

PRÁCTICO 9: ISOMETRÍAS EN \mathbb{R}^n .

Recuerda: Si \mathbb{K} es un cuerpo (usualmente \mathbb{R} o \mathbb{C}), entonces:

- $\mathbb{K}_n[x]$ denota el espacio de polinomios de grado menor $n + 1$ con coeficientes en \mathbb{K} .
- $\mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{K})$ denota el espacio de matrices con coeficientes en \mathbb{K} de m filas y n columnas.
- $\mathcal{M}_n(\mathbb{K}) = \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$.
- A menos que se indique lo contrario, considera en \mathbb{R}^n y en \mathbb{C}^n los productos internos usuales, en $\mathbb{R}_n[x]$ el producto interno $\langle p, q \rangle = \int_0^1 p(x)q(x)dx$, y en $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ el producto interno $\langle A, B \rangle = tr(AB^t)$.

EJERCICIO 1. Sea $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ una simetría especular con respecto a un plano α que pasa por el origen. Indica si son verdaderas o falsas las siguientes afirmaciones justificando las respuestas.

- a. Existe \mathbb{B} una base ortonormal de \mathbb{R}^3 tal que ${}_{\mathbb{B}}(T)_{\mathbb{B}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$.
- b. Si \mathbb{B} y \mathbb{B}' son bases ortonormales de \mathbb{R}^3 , entonces existe una matriz ortogonal P para la cual se cumple $P \cdot {}_{\mathbb{B}}(T)_{\mathbb{B}} \cdot P^T = {}_{\mathbb{B}'}(T)_{\mathbb{B}'}$.
- c. T^3 es una rotación axial de ángulo $\frac{\pi}{2}$ y eje normal a α .

EJERCICIO 2. Sea $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 / T(v) = \begin{pmatrix} -\frac{3}{5} & -\frac{4}{5} \\ -\frac{4}{5} & \frac{3}{5} \end{pmatrix} \cdot v$

Demuestra que es una isometría, clasifícala y determina todos sus elementos.

EJERCICIO 3. Sea V un espacio vectorial de dimensión finita con producto interno. Sea $S \subset V$ un subespacio vectorial no trivial y $P_S : V \rightarrow V$ la proyección ortogonal sobre S . Se define $T : V \rightarrow V / T = Id - 2P_S$.

Indica si son verdaderas o falsas las siguientes afirmaciones justificando las respuestas.

- a. Existe \mathbb{B} una base ortonormal de V tal que ${}_{\mathbb{B}}(T)_{\mathbb{B}} = \begin{pmatrix} Id & 0 \\ 0 & -Id \end{pmatrix}$.
- b. T es autoadjunta.
- c. T es unitaria.

EJERCICIO 4. Sea $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ una transformación lineal tal que para cierta base ortonormal

$\mathbb{B} = \{e_1, e_2, e_3\}$ se conoce la matriz asociada ${}_{\mathbb{B}}(T)_{\mathbb{B}} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

Demuestra que T es una isometría, clasifícala y determina todos sus elementos.

EJERCICIO 5. Sea $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ una simetría especular con respecto al plano $\alpha : x + y - z = 0$. Considera las bases

$$\mathbb{B} = \left\{ \frac{1}{\sqrt{2}}(1, 0, 1), \frac{1}{\sqrt{6}}(-1, 2, 1), \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, -1) \right\}, \quad \mathbb{E} = \{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$$

Encuentra la matriz asociada ${}_{\mathbb{E}}(T)_{\mathbb{E}}$ e investiga si existe una matriz ortogonal P para la cual se cumple que $P \cdot {}_{\mathbb{B}}(T)_{\mathbb{B}} \cdot P^T = {}_{\mathbb{E}}(T)_{\mathbb{E}}$. Justifica.

EJERCICIO 6. Se consideran

$$T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 / T(x, y) = \frac{1}{\sqrt{2}}(x - y, x + y), \quad S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 / S(x, y) = (y, x)$$

Demuestra que $S \circ T^2$ es una isometría, clasifícala y encuentra todos sus elementos.

EJERCICIO 7. Se considera

$$T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 / T(x, y, z) = (ax + y, x, z)$$

Encuentra a para que T sea ortogonal y clasifícala, estudiándola completamente para el valor hallado de a .