

FÍSICA 1

4^a Edición



Resnick | Halliday | Krane

CONTENIDO

<hr/> <hr/>		3-4 Suma de Vectores: Método de las Componentes	46
<hr/> <hr/>		3-5 Multiplicación de Vectores	48
<hr/> <hr/>		3-6 Las Leyes Vectoriales en la Física (<i>Opcional</i>)	50
<hr/> <hr/>		Preguntas y Problemas	53
CAPÍTULO 1	1	<hr/> <hr/>	
MEDICIONES		CAPÍTULO 4	
1-1 Las Cantidades Físicas, Patrones y Unidades	1	MOVIMIENTO BIDIMENSIONAL	
1-2 El Sistema Internacional de Unidades	2	Y TRIDIMENSIONAL	59
1-3 Patrón de Tiempo	3	<hr/> <hr/>	
1-4 Patrón de Longitud	5	4-1 Posición, Velocidad, y Aceleración	59
1-5 Patrón de Masa	7	4-2 Movimiento con Aceleración Constante	61
1-6 Precisión y Cifras Significativas	8	4-3 Movimiento de proyectiles	63
1-7 Análisis Dimensional	10	4-4 Movimiento Circular Uniforme	67
Preguntas y Problemas	11	4-5 Vectores de Velocidad y de Aceleración en el Movimiento Circular (<i>Opcional</i>)	69
<hr/> <hr/>		4-6 Movimiento Relativo	71
CAPÍTULO 2	17	Preguntas y Problemas	74
MOVIMIENTO UNIDIMENSIONAL		<hr/> <hr/>	
2-1 Cinemática de la Partícula	17	CAPÍTULO 5	
2-2 Descripciones del Movimiento	17	FUERZA Y LAS LEYES	
2-3 Velocidad Promedio	20	DE NEWTON	87
2-4 Velocidad Instantánea	21	<hr/> <hr/>	
2-5 Movimiento Acelerado	23	5-1 Mecánica Clásica	87
2-6 Movimiento con Aceleración Constante	25	5-2 Primera Ley de Newton	88
2-7 Cuerpos en Caída Libre	28	5-3 Fuerza	90
2-8 Galileo y la Caída Libre (<i>Opcional</i>)	29	5-4 Masa	90
2-9 Medición de la Aceleración en Caída Libre (<i>Opcional</i>)	30	5-5 Segunda Ley de Newton	92
Preguntas y Problemas	31	5-6 Tercera Ley de Newton	94
<hr/> <hr/>		5-7 Unidades de Fuerza	96
CAPÍTULO 3	41	5-8 Peso y Masa	97
VECTORES		5-9 Medición de Fuerzas	99
3-1 Vectores y Escalares	41	5-10 Aplicaciones de las Leyes de Newton	100
3-2 Suma de Vectores: Método Gráfico	42	5-11 Más Aplicaciones de las Leyes de Newton	103
3-3 Componentes de Vectores	43	Preguntas y Problemas	106

CAPÍTULO 6
DINÁMICA DE LA PARTÍCULA 117

6-1 Leyes de la Fuerza	117
6-2 Fuerzas de Fricción	118
6-3 La Dinámica del Movimiento Circular Uniforme	123
6-4 Ecuaciones del Movimiento: Fuerzas Constantes y No Constantes	126
6-5 Fuerzas Dependientes del Tiempo: Métodos Analíticos	128
6-6 Fuerzas Dependientes del Tiempo: Métodos Numéricos (<i>Opcional</i>)	129
6-7 Fuerzas de Arrastre y el Movimiento de proyectiles	130
6-8 Marcos No Inerciales y Seudofuerzas (<i>Opcional</i>)	133
6-9 Limitaciones de las Leyes de Newton (<i>Opcional</i>)	135
Preguntas y Problemas	137

CAPÍTULO 7
TRABAJO Y ENERGÍA 149

7-1 Trabajo Efectuado por una Fuerza Constante	149
7-2 Trabajo Efectuado por una Fuerza Variable: Caso Unidimensional	153
7-3 Trabajo Efectuado por una Fuerza Variable: Caso Bidimensional (<i>Opcional</i>)	155
7-4 Energía Cinética y el Teorema Trabajo-Energía	157
7-5 Potencia	159
7-6 Marcos de Referencia (<i>Opcional</i>)	160
7-7 Energía Cinética a Altas Velocidades (<i>Opcional</i>)	162
Preguntas y Problemas	163

CAPÍTULO 8
CONSERVACIÓN DE LA ENERGÍA 171

8-1 Fuerzas Conservativas	171
8-2 Energía Potencial	174
8-3 Sistemas Conservativos Unidimensionales	176
8-4 Sistemas Conservativos Unidimensionales: La Solución Completa	179
8-5 Sistemas Conservativos Bidimensionales y Tridimensionales (<i>Opcional</i>)	182
8-6 Conservación de la Energía en un Sistema de Partículas	183

8-7 Masa y Energía (<i>Opcional</i>)	187
8-8 Cuantización de la Energía (<i>Opcional</i>)	189
Preguntas y Problemas	190

CAPÍTULO 9
SISTEMAS DE PARTÍCULAS 203

9-1 Sistemas de Dos Partículas	203
9-2 Sistemas de Muchas Partículas	206
9-3 Centro de Masa de Objetos Sólidos	209
9-4 Ímpetu Lineal de una Partícula	212
9-5 Ímpetu Lineal de un Sistema de Partículas	213
9-6 Conservación del Ímpetu Lineal	214
9-7 Trabajo y Energía en un Sistema de Partículas (<i>Opcional</i>)	217
9-8 Sistemas de Masa Variable (<i>Opcional</i>)	220
Preguntas y Problemas	224

CAPÍTULO 10
COLISIONES 233

10-1 ¿Qué es una Colisión?	233
10-2 Impulso e Ímpetu	234
10-3 Conservación e Ímpetu Durante las Colisiones	236
10-4 Colisiones en una Dimensión	237
10-5 Colisiones Bidimensionales	241
10-6 Marco de Referencia del Centro de Masa	244
10-7 Procesos de Desintegración Espontánea (<i>Opcional</i>)	248
Preguntas y Problemas	250

CAPÍTULO 11
CINEMÁTICA DE LA ROTACIÓN 261

11-1 Movimiento de Rotación	261
11-2 Las Variables de la Rotación	262
11-3 Rotación con Aceleración Angular Constante	264
11-4 Cantidades de Rotación como Vectores	265
11-5 Relaciones Entre Variables Lineales y Angulares: Forma Escalar	268
11-6 Relaciones Entre las Variables Lineales y Angulares: Forma Vectorial (<i>Opcional</i>)	269
Preguntas y Problemas	271

CAPÍTULO 12
DINÁMICA DE LA ROTACIÓN 277

12-1 Dinámica de la Rotación: Una Visión General	277
--	-----

12-2 Energía Cinética de la Rotación e Inercia de la Rotación	278
12-3 Inercia de Rotación de los Cuerpos Sólidos	281
12-4 Torca que Actúa Sobre una Partícula	283
12-5 Dinámica de la Rotación de un Cuerpo Rígido	286
12-6 Movimientos de Rotación y de Traslación Combinados	290
Preguntas y Problemas	296

CAPÍTULO 13
ÍMPETU ANGULAR **305**

13-1 Ímpetu Angular de una Partícula	305
13-2 Sistemas de Partículas	307
13-3 Ímpetu Angular y Velocidad Angular	309
13-4 Conservación del Ímpetu Angular	313
13-5 El Trompo	319
13-6 Cuantización del Ímpetu Angular (<i>Opcional</i>)	320
13-7 Dinámica Rotacional: un Repaso	321
Preguntas y Problemas	321

CAPÍTULO 14
EQUILIBRIO DE LOS CUERPOS RÍGIDOS **331**

14-1 Condiciones de Equilibrio	331
14-2 Centro de Gravedad	332
14-3 Ejemplos de Equilibrio	334
14-4 Equilibrio Estable, Inestable y Neutro de los Cuerpos Rígidos en un Campo Gravitatorio	339
14-5 Elasticidad	341
Preguntas y Problemas	344

CAPÍTULO 15
OSCILACIONES **353**

15-1 Sistemas Oscilatorios	353
15-2 El Oscilador Armónico Simple	355
15-3 Movimiento Armónico Simple	356
15-4 Consideraciones Energéticas en el Movimiento Armónico Simple	359
15-5 Aplicaciones del Movimiento Armónico Simple	361
15-6 Movimiento Armónico Simple y Movimiento Circular Uniforme	365
15-7 Combinaciones de Movimientos Armónicos	367
15-8 Movimiento Armónico Amortiguado (<i>Opcional</i>)	368

15-9 Oscilaciones Forzadas y Resonancia (<i>Opcional</i>)	370
15-10 Oscilaciones de Dos Cuerpos (<i>Opcional</i>) Preguntas y Problemas	371 373

CAPÍTULO 16
GRAVITACIÓN **383**

16-1 La Gravitación Desde la Antigüedad Hasta Kepler	383
16-2 Newton y la Ley de la Gravitación Universal	385
16-3 La Constante Gravitatoria G	386
16-4 La Gravedad Cerca de la Superficie de la Tierra	388
16-5 Efecto Gravitatorio de una Distribución Esférica de la Materia (<i>Opcional</i>)	390
16-6 Energía Potencial Gravitatoria	393
16-7 El Campo Gravitatorio y el Potencial (<i>Opcional</i>)	396
16-8 Los Movimientos de Planetas y Satélites	397
16-9 Gravitación Universal	402
16-10 La Teoría General de la Relatividad (<i>Opcional</i>) Preguntas y Problemas	404 408

CAPÍTULO 17
ESTÁTICA DE LOS FLUIDOS **419**

17-1 Fluidos y Sólidos	419
17-2 Presión y Densidad	420
17-3 Variación de la Presión en un Fluido en Reposo	422
17-4 Principio de Pascal y Principio de Arquímedes	426
17-5 Medición de la Presión	429
17-6 Tensión Superficial (<i>Opcional</i>) Preguntas y Problemas	431 433

CAPÍTULO 18
DINÁMICA DE LOS FLUIDOS **441**

18-1 Conceptos Generales del Flujo de los Fluidos	441
18-2 Trayectoria de una Corriente y la Ecuación de Continuidad	442
18-3 La Ecuación de Bernoulli	445
18-4 Aplicaciones de la Ecuación de Bernoulli y de la Ecuación de Continuidad	447
18-5 Campos de Flujo (<i>Opcional</i>)	450

18-6	Viscosidad, Turbulencia, y Flujo Caótico (<i>Opcional</i>)	453
	Preguntas y Problemas	456

CAPÍTULO 19
MOVIMIENTO ONDULATORIO **465**

19-1	Ondas Mecánicas	465
19-2	Tipos de Ondas	466
19-3	Ondas Viajeras	467
19-4	Velocidad de Onda	471
19-5	La Ecuación de la Onda (<i>Opcional</i>)	471
19-6	Potencia e Intensidad en el Movimiento Ondulatorio	475
19-7	El Principio de Superposición	476
19-8	Interferencia de Ondas	478
19-9	Ondas Estacionarias	482
19-10	Resonancia	485
	Preguntas y Problemas	487

CAPÍTULO 20
ONDAS SONORAS **495**

20-1	La Velocidad del Sonido	495
20-2	Ondas Viajeras Longitudinales	497
20-3	Potencia e Intensidad de las Ondas Sonoras	499
20-4	Ondas Longitudinales Estacionarias	501
20-5	Sistemas Vibratorios y Fuentes de Sonido	503
20-6	Pulsaciones	506
20-7	El Efecto Doppler	508
	Preguntas y Problemas	511

CAPÍTULO 21
LA TEORÍA ESPECIAL DE LA RELATIVIDAD **519**

21-1	Las Dificultades con la Física Clásica	519
21-2	Los Postulados de la Relatividad Especial	521
21-3	Consecuencias de los Postulados de Einstein	522
21-4	La Transformación de Lorentz	526
21-5	Medición de las Coordenadas Espacio-Tiempo de un Suceso	529
21-6	La Transformación de las Velocidades	529
21-7	Consecuencias de la Transformación de Lorentz	531
21-8	Ímpetu Relativista	535
21-9	Energía Relativista	537
21-10	La Lógica la Relatividad Especial	540
	Preguntas y Problemas	541

CAPÍTULO 22
TEMPERATURA **547**

22-1	Descripción Macroscópica y Descripción Microscópica	547
22-2	Temperatura y Equilibrio Térmico	548
22-3	Medición de la Temperatura	549
22-4	La Escala de Temperatura de un Gas Ideal	552
22-5	Dilatación Térmica	554
	Preguntas y Problemas	558

CAPÍTULO 23
LA TEORÍA CINÉTICA Y EL GAS IDEAL **565**

23-1	Propiedades Macroscópicas de un Gas y la Ley del Gas Ideal	565
23-2	El Gas Ideal: Un Modelo	568
23-3	Cálculo Cinético de la Presión	569
23-4	Interpretación Cinética de la Temperatura	571
23-5	Trabajo Efectuado Sobre un Gas Ideal	572
23-6	La Energía Interna de un Gas Ideal	576
23-7	Fuerzas Intermoleculares (<i>Opcional</i>)	578
23-8	La Ecuación de Estado de van der Waals (<i>Opcional</i>)	579
	Preguntas y Problemas	581

CAPÍTULO 24
MECÁNICA ESTADÍSTICA **587**

24-1	Distribuciones Estadísticas y Valores Medios	587
24-2	Recorrido libre medio	589
24-3	La Distribución de las Velocidades Moleculares	593
24-4	La Distribución de las Energías	597
24-5	Movimiento Browniano	599
24-6	Distribuciones Estadísticas Cuánticas (<i>Opcional</i>)	600
	Preguntas y Problemas	603

CAPÍTULO 25
EL CALOR Y LA PRIMERA LEY DE LA TERMODINÁMICA **607**

25-1	El Calor: Energía en Tránsito	607
25-2	Capacidad Calorífica y Calor Específico	609
25-3	Capacidades Caloríficas de los Sólidos	611
25-4	Capacidades Caloríficas de un Gas Ideal	612

25-5 La Primera Ley de la Termodinámica	616
25-6 Aplicaciones de la Primera Ley	619
25-7 La Transferencia de Calor	622
Preguntas y Problemas	626

CAPÍTULO 26
ENTROPIA Y LA SEGUNDA LEY
DE LA TERMODINÁMICA **635**

26-1 Procesos Reversibles y Procesos Irreversibles	635
26-2 Máquinas Térmicas y la Segunda Ley	637
26-3 Refrigeradores y la Segunda Ley	639
26-4 El Ciclo de Carnot	641
26-5 La Escala de Temperatura Termodinámica	644
26-6 Entropía: Procesos Reversibles	646
26-7 Entropía: Procesos Irreversibles	648
26-8 Entropía y la Segunda Ley	650
26-9 Entropía y Probabilidad	651
Preguntas y Problemas	653

APÉNDICES

A El Sistema Internacional de Unidades (SI)	A-1
B Algunas Constantes Fundamentales de la Física	A-3
C Algunos Datos Astronómicos	A-4
D Propiedades de los Elementos	A-5
E Tabla Periódica de los Elementos	A-7
F Partículas Elementales	A-8
G Factores de Conversión	A-10
H Fórmulas Matemáticas	A-14
I Programas de Computadora	A-16
J Premios Nobel de Física	A-20
K Tablas	A-24

SOLUCIONES DE LOS PROBLEMAS CON NÚMEROS IMPARES	A-28
CRÉDITOS DE LAS FOTOGRAFÍAS	F-1
ÍNDICE	I-1

CAPÍTULO 4

MOVIMIENTO BIDIMENSIONAL Y TRIDIMENSIONAL

Este capítulo presenta una combinación o síntesis de los conceptos desarrollados en los capítulos 2 y 3. Continuaremos ahora describiendo el movimiento de una partícula en términos de su posición, velocidad, y aceleración, como lo hicimos en el capítulo 2. Sin embargo, eliminamos la restricción impuesta en el capítulo 2 de que la partícula se mueve sólo en línea recta. Ahora permitimos que la partícula se mueva a través de un sistema de coordenadas tridimensional ordinario. El hecho de tener en cuenta las componentes x, y, y z del movimiento se simplifica grandemente al usar una notación basada en los vectores. Vemos que las ecuaciones cinemáticas del capítulo 2 pueden aplicarse en el caso general simplemente reemplazando a la variable unidimensional con el vector correspondiente. Se tratan dos conocidos ejemplos del movimiento como aplicaciones de la técnicas vectoriales: un proyectil disparado bajo la acción de la gravedad terrestre con componentes de la velocidad tanto horizontal como vertical, y un objeto que se mueve en una trayectoria circular.

4-1 POSICIÓN, VELOCIDAD, Y ACCELERACIÓN

La figura 1 muestra una partícula en el tiempo t que se mueve en una trayectoria curva en tres dimensiones. Su *posición*, o desplazamiento desde el origen, está medida por el vector \mathbf{r} . La *velocidad* está indicada por el vector \mathbf{v} el cual, como demostraremos enseguida, debe ser tangente a la trayectoria de la partícula. La *aceleración* está indicada por el vector \mathbf{a} , cuya dirección, como veremos explícitamente más adelante, no guarda en lo general ninguna relación única con la posición de la partícula o la dirección de \mathbf{v} .

En coordenadas cartesianas, la partícula se localiza por x , y , y z , las cuales son las componentes del vector \mathbf{r} que da la posición de la partícula:

$$\mathbf{r} = x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k}. \quad (1)$$

Supongamos que la partícula se mueve de una posición \mathbf{r}_1 en el tiempo t_1 a la posición \mathbf{r}_2 en el tiempo t_2 , como se muestra en la figura 2a. Su desplazamiento (cambio de posición) en el intervalo $\Delta t = t_2 - t_1$ es el vector $\Delta\mathbf{r} = \mathbf{r}_2 - \mathbf{r}_1$, y la velocidad promedio $\bar{\mathbf{v}}$ en el intervalo Δt es

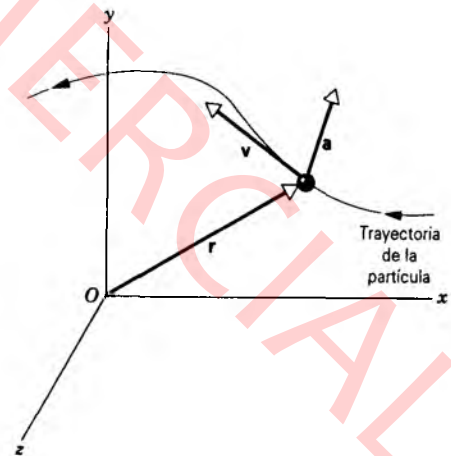


Figura 1 Vectores de posición, velocidad, y aceleración de una partícula que se mueve en una trayectoria arbitraria. Las longitudes relativas de los tres vectores son independientes entre sí, como lo son sus direcciones relativas.

$$\bar{\mathbf{v}} = \frac{\Delta\mathbf{r}}{\Delta t}. \quad (2)$$

En la ecuación 2, el vector $\Delta\mathbf{r}$ está multiplicado por el escalar $1/\Delta t$ para dar el vector $\bar{\mathbf{v}}$. Entonces $\bar{\mathbf{v}}$ debe tener la misma dirección que $\Delta\mathbf{r}$.

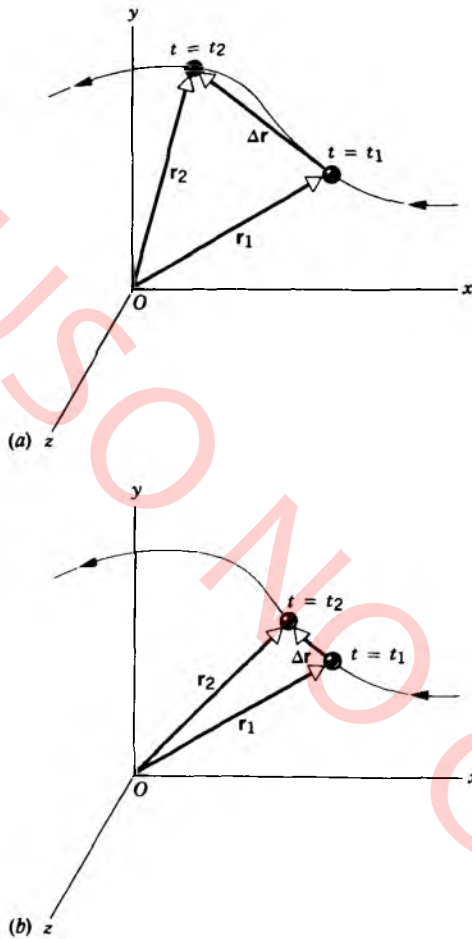


Figura 2 (a) en el intervalo Δt de t_1 a t_2 , la partícula se mueve de la posición r_1 a la posición r_2 . Su desplazamiento en ese intervalo es $\Delta r = r_2 - r_1$. (b) A medida que decrece el intervalo, el vector desplazamiento tiende a la trayectoria real de la partícula.

Nótese que los tres vectores, r_1 , Δr , y r_2 guardan la misma relación que los tres vectores a , b , y s de la figura 3 del capítulo 3. Esto es, usando el método gráfico de sumar cabeza-en-cola, Δr sumada a r_1 da la resultante r_2 . Así, $r_2 = \Delta r + r_1$, y, por lo tanto, $\Delta r = r_2 - r_1$.

Cuando se reduce el intervalo Δt , el vector Δr tiende a la trayectoria real (como en la figura 2b), y resulta tangente a la trayectoria en el límite $\Delta t \rightarrow 0$, en cuyo caso la velocidad promedio tiende a la velocidad instantánea v :

$$v = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta r}{\Delta t} \quad (3)$$

Por una extensión razonable de nuestra primera definición de la derivada (véase la Ec. 8 del capítulo 2), escribimos la cantidad del lado derecho de la ecuación 3 como la derivada del vector r respecto al tiempo:

$$v = \frac{dr}{dt} \quad (4)$$

Al igual que el vector Δr en el límite $\Delta t \rightarrow 0$, el vector v es tangente a la trayectoria de la partícula en cualquier punto del movimiento.

La ecuación 4, como todas las ecuaciones vectoriales, es equivalente a tres ecuaciones escalares. Para explorar esto, escribimos v en términos de sus componentes y los sustituimos en la ecuación 4 en lugar de r de la ecuación 1:

$$\begin{aligned} v_x i + v_y j + v_z k &= \frac{d}{dt} (x i + y j + z k) \\ &= \frac{dx}{dt} i + \frac{dy}{dt} j + \frac{dz}{dt} k. \end{aligned} \quad (5)$$

Ya que dos vectores sólo pueden ser iguales si sus componentes correspondientes son iguales, al comparar los lados izquierdo y derecho de la ecuación 5 vemos que

$$v_x = \frac{dx}{dt}, \quad v_y = \frac{dy}{dt}, \quad v_z = \frac{dz}{dt} \quad (6)$$

Para resumir, la sola relación vectorial de la ecuación 4 es totalmente equivalente a las tres relaciones escalares de la ecuación 6.

Extenderemos ahora directamente estos conceptos a la aceleración, como lo hicimos en la sección 2-5. La aceleración promedio es

$$\bar{a} = \frac{\Delta v}{\Delta t}, \quad (7)$$

y la aceleración instantánea se obtiene del límite cuando tiende a cero el intervalo de tiempo:

$$a = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta v}{\Delta t} \quad (8)$$

Una vez más, la cantidad de la derecha puede expresarse como una derivada respecto al tiempo, y así

$$a = \frac{dv}{dt}, \quad (9)$$

donde, otra vez igualando componentes,

$$a_x = \frac{dv_x}{dt}, \quad a_y = \frac{dv_y}{dt}, \quad a_z = \frac{dv_z}{dt} \quad (10)$$

Nótese que las ecuaciones vectoriales sirven tanto para simplificar la notación (la ecuación 9, por ejemplo, representa las tres relaciones dadas como ecuación 10) como para separar las componentes (a_x , por ejemplo, no tiene efecto sobre v_y o sobre v_z).

Igualmente, note de la ecuación 9 que, a causa de que v es un vector que tiene tanto dirección como magnitud, un cambio en la dirección de la velocidad puede producir una aceleración, aun si la magnitud de la velocidad no cambia. El movimiento a velocidad constante puede ser un movimiento acelerado. Esto es, puesto que $v^2 = v_x^2 + v_y^2 + v_z^2$, las componentes pueden cambiar de tal manera que la magnitud de v permanezca constante. El ejemplo más conocido de este caso es el movimiento circular uniforme, que estudiaremos en la sección 4-4.

Problema muestra 1 Una partícula se mueve en un plano xy de modo tal que sus coordenadas x y y varían con el tiempo de acuerdo con $x(t) = t^3 - 32t$ y $y(t) = 5t^2 + 12$. Aquí x y y están en unidades de metros cuando t está en unidades de segundos. Halle la posición, la velocidad, y la aceleración de la partícula cuando $t = 3$ s.

Solución La posición está dada por la ecuación 1, e insertando las expresiones dadas para $x(t)$ y $y(t)$, obtenemos

$$\mathbf{r} = x\mathbf{i} + y\mathbf{j} = (t^3 - 32t)\mathbf{i} + (5t^2 + 12)\mathbf{j}.$$

Evaluando esta expresión para $t = 3$ s nos da

$$\mathbf{r} = -69\mathbf{i} + 57\mathbf{j},$$

donde las componentes están en unidades de metros.

Las componentes de la velocidad se hallan de la ecuación 6:

$$v_x = \frac{dx}{dt} = \frac{d}{dt}(t^3 - 32t) = 3t^2 - 32,$$

$$v_y = \frac{dy}{dt} = \frac{d}{dt}(5t^2 + 12) = 10t.$$

Usando la ecuación 5, obtenemos

$$\mathbf{v} = v_x\mathbf{i} + v_y\mathbf{j} = (3t^2 - 32)\mathbf{i} + 10t\mathbf{j},$$

y para $t = 3$ s hallamos a

$$\mathbf{v} = -5\mathbf{i} + 30\mathbf{j}$$

en unidades de m/s.

Las componentes de la aceleración son:

$$a_x = \frac{dv_x}{dt} = \frac{d}{dt}(3t^2 - 32) = 6t,$$

$$a_y = \frac{dv_y}{dt} = \frac{d}{dt}(10t) = 10.$$

La aceleración para $t = 3$ s es

$$\mathbf{a} = 18\mathbf{i} + 10\mathbf{j}$$

en unidades de m/s^2 .

La figura 3 muestra la trayectoria de la partícula desde $t = 0$ hasta $t = 4$ s. Se han trazado en ella los vectores de posición, velocidad, y aceleración para $t = 3$ s. Nótese que \mathbf{v} es tangente a la trayectoria para $t = 3$ s, y también que la dirección de \mathbf{a} no tiene una relación particular con la dirección ya sea de \mathbf{r} o de \mathbf{v} .

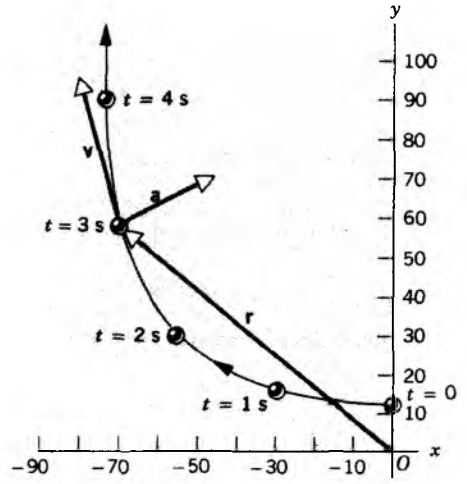


Figura 3 Problema muestra 1. Se muestra la trayectoria de una partícula en movimiento, y se indican sus posiciones para $t = 0, 1, 2, 3$, y 4 s. Para $t = 3$ s, se muestran los vectores que representan su posición, su velocidad, y su aceleración. Nótese que no existe una relación particular entre las direcciones de \mathbf{r} , \mathbf{v} , y \mathbf{a} .

lo largo de cada una de las tres direcciones perpendiculares. La partícula se mueve, en general, a lo largo de una trayectoria curva. Esto puede ser así, aun si una de las componentes de la aceleración, digamos a_x , es cero, ya que entonces la componente correspondiente de la velocidad, digamos v_x , tiene un valor constante que pudiera *no ser* cero. Un ejemplo de esta última situación es el movimiento de un proyectil que sigue una trayectoria curva en un plano vertical y, despreciando los efectos de la resistencia del aire, está sujeto a una aceleración constante \mathbf{g} dirigida hacia abajo a lo largo del eje vertical solamente.

Podemos obtener las ecuaciones generales para el movimiento con \mathbf{a} constante simplemente haciendo que

$$a_x = \text{constante}, \quad a_y = \text{constante}, \quad \text{y} \quad a_z = \text{constante}$$

La partícula comienza en $t = 0$ con una posición inicial $\mathbf{r}_0 = x_0\mathbf{i} + y_0\mathbf{j} + z_0\mathbf{k}$ y una velocidad inicial $\mathbf{v}_0 = v_{x0}\mathbf{i} + v_{y0}\mathbf{j} + v_{z0}\mathbf{k}$. Procedamos ahora como lo hicimos en la sección 2-6 y desarrollemos, en analogía con la ecuación 15 del capítulo 2, tres ecuaciones escalares: $v_x = v_{x0} + a_x t$, $v_y = v_{y0} + a_y t$, y $v_z = v_{z0} + a_z t$, las cuales escribimos como la ecuación vectorial única

$$\mathbf{v} = \mathbf{v}_0 + \mathbf{a}t. \tag{11}$$

Cuando usemos ésta o cualquier otra ecuación vectorial, recordemos que representa a tres ecuaciones escalares independientes.

El segundo término del lado derecho de la ecuación 11 implica la multiplicación de un vector por un escalar. Como discutimos en la sección 3-5, esto da un vector de

4-2 MOVIMIENTO CON ACCELERACIÓN CONSTANTE

Consideraremos ahora el caso especial del movimiento con aceleración constante. Al moverse la partícula, la aceleración \mathbf{a} no varía ni en magnitud ni en dirección. Por lo tanto, las componentes de \mathbf{a} tampoco varían. Tenemos entonces una situación que puede describirse como la suma de tres componentes del movimiento que se presentan en forma simultánea con una aceleración constante \mathbf{a}

TABLA 1 ECUACIONES VECTORIALES PARA EL MOVIMIENTO CON ACELERACION CONSTANTE

Número de la ecuación	Ecuación	Contiene				
		r	v ₀	v	a	t
11	$\mathbf{v} = \mathbf{v}_0 + \mathbf{a}t$	×	✓	✓	✓	✓
12	$\mathbf{r} = \mathbf{r}_0 + \mathbf{v}_0t + \frac{1}{2}\mathbf{a}t^2$	✓	✓	×	✓	✓
13 [†]	$\mathbf{v} \cdot \mathbf{v} = \mathbf{v}_0 \cdot \mathbf{v}_0 + 2\mathbf{a} \cdot (\mathbf{r} - \mathbf{r}_0)$	✓	✓	✓	✓	×
14	$\mathbf{r} = \mathbf{r}_0 + \frac{1}{2}(\mathbf{v}_0 + \mathbf{v})t$	✓	✓	✓	×	✓
15	$\mathbf{r} = \mathbf{r}_0 + \mathbf{v}t - \frac{1}{2}\mathbf{a}t^2$	✓	×	✓	✓	✓

[†] Esta ecuación incluye el producto escalar o producto punto de dos vectores, que ya hemos visto en la sección 3-5.

longitud at que apunta en la misma dirección que el vector original \mathbf{a} .

Continuando como lo hicimos en la sección 2-6, podemos desarrollar cinco ecuaciones que describan el movimiento en tres dimensiones con aceleración constante. Estas cinco ecuaciones se muestran en la tabla 1, la cual deberá compararse con las cinco ecuaciones unidimensionales correspondientes en la tabla 2 del capítulo 2. Con excepción de la ecuación 13, que incluye vectores aunque es una ecuación escalar, cada ecuación de la tabla 1 representa a tres ecuaciones escalares independientes. Las componentes x de las ecuaciones 11, 12, 14, y 15 son precisamente las ecuaciones correspondientes listadas en la tabla 2 del capítulo 2. Ya que la ecuación 13 es una ecuación escalar, *no tiene componente x (o cualquier otra)*.

Problema muestra 2 Un esquiador desciende por una pendiente plana de la ladera de una montaña. La pendiente de descenso (norte-sur) forma un ángulo de 10° con la horizontal. Un viento que sopla desde el oeste da al esquiador una aceleración lateral de 0.54 m/s^2 (véase la Fig. 4). En la esquina noroeste de la pendiente, el esquiador sale con una componente de la

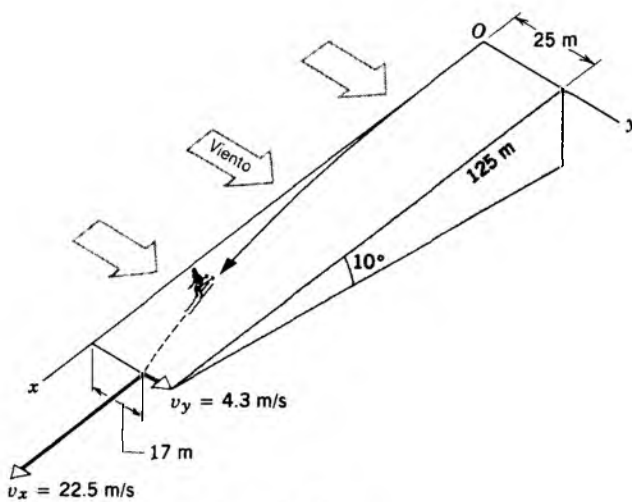


Figura 4 Problema muestra 2.

velocidad de 9.0 m/s cuesta abajo y una componente lateral de cero. La pendiente sin fricción tiene 125 m de longitud y 25 m de ancho. (a) ¿Dónde deja el esquiador la pendiente? (b) ¿Cuál es la velocidad del esquiador en este punto? (Sugerencia: La aceleración gravitatoria a lo largo de un plano que se inclina en un ángulo θ es $g \text{ sen } \theta$.)

Solución (a) Elijamos el origen en la esquina noroeste, con el eje x cuesta abajo y el eje y lateral. Las componentes de la aceleración son

$$a_x = g \text{ sen } 10^\circ = 1.70 \text{ m/s}^2,$$

$$a_y = 0.54 \text{ m/s}^2.$$

Nótese que estas componentes son evaluadas independientemente. La componente a_x es la aceleración cuesta abajo que resultaría aun si no hubiese viento lateral, y similarmente a_y es la aceleración lateral que resultaría del viento, aun cuando no hubiese una pendiente. El manejo de estas dos componentes de manera independiente es la esencia de la aritmética vectorial.

Tomemos $t = 0$ como el tiempo en que el esquiador se empuja, y se nos da que $v_{x0} = 9.0 \text{ m/s}$ y que $v_{y0} = 0$. Entonces

$$v_x = v_{x0} + a_x t = 9.0 \text{ m/s} + (1.70 \text{ m/s}^2)t,$$

$$v_y = v_{y0} + a_y t = 0 + (0.54 \text{ m/s}^2)t,$$

$$x = x_0 + v_{x0}t + \frac{1}{2}a_x t^2 = 0 + (9.0 \text{ m/s})t + (0.85 \text{ m/s}^2)t^2,$$

$$y = y_0 + v_{y0}t + \frac{1}{2}a_y t^2 = 0 + 0 + (0.27 \text{ m/s}^2)t^2.$$

Suponemos por ahora que el esquiador llega al fondo de la pendiente antes de dejar el borde lateral. (Podemos comprobar esta hipótesis más adelante.) Primero hallamos el tiempo en que esto ocurre (esto es, cuando $x = 125 \text{ m}$):

$$125 \text{ m} = (9.0 \text{ m/s})t + (0.85 \text{ m/s}^2)t^2.$$

Resolviendo la cuadrática, tenemos que $t = 7.94 \text{ s}$ o -18.5 s . Considerando por el momento sólo la raíz positiva, evaluamos la coordenada y correspondiente:

$$y = (0.27 \text{ m/s}^2)t^2 = (0.27 \text{ m/s}^2)(7.94 \text{ s})^2 = 17.0 \text{ m}.$$

El desplazamiento lateral de 17.0 m es realmente menor que la anchura de la pendiente (25 m), como hemos supuesto. El esquiador, por lo tanto, deja el fondo de la pendiente en un punto a 17.0 m del borde oeste.

(b) Las componentes de la velocidad pueden obtenerse directamente para $t = 7.94$ s:

$$v_x = 9.0 \text{ m/s} + (1.70 \text{ m/s}^2)(7.94 \text{ s}) = 22.5 \text{ m/s},$$

$$v_y = (0.54 \text{ m/s}^2)(7.94 \text{ s}) = 4.3 \text{ m/s}.$$

Nótese que para resolver este problema hemos elegido que los ejes x y y estén en el plano de la pendiente, reduciendo por lo tanto un problema tridimensional a dos dimensiones. De haber escogido trabajar en un sistema de coordenadas en que el plano xy fuera horizontal y el eje z fuera vertical, la aceleración tendría tres componentes y el problema habría sido más complicado. Al resolver problemas, usualmente estamos en libertad de elegir la dirección de los ejes de coordenadas y la ubicación del origen a nuestra conveniencia, siempre que mantengamos de manera fija nuestra elección a través de toda la solución del problema.

¿Qué pasa con la raíz negativa, $t = -18.5$ s? Escribimos nuestras ecuaciones originales del movimiento comenzando en el tiempo 0, de modo que son tiempos positivos aquellos que describen el movimiento siguiente del esquiador al bajar la pendiente, y los tiempos negativos deben, por lo tanto, describir el movimiento del esquiador *antes* de pasar por la esquina de la pendiente que definimos como el origen. La solución negativa nos recuerda que pudiera haber habido una trayectoria previa que el esquiador pudiera haber seguido para pasar a través del origen en $t = 0$ con la velocidad correcta. Durante esta parte previa del movimiento, el esquiador habría pasado a través de $x = 125$ m (presumiblemente ¡esquiando cuesta arriba!) a los 18.5 s antes de llegar a la esquina noroeste. Calcule los componentes de la velocidad para $t = -18.5$ s y halle lo concerniente al movimiento del esquiador durante ese tiempo. ¿Cuál debería haber sido la coordenada y correspondiente a $t = -18.5$ s? ¿Es esto razonable? ¿Cuáles hubieran sido las coordenadas x y y mínimas alcanzadas durante el tiempo entre $t = -18.5$ s y $t = 0$?

La solución matemática de un problema físico a menudo tiene un resultado inesperado, tal como el tiempo negativo en este ejemplo. Si supusiéramos en este problema que el movimiento del esquiador empezó en $t = 0$, la raíz negativa carecería de interés para nosotros, pero siempre es una buena práctica examinar el significado físico de tales soluciones cuando éstas aparecen.

4-3 MOVIMIENTO DE PROYECTILES

Un ejemplo de movimiento con aceleración constante es el movimiento de un proyectil. Se trata del movimiento bidimensional de una partícula lanzada oblicuamente en el aire. El movimiento ideal de una pelota de béisbol o de una pelota de golf es un ejemplo del movimiento de un proyectil. Suponemos por ahora que podemos despreciar el efecto del aire en este movimiento. En el capítulo 6 consideraremos el efecto (a menudo considerable) de la resistencia del aire en el movimiento de un proyectil.

El movimiento de un proyectil es aquél de aceleración constante g , dirigido hacia abajo. Aun cuando puede haber una componente horizontal de la velocidad, no hay una componente horizontal de la aceleración. Si elegimos un

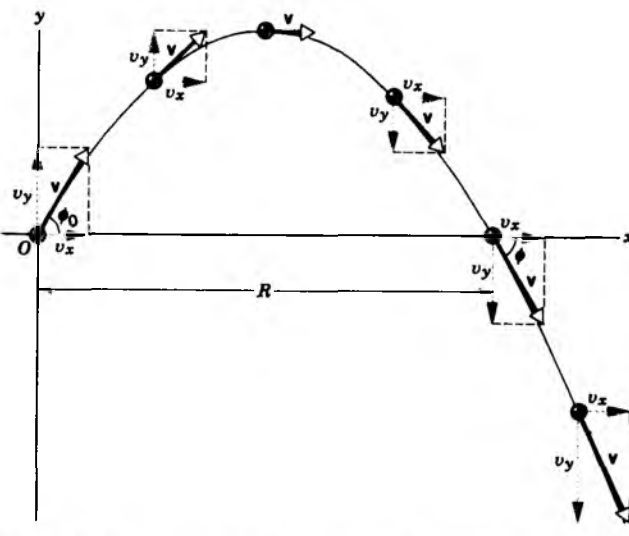


Figura 5 La trayectoria de un proyectil, mostrando la velocidad inicial v_0 y sus componentes así como también la velocidad v y sus componentes en cinco tiempos posteriores. Nótese que $v_x = v_{x0}$ durante el vuelo. La distancia horizontal R es el alcance del proyectil.

sistema de coordenadas con el eje y positivo verticalmente hacia arriba, podemos poner $a_y = -g$ (como en el capítulo 2, g es siempre un número *positivo*) y $a_x = 0$. Más aún, suponemos que v_0 está en el plano xy , de modo que $v_{z0} = 0$. Puesto que a_z es también 0, la componente de la ecuación 11 nos dice que v_z es cero en todo momento y podemos, por tanto, centrar nuestra atención a lo que sucede en el plano xy .

Elijamos además que el origen de nuestro sistema de coordenadas sea el punto en el cual el proyectil comienza su vuelo (véase la Fig. 5). Por lo tanto, el origen es el punto en que la pelota deja la mano del lanzador, por ejemplo. Esta elección del origen implica que $x_0 = y_0 = 0$. La velocidad en $t = 0$, el instante en que el proyectil comienza su vuelo, es v_0 , que forma un ángulo ϕ_0 con la dirección x positiva. Las componentes x y y de v_0 (véase la Fig. 5) son, entonces,

$$v_{x0} = v_0 \cos \phi_0 \quad \text{y} \quad v_{y0} = v_0 \sin \phi_0. \quad (16)$$

Ya que no hay una componente horizontal de la aceleración, la componente horizontal de la velocidad es constante. Para la componente x de la ecuación 11 establecemos que $a_x = 0$ y $v_{x0} = v_0 \cos \phi_0$, obteniendo

$$v_x = v_{x0} + a_x t = v_0 \cos \phi_0. \quad (17)$$

La componente horizontal de la velocidad retiene su valor inicial durante el vuelo.

La componente vertical de la velocidad cambia con el tiempo debido a la aceleración constante hacia abajo. En

la ecuación 11, tomamos a las componentes y y establecemos que $a_y = -g$ y $v_{y0} = v_0 \text{ sen } \phi_0$, de modo que

$$v_y = v_{y0} + a_y t = v_0 \text{ sen } \phi_0 - gt. \quad (18)$$

La componente vertical de la velocidad es la de la caída libre. (En efecto, si viéramos el movimiento de la figura 5 desde un marco de referencia que se mueva a la derecha con una velocidad v_{x0} , el movimiento sería el de un objeto lanzado vertical hacia arriba con una velocidad inicial $v_0 \text{ sen } \phi_0$.)

La magnitud del vector resultante de la velocidad en cualquier instante es

$$v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2}. \quad (19)$$

El ángulo ϕ que el vector de la velocidad forma con la horizontal en ese instante está dado por

$$\tan \phi = \frac{v_y}{v_x}. \quad (20)$$

El vector velocidad es tangente a la trayectoria de la partícula en todo punto, como se muestra en la figura 5.

La coordenada x de la posición de la partícula en cualquier momento, obtenida de la componente x de la ecuación 12 (véase la tabla 1), con $x_0 = 0$, $a_x = 0$, y $v_{x0} = v_0 \text{ cos } \phi_0$, es

$$x = x_0 + v_{x0}t + \frac{1}{2}a_x t^2 = (v_0 \text{ cos } \phi_0)t. \quad (21)$$

La coordenada y , obtenida de la componente y de la ecuación 12 con $y_0 = 0$, $a_y = -g$, y $v_{y0} = v_0 \text{ sen } \phi_0$, es

$$y = y_0 + v_{y0}t + \frac{1}{2}a_y t^2 = (v_0 \text{ sen } \phi_0)t - \frac{1}{2}gt^2. \quad (22)$$

Las ecuaciones 21 y 22 nos dan x y y en función del parámetro común t , el tiempo de vuelo. Combinándolas y eliminando a t de ellas, obtenemos

$$y = (\tan \phi_0)x - \frac{g}{2(v_0 \text{ cos } \phi_0)^2} x^2, \quad (23)$$

la cual relaciona a y con x y es la ecuación de la *trayectoria* del proyectil. Puesto que v_0 , ϕ_0 , y g son constantes, esta ecuación tiene la forma

$$y = bx - cx^2,$$

que es la ecuación de una parábola. De aquí que la trayectoria de un proyectil sea parabólica, como lo mostramos en la figura 5.

El *alcance horizontal* R del proyectil, como se muestra en la figura 5, se define como la distancia a lo largo de la horizontal cuando el proyectil retorna al nivel desde el cual fue lanzado. Podemos hallar el alcance poniendo $y = 0$ en la ecuación 23. Cuando $x = 0$ surge una solución inmediata; la otra nos da el alcance:

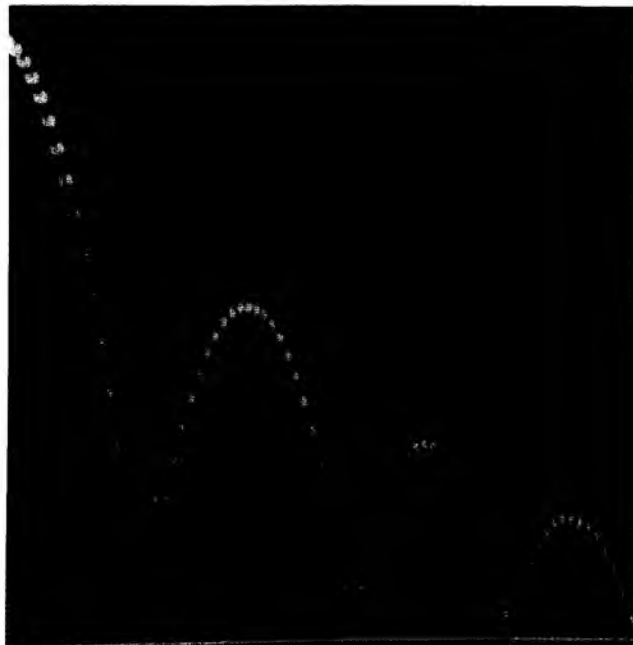


Figura 6 Una fotografía estroboscópica de una pelota de golf (que entra a la foto desde la izquierda) rebotando sobre una superficie dura. Entre los impactos, la pelota muestra la trayectoria parabólica característica del movimiento de un proyectil. ¿Por qué supone usted que la altura de los rebotes sucesivos está decreciendo? (Los capítulos 8 y 10 pueden dar la respuesta.)

$$\begin{aligned} R &= \frac{2v_0^2}{g} \text{ sen } \phi_0 \text{ cos } \phi_0 \\ &= \frac{v_0^2}{g} \text{ sen } 2\phi_0, \end{aligned} \quad (24)$$

usando la identidad trigonométrica $\text{sen } 2\theta = 2 \text{ sen } \theta \text{ cos } \theta$. Nótese que, para una velocidad inicial dada, obtenemos el alcance máximo cuando $\phi_0 = 45^\circ$, que es cuando $\text{sen } 2\phi_0 = 1$.

Las soluciones que hemos obtenido representan una visión idealizada del movimiento de un proyectil. Hemos considerado un efecto importante: la gravedad; pero existe otro factor en el movimiento de un proyectil que a menudo es importante, y es la resistencia del aire. La resistencia del aire es un ejemplo de una fuerza dependiente de la velocidad; cuanto mayor sea la velocidad mayor será el efecto decelerante de la resistencia del aire. A baja velocidad, el efecto de la resistencia del aire es usualmente despreciable, pero a alta velocidad la trayectoria de un proyectil ya no describe una parábola, como en la ecuación 23, y el alcance puede ser considerablemente menor que el dado por la ecuación 24. En el capítulo 6 consideraremos los efectos de la resistencia del aire; por ahora supondremos que las ecuaciones derivadas en esta sección describen adecuadamente el movimiento de los proyectiles.

La figura 6 muestra un ejemplo de la trayectoria de un proyectil que no es afectado severamente por la resis-

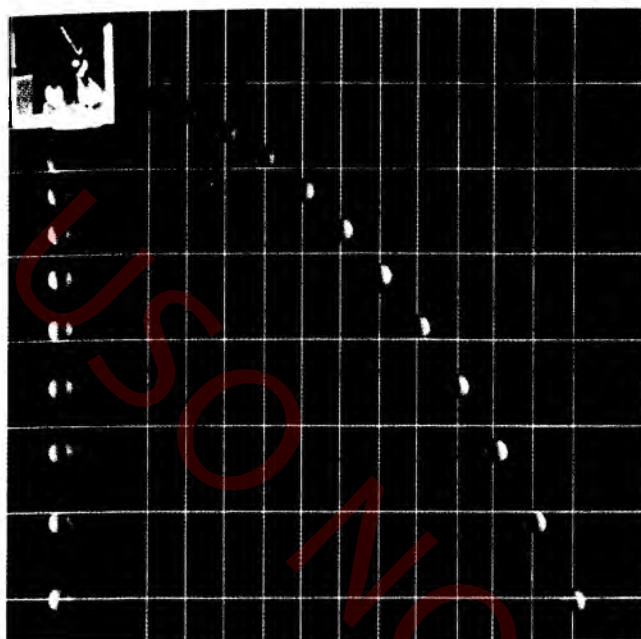


Figura 7 La bola I se deja caer desde el reposo en el mismo instante en que la bola II es disparada hacia la derecha. Nótese que ambas bolas caen a exactamente la misma tasa; el movimiento horizontal de la bola II no afecta su tasa vertical de caída. En esta fotografía estroboscópica, las exposiciones fueron tomadas a intervalos de $1/30$ s. ¿Parece ser constante la velocidad horizontal de la bola II?

cia del aire. La trayectoria ciertamente parece de forma parabólica. La figura 7 muestra una comparación de los movimientos de un proyectil disparado horizontalmente y otro dejado caer en forma simultánea en caída libre. Aquí pueden verse directa las predicciones de las ecuaciones 21 y 22 cuando $\phi_0 = 0$. Nótese que (1) el movimiento horizontal del primer proyectil responde realmente a la ecuación 21: su coordenada x aumenta cantidades iguales en intervalos de tiempo iguales, independientemente del movimiento en y , y (2) los movimientos y de los dos proyectiles son idénticos: los aumentos verticales de la posición de los dos proyectiles es la misma, independientemente del movimiento horizontal de uno de ellos.

Disparo hacia un blanco en caída

En una magnífica demostración durante una conferencia, una pistola de aire es apuntada hacia un blanco elevado, el cual se deja caer en caída libre por un mecanismo de disparo mientras la "bala" sale de la boca del arma. Independientemente de la velocidad inicial de la bala, siempre da en el blanco mientras éste cae.

La manera más sencilla de entender esto es la siguiente. Si no existiera la aceleración debida a la gravedad, el

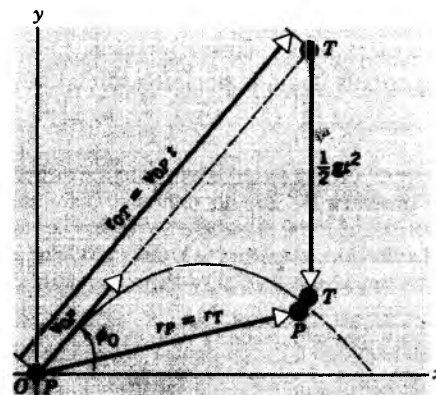


Figura 8 En el movimiento de un proyectil, su desplazamiento desde el origen para cualquier tiempo t puede considerarse como la suma de dos vectores: $v_0 t$, dirigido a lo largo de v_0 , y $\frac{1}{2}gt^2$, dirigido hacia abajo.

blanco no caería y la bala se movería a lo largo de la línea de mira directa hacia el blanco (Fig. 8). El efecto de la gravedad es causar que cada cuerpo acelere hacia abajo a la misma tasa desde la posición que de otro modo habría tenido. Por lo tanto, en el tiempo t , la bala caerá a una distancia de $\frac{1}{2}gt^2$ desde la posición que tendría a lo largo de la línea de mira y el blanco caerá la misma distancia desde su posición inicial. Cuando la bala alcanza la línea de caída del blanco, estará a la misma distancia abajo de la posición inicial del blanco, y de aquí la colisión. Si la bala se mueve más rápido de lo que se muestra en la figura (v_0 más grande), tendría un alcance mayor y cruzaría la línea de caída en un punto más alto; pero puesto que llega allí más pronto, el blanco caerá una distancia correspondiente más pequeña en el mismo tiempo y chocará con ella. Un argumento similar sirve también para velocidades más lentas.

Para un análisis equivalente, usemos la ecuación 12

$$\mathbf{r} = \mathbf{r}_0 + \mathbf{v}_0 t + \frac{1}{2} \mathbf{a} t^2$$

para describir las posiciones del proyectil y del blanco en cualquier tiempo t . Para el proyectil P , $\mathbf{r}_0 = \mathbf{0}$ y $\mathbf{a} = \mathbf{g}$, y tendremos que

$$\mathbf{r}_P = \mathbf{v}_0 t + \frac{1}{2} \mathbf{g} t^2.$$

Para el blanco T , $\mathbf{r}_0 = \mathbf{r}_{0T}$, $\mathbf{v}_0 = \mathbf{0}$, y $\mathbf{a} = \mathbf{g}$, conduciendo a

$$\mathbf{r}_T = \mathbf{r}_{0T} + \frac{1}{2} \mathbf{g} t^2.$$

Si hay una colisión, debemos tener que $\mathbf{r}_P = \mathbf{r}_T$. La inspección demuestra que esto siempre ocurrirá en un tiempo t dado por $\mathbf{r}_{0T} = \mathbf{v}_0 t$, esto es, en el tiempo $t (= r_{0T} / v_0)$ que le tomaría a un proyectil no acelerado viajar a la posición del blanco a lo largo de la línea de mira. A causa de que multiplicar un vector por un escalar nos da otro vector en

la misma dirección, la ecuación $r_{0T} = v_{0P}t$ nos dice que r_{0T} y v_{0P} deben estar en la misma dirección. Esto es, el arma debe ser apuntada hacia la posición inicial del blanco.

Problema muestra 3 En un concurso para dejar caer un paquete sobre un blanco, el aeroplano de uno de los concursantes está volando horizontalmente a una velocidad constante de 155 km/h y a una altura de 225 m hacia un punto directamente arriba del blanco. ¿A qué ángulo de mira α debería ser soltado el paquete para que éste dé en el blanco (Fig. 9)?

Solución Elegimos un marco de referencia fijo con respecto a la Tierra, siendo su origen O el punto de liberación. El movimiento del paquete en el momento de la liberación es el mismo que el del aeroplano. Por tanto, la velocidad inicial v_0 del paquete es horizontal y su magnitud es 155 km/h. El ángulo de proyección ϕ_0 es cero.

Hallamos el tiempo de la caída por medio de la ecuación 22. Con $\phi_0 = 0$ y $y = -225$ m esto nos da

$$t = \sqrt{\frac{-2y}{g}} = \sqrt{\frac{(2)(-225 \text{ m})}{9.8 \text{ m/s}^2}} = 6.78 \text{ s.}$$

Nótese que el tiempo de caída no depende de la velocidad del aeroplano con una proyección horizontal. (Véase, sin embargo, el problema 38.)

La distancia horizontal recorrida por el paquete en este tiempo está dada por la ecuación 21:

$$x = v_{x0}t = (155 \text{ km/h})(1 \text{ h}/3600 \text{ s})(6.78 \text{ s}) = 0.292 \text{ km} = 292 \text{ m,}$$

de modo que el ángulo de mira (Fig. 9) sería

$$\alpha = \tan^{-1} \frac{x}{|y|} = \tan^{-1} \frac{292 \text{ m}}{225 \text{ m}} = 52^\circ.$$

¿Parecerá parabólico el movimiento del paquete cuando es visto desde un marco de referencia fijo respecto al aeroplano? (¿Puede usted recordar haber visto películas en que las bombas caían desde un aeroplano, tomadas por una cámara, ya sea desde ese aeroplano o desde otro aeroplano que volara en un curso paralelo con la misma velocidad?)

Problema muestra 4 Un jugador de fútbol soccer patea un balón con un ángulo de 36° respecto a la horizontal y una velocidad inicial de 15.5 m/s. Suponiendo que el balón se mueva en un plano vertical, halle (a) el tiempo t_1 en que el balón llega al punto más alto de su trayectoria, (b) su altura máxima, (c) su alcance y tiempo de vuelo, y (d) su velocidad cuando llega al suelo.

Solución (a) En el punto más alto, la componente vertical de la velocidad v_y es cero. Resolviendo la ecuación 18 para t , obtenemos:

$$t = \frac{v_0 \sin \phi_0 - v_y}{g}.$$

Con

$$v_y = 0, \quad v_0 = 15.5 \text{ m/s}, \quad \phi_0 = 36^\circ, \quad g = 9.8 \text{ m/s}^2,$$

tenemos que

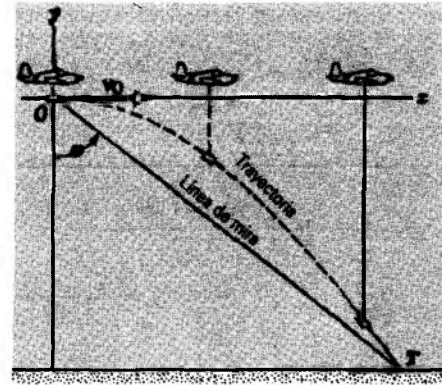


Figura 9 Problema muestra 3.

$$t_1 = \frac{(15.5 \text{ m/s})(\sin 36^\circ)}{9.8 \text{ m/s}^2} = 0.93 \text{ s.}$$

(b) La altura máxima es alcanzada en $t = 0.93$ s. Usando la ecuación 22,

$$y = (v_0 \sin \phi_0)t - \frac{1}{2}gt^2,$$

tenemos

$$y_{\max} = (15.5 \text{ m/s})(\sin 36^\circ)(0.93 \text{ s}) - \frac{1}{2}(9.8 \text{ m/s}^2)(0.93 \text{ s})^2 = 4.2 \text{ m}$$

(c) El alcance R puede ser obtenido por la ecuación 24:

$$R = \frac{v_0^2}{g} \sin 2\phi_0 = \frac{(15.5 \text{ m/s})^2}{9.8 \text{ m/s}^2} \sin 72^\circ = 23.3 \text{ m.}$$

Ponemos $y = 0$ en la ecuación 22 y hallamos el tiempo t_2 en que el balón retorna al suelo. Obtenemos

$$t_2 = \frac{2v_0 \sin \phi_0}{g} = \frac{2(15.5 \text{ m/s})(\sin 36^\circ)}{9.8 \text{ m/s}^2} = 1.86 \text{ s.}$$

Nótese que $t_2 = 2t_1$, lo cual debe ocurrir porque se requiere el mismo tiempo para que el balón suba (llegue a su máxima altura desde el suelo) que el requerido para que el balón baje (llegue al suelo desde su máxima altura).

Podemos verificar estos resultados para que exista compatibilidad con $x = x_0 + v_{x0}t$. Cuando $t = t_2$, x será igual a R . Entonces, según la ecuación 21, $R = v_{x0}t_2 = (v_0 \cos \phi_0)t_2 = 23.3 \text{ m}$, como se esperaba.

(d) Para hallar la velocidad del balón cuando llegue al suelo, usemos la ecuación 17 para obtener v_x , la cual permanece constante durante todo el trayecto:

$$v_x = v_0 \cos \phi_0 = (15.5 \text{ m/s})(\cos 36^\circ) = 12.5 \text{ m/s,}$$

y, según la ecuación 18, obtenemos v_y para $t = t_2$.

$$v_y = v_0 \sin \phi_0 - gt = (15.5 \text{ m/s})(\sin 36^\circ) - (9.8 \text{ m/s}^2)(1.86 \text{ s}) = -9.1 \text{ m/s.}$$

Así pues, la velocidad tiene una magnitud dada por

$$v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} = \sqrt{(12.5 \text{ m/s})^2 + (-9.1 \text{ m/s})^2} = 15.5 \text{ m/s,}$$

y una dirección dada por

$$\tan \phi = v_y/v_x = -9.1/12.5,$$

de manera que $\phi = -36^\circ$, o sea 36° en el sentido horario del eje x . Nótese que $\phi = -\phi_0$, como esperábamos de la simetría (Fig. 5).

La velocidad final resulta ser igual a la velocidad inicial. ¿Puede usted explicarlo? ¿Es una coincidencia?

4-4 MOVIMIENTO CIRCULAR UNIFORME

En el movimiento de proyectiles la aceleración es constante tanto en magnitud como en dirección, pero la velocidad cambia tanto en magnitud como en dirección. Examinaremos ahora el caso especial en que una partícula se mueve a *velocidad constante* en una trayectoria circular. Como veremos, tanto la velocidad como la aceleración son de magnitud constante, pero ambas cambian de dirección continuamente. Esta situación se llama *movimiento circular uniforme*. Entre los ejemplos de esta clase de movimiento se incluyen a los satélites de la Tierra y a puntos de rotores que giran, tales como ventiladores, discos de fonógrafo y discos de computadora. De hecho, hasta el punto en que podemos vernos a nosotros mismos como partículas, participamos en un movimiento circular uniforme a causa de la rotación de la Tierra.

En la figura 10a se muestra la situación. Sea P_1 la posición de la partícula en el tiempo t_1 y P_2 su posición en el tiempo $t_2 = t_1 + \Delta t$. La velocidad en P_1 es v_1 , un vector tangente a la curva en P_1 . La velocidad en P_2 es v_2 , un vector tangente a la curva en P_2 . Los vectores v_1 y v_2 tienen la misma magnitud v , ya que la velocidad es constante, pero sus direcciones son diferentes. La longitud de la trayectoria descrita durante Δt es la longitud del arco P_1P_2 , que es igual a $r\phi$ (donde ϕ está medido en radianes) y también a $v \Delta t$. Entonces tenemos que

$$r\theta = v \Delta t. \tag{25}$$

Podemos ahora trazar a los vectores v_1 y v_2 , como en la figura 10b, de modo que se originen en un punto común. Tenemos la libertad de hacerlo en tanto que la magnitud y la dirección de cada vector sean las mismas que en la figura 10a. La figura 10b nos permite ver claramente el *cambio en la velocidad* al moverse la partícula desde P_1 hasta P_2 . Este cambio, $v_2 - v_1 = \Delta v$, es el vector que debe sumarse a v_1 para obtener v_2 . Si representamos el cambio en la velocidad en el intervalo P_1P_2 trazando Δv desde el punto medio del arco P_1P_2 , entonces Δv apuntaría hacia el centro del círculo.

Ahora el triángulo OQ_1Q_2 formado por v_1 , v_2 , y Δv es semejante al triángulo CP_1P_2 (Fig. 10c) formado por la cuerda P_1P_2 y los radios CP_1 y CP_2 . Esto se debe a que ambos son triángulos isósceles que tienen el mismo ángulo en el vértice; el ángulo θ entre v_1 y v_2 es el mismo que el ángulo P_1CP_2 porque v_1 es perpendicular a CP_1 y v_2 es perpendicular a CP_2 . Trazando una bisectriz del ángulo θ en la figura 10b, hallamos que

$$\frac{1}{2}\Delta v = v \text{ sen } \frac{\theta}{2}. \tag{26}$$

Expresemos ahora la magnitud de la aceleración promedio en el intervalo usando los resultados obtenidos en las ecuaciones 25 y 26 para Δv y Δt :

$$\bar{a} = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{2v \text{ sen } (\theta/2)}{r\theta/v} = \frac{v^2 \text{ sen } (\theta/2)}{r \theta/2}. \tag{27}$$

Ahora deseamos hallar la aceleración instantánea tomando el límite de esta expresión como $\Delta t \rightarrow 0$. Cuando Δt es muy pequeña, el ángulo θ es pequeño. En este caso podemos usar la *aproximación de un ángulo pequeño*, $\text{sen } x \approx x$. (Esto es válido *solamente* cuando el ángulo está en radianes; por ejemplo, cuando $x = 5^\circ = 0.0873$ rad, $\text{sen } x = 0.0872$.) Entonces, para ángulos pequeños $\text{sen } (\theta/2) \approx \theta/2$, y la segunda fracción del lado derecho de la ecuación 27 tiende a 1. Nótese también que, en la primera fracción del lado derecho de la ecuación 27, ni v ni r dependen de Δt y así el valor de esta fracción no es afectado por el límite. Por lo tanto, podemos obtener para la magnitud de la aceleración instantánea

$$a = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta v}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{v^2 \text{ sen } (\theta/2)}{r \theta/2} = \frac{v^2}{r} \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\text{sen } (\theta/2)}{\theta/2}$$

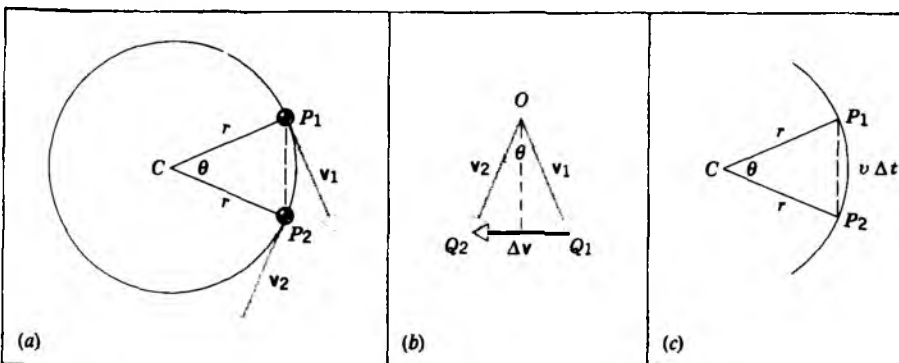


Figura 10 Movimiento circular uniforme. (a) La partícula viaja alrededor de un círculo con velocidad constante. Se muestra su velocidad en dos puntos P_1 y P_2 . (b) El cambio de velocidad, que va de P_1 a P_2 , es Δv . (c) La partícula viaja a lo largo del arco P_1P_2 durante el tiempo Δt .

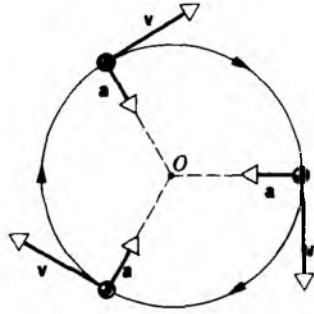


Figura 11 En el movimiento circular uniforme, la aceleración a está siempre dirigida hacia el centro del círculo y, por lo tanto, siempre es perpendicular a v .

o sea, usando la aproximación del ángulo pequeño para reemplazar al límite restante por 1,

$$a = \frac{v^2}{r} \quad (28)$$

Ya que la dirección de la aceleración promedio es la misma que la de Δv , la dirección de a está siempre dirigida hacia el centro del círculo o del arco circular en el que se mueve la partícula.

La figura 11 muestra la relación instantánea entre v y a en varios puntos del movimiento. La magnitud de v es constante, pero su dirección cambia continuamente. Esto da lugar a una aceleración a , que es también constante en su magnitud pero cambia continuamente de dirección. La velocidad v es siempre tangente al círculo en dirección del movimiento; la aceleración a está siempre dirigida radialmente hacia adentro. Debido a esto, a se llama aceleración radial, o *centrípeta*. Centrípeta significa “que busca el centro”. En la siguiente sección se da una derivación de la ecuación 28 usando vectores unitarios.

Tanto en caída libre como en el movimiento de un proyectil, a tiene magnitud y dirección constantes, y podemos usar las ecuaciones desarrolladas para la aceleración constante. No podemos usar estas ecuaciones para el movimiento circular uniforme porque a varía de dirección y, por lo tanto, no es constante.

Las unidades de la aceleración centrípeta son las mismas que las de una aceleración como consecuencia de un cambio en la magnitud de una velocidad. Dimensionalmente, tenemos que

$$[a] = \frac{[v^2]}{[r]} = \frac{(L/T)^2}{L} = \frac{L}{T^2},$$

las cuales son las dimensiones usuales de la aceleración. Las unidades pueden ser, por lo tanto, m/s^2 , km/h^2 , o unidades similares de dimensión L/T^2 .

La aceleración que resulta de un cambio en la dirección de una velocidad es tan real y tan acelerada en esencia como la que resulta de un cambio en la magnitud de una velocidad. Por definición, la aceleración es la rapidez de

cambio de su velocidad con el tiempo, y la velocidad, por ser un vector, puede cambiar tanto en dirección como en magnitud. Si una cantidad física es un vector, sus aspectos direccionales no pueden ser ignorados, ya que esos efectos probarán ser en todos sentidos tan importantes y reales como los producidos por los cambios en la magnitud.

Vale la pena recalcar en este momento que no se necesita que haya algún movimiento en la dirección de una aceleración y que, en lo general, no existe una relación fija entre las direcciones de a y de v . En la figura 12 se dan ejemplos en los que el ángulo entre v y a varía desde 0 hasta 180° . Sólo en un caso, $\theta = 0^\circ$, está el movimiento en la dirección de a .

Problema muestra 5 La Luna gira alrededor de la Tierra, haciendo una revolución completa en 27.3 días. Supongamos que la órbita es circular y que tiene un radio de 238,000 millas. ¿Cuál es la magnitud de la aceleración de la Luna hacia la Tierra?

Solución Tenemos que $r = 238,000$ millas $= 3.82 \times 10^8$ m. El tiempo de una revolución completa, llamado periodo, es $T = 27.3$ d $= 2.36 \times 10^6$ s. La velocidad de la Luna (supuesta como constante) es, por lo tanto,

$$v = \frac{2\pi r}{T} = \frac{2\pi(3.82 \times 10^8 \text{ m})}{2.36 \times 10^6 \text{ s}} = 1018 \text{ m/s}.$$

La aceleración centrípeta es

$$a = \frac{v^2}{r} = \frac{(1018 \text{ m/s})^2}{3.82 \times 10^8 \text{ m}} = 0.00271 \text{ m/s}^2, \quad \text{o tan sólo } 2.76 \times 10^{-4} g_n.$$

Aquí $g_n (= 9.80665 \text{ m/s}^2)$ es un valor patrón de g aceptado internacional. Representa el valor aproximado de la aceleración en caída libre al nivel del mar y a una latitud de 45° . Este valor patrón se usa a menudo como una medida alternativa de la aceleración. Por ejemplo, la aceleración experimentada por los pilotos de aviones de propulsión a chorro o por los parroquianos en los juegos de un parque de diversiones se expresa a menudo de esta manera.

Problema muestra 6 Calcule la velocidad de un satélite de la Tierra, suponiendo que está viajando a una altitud h de 210 km, donde $g = 9.2 \text{ m/s}^2$. (Este valor es menor que 9.8 m/s^2 , porque g decrece con la altitud sobre la Tierra, como estudiaremos en el capítulo 16). El radio R de la Tierra es de 6370 km.

Solución Al igual que cualquier objeto libre cercano a la superficie de la Tierra, el satélite tiene una aceleración g hacia el centro de la Tierra. Es esta aceleración, junto con su velocidad tangencial, la que causa que siga una trayectoria circular. De aquí que la aceleración centrípeta sea g , y según la ecuación 28, $a = v^2/r$, tenemos que, para $a = g$ y $r = R + h$,

$$g = \frac{v^2}{R + h}$$

o sea

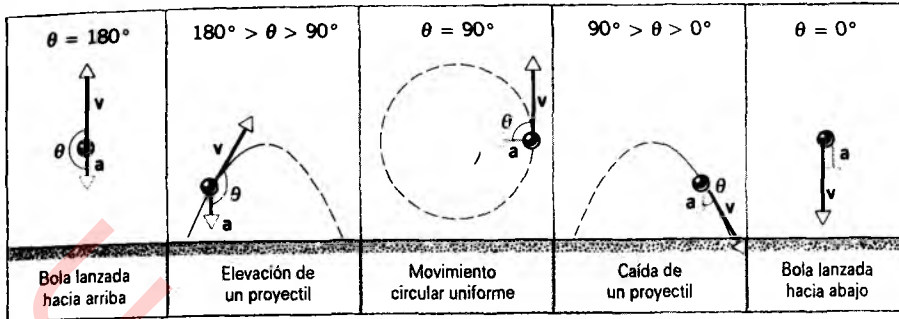


Figura 12 La relación geométrica entre v y a para varios movimientos.

$$v = \sqrt{(R + h)g} = \sqrt{(6580 \text{ km})(9.2 \text{ m/s}^2)(10^3 \text{ m/km})}$$

$$= 7780 \text{ m/s} \quad \text{ó} \quad 17,400 \text{ mi/h.}$$

A esta velocidad, el satélite requiere 1.48 h para completar una órbita.

4-5 VECTORES DE VELOCIDAD Y DE ACELERACIÓN EN EL MOVIMIENTO CIRCULAR (Opcional)*

Como dedujimos en la sección anterior, una partícula que se mueva a velocidad constante a lo largo de un arco de un círculo experimenta una aceleración centrípeta. Aun cuando su velocidad no sea constante, todavía debe de tener una aceleración centrípeta, pero también tendrá una aceleración tangencial que cause un cambio en su velocidad tangencial. Los métodos vectoriales son útiles para relacionar las velocidades y las aceleraciones y para determinar la dirección de la aceleración resultante.

Comenzaremos por rederivar la ecuación 28 para la aceleración centrípeta a velocidad constante usando técnicas vectoriales más generales. La figura 13 muestra una partícula en movimiento circular uniforme con respecto al origen O de un marco de referencia. Para este movimiento las coordenadas polares planas r y ϕ son más útiles que las coordenadas rectangulares x y y porque r permanece constante a través del movimiento y ϕ aumenta de una manera lineal simple con el tiempo; el comportamiento de x y y durante tal movimiento es más complejo. Los dos sistemas de coordenadas se relacionan por

$$r = \sqrt{x^2 + y^2} \quad \text{y} \quad \phi = \tan^{-1}(y/x) \quad (29)$$

o por las relaciones recíprocas

$$x = r \cos \phi \quad \text{y} \quad y = r \sin \phi. \quad (30)$$

En los sistemas de coordenadas rectangulares usamos los vectores unitarios i y j para describir al movimiento en el plano xy . Aquí encontramos más conveniente introducir dos nuevos

vectores unitarios u_r y u_ϕ . Estos, como i y j , tienen longitud unitaria y carecen de dimensiones; designan a la dirección solamente.

El vector unitario u_r en cualquier punto está en la dirección de r creciente en ese punto. Está dirigido radial hacia afuera del origen. El vector unitario u_ϕ en cualquier punto está en la dirección ϕ creciente en ese punto. Es siempre tangente a un círculo con el punto como centro en dirección antihoraria. Como muestra, la figura 13a, u_r y u_ϕ forman ángulos rectos entre sí. Los vectores unitarios u_r y u_ϕ difieren de los vectores i y j en que las direcciones de u_r y u_ϕ varían de punto a punto en el plano; los vectores unitarios i y j , no son, entonces, vectores constantes. Por tanto, cuando tomemos derivadas de expresiones que impliquen a vectores unitarios, i y j pueden ser tratados como constantes, pero u_r y u_ϕ no pueden serlo.

En términos de los vectores unitarios i y j , podemos escribir los vectores unitarios u_r y u_ϕ (véase la Fig. 13b) así:

$$u_r = i \cos \phi + j \sin \phi, \quad (31)$$

$$u_\phi = i \cos(\phi + \pi/2) + j \sin(\phi + \pi/2)$$

$$= -i \sin \phi + j \cos \phi. \quad (32)$$

Al escribir términos tales como $i \cos \phi$, estamos multiplicando un vector por un escalar, y el orden de la multiplicación no es importante. Podríamos igual expresar este término como $(\cos \phi)i$.

Si la partícula se mueve en un círculo a una velocidad constante, no tiene una componente radial de la velocidad, y el vector de velocidad está en la dirección de u_ϕ . Más aún, la

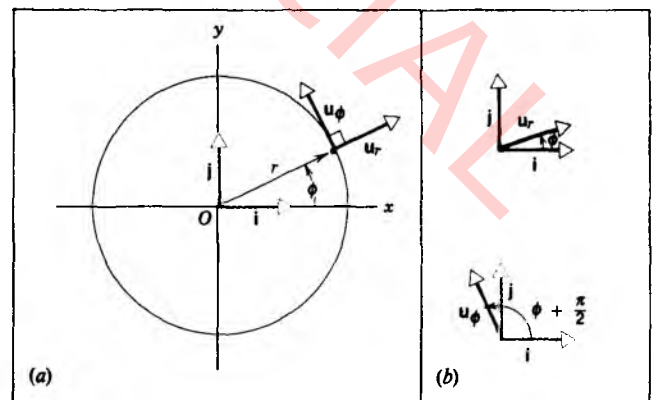


Figura 13 (a) Una partícula que se mueve en sentido antihorario en un círculo de radio r . (b) Los vectores unitarios u_r y u_ϕ y su relación con i y con j .

* El material de esta sección puede omitirse o dejarse para más adelante, cuando estudiemos el movimiento de rotación en el capítulo 11.

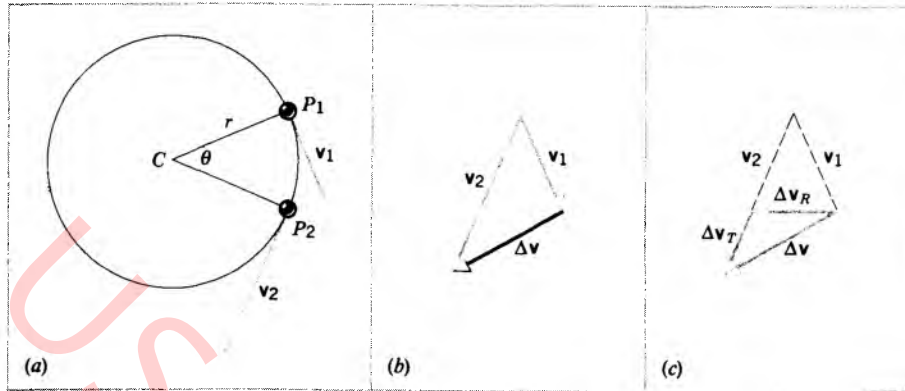


Figura 14 (a) En el movimiento circular no uniforme la velocidad es variable. (b) El cambio de la velocidad Δv al ir de P_1 a P_2 . (c) Existen dos partes para Δv : Δv_R , causada por el cambio en la dirección de v , y Δv_T , causada por el cambio en la magnitud de v . En el límite $\Delta t \rightarrow 0$, Δv_R apunta hacia el centro C del círculo y Δv_T es tangente a la trayectoria circular.

magnitud de la velocidad es precisamente la velocidad constante v , y, por lo tanto, podemos escribir que

$$\mathbf{v} = v\mathbf{u}_\phi. \quad (33)$$

Esto es, v es tangente al círculo y de magnitud constante pero de dirección cambiante.

La aceleración se deduce ahora directa:

$$\mathbf{a} = \frac{d\mathbf{v}}{dt} = \frac{d}{dt}(v\mathbf{u}_\phi) = v \frac{d\mathbf{u}_\phi}{dt}. \quad (34)$$

Nótese que la velocidad constante v pasa por la diferenciación. Para hallar la derivada del vector unitario \mathbf{u}_ϕ , usamos la ecuación 32:

$$\begin{aligned} \frac{d\mathbf{u}_\phi}{dt} &= -\mathbf{i} \frac{d(\text{sen } \phi)}{dt} + \mathbf{j} \frac{d(\text{cos } \phi)}{dt} \\ &= -\mathbf{i} \cos \phi \frac{d\phi}{dt} - \mathbf{j} \text{sen } \phi \frac{d\phi}{dt} \\ &= (-\mathbf{i} \cos \phi - \mathbf{j} \text{sen } \phi) \frac{d\phi}{dt} \\ &= -\mathbf{u}_r \frac{d\phi}{dt}. \end{aligned} \quad (35)$$

Nótese que en la última etapa hemos usado la ecuación 31. Así,

$$\mathbf{a} = -\mathbf{u}_r v \frac{d\phi}{dt}. \quad (36)$$

La partícula se mueve uniforme alrededor del círculo, y así $d\phi/dt$ es precisamente la distancia angular cubierta en una revolución (2π radianes) dividida por el tiempo de una revolución (la distancia $2\pi r$ dividida por la velocidad v):

$$\frac{d\phi}{dt} = \frac{2\pi}{2\pi r/v} = \frac{v}{r}. \quad (37)$$

Por último, sustituyendo la ecuación 37 en la ecuación 36, obtenemos

$$\begin{aligned} \mathbf{a} &= -\mathbf{u}_r v \frac{v}{r} \\ &= -\mathbf{u}_r \frac{v^2}{r}. \end{aligned} \quad (38)$$

Esta ecuación nos dice que la aceleración tiene la magnitud constante de v^2/r , como obtuvimos en la ecuación 28, y que apunta radialmente hacia adentro (esto es, opuesta a \mathbf{u}_r). Como la partícula viaja alrededor del círculo, las direcciones de \mathbf{u}_r y de \mathbf{a} cambian con relación a los ejes de coordenadas xy porque la dirección radial cambia.

Aceleración tangencial en el movimiento circular

Consideraremos ahora el caso más general del movimiento circular en el que la velocidad v de la partícula en movimiento *no es* constante. De nuevo usaremos métodos vectoriales en coordenadas polares planas.

Como antes, la velocidad está dada por la ecuación 33, o sea

$$\mathbf{v} = v\mathbf{u}_\phi$$

excepto que, en este caso no solamente \mathbf{u}_ϕ , sino también la magnitud v varía con el tiempo. Recordando la fórmula para la derivada de un producto, obtenemos para la aceleración:

$$\mathbf{a} = \frac{d\mathbf{v}}{dt} = \frac{d(v\mathbf{u}_\phi)}{dt} = v \frac{d\mathbf{u}_\phi}{dt} + \mathbf{u}_\phi \frac{dv}{dt}. \quad (39)$$

La ecuación 34 no incluyó al segundo término del lado derecho de la ecuación 39 porque se supuso que v era constante. El primer término del lado derecho de la ecuación 39 se reduce, como hemos derivado arriba, a $-\mathbf{u}_r(v^2/r)$. Podemos ahora escribir la ecuación 39 así:

$$\mathbf{a} = -\mathbf{u}_r a_R + \mathbf{u}_\phi a_T, \quad (40)$$

en la cual $a_R = v^2/r$ y $a_T = dv/dt$. El primer término, $-\mathbf{u}_r a_R$, es la componente vectorial de \mathbf{a} dirigida radialmente hacia el centro del círculo y surge como consecuencia de un cambio en la dirección de la velocidad en movimiento circular (véase la Fig. 14). El vector \mathbf{a}_R y su magnitud a_R se llaman ambos *aceleración centrípeta*. El segundo término, $\mathbf{u}_\phi a_T$, es la componente vectorial de \mathbf{a} que es tangente a la trayectoria de la partícula y proviene de un cambio en la *magnitud* de la velocidad en movimiento circular (véase la Fig. 14). Al vector \mathbf{a}_T y a su magnitud a_T se les llama (a ambos) *aceleración tangencial*.

La magnitud de la aceleración instantánea es

$$a = \sqrt{a_T^2 + a_R^2}. \quad (41)$$

Si la velocidad es constante, entonces $a_T = dv/dt = 0$ y la ecuación 40 se reduce a la ecuación 38. Cuando la velocidad v no es constante, a_T no es cero y a_R varía de punto a punto. La velocidad v puede estar cambiando de tal manera que a_T no sea constante, y entonces tanto a_T como a_R pueden variar de punto a punto.

La figura 15 muestra el rastro dejado en una cámara de burbujas de hidrógeno líquido por un electrón energético que forma una espiral hacia adentro. El electrón disminuye su paso a través del líquido de la cámara de modo que su velocidad v disminuye continuamente. Así, existe en cada punto una acele-



Figura 15 Rastro dejado en una cámara de burbujas de hidrógeno líquido por un electrón. Existe una aceleración radial, causada por un campo magnético, que tiende a producir una trayectoria circular, pero a causa de que el electrón también va aminorando el paso a causa de las colisiones con los átomos de hidrógeno, experimenta también una aceleración tangencial. La trayectoria resultante es una espiral.

ración tangencial a_t , dada por dv/dt . Aun cuando el electrón no está viajando en una trayectoria circular, pequeños arcos de la espiral se parecen mucho a los arcos de un círculo con un radio r dado. La aceleración centrípeta a en cualquier punto está entonces dada por v^2/r , donde r es el radio de la trayectoria en el punto en cuestión; tanto v como r resultan más pequeñas al perder energía la partícula. La aceleración radial del electrón se produce por un campo magnético presente en la cámara de burbujas y forma ángulos rectos con el plano de la figura 15 (véase el capítulo 34). ■

4-6 MOVIMIENTO RELATIVO

Supongamos que usted va en un automóvil que corre en una carretera recta a una velocidad constante de 55 mi/h. Los demás pasajeros que van con usted se mueven a la misma velocidad; aun cuando ésta, con relación al terreno, es de 55 mi/h, su velocidad con relación a usted es cero. En el automóvil usted podría llevar a cabo una serie normal de experimentos de física que no se verían afectados por el movimiento uniforme del automóvil. Por ejemplo, podría lanzar directa hacia arriba una pelota (en su

marco de referencia), y observaría que cae directa hacia abajo. La pelota tiene un movimiento horizontal (a causa del movimiento del automóvil), pero usted tiene el mismo movimiento horizontal y no existe un movimiento horizontal *relativo*.

Para un observador en tierra, sin embargo, el resultado es diferente. La pelota tiene una componente horizontal hacia el frente de velocidad igual a 55 mi/h y una componente vertical del movimiento que usted le dio. Sabemos que un proyectil dentro de la gravedad con tales componentes de la velocidad sigue una trayectoria parabólica. Usted y el observador en tierra usarían por lo tanto ecuaciones diferentes para describir el movimiento, pero usted estaría en concordancia con las leyes físicas seguidas por la pelota; por ejemplo, los dos deducirían el mismo valor de la aceleración en caída libre.

Si después otro automóvil corre a su lado y lo rebasa a una velocidad constante de 57 mi/h, usted observaría que este automóvil (en relación con su propio marco de referencia) se mueve lenta hacia adelante de usted a razón de 2 mi/h (= 57 mi/h - 55 mi/h). Dejemos de lado los accidentes externos, es decir, el escenario que recorren, el aire quieto contra el que tropieza el automóvil en movimiento, las ondulaciones del camino, y el ruido del motor, y consideremos únicamente a los dos automóviles. Usted no tendría manera de decidir cuál de ellos se está moviendo "realmente". Por ejemplo, el automóvil que le rebasa pudiera estar en reposo y usted pudiera estar moviéndose hacia atrás a razón de 2 mi/h; el resultado observado sería el mismo.

En esta sección consideraremos la descripción del movimiento de una sola partícula por dos observadores que estén en movimiento uniforme entre sí. Los dos observadores pudieran ser, por ejemplo, una persona que viaja en un automóvil a velocidad constante a lo largo de una recta larga de una carretera y otra persona que está parada en el terreno. La partícula que ambos están observando pudiera ser una bola arrojada en el aire o en otro automóvil en movimiento.

Llamaremos a estos dos observadores S y S' . Cada uno tiene un marco de referencia correspondiente que está unido a un sistema de coordenadas cartesianas. Por conveniencia, suponemos que los observadores están ubicados en los orígenes de sus respectivos sistemas de coordenadas. Hacemos sólo una restricción en esta situación: *la velocidad relativa entre S y S' debe ser una constante*. Nos referimos aquí a constante en magnitud y en dirección. Nótese que esta restricción no incluye al movimiento de la partícula que está siendo observada por S y por S' . La partícula no tiene necesariamente que estar moviéndose a velocidad constante, y además la partícula bien pudiera estar acelerando.

La figura 16 muestra, en un tiempo particular t , los dos sistemas de coordenadas que pertenecen a S y a S' . Con el fin de simplificar, consideraremos al movimiento en dos

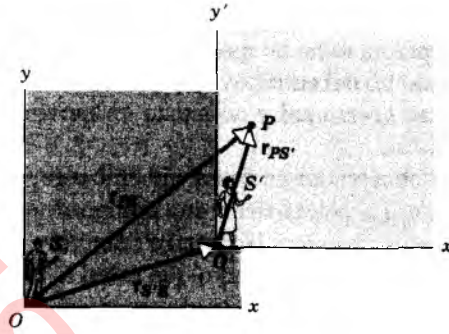


Figura 16 Los observadores S y S' , que se están moviendo uno con respecto al otro, observan a la misma partícula P en movimiento. En el tiempo mostrado, ellos miden la posición de la partícula con respecto a los orígenes de sus sistemas de coordenadas, cuyas medidas son r_{PS} y $r_{PS'}$, respectivamente. En ese mismo instante, el observador S mide la posición de S' con respecto al origen O , la cual es $r_{S'S}$.

dimensiones solamente, los planos comunes xy y $x'y'$ que se muestran en la figura 16. El origen del sistema S' está ubicado con respecto al origen del sistema S por el vector $r_{S'S}$. Nótese en particular el orden de los subíndices que usamos para marcar al vector: el primer subíndice indica el sistema que está siendo ubicado (en este caso, el sistema de coordenadas de S') y el segundo subíndice indica el sistema con respecto al cual hacemos la ubicación (en este caso, el sistema de coordenadas de S). El vector $r_{S'S}$ se leería entonces como “la posición de S' con respecto a S .”

La figura 16 muestra también a una partícula P en los planos comunes xy y $x'y'$. Tanto S como S' ubican a la partícula P con respecto a sus sistemas de coordenadas. De acuerdo con S , la partícula P está en la posición indicada por el vector r_{PS} , mientras que de acuerdo con S' la partícula P está en $r_{PS'}$. De la figura 16 podemos deducir la siguiente relación entre los tres vectores:

$$r_{PS} = r_{S'S} + r_{PS'} = r_{PS'} + r_{S'S}, \quad (42)$$

donde hemos empleado la ley conmutativa de la suma de vectores para intercambiar el orden de los dos vectores. De nuevo, es preciso prestar mucha atención al orden de los subíndices. En palabras, la ecuación 42 nos dice: “la posición de P medida por S es igual a la posición de P medida por S' más la posición de S' medida por S .”

Supongamos que la partícula P se mueve con velocidad $v_{PS'}$ de acuerdo con S' . ¿Qué velocidad de la partícula mediría S ? Para responder a esta pregunta, sólo necesitamos tomar la derivada con respecto al tiempo de la ecuación 42, lo cual da

$$\frac{dr_{PS}}{dt} = \frac{dr_{PS'}}{dt} + \frac{dr_{S'S}}{dt}.$$

La razón de cambio de la posición de cada vector da la velocidad correspondiente, de modo que

$$v_{PS} = v_{PS'} + v_{S'S}. \quad (43)$$

Entonces, en cualquier instante, la velocidad de P según es medida por S es igual a la velocidad de P medida por S' más la velocidad relativa de S' con respecto a S . Aunque hemos ilustrado las ecuaciones 42 y 43 para el movimiento en dos dimensiones, su aplicación corresponde igualmente bien en tres dimensiones.

La ecuación 43 es una ley de la *transformación de velocidades*. Nos permite transformar una medición de velocidad hecha por un observador en un marco de referencia, digamos S' , en otro marco de referencia, digamos S , siempre y cuando conozcamos la velocidad relativa entre los dos marcos de referencia. Es una ley basada firmemente tanto en el sentido común de la experiencia cotidiana como en los conceptos de espacio y tiempo que son esenciales en la física clásica de Galileo y de Newton. De hecho, la ecuación 43 se llama a menudo la *forma galileana de la ley de la transformación de velocidades*.

Consideraremos aquí sólo el caso especial muy importante en que los dos marcos de referencia se están moviendo a velocidad constante uno con respecto al otro. Esto es, $v_{S'S}$ es constante tanto en magnitud como en dirección. Las velocidades v_{PS} y $v_{PS'}$, que S y S' miden para la partícula P pudieran no ser constantes y, por supuesto, no serían, en lo general, iguales una a la otra. Sin embargo, si uno de los observadores, digamos S' , mide una velocidad que sea constante en el tiempo, entonces ambos términos del lado derecho de la ecuación 43 son independientes del tiempo y, por lo tanto, el lado izquierdo de la ecuación 43 debe también ser independiente del tiempo. Entonces, si un observador concluye que la partícula se mueve a velocidad constante, entonces los demás observadores concluyen lo mismo, siempre y cuando ellos estén en marcos de referencia que se muevan a velocidad constante con respecto al marco del primer observador.

Un resultado aun más significativo se obtiene al diferenciar la ecuación 43:

$$\frac{dv_{PS}}{dt} = \frac{dv_{PS'}}{dt} + \frac{dv_{S'S}}{dt}. \quad (44)$$

El último término de la ecuación 44 se anula, porque suponemos que la velocidad relativa de los dos marcos de referencia es una constante. Entonces

$$\frac{dv_{PS}}{dt} = \frac{dv_{PS'}}{dt}.$$

Reemplazando estas dos derivadas de la velocidad con las aceleraciones correspondientes, obtenemos

$$a_{PS} = a_{PS'}. \quad (45)$$

Las aceleraciones de P medidas por los dos observadores, ¡son idénticas!

En el siguiente capítulo hallaremos que la aceleración es fundamental en el comportamiento dinámico de un objeto según la segunda ley de Newton $F = ma$, la cual relaciona a la fuerza F , a la masa m , y a la aceleración a . La ecuación 45 fue derivada en la circunstancia especial de que los marcos de referencia S y S' se mueven a una velocidad relativa que es constante tanto en magnitud como en dirección. Tales marcos, que pueden moverse uno con relación al otro pero en los cuales todos los observadores hallan el mismo valor para la aceleración de una partícula dada en movimiento, se llaman *marcos de referencia inerciales*. En el siguiente capítulo veremos que son especialmente importantes porque las leyes del movimiento de Newton se cumplen sólo en tales marcos.

He aquí un ejemplo de una ley de física que puede ser usada para probar los marcos de referencia inerciales. Ate una masa a un extremo de una cuerda y mantenga el otro extremo de la cuerda de modo que la masa cuelgue libremente. La atracción de la gravedad de la Tierra sobre la masa tira de ella hacia el centro de la Tierra; la dirección de la cuerda puede usarse para definir un eje vertical. Ensaye ahora el experimento en su automóvil cuando se mueve en línea recta a una velocidad constante de 55 mi/h. El resultado es el mismo: la cuerda cuelga en la misma dirección vertical. El automóvil, como el terreno, es un marco de referencia inercial. Si usted ensaya de nuevo el experimento cuando el automóvil esté acelerando, frenando, o tomando una curva, la cuerda se desvía de la vertical. Estos marcos acelerados (aun con aceleración centrípeta) son marcos no inerciales.

En realidad, la Tierra es un marco de referencia inercial sólo aproximadamente. A causa de la rotación de la Tierra sobre su eje, dos observadores en diferentes latitudes tienen una velocidad tangencial relativa que cambia su dirección con la rotación. Éste es un efecto pequeño y es despreciable en la mayoría de las circunstancias, aunque debe tomarse en cuenta en los trabajos de precisión y puede tener incalculables consecuencias en circunstancia a gran escala. Por ejemplo, la naturaleza no inercial del marco de referencia de la superficie de la Tierra causa la rotación de los vientos con respecto a un centro de alta o de baja presión que puede producir tormentas severas y destructivas. En la sección 6-8 estudiaremos otras consecuencias de hacer observaciones en marcos de referencia no inerciales.

Problema muestra 7 (a) La brújula de un aeroplano indica que va directo al este; el indicador de la velocidad del aire marca 215 km/h. Un viento continuo de 65 km/h está soplando directo al norte. (a) ¿Cuál es la velocidad del aeroplano con respecto a tierra? (b) Si el piloto desea volar directo al este, ¿hacia dónde debe enfilar? Esto es, ¿qué deberá leerse en la brújula?

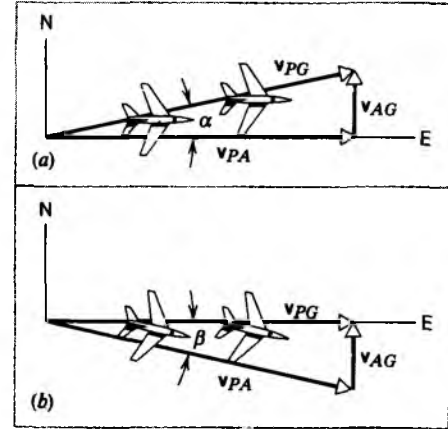


Figura 17 Problema muestra 7. (a) Un aeroplano, que vuela hacia el este, es empujado por el viento hacia el norte. (b) Para viajar hacia el este, el aeroplano debe volar hacia el viento.

Solución (a) En este problema la “partícula” en movimiento es el aeroplano P . Existen dos marcos de referencia, el suelo (G) y el aire (A). Hagamos que el suelo sea nuestro sistema S y que el aire sea el sistema S' , y por un simple cambio de notación, podemos reescribir la ecuación 43 así:

$$v_{PG} = v_{PA} + v_{AG}$$

La figura 17a muestra estos vectores, los cuales forman un triángulo rectángulo. Los términos son, en secuencia, la velocidad del aeroplano con respecto al suelo, la velocidad del aeroplano con respecto al aire, y la velocidad del aire con respecto al suelo (esto es, la velocidad del viento). Nótese la orientación del aeroplano, que es congruente con la lectura directo al este en la brújula.

La magnitud de la velocidad del suelo se halla de

$$v_{PG} = \sqrt{v_{PA}^2 + v_{AG}^2} = \sqrt{(215 \text{ km/h})^2 + (65 \text{ km/h})^2} = 225 \text{ km/h}$$

El ángulo en la figura 17a se deduce de

$$\alpha = \tan^{-1} \frac{v_{AG}}{v_{PA}} = \tan^{-1} \frac{65 \text{ km/h}}{215 \text{ km/h}} = 16.8^\circ$$

Entonces, con respecto al suelo, el aeroplano está volando a 225 km/h en una dirección 16.8° NE. Nótese que la velocidad respecto al suelo es mayor que la velocidad respecto al aire.

(b) En este caso el piloto debe volar hacia el viento de modo que la velocidad del aeroplano con respecto a tierra apunte hacia el este. El viento permanece sin cambio y el diagrama vectorial que representa a la ecuación 43 es el que se muestra en la figura 17b. Nótese que los tres vectores todavía forman un triángulo rectángulo, como lo hicieron en la figura 17a, pero en este caso la hipotenusa es v_{PA} en lugar de v_{PG} .

La velocidad del piloto respecto al suelo es ahora

$$v_{PG} = \sqrt{v_{PA}^2 - v_{AG}^2} = \sqrt{(215 \text{ km/h})^2 - (65 \text{ km/h})^2} = 205 \text{ km/h}$$

Como lo indica la orientación del aeroplano en la figura 17b, el piloto debe volar hacia el viento según un ángulo β dado por

$$\beta = \sin^{-1} \frac{v_{AG}}{v_{PA}} = \sin^{-1} \frac{65 \text{ km/h}}{215 \text{ km/h}} = 17.6^\circ$$

Nótese que, volando hacia el viento como el piloto lo ha hecho, la velocidad respecto al terreno es ahora menor que la velocidad respecto al aire.

Movimiento relativo a alta velocidad (Opcional)

Los argumentos anteriores acerca del movimiento relativo forman la piedra angular de la mecánica newtoniana, que comenzaremos a estudiar en el capítulo 5. No imponen una restricción en la velocidad relativa de los marcos de referencia (mientras sea constante) o en la velocidad del objeto que está siendo observado. Dos siglos después de Newton, Albert Einstein trató de imaginar el resultado de aplicar la ecuación 43 a un rayo de luz que viaja a una velocidad de $c = 299,792,458$ m/s en el vacío. Supongamos que el observador S' está viendo un rayo de luz que viaja a razón de c en la dirección x' positiva. Hagamos que S' se mueva con relación a S , de nuevo en la dirección x' positiva, a una velocidad $v_{S'S} = 1$ m/s. ¿Qué velocidad observaría S para el rayo de luz? La mecánica newtoniana respondería de acuerdo con la ecuación 43: $v_{PS} = 299,792,458$ m/s + 1 m/s = 299,792,459 m/s.

Einstein estudió a fondo sus libros de texto de física. Sabía lo que la mecánica newtoniana tenía que decir acerca de los observadores en movimiento relativo, mirando a los rayos de luz. También sabía que un rayo de luz no es un objeto ordinario en movimiento. Un rayo de luz viaja de una manera especial. La luz es una radiación electromagnética y puede ser analizada en términos de los campos magnético y eléctrico que la constituyen. Un campo eléctrico en movimiento crea un campo magnético, y un campo magnético en movimiento crea a su vez un campo eléctrico. Así, los campos eléctrico y magnético de la luz en movimiento esencialmente se autogeneran conforme el rayo viaja. Si la ecuación 43 fuera válida para los rayos de luz, razonó Einstein, el observador S podría emitir un rayo de luz en dirección x con velocidad c , y el observador S' podría viajar en dirección x relativa a S a razón de $v_{S'S} = c$ y atrapar al rayo de luz. Precisamente, como en el caso de un automóvil que viajaba a su lado a la misma velocidad que el automóvil de usted, al observador S' le parecería que el rayo de luz está en reposo. Para Einstein esto fue una terrible contradicción: ¿cómo podía un rayo de luz, el cual está constituido fundamentalmente de campos electromagnéticos en movimiento, ser alguna vez observado “en reposo”?

Einstein propuso lo que para él era una solución obvia a este dilema: ningún rayo de luz puede jamás ser observado “en reposo”. Por lo tanto, se debe deducir absolutamente que la ecuación 43 es errónea cuando se aplica a velocidades cercanas a c . Einstein llegó todavía un paso más adelante: afirmó que tanto S como S' deben medir precisamente el mismo valor que el de la velocidad de la luz, ¡sin importar cuáles sean sus velocidades relativas! Esta aseveración parece contraria al sentido común y a las predicciones de la ecuación 43; si dos observadores se están moviendo a una velocidad relativa de $0.9999999c$, ¿cómo pueden ambos medir la misma velocidad de c para un rayo de luz emitido por uno de ellos?

Dejaremos hasta el capítulo 21 la descripción matemática completa de cómo sucede esto; por ahora, daremos una pista breve en el caso especial de que todas las velocidades sean en la dirección x (ó x'). He aquí ahora el resultado de Einstein para la transformación de las velocidades:

$$v_{PS} = \frac{v_{PS'} + v_{S'S}}{1 + v_{PS'}v_{S'S}/c^2} \quad (46)$$

Nótese la belleza de este resultado. Cuando $v_{PS'}$ y $v_{S'S}$ son pequeñas (comparadas con c), el denominador de la ecuación 46 es muy cercano a 1 y la ecuación 46 se reduce a la ecuación 43. Con una velocidad baja, la transformación galileana de la velocidad arroja resultados aceptables. Cuando $v_{PS'} = c$ (S' está observando un rayo de luz) entonces la ecuación 46 da $v_{PS} = c$ no importa cuál sea el valor de $v_{S'S}$. Todos los observadores miden el mismo valor en la velocidad de un rayo de luz, no importa cuáles sean sus velocidades relativas.

La aseveración de Einstein, y la cinemática y la mecánica que se deducen de ella, no requieren que abandonemos la física newtoniana. En su lugar, nos advierte que restrinjamos nuestros cálculos newtonianos a velocidades muy pequeñas en comparación con c . Para los objetos en movimiento que normalmente encontramos, vamos bien sin esta restricción. Aun un cohete de alta velocidad ($v = 10^4$ m/s), uno de los artefactos más rápidos construidos por el ser humano, tiene una velocidad que es mucho menor que c (3×10^8 m/s), de modo que podemos usar con seguridad la fórmula galileana sin un error significativo. Las partículas tales como los electrones o los protones pueden, sin embargo, ser aceleradas a velocidades que están muy cerca de c . A estas altas velocidades, debe usarse una nueva clase de física, con nuevas ecuaciones de cinemática y de dinámica. Esta nueva física es la base de la teoría especial de la relatividad, que estudiaremos más a fondo en el capítulo 21. ■

PREGUNTAS

1. ¿Puede la aceleración de un cuerpo cambiar su dirección sin haber un cambio de dirección en la velocidad?
2. Sean \mathbf{v} y \mathbf{a} representantes de la velocidad y de la aceleración, respectivamente, de un automóvil. Describa las circunstancias en que (a) \mathbf{v} y \mathbf{a} son paralelos; (b) \mathbf{v} y \mathbf{a} son antiparalelos; (c) \mathbf{v} y \mathbf{a} son perpendiculares entre sí; (d) \mathbf{v} es cero pero \mathbf{a} no lo es; (e) \mathbf{a} es cero pero \mathbf{v} no lo es.
3. En salto de anchura, llamado a veces salto largo, ¿tiene importancia qué tan alto se salte? ¿Qué factores determinan el trecho del salto?
4. ¿Por qué el electrón de un haz de un cañón de electrones cae a causa de la gravedad tanto como una molécula de agua en el chorro de una manguera? Supóngase un movimiento inicial horizontal en cada caso.
5. ¿En qué punto o puntos de su trayectoria tiene un proyectil su mínima velocidad? ¿Y su máxima?
6. La figura 18 muestra la trayectoria seguida por un Learjet de la NASA en una carrera diseñada para simular las condiciones de baja gravedad durante un corto periodo de tiempo. Dé un argumento que demuestre que, si el aero-

plano sigue una trayectoria parabólica particular, los pasajeros experimentarán la sensación de ingravidez.

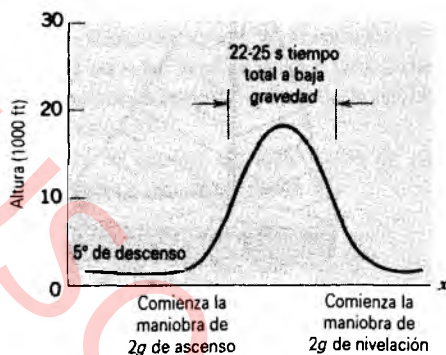


Figura 18 Pregunta 6

- Un obús es disparado desde el nivel del terreno. El ángulo de disparo que producirá el alcance más largo es menor de 45° ; esto es, una trayectoria más plana tiene un alcance más largo. Explique por qué.
- Consideremos un proyectil en la cima de su trayectoria. (a) ¿Cuál es su velocidad en términos de v_0 y ϕ_0 ? (b) ¿Cuál es su aceleración? (c) ¿Cómo se relaciona la dirección de su aceleración con la de su velocidad?
- En la figura 19 se muestran las trayectorias de tres balones pateados. Escoja la trayectoria para la cual (a) el tiempo de vuelo es el menor, (b) la componente vertical de la velocidad al patearlo es la más grande, (c) la componente horizontal de la velocidad al patearlo es la más grande, y (d) la velocidad de despegue es la menor. Desprecie la resistencia del aire.

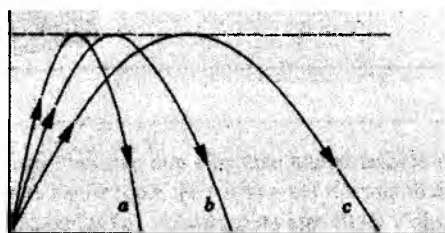


Figura 19 Pregunta 9.

- Un rifle es apuntado estando su cañón horizontal. Demuestre que, para el mismo alcance, el disparo será demasiado alto cuando se dispare ya sea cuesta arriba o cuesta abajo. (Véase "A Puzzle in Elementary Ballistics", por Ole Anton Haugland, *The Physics Teacher*, abril de 1983, p.246).
- En su libro *Sport Science*, Peter Brancazio, refiriéndose a proyectiles tales como pelotas de béisbol y de golf, escribe: "En igualdad de condiciones, un proyectil viajará más lejos en un día caluroso que en un día frío, más lejos en una altitud elevada que al nivel del mar, más lejos en aire

húmedo que en aire seco". ¿Cómo puede usted explicar estas afirmaciones?

- Una gráfica de altura contra tiempo de un objeto lanzado vertical hacia arriba es una parábola. La trayectoria de un proyectil, lanzado hacia arriba pero no verticalmente hacia arriba, es también una parábola. ¿Es esto una coincidencia? Justifique su respuesta.
- Las piezas de artillería de largo alcance no se colocan en el ángulo de "alcance máximo" de 45° , sino en ángulos de elevación más grandes, en el intervalo de 55° a 65° . ¿Qué hay de malo con los 45° ?
- En el movimiento de proyectiles en que la resistencia del aire sea despreciable, ¿es alguna vez necesario considerar el movimiento tridimensional en lugar del bidimensional?
- ¿Es posible acelerar cuando se está viajando a velocidad constante? ¿Es posible rodear una curva con aceleración cero? ¿Y con aceleración constante?
- Describa cualitativamente la aceleración que actúa sobre un abalorio que, deslizándose a lo largo de un alambre sin fricción, se mueve hacia adentro a velocidad constante a lo largo de una espiral.
- Demuestre que, tomando en cuenta la rotación y la revolución de la Tierra, un libro que está sobre la mesa se mueve más rápido durante la noche que durante el día. ¿En qué marco de referencia es verdad esta aseveración?
- Un aviador, al salir después de descender en picada, sigue el arco de un círculo y se dice que "se salió a $3g$ " al salir del clavado. Explique lo que significa esto.
- Podría estar representada la aceleración de un proyectil en términos de una componente radial y una componente tangencial en cada punto del movimiento? De ser así, ¿existe alguna ventaja con esta representación?
- Una tubería de forma rectangular con esquinas redondeadas se coloca en un plano vertical, como se muestra en la figura 20. Se introducen dos bolas de acero en la esquina superior derecha. Una viaja por el conducto AB y la otra por el conducto CD . ¿Cuál llegará más pronto a la esquina inferior izquierda?
- Si la aceleración de un cuerpo es constante en un marco de referencia dado, ¿es necesaria constante en cualquier otro marco de referencia?
- Un muchacho que está sentado en un carro de ferrocarril que se mueve a velocidad constante arroja una pelota al aire directa hacia arriba. ¿Caerá la pelota detrás de él? ¿Enfrente de él? ¿En sus manos? ¿Qué sucede si el carro acelera hacia adelante o pasa por una curva cuando la pelota está en el aire?
- Una mujer que está en la plataforma trasera de un tren que se mueve a velocidad constante deja caer una moneda mientras se inclina sobre el barandal. Describir la trayectoria de la moneda según la ve (a) la mujer que va en el tren, (b) una persona que está parada sobre el suelo cerca de la vía, y (c) una persona que viaja en un segundo tren que se mueve en la dirección opuesta al primer tren por una vía paralela.
- Un elevador está descendiendo a velocidad constante. Un pasajero deja caer una moneda al suelo. ¿Qué ace-

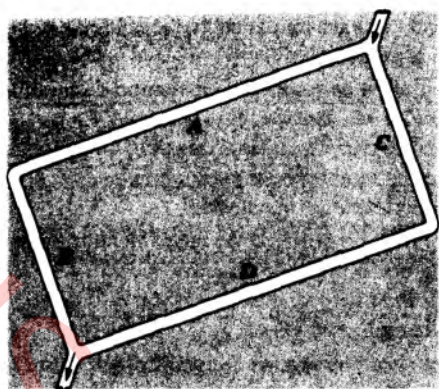


Figura 20 Pregunta 20.

- leración observarían en la moneda (a) el pasajero y (b) una persona en reposo con respecto al pozo o base del elevador.
- Se está recogiendo agua en una cubeta a partir de una salida estable de una llave. ¿Cambiará la razón a la que se está llenando la cubeta si comienza a soplar un viento horizontal estable?
 - Un autobús tiene un parabrisas vertical y viaja bajo la lluvia a una velocidad v_b . Las gotas de lluvia caen verticalmente con una velocidad terminal v_r . ¿Con qué ángulo golpean las gotas de lluvia al parabrisas?
 - Durante una lluvia estable las gotas están cayendo verticalmente. Con objeto de ir bajo la lluvia de un lugar a otro de manera tal que se tope con el menor número de gotas

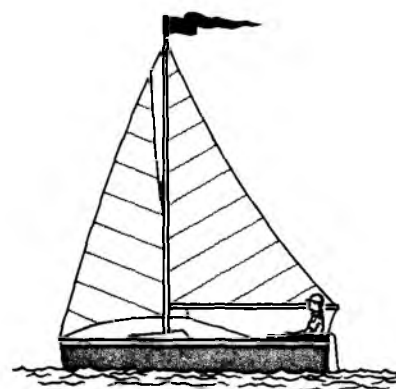


Figura 21 Pregunta 28.

- de lluvia, ¿se movería usted a la mayor velocidad posible, a la menor velocidad posible, o a una velocidad intermedia? (Véase "An Optimal Speed for Traversing a Constant Rain", por S. A. Stern, *American Journal of Physics*, Septiembre de 1983, pág. 815).
- ¿Cuál es el error de la figura 21? El bote está navegando con el viento.
 - La transformación galileana de la velocidad, ecuación 43, es tan instintivamente conocida en la experiencia cotidiana que a veces se asegura que "es obviamente correcta, no requiere ser demostrada". Muchas refutaciones de la teoría de la relatividad así llamadas se han basado en esta afirmación. ¿Cómo podría usted refutar a alguien que hiciera tal afirmación?

PROBLEMAS

Sección 4-1 Posición, velocidad, y aceleración

- Un aeroplano vuela 410 mi al este desde la ciudad A hasta la ciudad B en 45 min y luego 820 mi al sur desde la ciudad B hasta la ciudad C en 1 h 30 min. (a) ¿Cuáles son la magnitud y la dirección del vector de desplazamiento que representa a la totalidad del viaje? ¿Cuáles son (b) el vector de la velocidad promedio y (c) la velocidad promedio del viaje?
- La posición de una partícula que se mueve en un plano xy está dada por $\mathbf{r} = (2t^3 - 5t)\mathbf{i} + (6 - 7t^4)\mathbf{j}$. Aquí t está en metros y t está en segundos. Calcule (a) \mathbf{r} , (b) \mathbf{v} , y (c) \mathbf{a} cuando $t = 2$ s.
- En 3 h 24 min, un globo va a la deriva 8.7 km N, 9.7 km E, y 2.9 km en elevación desde el punto de salida sobre el suelo. Halle (a) la magnitud de su velocidad promedio y (b) el ángulo que su velocidad promedio forma con la horizontal.

- La velocidad de una partícula que se mueve en el plano xy está dada por $\mathbf{v} = (6t - 4t^2)\mathbf{i} + 8\mathbf{j}$. Aquí \mathbf{v} está en metros por segundo y $t(>0)$ está en segundos. (a) ¿Cuál es la aceleración cuando $t = 3$ s? (b) ¿Cuándo, si alguna vez, es la aceleración cero? (c) ¿Cuándo (si sucede) es cero la velocidad? (d) ¿Cuándo (si sucede) es la rapidez igual a 10 m/s?

Sección 4-2 Movimiento con aceleración constante

- En un tubo de rayos catódicos se proyecta un haz de electrones horizontalmente a una velocidad de 9.6×10^4 cm/s a una región entre un par de placas horizontales de 2.3 cm de longitud. Un campo eléctrico entre las placas causa una aceleración constante de los electrones hacia abajo con magnitud de 9.4×10^{16} cm/s². Halle (a) el tiempo requerido para que los electrones pasen a través de las placas, (b) el desplazamiento vertical del haz al pasar por

las placas, y (c) las componentes horizontal y vertical de la velocidad del rayo cuando emerge de las placas.

- Un velero sobre hielo se desliza sobre la superficie de un lago congelado con una aceleración constante producida por el viento. En cierto momento su velocidad es $6.30\mathbf{i} - 8.42\mathbf{j}$ en m/s. Tres segundos más tarde el velero se detiene instantáneamente. ¿Cuál es la aceleración durante este intervalo?
- Una partícula se mueve de modo que su posición en función del tiempo es, en unidades SI,

$$\mathbf{r}(t) = \mathbf{i} + 4t^2\mathbf{j} + t\mathbf{k}.$$

Escriba las expresiones para (a) su velocidad y (b) su aceleración, ambas en función del tiempo. (c) ¿Cuál es la forma de la trayectoria de la partícula?

- Una partícula sale del origen en $t = 0$ a una velocidad inicial $\mathbf{v}_0 = 3.6\mathbf{i}$, en m/s. Experimenta una aceleración constante $\mathbf{a} = -1.2\mathbf{i} - 1.4\mathbf{j}$, en m/s^2 . (a) ¿En qué tiempo llega la partícula a su coordenada x máxima? (b) ¿Cuál es la velocidad de la partícula en ese momento? (c) ¿Dónde está la partícula en ese momento?
- Una partícula A se mueve a lo largo de la línea $y = d$ (30 m) con una velocidad constante \mathbf{v} ($v = 3.0$ m/s) dirigida paralelamente al eje x' positivo (Fig. 22). Una segunda partícula B comienza en el origen con velocidad cero y aceleración constante \mathbf{a} ($a = 0.40$ m/s^2) en el mismo instante en que la partícula A pasa el eje y . ¿Qué ángulo θ entre \mathbf{a} y el eje y positivo resultaría en una colisión entre estas dos partículas?

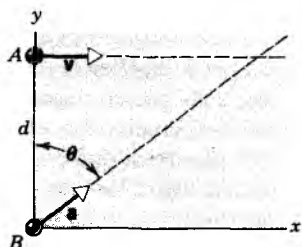


Figura 22 Problema 9.

- Una pelota se deja caer desde una altura de 39.0 m. El viento está soplando horizontalmente e imparte una aceleración constante de 1.20 m/s^2 a la pelota. (a) Demuestre que la trayectoria de la pelota es una línea recta y halle los valores de R y de θ en la figura 23. (b) ¿Qué tanto tiempo le toma a la pelota llegar al suelo? (c) ¿A qué velocidad golpea la pelota al suelo?

Sección 4-3 Movimiento de proyectiles

- Una pelota rueda fuera del borde de una mesa horizontal de 4.23 ft de altura. Golpea al suelo en un punto 5.11 ft horizontalmente lejos del borde de la mesa. (a) ¿Durante cuánto tiempo estuvo la pelota en el aire? (b) ¿Cuál era su velocidad en el instante en que dejó la mesa?

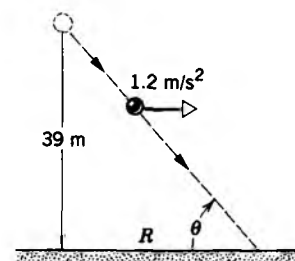


Figura 23 Problema 10.

- Los electrones, como todas las formas de materia, caen bajo la influencia de la gravedad. Si un electrón es proyectado horizontalmente a una velocidad de 3.0×10^7 m/s (un décimo de la velocidad de la luz), ¿qué tan lejos caerá al atravesar 1 m de distancia horizontal?
- Un dardo es arrojado horizontalmente hacia el centro del blanco, punto P del tablero, con una velocidad inicial de 10 m/s. Se clava en el punto Q del aro exterior, verticalmente abajo de P , 0.19 s más tarde; véase la figura 24. (a) ¿Cuál es la distancia PQ ? (b) ¿A qué distancia del tablero estaba parado el jugador?



Figura 24 Problema 13.

- Un rifle se apunta horizontalmente hacia un blanco alejado 130 m. La bala golpea el blanco 0.75 in abajo del punto de mira. (a) ¿Cuál es el tiempo de trayecto de la bala? (b) ¿Cuál es la velocidad de la bala en la boca del arma?
- Un proyectil se dispara horizontalmente desde un cañón ubicado a 45.0 m sobre un plano horizontal con una velocidad en la boca del cañón de 250 m/s. (a) ¿Cuánto tiempo permanece el proyectil en el aire? (b) ¿A qué distancia horizontal golpea el suelo? (c) ¿Cuál es la magnitud de la componente vertical de su velocidad al golpear el suelo?
- Una bola de béisbol deja la mano del lanzador horizontalmente a una velocidad de 92 mi/h. La distancia al bateador es de 60.0 ft. (a) ¿Cuánto tiempo le toma a la bola viajar los primeros 30.0 ft horizontalmente? ¿Los segundos 30 ft? (b) ¿A qué distancia cae la bola bajo la acción de la gravedad durante los primeros 30.0 ft de su viaje horizontal? (c) ¿Durante los segundos 30.0 ft? (d) ¿Por qué no son

iguales estas cantidades? Desprecie los efectos de la resistencia del aire.

17. En una historia de detectives, un cuerpo es hallado a 15 ft afuera de la base de un edificio y abajo de una ventana situada a 80 ft de altura. ¿Cree usted que la muerte fue accidental o que no? ¿Por qué?
18. Usted arroja una pelota desde un acantilado a una velocidad inicial de 15 m/s y con un ángulo de 20° abajo de la horizontal. Halle (a) su desplazamiento horizontal, y (b) su desplazamiento vertical 2.3 s más tarde.
19. Usted arroja una pelota a una velocidad de 25.3 m/s y un ángulo de 42.0° arriba de la horizontal directa hacia una pared como se muestra en la figura 25. La pared está a 21.8 m del punto de salida de la pelota. (a) ¿Cuánto tiempo estuvo la pelota en el aire antes de que golpee a la pared? (b) ¿A qué distancia arriba del punto de salida golpea la pelota a la pared? (c) ¿Cuáles son las componentes horizontal y vertical de su velocidad cuando golpea a la pared? (d) ¿Ha pasado el punto más elevado de su trayectoria cuando la golpea?

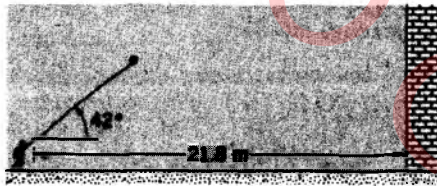


Figura 25 Problema 19.

20. Demuestre que la altura máxima alcanzada por un proyectil es $y_{\text{máx}} = (v_0 \sin \phi_0)^2 / 2g$.
21. (a) Pruebe que para un proyectil disparado desde la superficie a nivel del terreno con un ángulo ϕ_0 arriba de la horizontal, la razón de la altura máxima H y el alcance R está dada por $H/R = \frac{1}{2} \tan \phi_0$. (b) Halle el ángulo de proyección para el cual la altura máxima y el alcance horizontal son iguales. Véase la figura 26.

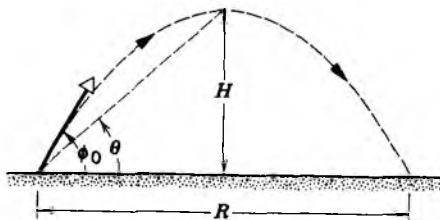


Figura 26 Problemas 21 y 22.

22. Un proyectil se dispara desde la superficie de un suelo nivelado con un ángulo ϕ_0 sobre la horizontal. (a) Demuestre que el ángulo de elevación θ del punto más elevado tal como se le ve desde el punto de disparo se relaciona con ϕ_0 según $\tan \theta = \frac{1}{2} \tan \phi_0$. Véase la figura 26. (b) Calcule θ para $\phi_0 = 45^\circ$.

23. Una piedra es proyectada a una velocidad inicial de 120 ft/s en una dirección 62° sobre la horizontal, hacia un acantilado de altura h , como se muestra en la figura 27. La piedra golpea al terreno en A 5.5 s después del lanzamiento. Halle (a) la altura h del acantilado, (b) la velocidad de la piedra en el momento antes de que se impacte en A , y (c) la altura máxima H alcanzada sobre el suelo.

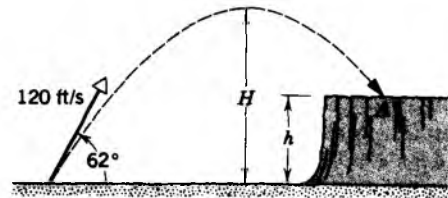


Figura 27 Problema 23.

24. En ocasión de las Olimpiadas de 1968 en la ciudad de México, Bob Beamon rompió el record de salto largo con un salto de 8.90 m. Suponga que su velocidad inicial en el punto de separación del suelo era 9.50 m/s, casi igual a la de un corredor veloz. ¿Qué tan cerca estuvo este atleta de primera clase de llegar al alcance máximo posible en ausencia de una resistencia del aire? El valor de g en la ciudad de México es de 9.78 m/s^2 .
25. En el problema muestra 3, halle (a) la velocidad del paquete cuando golpea al blanco y (b) el ángulo del impacto con la vertical. (c) ¿Por qué el ángulo del impacto no es igual al ángulo de mira?
26. En el libro de Galileo *Dos ciencias nuevas* el sabio afirma que "para elevaciones [ángulos de proyección] que excedan o no lleguen a 45° por cantidades iguales, los alcances son iguales". (a) Pruebe esta aseveración (véase la Fig. 28). (b) Para una velocidad inicial de 30.0 m/s y un alcance de 20.0 m, halle los dos ángulos posibles de elevación de la proyección.



Figura 28 Problema 26.

27. Un malabarista maneja cinco bolas en movimiento, lanzando cada una secuencialmente hacia arriba a una distancia de 3.0 m. (a) Determine el intervalo de tiempo entre dos lanzamientos sucesivos. (b) De las posiciones de las otras bolas en el instante en que una llega a su mano. (Desprecie el tiempo tomado para transferir la bola de una mano a la otra.)

28. Un rifle dispara una bala a una velocidad en la boca de 1500 ft/s a un blanco situado a 150 ft. ¿A qué altura del blanco debe ser apuntado el rifle para que la bala dé en el blanco?
29. Una pelota rueda desde lo alto de una escalera con una velocidad horizontal de magnitud 5.0 ft/s. Los escalones tienen 8.0 in de altura y 8.0 in de ancho. ¿En qué escalón golpeará primero la pelota?
30. Una pelota se arroja desde el terreno hacia el aire. A una altura de 9.1 m se observa que la velocidad es $v = 7.6i + 6.1j$, en m/s (eje x horizontal, eje y vertical y hacia arriba). (a) ¿A qué altura máxima se elevará la pelota? (b) ¿Cuál será la distancia horizontal recorrida por la pelota? (c) ¿Cuál es la velocidad de la pelota (magnitud y dirección) en el instante anterior de que golpee el suelo?
31. Si el montículo del lanzador está a 1.25 ft sobre el campo de béisbol, ¿puede un lanzador lanzar una bola rápida horizontalmente a 92.0 mi/h y aun así entrar en la zona de "strike" sobre la base que está a 60.5 ft de distancia? Suponga que, para obtener un strike, la bola debe entrar a una altura de 1.30 ft pero no mayor de 3.60 ft.
32. De acuerdo con la ecuación 24, el alcance de un proyectil no depende solamente de v_0 y de ϕ_0 sino también del valor g de la aceleración de gravitación, la cual varía de lugar a lugar. En 1936, Jesse Owens estableció un récord mundial de salto largo de 8.09 m en los Juegos Olímpicos de Berlín ($g = 9.8128 \text{ m/s}^2$). Suponiendo los mismos valores de v_0 y de ϕ_0 , ¿en cuánto habría diferido su récord de haber competido en Melbourne ($g = 9.7999 \text{ m/s}^2$) en 1956? (Relacionado con esto véase "The Earth's Gravity", por Weikko A. Heiskanen, *Scientific American*, Septiembre de 1955, pág. 164.)
33. Durante las erupciones volcánicas pueden ser proyectados por el volcán gruesos trozos de roca; estos proyectiles se llaman *bloques volcánicos*. La figura 29 muestra una sección transversal del Monte Fuji, en Japón. (a) ¿A qué velocidad inicial tendría que ser arrojado de la boca A del volcán uno de estos bloques, formando 35° con la horizontal, con objeto de caer en el pie B del volcán? (b) ¿Cuál es el tiempo de recorrido en el espacio?

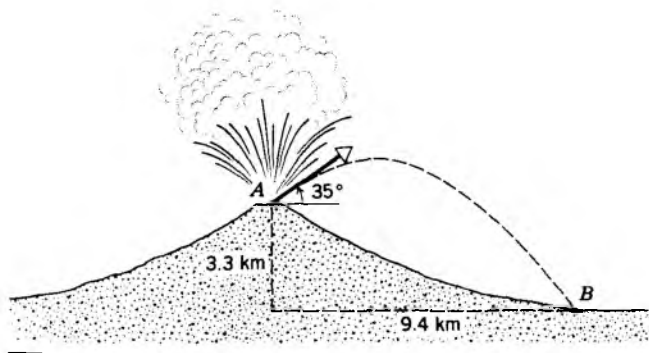


Figura 29 Problema 33.

34. Un jugador de tercera base quiere lanzar a la primera base, que dista 127 ft. Su mejor velocidad de tiro es de 85 mi/h.

- (a) Si la bola deja su mano a 3.0 ft sobre el suelo en una dirección horizontal, ¿qué sucederá? (b) ¿Con qué ángulo de elevación deberá el jugador de tercera base lanzar la bola si se desea que el jugador en primera base la atrape? Suponga que el guante del jugador en primera base está también a 3.0 ft sobre el terreno. (c) ¿Cuál será el tiempo del recorrido?
35. ¿A qué velocidad inicial deberá el jugador de baloncesto lanzar la pelota, formando 55° con la horizontal, para encestar el tiro de castigo, como se muestra en la figura 30? El aro de la cesta tiene un diámetro de 18 in. Obtenga otros datos de la figura 30.

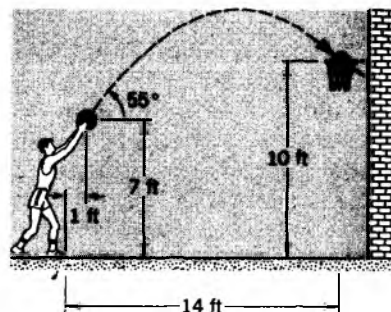


Figura 30 Problema 35.

36. Un jugador de fútbol patea la pelota para que tenga un "tiempo de suspensión" (tiempo de recorrido) de 4.50 s y aterrice a 50 yardas (= 45.7 m) de distancia. Si la pelota abandona el pie del jugador a 5.0 ft (= 1.52 m) de altura sobre el terreno, ¿cuál es su velocidad inicial (magnitud y dirección)?
37. Cierta aeronave tiene una velocidad de 180 mi/h y baja en picada con un ángulo de 27° abajo de la horizontal cuando emite una señal de radar. La distancia horizontal entre el punto de emisión de la señal y el punto en que la señal golpea el suelo es de 2300 ft. (a) ¿Cuánto tiempo estará la señal en el aire? (b) ¿A qué altura estaba el aeroplano cuando se emitió la señal de radar? Véase la figura 31.

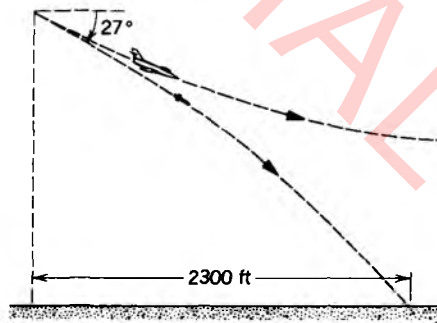


Figura 31 Problema 37.

38. Un bombardero en picada, clavándose con un ángulo de 56.0° con la vertical, suelta una bomba a una altitud de

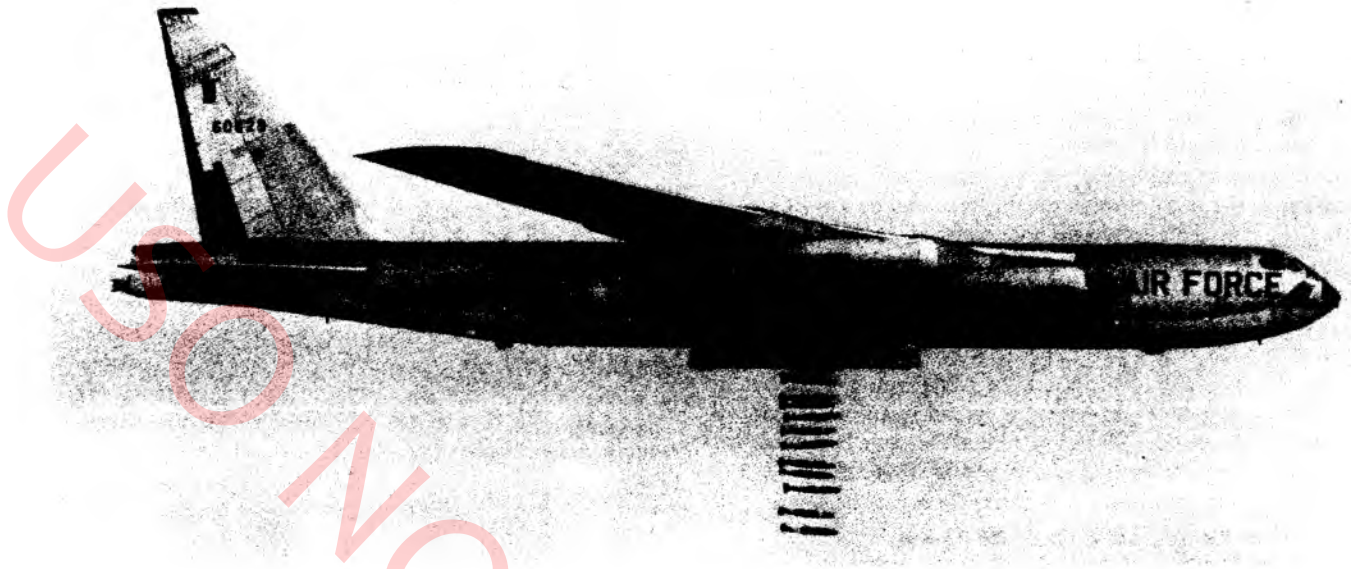


Figura 32 Problema 39.

- 730 m. La bomba llega al suelo 5.10 s más tarde, fallando el blanco. (a) ¿Cuál es la velocidad del bombardero? (b) ¿A qué distancia viaja la bomba horizontalmente durante su recorrido? (c) ¿Cuáles eran las componentes horizontal y vertical de su velocidad en el momento antes de que toque el suelo? (d) ¿Con qué velocidad y ángulo con la vertical cayó la bomba al suelo?
39. El B-52 que se muestra en la figura 32 tiene una longitud de 49 m y está viajando a una velocidad de 820 km/h (= 510 mi) sobre un objetivo. ¿Qué tan apartados entre sí estarán los cráteres que formen las bombas? Haga usted las mediciones que necesite directamente de la figura. Suponga que no hay viento y desprecie la resistencia del aire. ¿Cómo afectaría la resistencia del aire a su respuesta?
40. Una pelota de fútbol es pateada con una velocidad inicial de 64 ft/s y un ángulo de proyección de 42° sobre la horizontal. Un receptor en la línea de gol situada a 65 yardas en la dirección de la patada comienza a correr para atrapar a la pelota en ese instante. ¿Cuál debe ser su velocidad promedio si tiene que atrapar la pelota en el momento antes de que llegue al suelo? Desprecie la resistencia del aire.
41. (a) Durante una partida de tenis, un jugador sirve a 23.6 m/s (según registra una pistola de radar), dejando la pelota a la raqueta a 2.37 m sobre la superficie de la cancha, horizontalmente. ¿Por cuánto deberá la pelota salvar la red, que está a 12 m de distancia y tiene 0.90 m de altura? (b) Supóngase que el jugador sirve la pelota como antes excepto que la pelota deja la raqueta a 5.0° abajo de la horizontal. ¿Pasará esta vez la pelota sobre la red sin tocarla?
42. Un bateador golpea una bola lanzada a una altura de 4.0 ft sobre el suelo de modo que su ángulo de proyección es de 45° y el alcance horizontal es de 350 ft. La bola viaja hacia

la línea izquierda del campo donde hay una barda de 24 ft de altura que se ubica a 320 ft de la placa de "home". ¿Pasará la bola por encima de la barda? De hacerlo, ¿por cuánto?

43. El pateador de un equipo de fútbol americano puede dar a la pelota una velocidad inicial de 25 m/s. ¿Dentro de qué zona angular deberá ser pateada la pelota si el pateador debe apenas anotar un gol de campo desde un punto situado a 50 m enfrente de los postes de gol cuya barra horizontal está a 3.44 m sobre el terreno?
44. Un cañón está listo para disparar proyectiles con una velocidad inicial v_0 directamente sobre la ladera de una colina con un ángulo de elevación α , como se muestra en la figura 33. ¿A qué ángulo a partir de la horizontal deberá ser apuntado el cañón para obtener el alcance máximo posible R sobre la ladera de la colina?

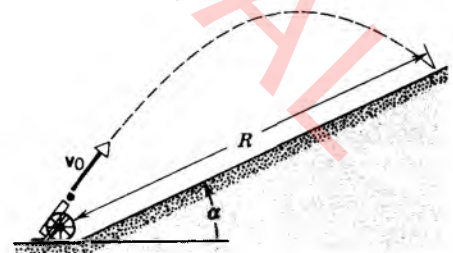


Figura 33 Problema 44.

45. En un juego de béisbol un bateador envía la bola a una altura de 4.60 ft sobre el suelo de modo que su ángulo de proyección es de 52.0° con la horizontal. La bola aterriza

en el graderío, a 39.0 ft arriba de la parte inferior; véase la figura 34. El graderío tiene una pendiente de 28.0° y los asientos inferiores están a una distancia de 358 ft de la placa de "home". Calcule la velocidad con que la bola dejó el bate. (Desprecie la resistencia del aire.)

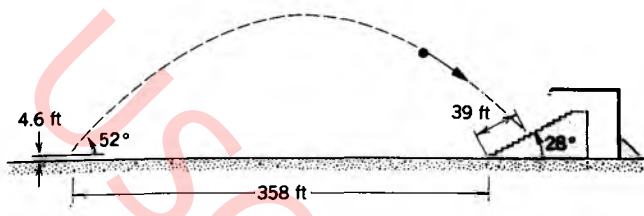


Figura 34 Problema 45.

46. Se lanzan proyectiles a una distancia horizontal R del borde de un acantilado de altura h de manera tal que aterrizan a una distancia horizontal x del fondo del acantilado. Si queremos que x sea tan pequeña como es posible, ¿cómo ajustáramos ϕ_0 y v_0 , suponiendo que v_0 pueda ser variada desde cero hasta un valor máximo finito v_{max} y que ϕ_0 puede ser variado continuamente? Sólo se permite una colisión con el suelo; véase la figura 35.

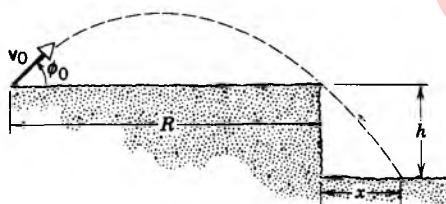


Figura 35 Problema 46.

47. Una observadora de radar en tierra está "vigilando" la aproximación de un proyectil. En cierto instante tiene la siguiente información: el proyectil está a su máxima altitud y se mueve horizontalmente con velocidad v ; la distancia en línea recta al proyectil es L ; la línea de mira al proyectil está en un ángulo θ sobre la horizontal. (a) Halle la distancia D entre la observadora y el punto de impacto del proyectil. D tiene que ser expresado en términos de las cantidades observadas v , L , θ , y el valor de g conocido. Suponga una Tierra plana; suponga también que la observadora está en el plano de la trayectoria del proyectil. (b) ¿Cómo puede decirse si el proyectil pasará sobre la cabeza de la observadora o chocará contra el suelo antes de alcanzarla?
48. Un cohete se dispara desde el reposo y se mueve en línea recta a 70.0° sobre la horizontal con una aceleración de 46.0 m/s^2 . Después de 30.0 s de vuelo impulsado, los motores se apagan y el cohete sigue una trayectoria parabólica hasta caer de nuevo en tierra (véase la figura 36). (a) Halle el tiempo de vuelo desde el disparo hasta el impacto. (b) ¿Cuál será la altitud máxima alcanzada? (c) ¿Cuál es la distancia desde la rampa de lanzamiento hasta

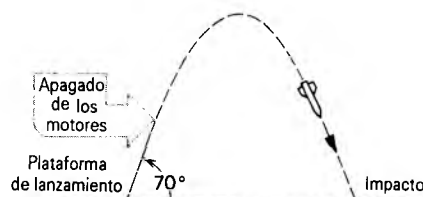


Figura 36 Problema 48.

el punto del impacto? (Desprecie la variación de g con la altitud.)

49. Un cañón antitanques está ubicado en el borde de una meseta a una altura de 60.0 m sobre la llanura que la rodea (véase la Fig. 37). La cuadrilla del cañón avista un tanque enemigo estacionado en la llanura a una distancia horizontal de 2.20 km del cañón. En el mismo instante, la tripulación del tanque ve el cañón y comienza a escapar en línea recta de éste con una aceleración de 0.900 m/s^2 . Si el cañón antitanques dispara un obús con una velocidad de salida de 240 m/s y un ángulo de elevación de 10.0° sobre la horizontal, ¿cuánto tiempo esperarán los operarios del cañón antes de disparar para darle al tanque?

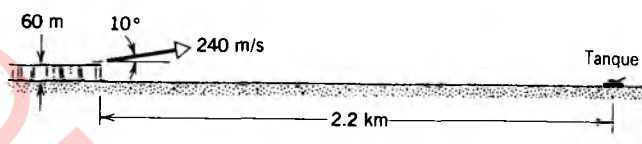


Figura 37 Problema 49.

50. ¿Cuál es la altura vertical máxima a la cual un jugador de béisbol debe lanzar una bola si puede alcanzar una distancia de 60.0 m? Suponga que la bola es lanzada a una altura de 1.60 m a la misma velocidad en ambos casos.

Sección 4-4 Movimiento circular uniforme

51. En el modelo Bohr del átomo de hidrógeno, un electrón gira alrededor de un protón en una órbita circular de $5.29 \times 10^{-11} \text{ m}$ de radio con una velocidad de $2.18 \times 10^6 \text{ m/s}$. ¿Cuál es la aceleración del electrón en este modelo del átomo de hidrógeno?
52. Un astronauta está girando en una centrifuga de 5.2 m de radio. (a) ¿Cuál es su velocidad si la aceleración es de $6.8 g$? (b) ¿Cuántas revoluciones por minuto se requieren para producir esta aceleración?
53. Un satélite de la Tierra se mueve en una órbita circular situada a 640 km sobre la superficie de la Tierra. El tiempo para una revolución es de 98.0 min. (a) ¿Cuál es la velocidad del satélite? (b) ¿Cuál es la aceleración en caída libre en la órbita?
54. Una rueda de feria Ferris tiene un radio de 15 m y completa cinco vueltas sobre su eje horizontal a cada minuto. (a) ¿Cuál es la aceleración, magnitud y dirección, de un pasajero en el punto más alto? (b) ¿Cuál es la aceleración en el punto más bajo?

55. Un abanico que está girando completa 1200 revoluciones cada minuto. Consideremos un punto en la punta de un aspa, la cual tiene un radio de 0.15 m. (a) ¿A qué distancia se mueve el punto en una revolución? (b) ¿Cuál es la velocidad del punto? (c) ¿Cuál es su aceleración?
56. El tren rápido conocido como el TGV Atlantique (Train Grande Vitesse) que corre desde el sur de París hasta Le Mans, en Francia, tiene una rapidez máxima de 310 km/h. (a) Si el tren toma una curva a esta velocidad y la aceleración experimentada por los pasajeros ha de estar limitada a 0.05 g, ¿cuál es el radio de curvatura de la vía más pequeña que puede tolerarse? (b) Si existe una curva con un radio de 0.94 km, ¿A qué valor deberá disminuir su velocidad?
57. Se cree que ciertas estrellas neutrón (estrellas extremadamente densas) giran a alrededor de 1 rev/s. Si una estrella tal tiene un radio de 20 km (valor típico), (a) ¿cuál es la velocidad de un punto situado en el ecuador de la estrella y (b) ¿cuál es la aceleración centrípeta de ese punto?
58. Una partícula P viaja a velocidad constante en un círculo de 3.0 m de radio y completa una revolución en 20 s (Fig. 38). La partícula pasa por el punto O en $t = 0$. Con respecto al origen O , halle (a) la magnitud y dirección de los vectores que describan su posición 5.0, 7.5, y 10 s más tarde; (b) la magnitud y dirección del desplazamiento en el intervalo de 5.0 s desde el quinto segundo hasta el décimo; (c) el vector de la velocidad promedio en este intervalo; (d) el vector de la velocidad instantánea al comienzo y al final de este intervalo, y (e) el vector de la aceleración instantánea al comienzo y al final de este intervalo. Mida los ángulos en sentido antihorario desde el eje x .

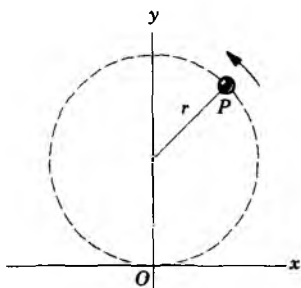


Figura 38 Problema 58.

59. Una partícula en movimiento circular uniforme con respecto al origen O tiene una velocidad v . (a) Demuestre que el tiempo Δt requerido para que pase a través de un desplazamiento angular $\Delta\theta$ está dado por

$$\Delta t = \frac{2\pi r}{v} \frac{\Delta\theta}{360^\circ},$$

donde $\Delta\theta$ está en grados y r es el radio del círculo. (b) Refiérase a la Fig. 39 y, tomando las componentes x y y de las velocidades en los puntos 1 y 2, demuestre que $\bar{a}_x = 0$ y $\bar{a}_y = -0.99v^2/r$, para un par de puntos simétricos con respecto al eje y y siendo $O = 90^\circ$. (c) Demuestre que si $\Delta\theta$

$= 30^\circ$, $\bar{a}_x = 0$ y $\bar{a}_y = -0.99v^2/r$. (d) Demuestre que $\bar{a}_y \rightarrow -v^2/r$ según $\Delta\theta \rightarrow 0$ y que la simetría circular requiere esta respuesta para cada punto del círculo.

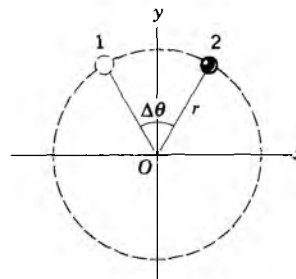


Figura 39 Problema 59

60. Un niño hace girar a una piedra en un círculo horizontal situado a 1.9 m sobre el suelo por medio de una cuerda de 1.4 m de longitud. La cuerda se rompe, y la piedra sale disparada horizontalmente, golpeando el suelo a 11 m de distancia. ¿Cuál fue la aceleración centrípeta de la piedra mientras estaba en movimiento circular?
61. (a) Use los datos del apéndice C para calcular la relación de las aceleraciones centrípetas de la Tierra y de Saturno debidas a sus revoluciones alrededor del Sol. Suponga que ambos planetas se mueven en órbitas circulares a velocidad constante. (b) ¿Cuál es la razón de las distancias de estos dos planetas al Sol? (c) Compare las respuestas de las partes (a) y (b) y sugiera una relación sencilla entre la aceleración centrípeta y la distancia al Sol. Compruebe sus hipótesis calculando las mismas razones para otro par de planetas.
62. (a) ¿Cuál es la aceleración centrípeta de un objeto situado en el ecuador de la Tierra debido a la rotación de la misma? (b) ¿Cuál tendría que ser el periodo de rotación de la Tierra para que los objetos situados en el ecuador tuvieran una aceleración centrípeta igual a 9.8 m/s^2 ?
63. Calcule la aceleración de una persona situada en la latitud 40° debida a la rotación de la Tierra.
64. Una mujer de 1.6 metros de talla permanece de pie en la latitud 50° durante 24 h. (a) Durante este intervalo, ¿qué tanto más se mueve en comparación con las plantas de sus pies? (b) ¿Cuánto más grande es la aceleración de su cabeza que la aceleración de las plantas de los pies? Considere solamente los efectos asociados con la rotación de la Tierra.

Sección 4-5 Vectores de velocidad y de aceleración en el movimiento circular

65. Una partícula está viajando en una trayectoria circular de 3.64 m de radio. En cierto instante, la partícula se mueve a razón de 17.4 m/s, y su aceleración forma un ángulo de 22.0° en dirección al centro del círculo según se ve desde la partícula (véase la figura 40). ¿A qué tasa está creciendo la velocidad de la partícula? (b) ¿Cuál es la magnitud de la aceleración?

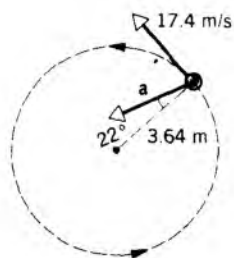


Figura 40 Problema 65.

66. Una partícula se mueve en un plano de acuerdo a

$$x = R \sin \omega t + \omega R t,$$

$$y = R \cos \omega t + R,$$

donde ω y R son constantes. Esta curva, llamada *cicloide*, es la trayectoria trazada por un punto de la llanta de una rueda que gira sin resbalamiento a lo largo del eje x . (a) Trace la trayectoria. (b) Calcule la velocidad y la aceleración instantáneas cuando la partícula está en el valor de y máximo y mínimo.

Sección 4-6 Movimiento relativo

67. Una persona asciende por una escalera mecánica quieta de 15 m de longitud en 90 s. Estando de pie en la misma escalera, ahora en movimiento, la persona es transportada en 60 s. ¿Cuánto tiempo le tomaría a esa persona ascender por la escalera en movimiento? ¿Depende la respuesta de la longitud de la escalera?
68. La terminal del aeropuerto de Ginebra, Suiza, tiene un "pasillo móvil" para hacer más rápido el tránsito de los pasajeros en un corredor largo. Pedro, que camina por el corredor pero no utiliza el pasillo móvil, emplea 150 s para atravesarlo. Pablo, quien simplemente va de pie en el pasillo móvil, cubre la misma distancia en 70 s. María no sólo usa el pasillo móvil sino que camina a lo largo de él. ¿Cuánto tiempo emplea María? Suponga que Pedro y María caminan a la misma velocidad.
69. Un vuelo transcontinental de 2700 mi está programado con un tiempo 50 min más largo cuando vaya hacia el oeste que hacia el este. La velocidad del aeroplano de propulsión a chorro en el aire es de 600 mi/h. ¿Qué hipótesis deberán hacerse sobre la velocidad de la corriente de viento del chorro del aeroplano, ya sea del este o del oeste, al preparar la bitácora?
70. Está nevando verticalmente a una velocidad constante de 7.8 m/s. (a) ¿Con qué ángulo con respecto a la vertical y (b) a qué velocidad parecen estar cayendo los copos de nieve según los ve el conductor de un automóvil que viaja en una carretera recta a una velocidad de 55 km/h?
71. Un tren viaja hacia el sur a razón de 28 m/s (con relación al terreno) bajo una lluvia que se inclina hacia el sur por el soplo del viento. La trayectoria de cada gota de lluvia forma un ángulo de 64° con la vertical, según lo aprecia un observador que se halla quieto en el suelo. Sin embargo, otro observador que viaja en un tren ve las trayectorias de

la lluvia perfectamente verticales a través del vidrio de la ventana. Determine la velocidad de las gotas de lluvia con relación a tierra.

72. En un gran almacén un comprador se halla de pie sobre la escalera mecánica que asciende; la escalera se mueve a un ángulo de 42° sobre la horizontal y a una velocidad de 0.75 m/s. El comprador se cruza con su hija, la cual va de pie en una escalera, idéntica adyacente, que desciende. (Véase la figura 41). Halle la velocidad del comprador respecto a su hija.

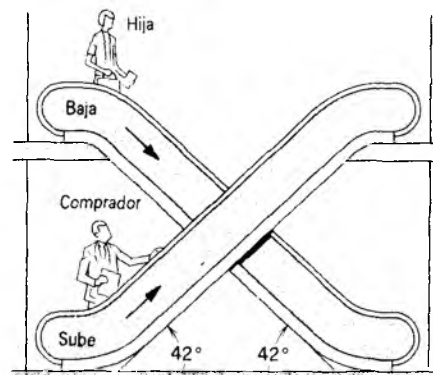


Figura 41 Problema 72.

73. Un piloto debe viajar hacia el este desde A hasta B y luego regresar de nuevo a A hacia el oeste. La velocidad del aeroplano en el aire es v y la velocidad del aire con respecto al suelo es u . La distancia entre A y B es l y la velocidad del aeroplano en el aire es constante. (a) Si $u = 0$ (aire quieto), demuestre que el tiempo del viaje redondo es $t_0 = 2l/v$. (b) Suponga que la velocidad del aire va hacia al este (u oeste). Demuestre que el tiempo del viaje redondo es, entonces,

$$t_E = \frac{t_0}{1 - u^2/v^2}.$$

(c) Suponga que la velocidad del aire es hacia el norte (u hacia el sur). Demuestre que el tiempo del viaje redondo es, entonces,

$$t_N = \frac{t_0}{\sqrt{1 - u^2/v^2}}.$$

(d) En las partes (b) y (c), ¿debemos suponer que $u < v$? ¿Por qué?

74. Dos carreteras se intersecan, como se ve en la Fig. 42. En el instante mostrado, una patrulla P está a 41 m de la intersección y moviéndose a razón de 76 km/h. El motorista M está a 57 m de la intersección y moviéndose a razón de 62 km/h. En este momento, ¿cuál es la velocidad (magnitud y ángulo con la línea de mira) del motorista con respecto a la patrulla?
75. Un helicóptero está volando en línea recta sobre el nivel del campo a una velocidad constante de 6.2 m/s y una altitud constante de 9.5 m. Un paquete es arrojado

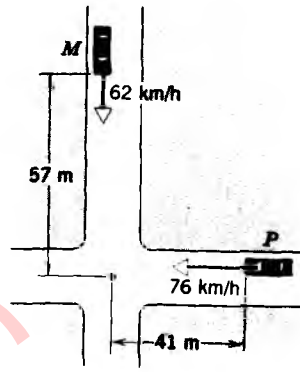


Figura 42 Problema 74.

horizontalmente desde el helicóptero con una velocidad inicial de 12 m/s en relación al helicóptero, y en dirección opuesta al movimiento del helicóptero. (a) Halle la velocidad inicial del paquete con relación al terreno. (b) ¿Cuál es la distancia horizontal entre el helicóptero y el paquete en el instante en que el paquete golpea el terreno? (c) ¿Qué ángulo forma el vector velocidad del paquete con el terreno en el instante anterior al impacto, visto desde el suelo? (d) ¿Y tal como se vería desde el helicóptero?

76. Un elevador asciende con una aceleración de 4.0 ft/s^2 . En el instante en que su velocidad es de 8.0 ft/s , un tornillo suelto cae desde el techo del elevador hasta el piso, que está a 9.0 ft de distancia. Calcule (a) el tiempo que le tomó al tornillo viajar desde el techo al piso, y (b) la distancia que ha caído en relación al tiro del elevador.
77. Un avión ligero alcanza una velocidad en el aire de 480 km/h . El piloto se dispone a salir hacia un destino situado a 810 km al norte, pero descubre que el avión debe enfilar a 21° NE para volar hacia allí directamente. El avión llega en 1.9 h . ¿Cuál fue el vector de la velocidad del viento?
78. La Policía estatal de Nueva Hampshire utiliza aviones para controlar los límites de velocidad en la carretera. Supongamos que uno de los aeroplanos tiene una velocidad de 135 mi/h en aire quieto. Está volando directo al norte de modo que en todo momento está sobre una carretera norte-sur. Un observador en tierra le dice por radio al piloto que está soplando un viento de 70 mi/h pero descuida darle la dirección del viento. El piloto observa que a pesar del viento el aeroplano puede viajar 135 mi a lo largo de la carretera en 1 h . En otras palabras, la velocidad en el suelo es la misma que si no hubiese viento. (a) ¿Cuál es la dirección del viento? (b) ¿Cuál es la dirección del aeroplano, esto es, el ángulo entre su eje y la carretera?
79. Una mujer puede remar en un bote a razón de 4.0 mi/h en aguas tranquilas. (a) Si está cruzando un río donde la corriente es de 2.0 mi/h , ¿hacia qué dirección deberá llevar su bote si quiere llegar a un punto directamente opuesto a su punto de arranque? (b) Si el río tiene una anchura de 4.0 mi , ¿cuánto tiempo le tomará cruzar el río? (c) ¿Cuánto tiempo le tomará remar 2.0 mi río abajo y luego regresar

a su punto de arranque? (d) ¿En qué dirección deberá enfilar a su bote si desea cruzar en el tiempo más corto posible? ¿Cuál es ese tiempo?

80. Un carro de carga de madera se está moviendo en una vía del ferrocarril a una velocidad v_1 . Un tirador apostado dispara una bala (velocidad inicial v_2) hacia él con un rifle de alto poder. La bala traspasa ambas paredes del carro, estando los orificios de entrada y salida exactamente opuestos entre sí según se ven desde adentro del carro. ¿Desde qué dirección, respecto a la vía, se hizo el disparo? Suponga que la bala no se desvía después de entrar al carro, pero que su velocidad disminuye en un 20%. Tome $v_1 = 85 \text{ km/h}$ y $v_2 = 650 \text{ m/s}$. (¿Le sorprende que no necesite conocer la anchura del carro de carga?).
81. Un hombre desea cruzar un río de 500 m de anchura. Su velocidad al remar (en relación al agua) es de 3.0 km/h . El río fluye a una velocidad de 2.0 km/h . La velocidad a la que camina el hombre en la orilla es de 5.0 km/h . (a) Halle la trayectoria (remo y caminata combinadas) que tomaría para llegar al punto directamente opuesto a su punto de partida en el tiempo más corto. (b) ¿Cuánto tiempo le tomaría?
82. Un buque de guerra navega directo al este a razón de 24 km/h . Un submarino que está a 4.0 km de distancia dispara un torpedo que tiene una velocidad de 50 km/h (véase la Fig. 43). Si la orientación del buque según se ve desde el submarino es de 20° NE , (a) ¿en qué dirección debería ser disparado el torpedo para que alcance al buque, y (b) cuál sería el tiempo de viaje del torpedo hasta alcanzar al buque?

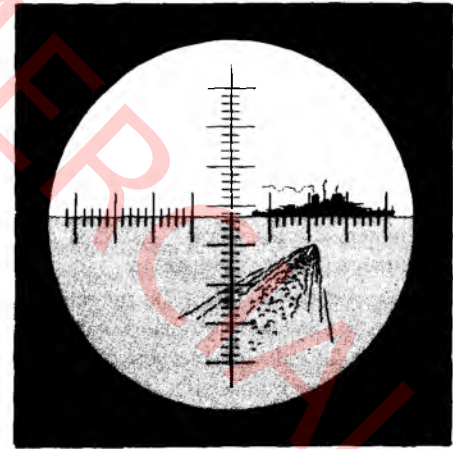


Figura 43 Problema 82.

83. Un electrón se mueve a una velocidad de $0.42 c$ con respecto al observador B . El observador B se mueve a una velocidad de $0.63 c$ con respecto al observador A , en la misma dirección que el electrón. ¿Qué velocidad del electrón mide el observador A ?
84. La galaxia Alfa se aleja de nosotros a una velocidad de $0.350 c$. Por otra parte la galaxia Beta, localizada precisamente en la dirección opuesta, está alejándose de nosotros a la misma velocidad. ¿Qué velocidad de alejamiento

percibiría un observador que estuviera en la galaxia Alfa (a) de nuestra galaxia y (b) de la galaxia Beta?

Proyectos para la computadora

85. Una computadora puede generar una tabla de coordenadas, componentes de la velocidad, y componentes de la aceleración de un objeto en tiempos especificados. La tabla puede ser consultada luego para hallar cantidades interesantes, tales como el punto más elevado de una trayectoria, el tiempo de aterrizaje, etc. Escriba un programa o diseñe una hoja de cálculo para las coordenadas y las componentes de la velocidad de un proyectil al final de cada intervalo de tiempo Δt desde el tiempo t_1 hasta el tiempo t_2 , suponiendo que el proyectil parte desde el origen en el tiempo $t = 0$. Esto es, la computadora deberá evaluar $x = v_0 t \cos \theta_0$, $y = v_0 t \sin \theta_0 - \frac{1}{2} g t^2$, $v_x = v_0 \cos \theta_0$ y $v_y = v_0 \sin \theta_0 - g t$ para $t = t_1, t_1 + \Delta t, t_1 + 2 \Delta t, \dots, t_1 + N \Delta t$. Comience con los valores de v_0 , θ_0 , t_1 , Δt , y N . Diseñe el programa de modo que puedan ser cambiados fácilmente t_1 , Δt , y N en corridas siguientes sin realimentar con los valores de otras cantidades. Pruebe el programa resolviendo el problema siguiente. Compare los resultados con los obtenidos de las expresiones algebraicas apropiadas.

Un proyectil es disparado sobre el nivel del suelo con $v = 50$ m/s a 25° sobre la horizontal. (a) Evaluar $x(t)$, $y(t)$, $v_x(t)$, y $v_y(t)$ al final de cada 0.1 s desde $t = 0$ hasta $t = 4.5$ s. (b) Halle los dos valores del tiempo entre los cuales estará el proyectil en el punto más elevado de su trayectoria. Corra de nuevo su trayectoria. Corra de nuevo el programa con t_1 igual al primero de estos tiempos y $\Delta t = 0.005$ s. Use la tabla para calcular las coordenadas del punto más elevado con 2 cifras significativas. (c) Use la misma técnica para hallar el tiempo, las coordenadas y las componentes de la velocidad cuando el proyectil retorna a la altura del disparo.

86. Una partícula se mueve en el plano xy sujeta a la aceleración $a_x = -1.7$ y $a_y = -0.45$. (En este problema, todas las dimensiones están en centímetros y todos los tiempos en segundos.) En $t = 0$, la partícula pasa por el punto $x = 1$, $y = 10$ moviéndose a velocidad $v_x = 10$ y $v_y = 2$. Escriba un programa para la computadora que tabule las siguientes variables que describen el movimiento de la partícula cuando está en el primer cuadrante (arriba a la derecha) solamente: $t, x, y, r, \phi (= \tan^{-1} y/x), v_x, v_y, v, \theta (= \tan^{-1} v_y/v_x)$. Use la tabla de valores para responder a las siguientes

preguntas. De todas las respuestas con 3 cifras significativas. Algunas preguntas pueden tener más de una respuesta. (a) ¿En qué tiempo y en qué lugar deja la partícula al primer cuadrante? (b) ¿Cuál es la distancia máxima de la partícula desde el origen, y cuál es su rapidez en ese tiempo? (c) ¿En qué dirección se está moviendo la partícula cuando su velocidad sea 2.00? (d) ¿Dónde cruza la partícula a la línea a 45° que bisecta al cuadrante?

87. Las coordenadas de un objeto que viaja uniformemente en un círculo de radio R están dadas por $x = R \cos \omega t$ y $y = R \sin \omega t$, donde ω es una constante y el ángulo ωt está en radianes. Escriba un programa para la computadora o diseñe una hoja de cálculo para la velocidad promedio en el intervalo de tiempo desde t_0 hasta $t_0 + \Delta t$. Tome $R = 1.5$ m y $\omega = 5.0$ rad/s y calcule $\bar{v}_x = [x(t_0 + \Delta t) - x(t_0)]/\Delta t$ y $\bar{v}_y = [y(t_0 + \Delta t) - y(t_0)]/\Delta t$. Disponga el programa para que fácilmente vuelva a correrse con valores de t_0 y de Δt diferentes. La pérdida de significación se reduce si todas las variables son de precisión doble.

(a) Tome $t_0 = 1$ s. Calcule $x, y, \bar{v}_x, \bar{v}_y$, y $x\bar{v}_x + y\bar{v}_y$. La última cantidad es el producto escalar de los vectores de posición y de la velocidad promedio. Es cero si son perpendiculares entre sí. Repita ahora los cálculos con $\Delta t = 0.1, 0.01, 0.001$, y 0.0001 s. Nótese que las componentes de \bar{v} tienden a los valores de límite, las componentes de la velocidad instantánea v , y que \bar{v} se va volviendo más cercanamente perpendicular al vector de posición (esto es, más cercanamente tangente al círculo). Como puede ser demostrado por diferenciación directa, las componentes de v están dadas por $v_x = -\omega R \sin \omega t$ y $v_y = \omega R \cos \omega t$. Calcule estas expresiones para ver con qué precisión estimó a v . (b) Revise ahora el programa para que calcule las componentes de la aceleración promedio: $\bar{a}_x = [v_x(t_0 + \Delta t) - v_x(t_0)]/\Delta t$ y $\bar{a}_y = [v_y(t_0 + \Delta t) - v_y(t_0)]/\Delta t$. Use $v_x(t) = -\omega R \sin \omega t$ y $v_y(t) = \omega R \cos \omega t$. Calcule también $x\bar{a}_x + y\bar{a}_y$. Ésta es la magnitud del producto vectorial de los vectores de posición y de la aceleración promedio. Es cero si son paralelos. Lleve a cabo el cálculo para $t_0 = 1$ s y $\Delta t = 1, 0.1, 0.01, 0.001$, y 0.0001 s. Nótese que a tiende a un valor límite, la aceleración instantánea a , y que se vuelve más cercanamente paralela al vector de posición. Las componentes de a están dadas por $a_x = -\omega^2 R \cos \omega t$ y $a_y = -\omega^2 R \sin \omega t$. Calcule estas expresiones y compare los resultados con las estimaciones generadas por su programa. Verifique también que los resultados generados por su programa predigan que $a = v^2/R$ para la magnitud de la aceleración.