



Programación 4

Guía Semana 12 (10/06)

InCo, FING, Udelar



Objetivo

Los objetivos de esta semana son:

- definir la implementación en C++ de **colecciones de objetos genéricas**;
- ver particularidades en la definición de estas colecciones: **iteradores, búsquedas**;
- analizar la **implementación de patrones de diseño** básicos (Singleton, Factory, State y Observer).

Resumen :: Colecciones

Las **colecciones de objetos** son una herramienta fundamental para la implementación de muchas de las asociaciones presentes en un diseño

Las colecciones deben permitir:

- Realizar **iteraciones** sobre sus elementos
- Realizar **búsquedas** de elementos por clave (en caso de que los elementos tengan una)
- Realizar búsquedas diversas

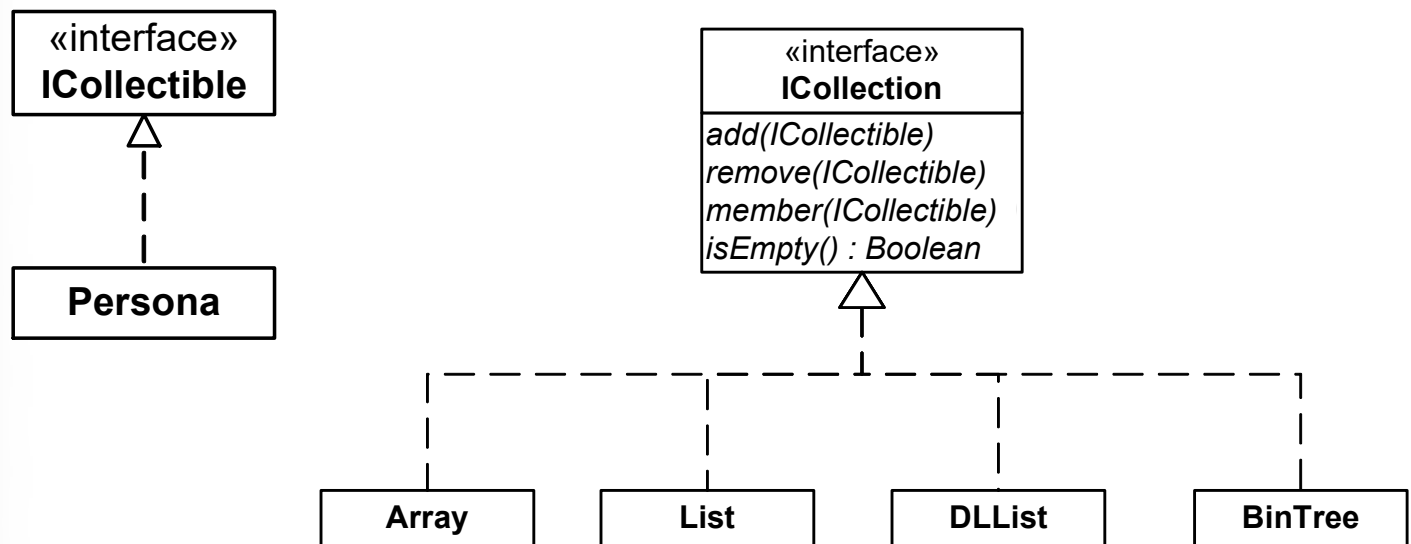
Es posible definir una infraestructura común que sirva de base para todas las colecciones específicas



Resumen :: Colecciones

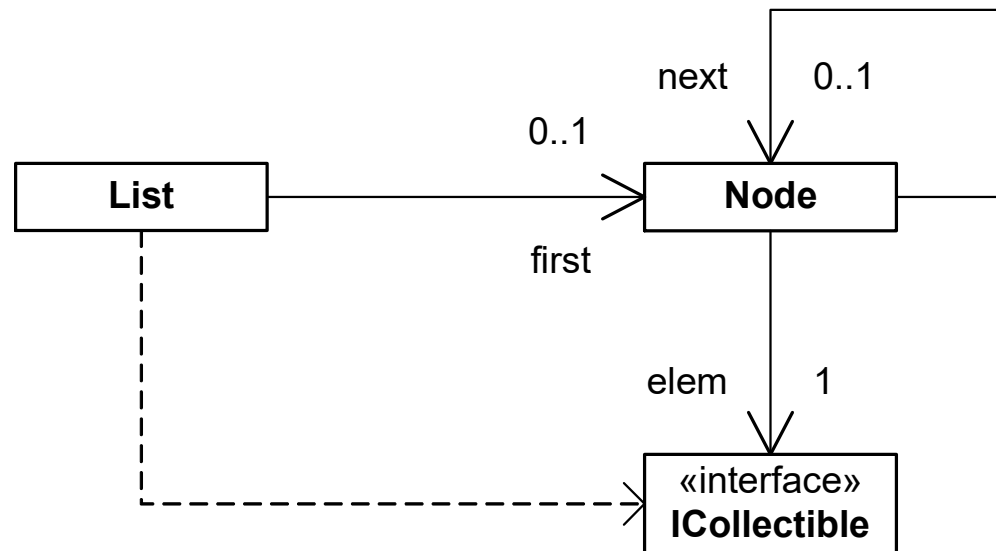
¿Cómo lograr que un elemento de una clase cualquiera pueda ser almacenado en la colección genérica?

¿Cómo se define una **colección genérica**?



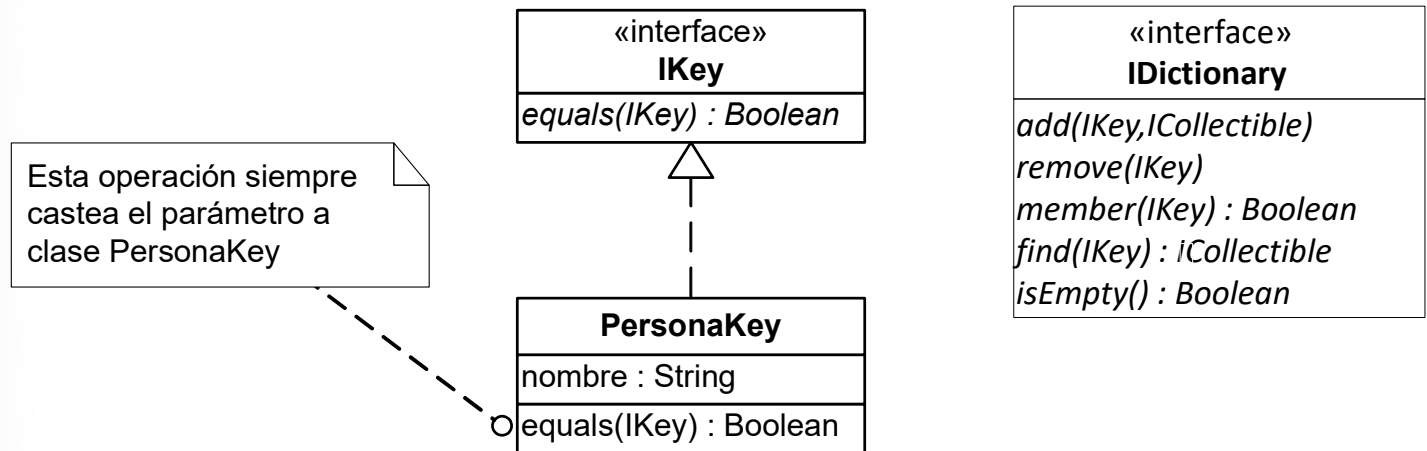
Resumen :: Colecciones

El diseño de una lista común utilizando clases no difiere significativamente del diseño usual



Resumen :: Colecciones

Un **diccionario** es un tipo particular de colección en el cual se almacenan objetos que pueden ser identificados por una **clave**



Resumen :: STL

C++ ofrece la **Standard Template Library**, un conjunto de contenedores (clases paramétricas), iteradores y otras utilidades para manejar conjuntos de objetos.

Es una alternativa a implementar colecciones genéricas (no se reinventa la rueda)

- **set<T>**: Una colección de objetos. Permite opcionalmente ordenamiento
- **map<K,V>**: Un Diccionario de claves de tipo K y valores de tipo V
- Otros: **vector**, **queue**, **list**, **stack**



Resumen :: Singleton

¿Cómo restringir que una clase tenga una sola instancia y que se tenga visibilidad global hacia ella?

```
// singleton.h
class Singleton {
private:
    static Singleton * instancia;
    Singleton();
public:
    static Singleton * getInstancia();
    void operacion();
};
```



Resumen :: Singleton



```
// singleton.cpp
#include "Singleton.h"
Singleton * Singleton::instancia = NULL;
Singleton::Singleton() {...}
Singleton * Singleton::getInstancia() {
    if (instancia == NULL)
        instancia = new Singleton();
    return instancia;
}
void Singleton::operacion() {...}
```

Resumen :: Singleton

// Ejemplo de uso

```
#include "singleton.h"
```

```
int main() {
```

```
    Singleton * ms;
```

```
    ms = Singleton::getInstancia();
```

```
    ms -> operacion();
```

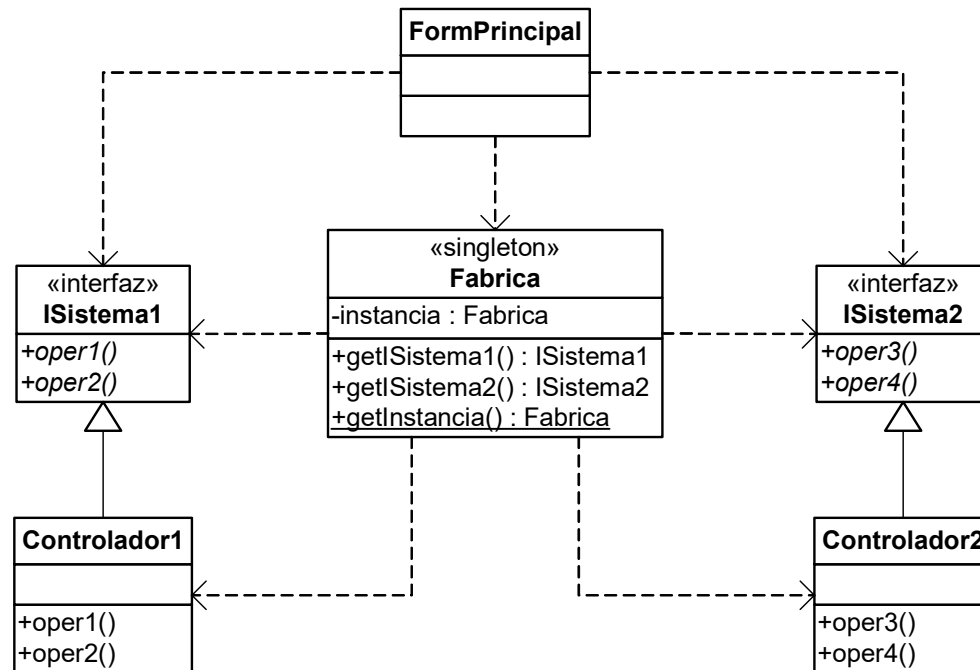
```
    return 0;
```


```
}
```



Resumen :: Factory

¿Cómo acceder a objetos (ej.: Controladores), sin acoplarse directamente con ellos?





Resumen :: Factory

Alternativa 1 :: Que los controladores sean Singleton y simplemente sean accedidos mediante `getInstance()` desde la Fábrica.

Alternativa 2 :: Que los controladores no sean Singleton y que la Fábrica mantenga una referencia a cada uno de ellos controlando su unicidad.

Alternativa 3 :: Que los controladores no sean Singleton y que la Fábrica no mantenga referencias, sino que devuelva una nueva instancia del controlador cada vez.

Resumen :: Factory



```
// ----- Alternativa 1 -----  
ISistema1 Fabrica::getISistema1() {  
    return Controlador1.getInstancia();  
}  
  
// ----- Alternativa 2 -----  
ISistema1 Fabrica::getISistema1() {  
    if (this->sistema1 == NULL)  
        this->sistema1 = new Controlador1();  
    return this->sistema1;  
}  
  
// ----- Alternativa 3 -----  
ISistema1 Fabrica::getISistema1() {  
    return new Controlador1();  
}
```

¿Qué hago esta semana?

1. Estudio los materiales de [Teórico](#) y las lecturas recomendadas. Las clases correspondientes se encuentran en [OpenFing](#).

18 - Implementación: Colecciones

19 - Implementación: Patrones de Diseño

2. Finalizo el [Práctico](#) 6 “Implementación”.
3. Continúo el [Laboratorio](#) 4 “Implementación”.
Plazo de entrega: lunes 24/06, 15hs

