

## Corrección Householder

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \\ 1 & 3 & 9 \\ 1 & 4 & 16 \end{pmatrix} \longrightarrow H_1 A = \begin{pmatrix} -2 & b_{12} & b_{13} \\ 0 & b_{22} & b_{23} \\ 0 & b_{32} & b_{33} \\ 0 & b_{42} & b_{43} \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{signo análogo}}$$

$x = [1, 1, 1, 1]$  MISMO signo

$y = [2, 0, 0, 0]$  MISMO signo

$H \dagger q \quad Hx = \underline{\underline{+}} y$

$\mu = x + y \rightarrow Hx = -y$

$\mu = x - y \rightarrow Hx = y$

En este caso  $\mu = x + y$

$\hookrightarrow Hx = -y$

Es la alternativa que evita cancelaciones.

$\mu = x + y = [1+2, 1, 1, 1]$

MISMO signo

$$⑧ \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ \delta & 0 & 0 \\ 0 & \delta & 0 \\ 0 & 0 & \delta \end{pmatrix} \quad y = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad A^T A x = A^T y$$

$$A^T A = \begin{pmatrix} 1+\delta^2 & 1 & 1 \\ 1 & 1+\delta^2 & 1 \\ 1 & 1 & 1+\delta^2 \end{pmatrix} \quad A^T y = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

sol =  $(x_1, x_2, x_3) = \left( \frac{1}{3+\delta^2}, \frac{1}{3+\delta^2}, \frac{1}{3+\delta^2} \right)$

QR para PMCL

$A \in M_{m,n}(\mathbb{R})$  podemos usar esto solo si  $\text{tg}(A) = 0$

Yo tenemos la desci QR de A. PMCL: minimizar  $\|Ax - y\|^2$

$$\|Ax - y\|^2 = \|QRx - y\|^2 = \|Q^+ (QRx - y)\|^2 = \|Q^+ Q R x - Q^+ y\|^2 = \|Rx - b\|^2$$

$Q^+ = Q^T$  ortogonal  
preserva norma

$$Rx - b = \begin{pmatrix} t_{11} & t_{12} & t_{13} \\ 0 & t_{22} & t_{23} \\ 0 & 0 & t_{33} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ b_4 \end{pmatrix}$$

↓ el x no afecta

obtenemos x resolviendo  $Rx = b_a$  (sist. cuadrado triangular superior)

$$\begin{cases} Hb(A) \rightarrow H \\ H = Q^{-1} = Q^+ \\ HA = R \end{cases}$$

y quedo  $Rx - b = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ -b_4 \end{pmatrix}$

la parte que sí podíamos afectar, la hicimos 0.

solución óptima (minimiza la norma)

no podíamos hacer nada

$(m \geq n)$

$A \in M_{m \times n}(\mathbb{R})$

## Descomposición SVD

$\text{rg}(A) = r \leq n$  ( $\text{rg}(A)$  puede ser  $< n$ )

$$A = USV^T$$

$U \in M_{m \times m}(\mathbb{R})$  ortogonal  
 $S \in M_{m \times n}(\mathbb{R})$  valores sing.  
 $V \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$  ortogonal

$\sigma_i \in \mathbb{R}$   $\sigma_1 \geq \sigma_2 \geq \dots \geq \sigma_r > 0$   
 y si  $r < n$ , 0 también es valor singular.

$r = n$

$$S = \begin{pmatrix} \sigma_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \sigma_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}$$

$r < n$

$$S = \begin{pmatrix} \sigma_1 & 0 & \cdots & 0 & \sim 0 \\ 0 & \sigma_2 & \cdots & 0 & \sim 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & 0 & \sim 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & \sim 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & \sim 0 \end{pmatrix}$$

$$\|Ax - y\|^2 = \|USV^T x - y\|^2 = \|SV^T x - V^T y\|^2$$

ortogonal

$$= \|SV^T x - V^T y\|^2 = \|S\bar{z} - \bar{b}\|^2$$

nuevas  
incógnitas

$$S\bar{z} - \bar{b}$$

con  $S_T [z_1 \dots z_r] = b_T$  determinamos los primeros  $r$  entradas de  $\bar{z}$ .

Los otros  $n-r$  entradas (en caso de que  $r < n$ ) no afectan el resultado.

Valgan lo que valgan, no cambia  $S\bar{z} - \bar{b}$ ,  $\Rightarrow$  hay infinitas soluciones.

En general las hacemos 0, lo cual minimiza la norma de  $\bar{z}$  (entre las soluciones).

$$S\bar{z} - \bar{b} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ -b_{r+1} \\ \vdots \\ -b_m \end{pmatrix}$$

los que no podemos  
afectar.

que los demás  
son los  
primeros

que no se  
afectan

minimiza  
la norma.

minimiza  
 $\|\bar{x}\|$

Deshacemos el CV

$$\bar{x} = V\bar{z}$$

$$(V^{-1} = V^T)$$

$$(\mu^1 | \mu^2 | \dots | \mu^n)$$

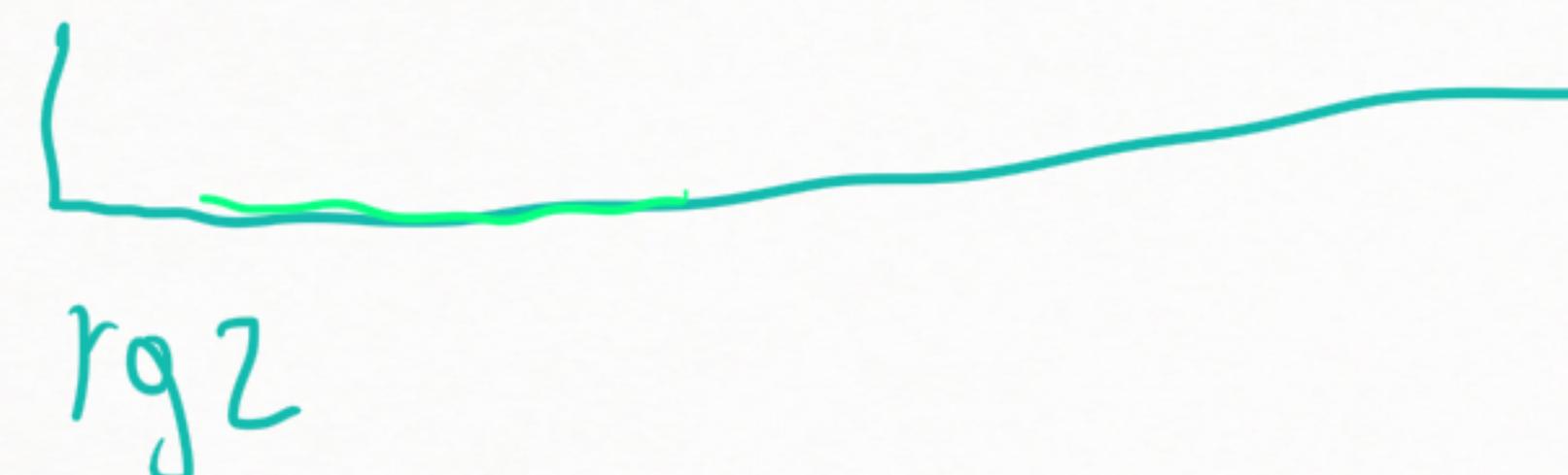
$$\left( \begin{matrix} \sigma_1 & \sigma_2 \\ \sigma_3 & \dots & \sigma_n \end{matrix} \right)$$

$$\left( \begin{matrix} \frac{\sigma^1}{\sigma^2} \\ \frac{\sigma^2}{\sigma^3} \\ \vdots \\ \frac{\sigma^n}{\sigma^1} \end{matrix} \right)$$

$$\left( \begin{matrix} | \\ | \\ | \\ | \end{matrix} \right) \left( \begin{matrix} | \\ | \\ | \\ | \end{matrix} \right)$$

$$= \sigma_1 \underbrace{M^1 V^1}^{\text{rg } 1} + \sigma_2 \underbrace{M^2 V^2}^{\text{rg } 1} + \dots + \sigma_r \underbrace{M^r V^r}^{\text{rg } r}$$

largo 1



tomar los primeros  $r$  valores sing.  
da la mejor aproximación de largo  $r$