

⇒ Sistemas lineales invariantes. Respecto al impulso

(¿ por qué nos importa el Análisis de Fourier?)

• Consideremos un sistema caracterizado por un operador S ;
mapas de entrada en salida

En óptica la entrada puede ser real (Intensidad), compleja (campo) y de dos variables vectoriales indep. (espaciales)

Sean $p(x_1, y_1)$ y $q(x_1, y_1)$ dos entradas diferentes:

$S\{p(x_1, y_1)\}$ y $S\{q(x_1, y_1)\}$ ^{$p_2(x_2, y_2)$} no superponibles

⇒ Un sistema es lineal si la siguiente propiedad de superposición

se verifica:

$$S\{a p + b q\} = a S\{p\} + b S\{q\}$$

⇒ En los sistemas lineales podemos expresar la respuesta a una entrada arbitraria descomponiendo la misma en términos de funciones elementales:

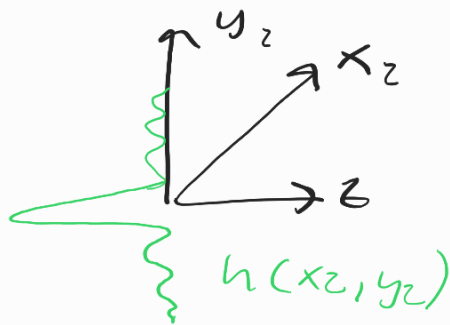
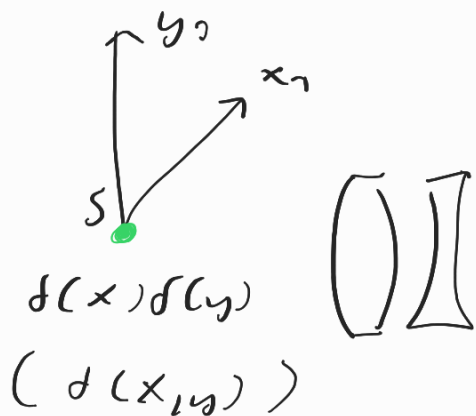
$$g_1(x_1, y_1) = \iint_{-\infty}^{+\infty} g_1(\zeta, \eta) \delta(x_1 - \zeta, y_1 - \eta) d\zeta d\eta$$

⇒ $S\{g_1(x_1, y_1)\} =$ ↖ $g_1(\zeta, \eta)$ es un número a efectos de S

$$\iint_{-\infty}^{+\infty} g_1(\zeta, \eta) \underbrace{S\{\delta(x_1 - \zeta, y_1 - \eta)\}}_{\text{impulso}} d\zeta d\eta$$

$$h(x_2, y_2; \xi, \eta) = \mathcal{F} \{ \delta(x_1 - \xi, y_1 - \eta) \} :$$

respuesta al impulso o Point Spread Function



→ El efecto de elementos ópticos se puede describir indicando las imágenes de fuentes puntuales en el plano objeto

□ Sistemas lineales invariantes!

Un sistema lineal es espacialmente invariante (o isoplanático)

si la PSF depende sólo de las distancias: $x_2 - \xi, y_2 - \eta$

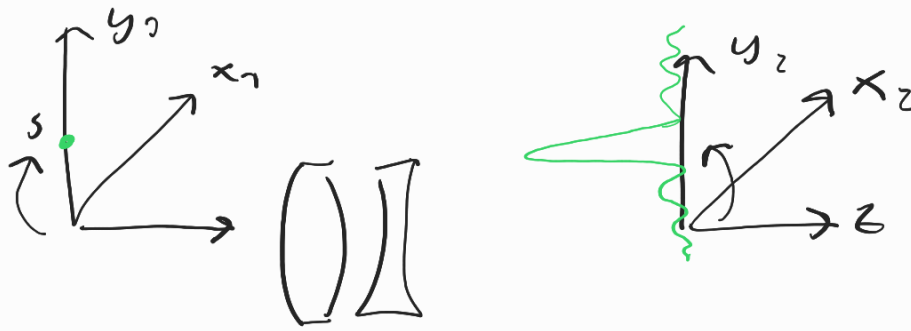
(distancia entre excitación y respuesta) :

$$h(x_2, y_2; \xi, \eta) = h(x_2 - \xi, y_2 - \eta)$$

La imagen de una fuente puntual no cambia en la forma,

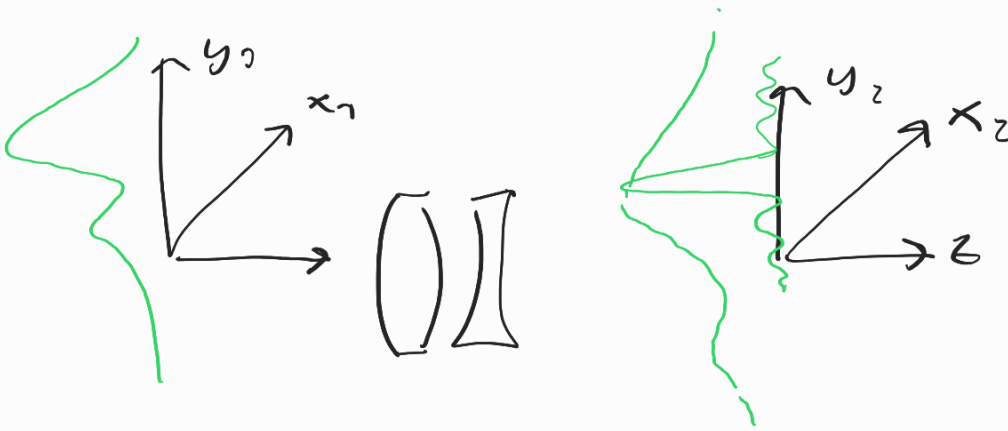
sólo en posición, a medida que la fuente explora el

espacio objeto:



La integral de superposición toma luego la siguiente forma!

$$g_2(x_2, y_2) = \iint_{-\infty}^{+\infty} g_1(\xi, \eta) h(x_2 - \xi, y_2 - \eta) d\xi d\eta$$



• En decir:

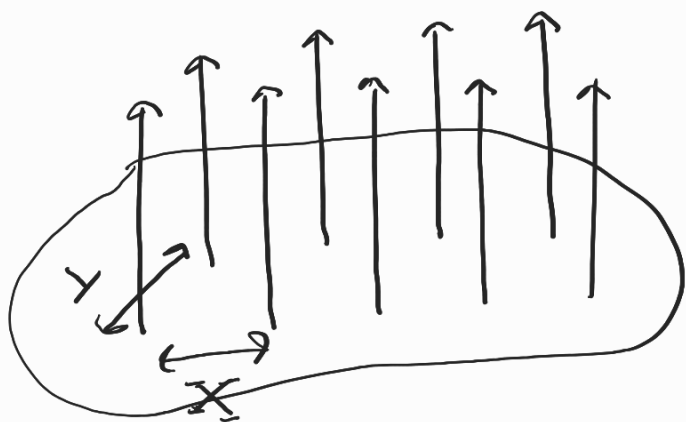
$$g_2(x, y) = (g_1 * h)(x, y)$$

• En Fourier:

$$G_2(f_x, f_y) = \underbrace{H(f_x, f_y)}_{\text{función de transferencia que indica los efectos del sistema en frecuencia}} G_1(f_x, f_y)$$

función de transferencia que indica los efectos del sistema en frecuencia

Teoría de muestreo en 2D



La toma de muestras suficientemente próximas puede ser una buena representación de la función original.

Pero: ¿puede ser exacta?

Teorema de Whittaker-Shannon

Peine bidimensional de muestreo aplicado a la función g !

$$g_s(x, y) = \text{III}(x/X) \text{III}(y/Y) g(x, y)$$

$$G_s(f_x, f_y) = \mathcal{F} \left[\text{III}(x/X) \text{III}(y/Y) \right] * G(f_x, f_y)$$

$$= X Y \text{III}(X f_x) \text{III}(Y f_y)$$

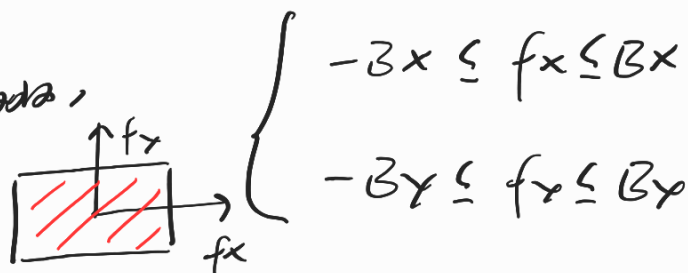
$$= \sum_{-\infty}^{+\infty} \sum_{-\infty}^{+\infty} \delta \left(f_x - \frac{n}{X}, f_y - \frac{m}{Y} \right)$$

↑ $\delta(ax, by) = \frac{1}{|ab|} \delta(x, y)$

$$\Rightarrow G_s(f_x, f_y) = \sum_n \sum_m G \left(f_x - \frac{n}{X}, f_y - \frac{m}{Y} \right)$$

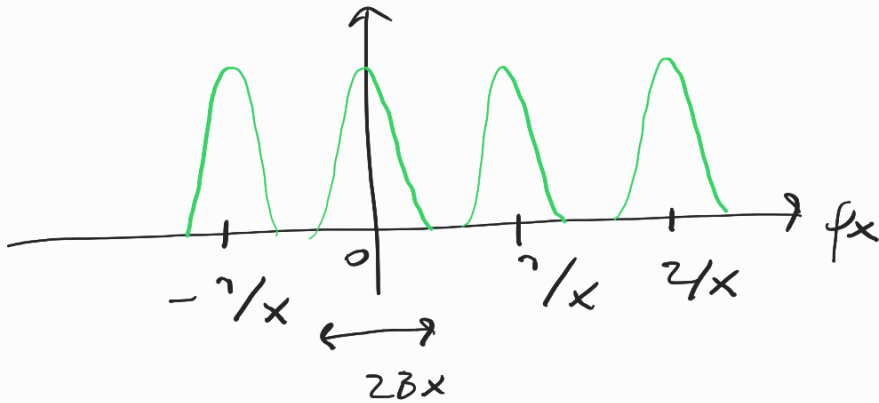
Suponemos g de banda limitada,

$G(f_x, f_y)$ no nulo en:



El efecto de g_s reconstruye a partir del espectro de g alrededor de los puntos $(u/x, v/y)$

→!



• Para que no haya solapamiento entre las copias $2B_x \leq \frac{1}{X}(Y)$

⇒ el espacio de las muestras debe ser suficientemente pequeños para arreglar la copia sin solapamiento

• Función de Transferencia del filtro?

Hay muchas opciones, pero dado los límites (cartesianos) del espectro,

podemos elegir: $H(f_x, f_y) = \pi\left(\frac{f_x}{2B_x}\right) \pi\left(\frac{f_y}{2B_y}\right)$

$$\Rightarrow G_s(f_x, f_y) \pi\left(\frac{f_x}{2B_x}\right) \pi\left(\frac{f_y}{2B_y}\right) = G(f_x, f_y)$$

En el espacio:

$$\left[\pi\left(\frac{x}{X}\right) \pi\left(\frac{y}{Y}\right) g(x, y) \right] * h(x, y) = g(x, y)$$

$$\text{Siendo: } h(x, y) = \mathcal{F}^{-1} \left\{ \pi\left(\frac{f_x}{2B_x}\right) \pi\left(\frac{f_y}{2B_y}\right) \right\} =$$

$$h(x, y) = (2B_x) (2B_y) \text{sinc}(2B_x x) \text{sinc}(2B_y y)$$

$$\Rightarrow g(x, y) = 4B_x B_y x y \sum_n \sum_m g(u_x, u_y)$$

$$\uparrow \pi(x/x) = x \sum \delta(x - u_x)$$

$$\cdot \text{sinc}(2B_x(x - u_x)) \text{sinc}(2B_y(y - u_y)) ;$$

Si los intervalos de muestreo tienen sus máximos valores posibles:

$$g(x, y) = \sum_{-\infty}^{\infty} \sum_{-\infty}^{\infty} \underbrace{g\left(\frac{n}{2B_x}, \frac{m}{2B_y}\right)}_{\text{muestreo}} \underbrace{\text{sinc}\left(2B_x\left(x - \frac{n}{2B_x}\right)\right) \cdot \text{sinc}\left(2B_y\left(y - \frac{m}{2B_y}\right)\right)}_{\text{función de interpolación}}$$

Teorema de Whittaker-Shannon, requisitos

- red vect. de muestreo
- función de transferencia del filtro rect.

2. Space-Bandwidth Product (SBP)

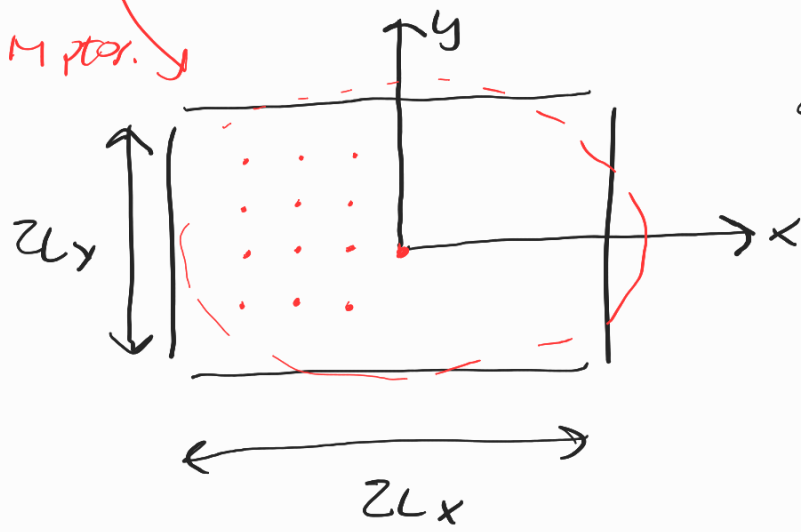
$$g \begin{cases} \text{acceso en banda} \\ \text{tiene valores significativos sobre} \end{cases} \begin{cases} -B_x \leq f_x \leq B_x \\ -B_y \leq f_y \leq B_y \\ -L_x \leq x \leq L_x \\ -L_y \leq y \leq L_y \end{cases}$$

\Rightarrow Para poder representar con buena precisión a g necesario,

al menos:

$$M = \frac{(2L_x)}{(\pi/2B_x)} \frac{(2L_y)}{(\pi/2B_y)} = \boxed{16 L_x L_y B_x B_y} \text{ SBP}$$

M por.



mide el grado de complejidad
de la señal