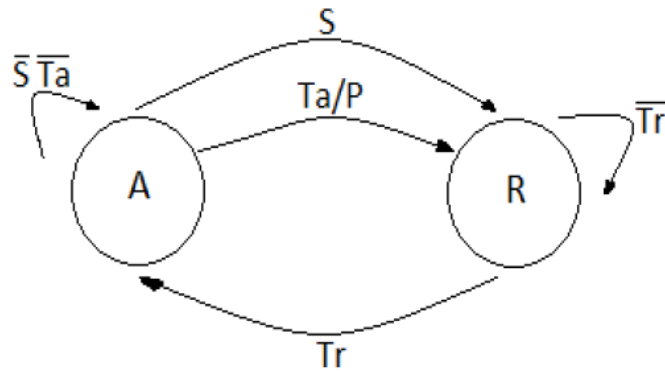


EXAMEN FEB2011 (usando T80)

Marcapasos sencillo



Estados:

R: Resposo

A: Alerta

Entradas

S: Sensa el latido

Salidas:

P: Estimula el corazón

Otras Entradas:

Port_Ta

Port_Tb

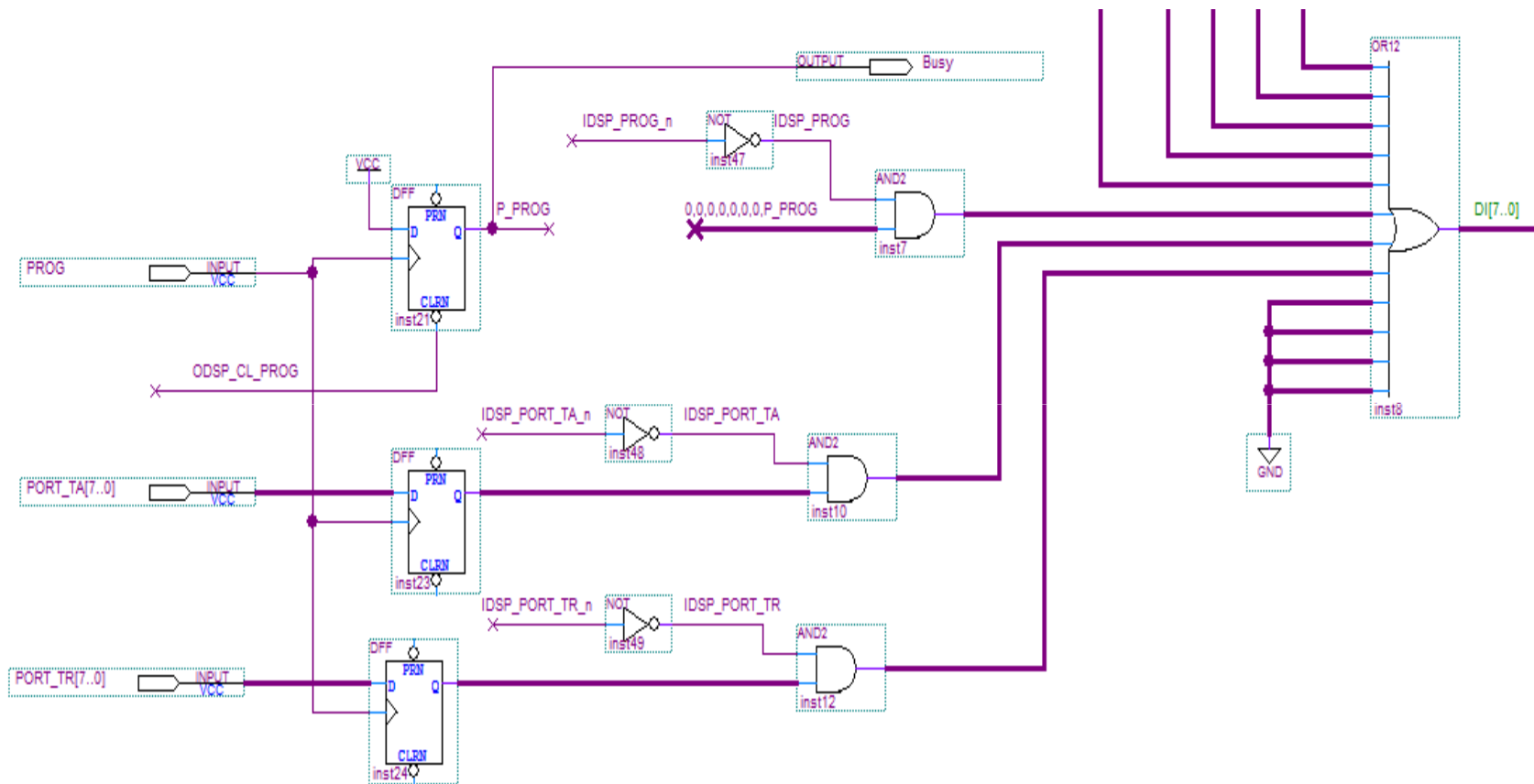
Prog

Otras Salidas:

Busy

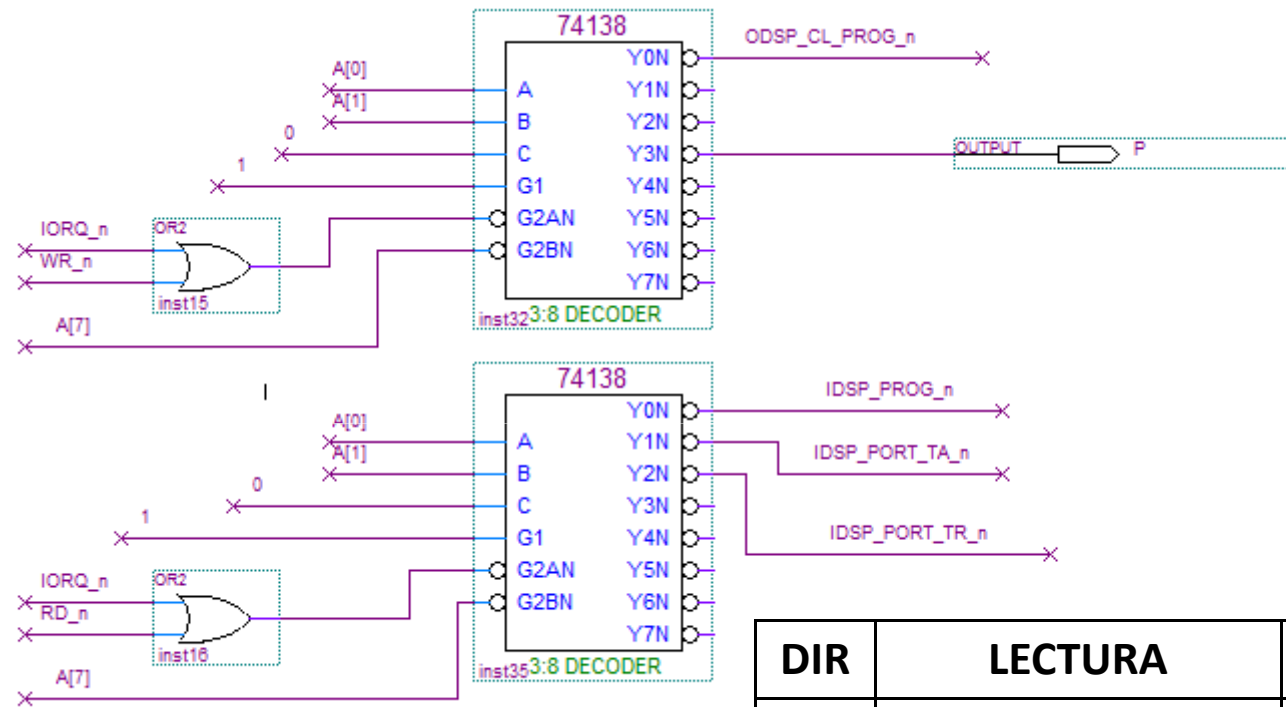
EXAMEN FEB2011 (usando T80)

Puertos



EXAMEN FEB2011 (usando T80)

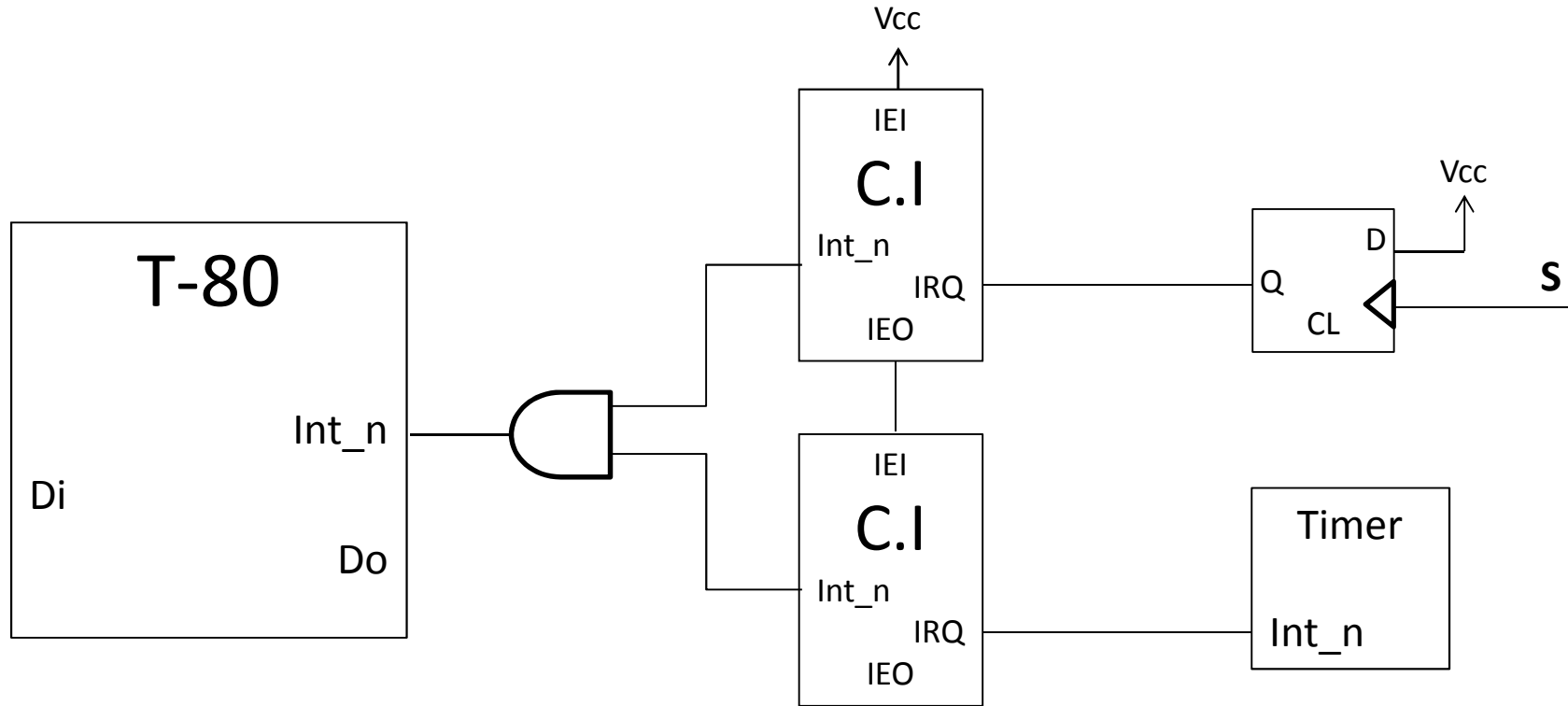
Decodificación de Puertos



DIR	LECTURA	ESCRITURA
00	PROG	CL_PROG
01	PORT_TA	
02	PORT_TR	
03		P

EXAMEN FEB2011 (usando T80)

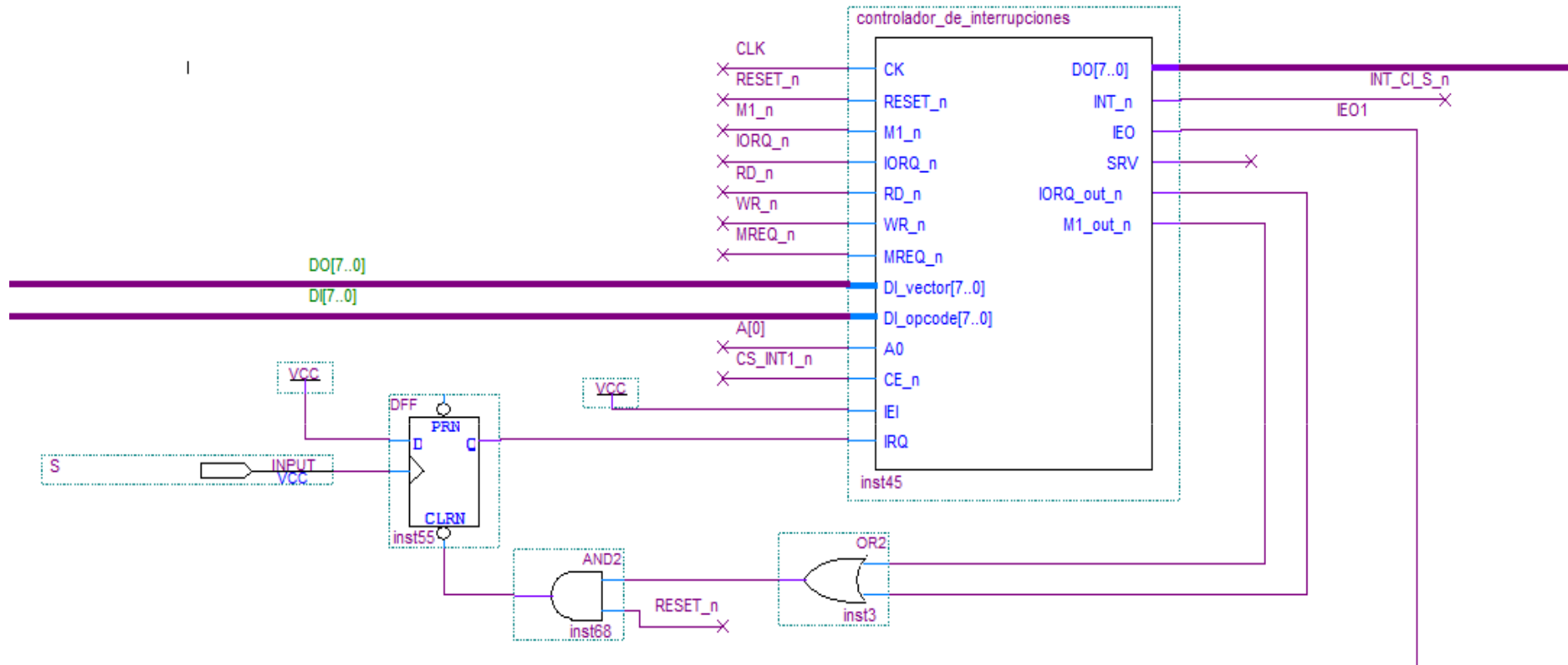
Controladores de Interrupciones y Timer



- Interrupción de **S** tiene mayor prioridad que la interrupción del Timer

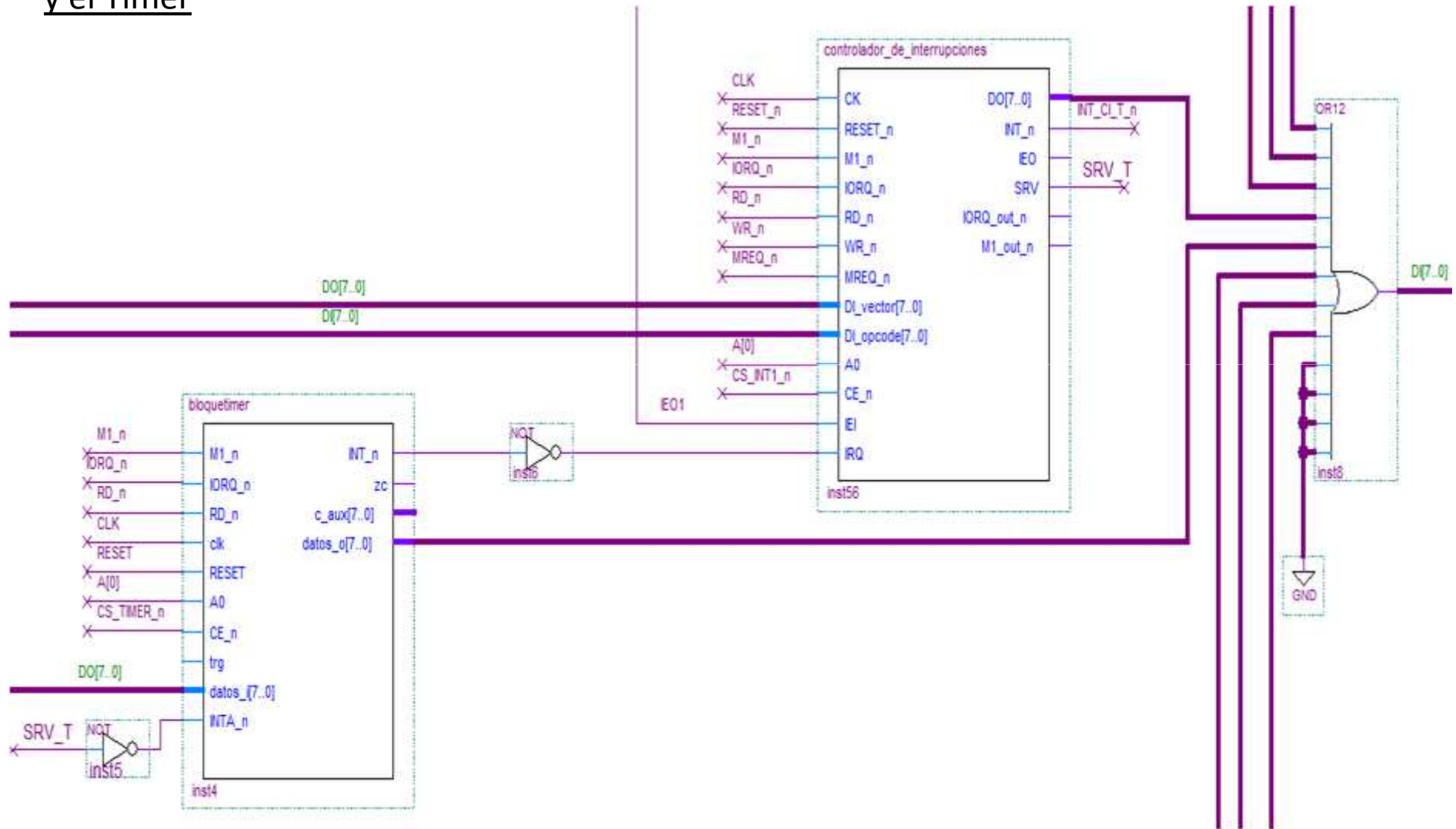
EXAMEN FEB2011 (usando T80)

Controlador de Interrupciones de S



EXAMEN FEB2011 (usando T80)

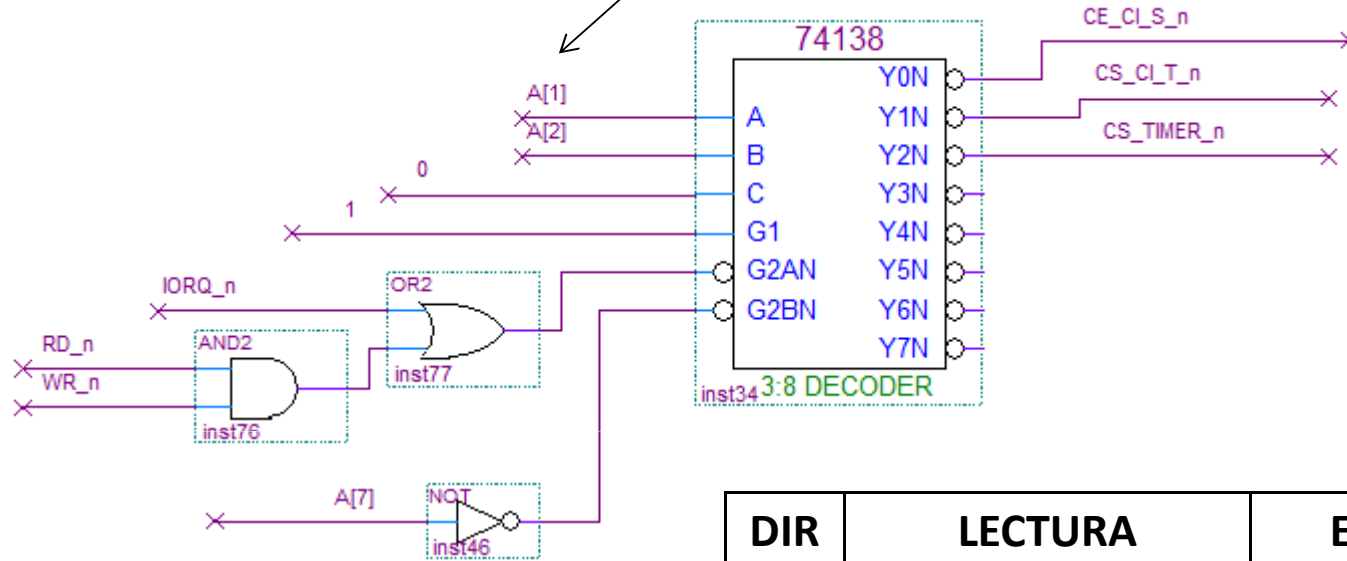
Controlador de Interrupciones y el Timer



EXAMEN FEB2011 (usando T80)

Decodificación de Cis y Timer

Observar que no tiene A0



DIR	LECTURA	ESCRITURA
80	CI_S_VECTOR	CI_S_VECTOR
81	CI_S_CL_PETICIÓN	CI_S_ESTADO
82	CI_T_VECTOR	CI_T_VECTOR
83	CI_T_CL_PETICIÓN	CI_T_ESTADO
84	TMR_CTE	TMR_FLG_ZC
85	TMR_CTRL	TMR_CUENTA

EXAMEN FEB2011 (usando T80)

```

PROG equ 00
CLR_PROG equ 00
PORT_TA equ 01
PORT_TR equ 02
P equ 03

CI_S_VI equ 80
CI_S_CL_PETICIÓN equ 81

CI_T_VI equ 82
CI_T_CL_PETICIÓN equ 83

TMR_CTE equ 84
TMR_CTRL equ 85

VAL_TA_INI equ 70
VAL_TR_INI equ 30
    
```

DIR	LECTURA	ESCRITURA
00	PROG	CL_PROG
01	PORT_TA	
02	PORT_TR	
03		P
80	CI_S_VECTOR	CI_S_VECTOR
81	CI_S_CL_PETICIÓN	CI_S_ESTADO
82	CI_T_VECTOR	CI_T_VECTOR
83	CI_T_CL_PETICIÓN	CI_T_ESTADO
84	TMR_CTE	TMR_FLG_ZC
85	TMR_CTRL	TMR_CUENTA

← Lo pide la letra (valor inicial de Ta y Tr)

EXAMEN FEB2011 (usando T80)

b)

Programa PRINCIPAL

```
org 100h
ppal: in A, (PROG)           ; leo PROG
      BIT 0,A              ; Si es 0 sigo leyendo
      jp Z, ppal           ; sino, cargo tiempos
      in A, (PORT_TA) ←
      ld (VAL_TA), A
      in A, (PORT_TR) ←
      ld (VAL_TR), A
      out (CLR_PROG), A ←
      JP ppal
```

Definidas con los EQU

```
org 8000h
VAL_TA: db
VAL_TR: db
ESTADO: db
```

Se definen las variables

EXAMEN FEB2011 (usando T80)

c) org 500h

rutint_s:

```
    push AF
    ld A, E_REPOSO
    cp (ESTADO)           ; me fijo si estoy en reposo
    jp Z, retorno_rutint_s
    ld (ESTADO), A       ; paso a estado reposo
    ld A, (VAL_TR)
    out (TMR_CTE), A     ; Cambio cte tiempo a VAL_TR
    ld A, T_CW
    out (TMR_CTRL), A   ; empiezo a contar TR
    out (CI_T_CL_PETICIÓN),A ;Borro petición CI_T
                                ;por si interrumpió mientras
                                ;atendía a CI_S
```

retorno_rutint_s:

```
    pop AF
    ei                   ; es indistinto donde se habilitan las
                        ; interrupciones
    reti
```

E_REPOSO equ 00 ; representa reposo en variable ESTADO

E_ALERTA equ 01 ; representa alerta en variable ESTADO

T_CW equ 1X101001 ; int habil, sw reset, trg c/cte,
 prescaler=9 (2^9 = 512)

EXAMEN FEB2011 (usando T80)

```
rutint_t:
    push AF
    ld ←A, E_REPOSO
    cp (ESTADO)                ; me fijo si estoy en reposo
    ei
    jp Z, Estoy_en_reposo

Estoy_en_alerta:
    ld (ESTADO), A             ; paso a estado reposo
    ld A, (VAL_TR)
    out (TMR_CTE), A          ; Cambio cte tiempo a VAL_TR
    ld A, T_CW
    out (TMR_CTRL), A         ; empiezo a contar TR
    out (P), A                 ; doy pulso P
    jp retorno_rutint_t

Estoy_en_reposo::
    ld A, E_ALERTA
    ld (ESTADO), A             ; paso a estado alerta
    ld A, (VAL_TA)
    out (TMR_CTE), A          ; Cambio cte tiempo a VAL_TA
    ld A, T_CW
    out (TMR_CTRL), A         ; empiezo a contar TA

retorno_rutint_t:
    pop AF
    reti
```

Si está en ALERTA e interrumpe CI_S aquí, y se ejecuta rutint_s:, se cambia a REPOSO, Luego al retornar a rutint_t: se vuelve a cambia a ALERTA en forma erronea. Por eso "ei" debe ir luego de leer (ESTADO), puede ser al final.

EXAMEN FEB2011 (usando T80)

d) org 2000h

tabla_int:

DW: rutint_s

DW: rutint_t

org 0000h

ld sp, 0000

Im2

ld A, tabla_int/256

ld I,A

ld A,E_ALERTA

ld (ESTADO), A

ld A, VAL_TA_INI

ld (VAL_TA), A

ld A, VAL_TR_INI

ld (VAL_TR), A

ld A, 00 ; vector 0 para
; controlador de S

out (CI_S_VI), A

ld A, 02 ; vector 2 para
; controlador de T

out (CI_T_VI), A

ld A, VAL_TA_INI

out (TMR_CTE), A

ld A, T_CW

out (TMR_CTRL), A

; empiezo a contar TA

out (CLR_PROG), A

; Limpio FF PROG

ei

jp ppal