

## SyC - Hoja 9 - Ej. 1

1) Se considera un sistema con realimentación unitaria y ganancia de lazo abierto:

$$G_{ol}(s) = \frac{1 + aTs}{1 + Ts} \frac{400}{s(s+8)}$$

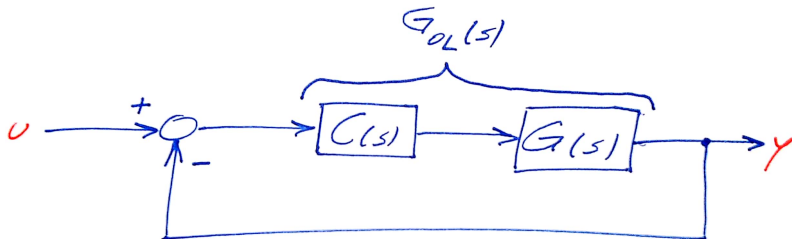
Determinar  $a > 1$  y  $T$  de modo que el sistema tenga un margen de fase  $\Phi = 50^\circ \pm 1^\circ$ .

Sean:

$$C(s) := \frac{1 + aTs}{1 + Ts}, \quad \text{donde } T > 0, \quad a > 1,$$

$$G(s) := \frac{400}{s(s+8)},$$

$$G_{OL}(s) := C(s)G(s).$$



## Objetivo

La función de transferencia de lazo abierto es

$$G_{OL}(s) = C(s)G(s) = \frac{1 + aTs}{1 + Ts} \frac{400}{s(s + 8)}$$

donde  $C(s)$  es la función de transferencia del compensador serie a sintonizar y  $G(s)$  es la función de transferencia del sistema a compensar.

Se requiere:

- ▶ Margen de fase  $\Phi = 50^\circ \pm 1^\circ$ :

Se sintonizarán  $a$  y  $T$ , de manera tal de cumplir con este requerimiento.

## Margen de fase original (realim. sin compensador)

Buscamos  $\omega_c$  tal que  $|G(j\omega_c)| = 1$ . Encontramos que para

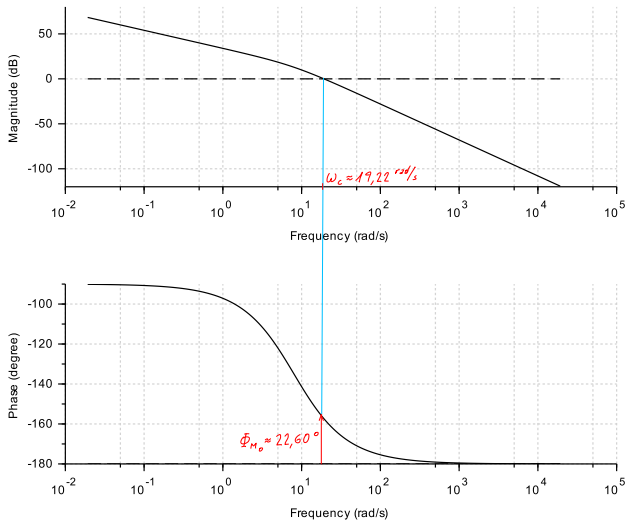
$$\omega_c \approx 19,22 \text{ rad/s,}$$

se tiene  $|G(j\omega_c)| \approx 1$ .

El margen de fase original es:

$$\Phi_{Mo} = \underline{\angle G(j\omega_c)} - (-\pi) = \pi + \underline{\angle G(j\omega_c)} \approx 22,6^\circ$$

# Margen de fase original



## Compensación por adelanto de fase

El compensador

$$C(s) = \frac{1 + aTs}{1 + Ts}, \quad \text{donde } T > 0, \quad a > 1,$$

es un compensador de *adelanto* de fase, ya que el cero (en  $-\frac{1}{aT}$ ) está más cerca del origen que el polo (en  $-\frac{1}{T}$ ). ¡Atención!: en el teórico el compensador de adelanto se parametrizó de otra manera. A continuación utilizaremos expresiones que difieren de las vistas en teórico, adaptadas a esta otra forma del compensador de adelanto.

1. Estimamos la caída de fase:  $\Delta\Phi \approx 5^\circ$ .
2. A partir de  $\Phi_{M^*} = \Phi_{M_o} + \Phi_{\max} - \Delta\Phi$  calculamos:  
 $\Phi_{\max} = \Phi_{M^*} - \Phi_{M_o} + \Delta\Phi = 50^\circ - 22,6^\circ + 5^\circ = 32,4^\circ$ .
3. A partir de  $\sin \Phi_{\max} = \frac{a-1}{a+1}$ , calculamos:  
 $a = \frac{1 + \sin \Phi_{\max}}{1 - \sin \Phi_{\max}} \approx 3,309$ .
4. Buscamos  $\omega'_c$  tal que  $|G(j\omega'_c)| = \frac{1}{\sqrt{a}} \approx 0,5497 \approx -5,197$  dB.  
Encontramos:  $\omega'_c \approx 26,4$  rad/s.
5. Imponemos que  $\omega'_c = \frac{1}{\sqrt{aT}}$  eligiendo:  $T = \frac{1}{\sqrt{a}\omega'_c} \approx 0,0208$  s

# Compensación de adelanto

