a
ld a, (n_ton)
out (CTC1), a

```

```

        ; dec cont10veces
dec (cont10veces)
jr nz, finsicont
        ; si cont10veces = 0{
                ; actualizo n_ton
ld a, (n_ton)
call new_n_ton
ld (n_ton), a
                ; inic cont10veces
ld a, 10
ld (cont10veces), a
finsicont:
in a, (vsens)        ; leo tension
cp a, VFLOT
jr nc, finsivsens
        ; si V > VFLOT{
                ; modo = APAGADO
ld a, APAGADO
ld (modo), a
finsivsens:
finsiencendido2:
pop af
reti

;;;;;-----
; la subrutina new_t_on que
; se suponía dada podría ser así:
;new_n_ton() {
;   leo corriente
;   si I != IREF{
;       si I < IREF{
;           n_ton = n_ton + 1
;           si n_ton > n_ton_max{
;               n_ton = n_ton_max
;           }
;       }else{
;           n_ton = n_ton - 1
;           si n_ton < n_ton_min{
;               n_ton = n_ton_min
;           }
;       }
;   }
; }
; }

```

```

; }
actualizo_n_ton:
in a, (isens)        ; leo corriente
cp a, IREF
jr z, finsidistinto
        ; si I != IREF{
jr nc, else
        ; si I < IREF{
                ; n_ton = n_ton + 1
                ; saturando en n_ton_max
ld a, (n_ton)
inc a
cp a, n_ton_max
jr c, finsaturomax
ld a, n_ton_max
finsaturomax:
jr finsimenor
else:
                ; n_ton = n_ton - 1
                ; saturando n_ton_min
ld a, (n_ton)
dec a
cp a, n_ton_min
jr c, finsaturomin
ld a, n_ton_min
finsaturomin:
finsimenor:
finsidistinto:
ret

```

#### d) interrupción Ton

```

;;;;;-----
rutint_ton:
ei
push af
ld a, 0                ; pwm = 0
out (pwm), a
ld a, CWdi            ; detengo
interrupciones ton
out (CTC1), a
pop af
reti

```