

# Práctico 7

## Semántica de la Lógica de Predicados

### Ejercicio 4

### Bosquejo de solución

- a. El alfabeto no tiene símbolos de relación. Los símbolos de función son  $f_1$  (binario),  $f_2$  (binario) y  $f_3$  (unario). El símbolo de constante es  $c_1$ .

Tomamos  $t_1 = f_3(f_3(f_3(c_1)))$  y  $t_2 = f_1(f_3(c_1), f_3(f_3(c_1)))$  ambos distintos y pertenecientes a  $\text{TERM}_A$ . Veamos que  $t_1^A = t_2^A = 3$ .

$$\begin{aligned}
 t_1^A &= f_3(f_3(f_3(c_1)))^A \\
 &= (\text{interpretación de términos cerrados y def } A) \\
 &\quad S(f_3(f_3(c_1))^A) \\
 &= (\text{interpretación de términos cerrados y def } A) \\
 &\quad S(S(f_3(c_1)^A)) \\
 &= (\text{interpretación de términos cerrados y def } A) \\
 &\quad S(S(S(c_1^A))) \\
 &= (\text{interpretación de términos cerrados y def } A) \\
 &\quad S(S(S(0))) \\
 &= (\text{definición de } S) \\
 &\quad S(S(1)) \\
 &= (\text{definición de } S) \\
 &\quad S(2) = 3
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 t_2^A &= f_1(f_3(c_1), f_3(f_3(c_1)))^A \\
 &= (\text{interpretación de términos cerrados y def } A) \\
 &\quad f_3(c_1)^A + f_3(f_3(c_1))^A \\
 &= (\text{interpretación de términos cerrados y def } A) \\
 &\quad S(c_1^A) + S(f_3(c_1)^A) \\
 &= (\text{interpretación de términos cerrados y def } A) \\
 &\quad S(0) + S(S(c_1^A)) \\
 &= (\text{interpretación de términos cerrados y def } A) \\
 &\quad S(0) + S(S(0)) \\
 &= (\text{definición de } S) \\
 &\quad 1 + S(1) \\
 &= (\text{definición de } S \text{ y aritmética}) \\
 &\quad 1 + 2 = 3
 \end{aligned}$$

- b. Demostraremos esta propiedad usando el PIP para  $\mathbb{N}$ .

**Identificación de la propiedad:**  $P(n) :=$  existe un término  $t$  tal que  $t^A = n$

**Paso Base**

**T)**  $P(0)$  : existe un término  $t$  tal que  $t^A = 0$ .

**Demo)**

Basta tomar  $t = c_1$ .

Por interpretación de términos cerrados y definición de  $A$   
 $t^A = c_1^A = 0$ .

**Paso Inductivo**

**H)**  $P(n)$  : existe un término  $t_n$  tal que  $t_n^A = n$ .

**T)**  $P(n + 1)$  : existe un término  $t_{n+1}$  tal que  $t_{n+1}^A = n + 1$ .

**Demo)**

Tomamos  $t_{n+1} = f_3(t_n)$ . Observemos que  $t_{n+1}$  es un término pues  $t_n$  es un término por hipótesis y por definición de **TERM**,  $f_3(t_n)$  también lo es.

$$\begin{aligned} & t_{n+1}^A \\ &= (\text{def. } t_{n+1}) \\ & f_3(t_n)^A \\ &= (\text{def. interpretación de términos}) \\ & S(t_n^A) \\ &= (\text{Por (H)}) \\ & S(n) \\ &= (\text{de. } S) \\ & n + 1 \end{aligned}$$

Como nos encontramos en las hipótesis del PIP para  $\mathbb{N}$ , concluimos que para todo  $n \in \mathbb{N}$  existe un término  $t$  tal que  $t^A = n$ .

c. **H)** Existe un término  $t$  y un natural  $n$  tal que  $t^A = n$ .

**T)** Existe un término  $t'$  tal que  $t'^A = n$  y  $t'$  tiene más ocurrencias de  $f_1$  y  $c_1$  que  $t$ .

**Demo)**

Basta tomar  $t' = f_1(t, c_1)$ . Por un lado observamos:

$$\begin{aligned} & t'^A \\ &= (\text{def } t') \\ & f_1(t, c_1)^A \\ &= (\text{interpretación de términos y def. de } A) \\ & t^A + c_1^A \\ &= (\text{def. de } A) \\ & n + 0 \\ &= (\text{aritmética}) \\ & n \end{aligned}$$

Además,  $t'$  tiene más ocurrencias de los símbolos  $f_1$  y  $c_1$  que  $t$  ya que tiene todas las ocurrencias de  $f_1$  y  $c_1$  en  $t$  más una ocurrencia de  $f_1$  y una ocurrencia de  $c_1$ .

d. **T)** Para todo  $n \in \mathbb{N}$  hay infinitos términos  $t$  tales que  $t^A = n$ .

**Demo)**

Sea  $n \in \mathbb{N}$  arbitrario.

Definimos  $T_n = \{t \in \text{TERM}_C \mid t^A = n\}$  y supongo por absurdo que  $T_n$  es finito.

Como por la parte b) sabemos que  $T_n$  no es vacío, debe existir un término  $t_{max} \in T_n$  con una cantidad máxima de ocurrencias de  $c_1$ .

Por la parte c) podemos afirmar que existe  $t' \in \text{TERM}_C$  tal que  $t'^A = n$  (y por lo tanto  $t' \in T_n$ ), y que tiene más ocurrencias de  $c_1$  que  $t_{max}$ . Esto es **absurdo**, por lo que  $T_n$  debe ser infinito.

Como la prueba la hicimos para un natural genérico vale para todo natural.

## Ejercicio 8

## Bosquejo de solución

a.

$$\begin{aligned}
& M \models (\forall x)(P_1(f_2(x)) \rightarrow (\exists y)(P_2(y) \wedge P_3(x, y))) \\
& \Leftrightarrow (2.4.5.) \\
& (\bar{\forall} \varphi \in \text{PROP})(M \models (P_1(f_2(x)) \rightarrow (\exists y)(P_2(y) \wedge P_3(x, y)))[\bar{\varphi}/x]) \\
& \Leftrightarrow (\text{Sust.}) \\
& (\bar{\forall} \varphi \in \text{PROP})(M \models (P_1(f_2(\bar{\varphi})) \rightarrow (\exists y)(P_2(y) \wedge P_3(\bar{\varphi}, y)))) \\
& \Leftrightarrow (2.4.5.) \\
& (\bar{\forall} \varphi \in \text{PROP})(M \models P_1(f_2(\bar{\varphi})) \Rightarrow M \models (\exists y)(P_2(y) \wedge P_3(\bar{\varphi}, y))) \\
& \Leftrightarrow (2.4.5.) \\
& (\bar{\forall} \varphi \in \text{PROP})(M \models P_1(f_2(\bar{\varphi})) \Rightarrow (\bar{\exists} \psi \in \text{PROP})(M \models (P_2(y) \wedge P_3(\bar{\varphi}, y))[\bar{\psi}/y])) \\
& \Leftrightarrow (\text{Sust.}) \\
& (\bar{\forall} \varphi \in \text{PROP})(M \models P_1(f_2(\bar{\varphi})) \Rightarrow (\bar{\exists} \psi \in \text{PROP})(M \models (P_2(\bar{\psi}) \wedge P_3(\bar{\varphi}, \bar{\psi})))) \\
& \Leftrightarrow (2.4.5.) \\
& (\bar{\forall} \varphi \in \text{PROP})(M \models P_1(f_2(\bar{\varphi})) \Rightarrow (\bar{\exists} \psi \in \text{PROP})(M \models P_2(\bar{\psi}) \text{ y } M \models P_3(\bar{\varphi}, \bar{\psi}))) \\
& \Leftrightarrow (\text{Def. } \models) \\
& (\bar{\forall} \varphi \in \text{PROP})(v^M(P_1(f_2(\bar{\varphi}))) = 1 \Rightarrow (\bar{\exists} \psi \in \text{PROP})(v^M(P_2(\bar{\psi})) = 1 \text{ y } v^M(P_3(\bar{\varphi}, \bar{\psi})) = 1)) \\
& \Leftrightarrow (\text{Interp.}) \\
& (\bar{\forall} \varphi \in \text{PROP})(f_2(\bar{\varphi})^M \in \{\alpha \mid \models \alpha\} \Rightarrow (\bar{\exists} \psi \in \text{PROP})(\bar{\psi}^M \in \{\perp\} \text{ y } (\bar{\varphi}^M, \bar{\psi}^M) \in \{(\varphi_1, \varphi_2) \mid \varphi_1 \text{ eq } \varphi_2\})) \\
& \Leftrightarrow (\text{Interp. y def. de } F_{\neg}) \\
& (\bar{\forall} \varphi \in \text{PROP})(\neg \bar{\varphi}^M \in \{\alpha \mid \models \alpha\} \Rightarrow (\bar{\exists} \psi \in \text{PROP})(\psi \in \{\perp\} \text{ y } (\varphi, \psi) \in \{(\varphi_1, \varphi_2) \mid \varphi_1 \text{ eq } \varphi_2\})) \\
& \Leftrightarrow (\text{Interp. y def. de conjuntos. } \psi \in \{\perp\} \Leftrightarrow \psi = \perp \text{ entonces sustituimos}) \\
& (\bar{\forall} \varphi \in \text{PROP})(\neg \varphi \in \{\alpha \mid \models \alpha\} \Rightarrow ((\varphi, \perp) \in \{(\varphi_1, \varphi_2) \mid \varphi_1 \text{ eq } \varphi_2\})) \\
& \Leftrightarrow (\text{Def. de conjuntos}) \\
& (\bar{\forall} \varphi \in \text{PROP})(\models (\neg \varphi) \Rightarrow (\varphi \text{ eq } \perp)) \\
& \Leftrightarrow (\text{Def. de eq}) \\
& (\bar{\forall} \varphi \in \text{PROP})(\models (\neg \varphi) \Rightarrow (\models \varphi \leftrightarrow \perp)) \\
& \Leftrightarrow (\text{Def } \models \text{ en PROP}) \\
& (\bar{\forall} \varphi \in \text{PROP})(\bar{\forall} v \in \text{Val})(v(\neg \varphi) = 1) \Rightarrow (\bar{\forall} v \in \text{Val})(v(\varphi \leftrightarrow \perp) = 1) \\
& \Leftrightarrow (\text{Def de Valuación. } v(\neg \varphi) = 1 - v(\varphi) \text{ y } v((\varphi \leftrightarrow \psi)) = 1 \Leftrightarrow v(\varphi) = v(\psi)) \\
& (\bar{\forall} \varphi \in \text{PROP})(\bar{\forall} v \in \text{Val})(v(\varphi) = 0) \Rightarrow (\bar{\forall} v \in \text{Val})(v(\varphi) = v(\perp)) \\
& \Leftrightarrow (\text{Def de Valuación. Sabemos que para toda valuacion } v, v(\perp) = 0.) \\
& (\bar{\forall} \varphi \in \text{PROP})(\bar{\forall} v \in \text{Val})(v(\varphi) = 0) \Rightarrow (\bar{\forall} v \in \text{Val})(v(\varphi) = 0)
\end{aligned}$$

Como el antecedente y el consecuente en la última equivalencia son iguales, probamos entonces que la afirmación es **Verdadera**.

b.

$$\begin{aligned}
 M &\models (P_1(x) \rightarrow P_2(x)) \\
 &\Leftrightarrow (\text{Def de } \models \text{ y clausura}) \\
 M &\models (\forall x)(P_1(x) \rightarrow P_2(x)) \\
 &\Leftrightarrow (2.4.5.) \\
 (\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP})(M &\models (P_1(x) \rightarrow P_2(x))[\bar{\varphi}/x]) \\
 &\Leftrightarrow (\text{Sust.}) \\
 (\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP})(M &\models (P_1(\bar{\varphi}) \rightarrow P_2(\bar{\varphi}))) \\
 &\Leftrightarrow (2.4.5.) \\
 (\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP})(M &\models P_1(\bar{\varphi}) \Rightarrow M \models P_2(\bar{\varphi})) \\
 &\Leftrightarrow (\text{Def. } \models) \\
 (\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP})(v^M(P_1(\bar{\varphi})) &= 1 \Rightarrow v^M(P_2(\bar{\varphi})) = 1) \\
 &\Leftrightarrow (\text{Interp.}) \\
 (\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP})(\bar{\varphi}^M \in \{\alpha \mid &\models \alpha\} \Rightarrow \bar{\varphi}^M \in \{\perp\}) \\
 &\Leftrightarrow (\text{Interp.}) \\
 (\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP})(\varphi \in \{\alpha \mid &\models \alpha\} \Rightarrow \varphi \in \{\perp\}) \\
 &\Leftrightarrow (\text{Def. de Conjuntos}) \\
 (\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP})(\models \varphi &\Rightarrow \varphi = \perp)
 \end{aligned}$$

Basta con tomar algún  $\varphi$  que sea tautología, por ejemplo  $\varphi = (\neg\perp)$ , que cumple el antecedente de la propiedad, y no cumple el consecuente, dado que  $\varphi = (\neg\perp) \neq \perp$ . Concluimos entonces que la afirmación es **Falsa**.

c.

$$\begin{aligned}
 M &\models (\forall x)(\forall y)(P_1(x) \wedge P_1(y) \rightarrow P_1(f_1(x, y))) \\
 &\Leftrightarrow (2.4.5.) \\
 (\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP})(M &\models (\forall y)(P_1(x) \wedge P_1(y) \rightarrow P_1(f_1(x, y)))[\bar{\varphi}/x]) \\
 &\Leftrightarrow (\text{Sust.}) \\
 (\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP})(M &\models (\forall y)(P_1(\bar{\varphi}) \wedge P_1(y) \rightarrow P_1(f_1(\bar{\varphi}, y)))) \\
 &\Leftrightarrow (2.4.5.) \\
 (\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP})(\bar{\forall}\psi \in \text{PROP})(M &\models (P_1(\bar{\varphi}) \wedge P_1(y) \rightarrow P_1(f_1(\bar{\varphi}, y)))[\bar{\psi}/y]) \\
 &\Leftrightarrow (\text{Sust.}) \\
 (\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP})(\bar{\forall}\psi \in \text{PROP})(M &\models (P_1(\bar{\varphi}) \wedge P_1(\bar{\psi}) \rightarrow P_1(f_1(\bar{\varphi}, \bar{\psi})))) \\
 &\Leftrightarrow (2.4.5.) \\
 (\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP})(\bar{\forall}\psi \in \text{PROP})(M &\models (P_1(\bar{\varphi}) \wedge P_1(\bar{\psi})) \Rightarrow M \models P_1(f_1(\bar{\varphi}, \bar{\psi}))) \\
 &\Leftrightarrow (2.4.5.) \\
 (\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP})(\bar{\forall}\psi \in \text{PROP})(M &\models P_1(\bar{\varphi}) \text{ y } M \models P_1(\bar{\psi}) \Rightarrow M \models P_1(f_1(\bar{\varphi}, \bar{\psi}))) \\
 &\Leftrightarrow (\text{Def. } \models \text{ 3 veces}) \\
 (\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP})(\bar{\forall}\psi \in \text{PROP})(v^M(P_1(\bar{\varphi})) &= 1 \text{ y } v^M(P_1(\bar{\psi})) = 1 \Rightarrow v^M(P_1(f_1(\bar{\varphi}, \bar{\psi}))) = 1) \\
 &\Leftrightarrow (\text{Interpretación de fórmulas cerradas}) \\
 (\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP})(\bar{\forall}\psi \in \text{PROP})(\bar{\varphi}^M \in \{\alpha \mid &\models \alpha\} \text{ y } \bar{\psi}^M \in \{\alpha \mid \models \alpha\} \Rightarrow f_1(\bar{\varphi}, \bar{\psi})^M \in \{\alpha \mid \models \alpha\}) \\
 &\Leftrightarrow (\text{Interp. y def. de } F_\wedge) \\
 (\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP})(\bar{\forall}\psi \in \text{PROP})(\varphi \in \{\alpha \mid &\models \alpha\} \text{ y } \psi \in \{\alpha \mid \models \alpha\} \Rightarrow (\bar{\varphi}^M \wedge \bar{\psi}^M) \in \{\alpha \mid \models \alpha\}) \\
 &\Leftrightarrow (\text{Interp.}) \\
 (\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP})(\bar{\forall}\psi \in \text{PROP})(\varphi \in \{\alpha \mid &\models \alpha\} \text{ y } \psi \in \{\alpha \mid \models \alpha\} \Rightarrow (\varphi \wedge \psi) \in \{\alpha \mid \models \alpha\}) \\
 &\Leftrightarrow (\text{Def. de conjuntos}) \\
 (\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP})(\bar{\forall}\psi \in \text{PROP})(\models \varphi \text{ y } &\models \psi \Rightarrow \models (\varphi \wedge \psi))
 \end{aligned}$$

Entonces, sean  $\varphi$  y  $\psi$  en  $\text{PROP}$ , cualesquiera, como tenemos que se cumple  $\models \varphi$  y  $\models \psi$ , esto por definición de  $\models$  significa que  $(\bar{\forall}v \in \text{Val})(v(\varphi) = 1)$  y  $(\bar{\forall}v \in \text{Val})(v(\psi) = 1)$ . De lo anterior, podemos deducir que  $(\bar{\forall}v \in \text{Val})(\min\{v(\varphi), v(\psi)\} = 1)$ . Luego aplicando la definición de valuación, esto es equivalente a  $(\bar{\forall}v \in \text{Val})(v((\varphi \wedge \psi)) = 1)$  que nuevamente

por definición de  $\models$  es  $(\forall v \in Val)(\models (\varphi \wedge \psi))$ , nuestro consecuente. afirmación

## Ejercicio 9

### Bosquejo de solución

Queremos demostrar que: si (para toda estructura  $A$  del tipo adecuado  $(A \models \varphi \Rightarrow A \models \psi)$ ) entonces  $(\models \varphi \Rightarrow \models \psi)$ .

Suponemos (para toda estructura  $A$  del tipo adecuado  $(A \models \varphi \Rightarrow A \models \psi)$ ) y queremos probar  $(\models \varphi \Rightarrow \models \psi)$ .

**H)** Para toda estructura  $A$  del tipo adecuado  $(A \models \varphi \Rightarrow A \models \psi)$  **(1)**  
 $\models \varphi$  **(2)**

**T)**  $\models \psi$

**Demo.**

$$\begin{aligned} &\models \psi \\ &\Leftrightarrow (\text{Def } \models) \\ &(\forall \mathcal{M})(\mathcal{M} \models \psi) \end{aligned}$$

Sea  $\mathcal{M}$  una estructura arbitraria de tipo adecuado queremos probar  $\mathcal{M} \models \psi$

Por hipótesis **(2)**  $\mathcal{M} \models \varphi$

Por hipótesis **(1)**  $\mathcal{M} \models \varphi \Rightarrow \mathcal{M} \models \psi$

De ambas hipótesis anteriores, podemos concluir que  $\mathcal{M} \models \psi$  y esto es lo que queríamos probar.

Mostremos ahora que el recíproco no se cumple, es decir que:

**No se cumple que** ( Si  $(\models \varphi \Rightarrow \models \psi)$  entonces (para toda estructura  $A$  del tipo adecuado  $(A \models \varphi \Rightarrow A \models \psi)$ ))

Por lo tanto queremos mostrar que existen  $\varphi$  y  $\psi$  tales que:

$$\text{se cumple que } \models \varphi \Rightarrow \models \psi \text{ (A)}$$

$$\text{y} \\ \text{no se cumple que (para toda estructura } A \text{ del tipo adecuado } (A \models \varphi \Rightarrow A \models \psi)) \text{ (B)}$$

Observando lo que queremos probar, si se cumpliera  $\models \varphi$  entonces debería cumplirse  $\models \psi$  para que **(A)** sea verdadero. Si esto pasara como todas las estructuras modelarían a  $\varphi$  y todas las estructuras modelarían a  $\psi$ , no sería posible encontrar un estructura que falsee **(B)**.

Por lo anterior, es necesario encontrar una forma de que **(A)** sea verdadero sin que  $\varphi$  sea una verdad lógica. Recordemos que una implicancia es verdadera siempre que el consecuente es verdadero o siempre que el antecedente es falso. Por lo tanto vamos a buscar un  $\varphi$  tal que  $\not\models \varphi$  y de esta forma nos aseguramos que **(A)** se cumple.

Para que **(B)** no se cumpla, debemos encontrar una estructura  $A$  que cumpla  $A \models \varphi$  y  $A \not\models \psi$ .

En conclusión, necesitamos una fórmula  $\varphi$  que no sea verdad lógica ni contradicción y una estructura  $A$  que modele a  $\varphi$  pero no a  $\psi$ .

Sean  $\varphi = (\forall xP(x))$ ,  $\psi = \perp$  y  $A = \langle \mathbb{N}, \mathbb{N} \rangle$

Veamos que  $\not\models \varphi$ ,  $A \models \varphi$  y  $A \not\models \perp$ :

$\not\models \varphi$ $\Leftrightarrow$ (def. $\not\models$ y de $\varphi$ ) $(\exists \mathcal{M})(\mathcal{M} \not\models \forall xP(x))$ $\Leftrightarrow$ (2.4.5 y sustitución) $(\exists \mathcal{M})(\exists a \in  \mathcal{M} )(\mathcal{M} \not\models P(\bar{a}))$ $\Leftarrow$ ( $\mathcal{M}_1 = \langle \mathbb{N}, Par \rangle$ testigo del existe) $(\exists a \in \mathbb{N})\mathcal{M}_1 \not\models P(\bar{a})$ $\Leftrightarrow$ (interpretación) $(\exists a \in \mathbb{N})a \notin Par$ $\Leftarrow$ (1 testigo del existe) $1 \notin Par$ que se cumple por aritmética	$A \models \varphi$ $\Leftrightarrow$ (def. $\varphi$ , 2.4.5 y sustitución) $(\forall a \in \mathbb{N})A \models P(\bar{a})$ $\Leftrightarrow$ (interpretación) $(\forall a \in \mathbb{N})a \in \mathbb{N}$ y esto se cumple trivialmente	$A \not\models \perp$ que se cumple trivialmente, porque $\perp$ no tiene modelo
---	--	--

## Ejercicio 12

### Bosquejo de solución

- a.  $\models \forall x(\varphi \rightarrow \psi) \rightarrow (\forall x\varphi \rightarrow \forall x\psi)$   
 Supongamos por absurdo  $\not\models \forall x(\varphi \rightarrow \psi) \rightarrow (\forall x\varphi \rightarrow \forall x\psi)$   
 $\not\models \forall x(\varphi \rightarrow \psi) \rightarrow (\forall x\varphi \rightarrow \forall x\psi)$   
 $\Leftrightarrow$  (Def.  $\models$ )  
 $(\exists \mathcal{M})(\mathcal{M} \not\models \forall x(\varphi \rightarrow \psi) \rightarrow (\forall x\varphi \rightarrow \forall x\psi))$   
 $\Leftrightarrow$  (2.4.5)  
 $(\exists \mathcal{M})(\mathcal{M} \models \forall x(\varphi \rightarrow \psi) \text{ y } \mathcal{M} \not\models \forall x\varphi \rightarrow \forall x\psi)$   
 $\Leftrightarrow$  (2.4.5)  
 $(\exists \mathcal{M})(\mathcal{M} \models \forall x(\varphi \rightarrow \psi) \text{ y } \mathcal{M} \models \forall x\varphi \text{ y } \mathcal{M} \not\models \forall x\psi)$   
 $\Leftrightarrow$  (2.4.5 x2 y Sustitución)  
 $(\exists \mathcal{M})(\forall a \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models (\varphi[\bar{a}/x] \Rightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{a}/x]) \text{ y } \mathcal{M} \models \forall x\varphi \text{ y } \mathcal{M} \not\models \forall x\psi)$   
 $\Leftrightarrow$  (2.4.5)  
 $(\exists \mathcal{M})(\forall a \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models (\varphi[\bar{a}/x] \Rightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{a}/x])$   
 $\text{ y } (\forall b \in |\mathcal{M}|)\mathcal{M} \models \varphi[\bar{b}/x] \text{ y } \mathcal{M} \not\models \forall x\psi)$   
 $\Leftrightarrow$  (2.4.5)  
 $(\exists \mathcal{M})(\forall a \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models (\varphi[\bar{a}/x] \Rightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{a}/x])$   
 $\text{ y } (\forall b \in |\mathcal{M}|)\mathcal{M} \models \varphi[\bar{b}/x]$   
 $\text{ y } (\exists c \in |\mathcal{M}|)\mathcal{M} \not\models \psi[\bar{c}/x]$   
 $)$

Por lo tanto, supusimos que existe una estructura  $\mathcal{M}$  tal que:

$$\begin{aligned}
 &(\forall a \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models (\varphi[\bar{a}/x] \Rightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{a}/x]))(\mathbf{A}) \\
 &(\forall b \in |\mathcal{M}|)\mathcal{M} \models \varphi[\bar{b}/x](\mathbf{B}) \\
 &(\exists c \in |\mathcal{M}|)\mathcal{M} \not\models \psi[\bar{c}/x](\mathbf{C})
 \end{aligned}$$

Sea  $d \in |\mathcal{M}|$  tal que  $\mathcal{M} \not\models \psi[\bar{d}/x](\ast^1)$ . Se sabe que existe  $d \in |\mathcal{M}|$  que lo cumpla por (C)

$$\begin{aligned} & \text{(por (B))} \\ & \mathcal{M} \models \varphi[\bar{d}/x] \\ & \Rightarrow \text{(por (A))} \\ & \mathcal{M} \models \psi[\bar{d}/x] \\ & \text{lo cual es contradictorio con } (\ast^1) \end{aligned}$$

Por lo tanto  $\models \forall x(\varphi \rightarrow \psi) \rightarrow (\forall x\varphi \rightarrow \forall x\psi)$

$$\begin{aligned} \text{b. } & \models (\exists x\varphi \rightarrow \exists x\psi) \rightarrow \exists x(\varphi \rightarrow \psi) \\ & \models (\exists x\varphi \rightarrow \exists x\psi) \rightarrow \exists x(\varphi \rightarrow \psi) \\ & \Leftrightarrow \text{(Eq. de conectivos y Teo.Sustitución)} \\ & \models (\neg\exists x\varphi \vee \exists x\psi) \rightarrow \exists x(\neg\varphi \vee \psi) \\ & \Leftrightarrow \text{(Eq. de conectivos)} \\ & \models \neg(\neg\exists x\varphi \vee \exists x\psi) \vee \exists x(\neg\varphi \vee \psi) \\ & \Leftrightarrow \text{(De Morgan, doble negación y Teo.Sust.)} \\ & \models (\exists x\varphi \wedge \neg\exists x\psi) \vee \exists x(\neg\varphi \vee \psi) \\ & \Leftrightarrow \text{(Commutativa } \vee) \\ & \models \exists x(\neg\varphi \vee \psi) \vee (\exists x\varphi \wedge \neg\exists x\psi) \\ & \Leftrightarrow \text{(Distr. } \vee \text{ con } \wedge) \\ & \models (\exists x(\neg\varphi \vee \psi) \vee \exists x\varphi) \wedge (\exists x(\neg\varphi \vee \psi) \vee \neg\exists x\psi) \\ & \Leftrightarrow \text{(Distr. } \exists \text{ y } \vee) \\ & \models (\exists x\neg\varphi \vee \exists x\psi \vee \exists x\varphi) \wedge (\exists x\neg\varphi \vee \exists x\psi \vee \neg\exists x\psi) \\ & \Leftrightarrow \text{(Asoc. } \vee, \text{ 3ro.Excl., Teo.Sust.)} \\ & \models ((\exists x\neg\varphi \vee \exists x\varphi) \vee \exists x\psi) \wedge (\exists x\neg\varphi \vee \neg\perp) \\ & \Leftrightarrow \text{(Distr. } \exists \text{ con } \vee, \text{ DL } \vee, \text{ Teo.Sust.)} \\ & \models (\exists x(\neg\varphi \vee \varphi) \vee \exists x\psi) \wedge \neg\perp \\ & \Leftrightarrow \text{(3ro.Excl., Teo.Sust, Neutro } \wedge) \\ & \models \exists x\neg\perp \vee \exists x\psi \\ & \Leftrightarrow (x \notin \text{FV}(\neg\perp)) \\ & \models \neg\perp \vee \exists x\psi \\ & \Leftrightarrow \text{(DL } \vee) \\ & \models \neg\perp \end{aligned}$$

y esto se cumple trivialmente

$$\begin{aligned} \text{c. } & \models \forall x(\varphi \leftrightarrow \psi) \rightarrow (\forall x\varphi \leftrightarrow \forall x\psi) \\ & \models \forall x(\varphi \leftrightarrow \psi) \rightarrow (\forall x\varphi \leftrightarrow \forall x\psi) \\ & \Leftrightarrow \text{(def. } \models) \\ & (\bar{\forall}\mathcal{M})(\mathcal{M} \models \forall x(\varphi \leftrightarrow \psi) \rightarrow (\forall x\varphi \leftrightarrow \forall x\psi)) \\ & \Leftrightarrow \text{(2.4.5)} \\ & (\bar{\forall}\mathcal{M})(\mathcal{M} \models \forall x(\varphi \leftrightarrow \psi) \Rightarrow \mathcal{M} \models (\forall x\varphi \leftrightarrow \forall x\psi)) \\ & \Leftrightarrow \text{(2.4.5 x2 y sust.)} \\ & (\bar{\forall}\mathcal{M})(\bar{\forall}a \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{a}/x] \Leftrightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{a}/x]) \Rightarrow \mathcal{M} \models (\forall x\varphi \leftrightarrow \forall x\psi)) \\ & \Leftrightarrow \text{(2.4.5 x3)} \\ & (\bar{\forall}\mathcal{M})(\bar{\forall}a \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{a}/x] \Leftrightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{a}/x]) \Rightarrow \\ & \quad ((\bar{\forall}b \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{b}/x]) \Leftrightarrow (\bar{\forall}c \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x])) \end{aligned}$$

Sea  $\mathcal{M}$  una estructura arbitraria, demostraremos que:

$$\begin{aligned} & (\bar{\forall}a \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{a}/x] \Leftrightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{a}/x]) \Rightarrow \\ & ((\bar{\forall}b \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{b}/x]) \Leftrightarrow (\bar{\forall}c \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x])) \end{aligned}$$

$$\mathbf{H)} \quad (\bar{\forall}a \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{a}/x] \Leftrightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{a}/x])$$

$$\mathbf{T)} (\forall b \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{b}/x]) \Leftrightarrow (\forall c \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x])$$

**Demo.**

Tenemos que demostrar  $((\forall b \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{b}/x]) \Leftrightarrow (\forall c \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x]))$ .  
 Por lo que partiremos la prueba en directo y recíproco:

**Directo:**  $(\forall b \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{b}/x]) \Rightarrow (\forall c \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x])$

**H)**  $(\forall a \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{a}/x] \Leftrightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{a}/x])$  (**A**)

$(\forall b \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{b}/x])$  (**B**)

**T)**  $(\forall c \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x])$

**Demo.**

Sea  $c \in |\mathcal{M}|$  arbitrario, queremos probar  $\mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x]$ .

<p>(por hipótesis <b>B</b>)  <math>(\forall b \in  \mathcal{M} )(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{b}/x])</math>  <math>\Rightarrow (c \in  \mathcal{M} )</math>  <math>\mathcal{M} \models \varphi[\bar{c}/x]</math> (*<sup>1</sup>)</p>	<p>(por hipótesis <b>A</b>)  <math>(\forall a \in  \mathcal{M} )(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{a}/x] \Leftrightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{a}/x])</math>  <math>\Rightarrow (c \in  \mathcal{M} )</math>  <math>\mathcal{M} \models \varphi[\bar{c}/x] \Leftrightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x]</math> (*<sup>2</sup>)</p>
--	--

Aplicando (\*<sup>1</sup>) en (\*<sup>2</sup>), podemos concluir que  $\mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x]$  que es lo que se quería probar.

**Recíproco:**  $(\forall c \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x]) \Rightarrow (\forall b \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{b}/x])$

**H)**  $(\forall a \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{a}/x] \Leftrightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{a}/x])$  (**A**)

$(\forall c \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x])$  (**B**)

**T)**  $(\forall b \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{b}/x])$

**Demo.**

Sea  $b \in |\mathcal{M}|$  arbitrario, queremos probar  $\mathcal{M} \models \varphi[\bar{b}/x]$ .

<p>(por hipótesis <b>B</b>)  <math>(\forall c \in  \mathcal{M} )(\mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x])</math>  <math>\Rightarrow (b \in  \mathcal{M} )</math>  <math>\mathcal{M} \models \psi[\bar{b}/x]</math> (*<sup>1</sup>)</p>	<p>(por hipótesis <b>A</b>)  <math>(\forall a \in  \mathcal{M} )(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{a}/x] \Leftrightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{a}/x])</math>  <math>\Rightarrow (b \in  \mathcal{M} )</math>  <math>\mathcal{M} \models \varphi[\bar{b}/x] \Leftrightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{b}/x]</math> (*<sup>2</sup>)</p>
--	--

Aplicando (\*<sup>1</sup>) en (\*<sup>2</sup>), podemos concluir que  $\mathcal{M} \models \varphi[\bar{b}/x]$  que es lo que se quería probar.

- d.  $\models (\forall x\varphi \rightarrow \exists x\psi) \rightarrow \exists x(\varphi \rightarrow \psi)$   
 $\models (\forall x\varphi \rightarrow \exists x\psi) \rightarrow \exists x(\varphi \rightarrow \psi)$   
 $\Leftrightarrow$  (equivalencia de conectivos)  
 $\models \neg(\forall x\varphi \rightarrow \exists x\psi) \vee \exists x(\varphi \rightarrow \psi)$   
 $\Leftrightarrow$  (equivalencia de conectivos y teo. de sustitución (2 veces))  
 $\models \neg(\neg\forall x\varphi \vee \exists x\psi) \vee \exists x(\neg\varphi \vee \psi)$   
 $\Leftrightarrow$  (De Morgan, De Morgan generalizado, doble negación y teo. de sustitución)  
 $\models (\forall x\varphi \wedge \forall x\neg\psi) \vee \exists x(\neg\varphi \vee \psi)$   
 $\Leftrightarrow$  (distributiva del  $\wedge$  y  $\forall$  y teo. de sustitución)  
 $\models \forall x(\varphi \wedge \neg\psi) \vee \exists x(\neg\varphi \vee \psi)$   
 $\Leftrightarrow$  (De Morgan generalizado y teo. de sustitución)  
 $\models \forall x(\varphi \wedge \neg\psi) \vee \neg\forall x(\neg(\neg\varphi \vee \psi))$   
 $\Leftrightarrow$  (De Morgan, doble negación y teo. de sustitución)  
 $\models \forall x(\varphi \wedge \neg\psi) \vee \neg\forall x(\varphi \wedge \neg\psi)$   
 $\Leftrightarrow$  (Tercero excluido)  
 $\models \neg\perp$   
 y esto se cumple trivialmente

- e.  $\models (\exists x\varphi \rightarrow \forall x\psi) \rightarrow \forall x(\varphi \rightarrow \psi)$

$$\begin{aligned} &\models (\exists x\varphi \rightarrow \forall x\psi) \rightarrow \forall x(\varphi \rightarrow \psi) \\ &\Leftrightarrow \text{(def. } \models) \\ &(\bar{\forall}\mathcal{M})(\models (\exists x\varphi \rightarrow \forall x\psi) \rightarrow \forall x(\varphi \rightarrow \psi)) \\ &\Leftrightarrow \text{(2.4.5)} \\ &(\bar{\forall}\mathcal{M})(\mathcal{M} \models (\exists x\varphi \rightarrow \forall x\psi) \Rightarrow \mathcal{M} \models \forall x(\varphi \rightarrow \psi)) \\ &\Leftrightarrow \text{(2.4.5 x3)} \\ &(\bar{\forall}\mathcal{M})(((\bar{\exists}a \in |\mathcal{M}|)\mathcal{M} \models \varphi[\bar{a}/x] \Rightarrow (\bar{\forall}b \in |\mathcal{M}|)\mathcal{M} \models \forall x\psi) \Rightarrow \mathcal{M} \models \forall x(\varphi \rightarrow \psi)) \\ &\Leftrightarrow \text{(2.4.5 x2 y sust.)} \\ &(\bar{\forall}\mathcal{M})(((\bar{\exists}a \in |\mathcal{M}|)\mathcal{M} \models \varphi[\bar{a}/x] \Rightarrow (\bar{\forall}b \in |\mathcal{M}|)\mathcal{M} \models \psi[\bar{b}/x]) \Rightarrow \\ &\quad (\bar{\forall}c \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{c}/x] \Rightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x])) \end{aligned}$$

Sea  $\mathcal{M}$  una estructura arbitraria, demostraremos que:

$$\begin{aligned} &((\bar{\exists}a \in |\mathcal{M}|)\mathcal{M} \models \varphi[\bar{a}/x] \Rightarrow (\bar{\forall}b \in |\mathcal{M}|)\mathcal{M} \models \psi[\bar{b}/x]) \Rightarrow \\ &(\bar{\forall}c \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{c}/x] \Rightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x]) \end{aligned}$$

**H)**  $((\bar{\exists}a \in |\mathcal{M}|)\mathcal{M} \models \varphi[\bar{a}/x] \Rightarrow (\bar{\forall}b \in |\mathcal{M}|)\mathcal{M} \models \psi[\bar{b}/x])$

**T)**  $(\bar{\forall}c \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{c}/x] \Rightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x])$

**Demo.**

Sea  $c \in |\mathcal{M}|$  arbitrario, queremos probar  $\mathcal{M} \models \varphi[\bar{c}/x] \Rightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x]$ .  
 Suponemos  $\mathcal{M} \models \varphi[\bar{c}/x]$  y vamos a probar  $\mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x]$

$$\begin{aligned} &\mathcal{M} \models \varphi[\bar{c}/x] \\ &\Rightarrow \text{(c testigo del existencial)} \\ &(\bar{\exists}a \in |\mathcal{M}|)\mathcal{M} \models \varphi[\bar{a}/x] \\ &\Rightarrow \text{(por hipótesis)} \\ &(\bar{\forall}b \in |\mathcal{M}|)\mathcal{M} \models \psi[\bar{b}/x] \\ &\Rightarrow \text{(c } \in |\mathcal{M}|) \\ &\mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x] \end{aligned}$$

<p>(por hipótesis <b>(B)</b>)  <math>(\bar{\forall}b \in  \mathcal{M} )(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{b}/x])</math>  <math>\Rightarrow (c \in  \mathcal{M} )</math>  <math>\mathcal{M} \models \varphi[\bar{c}/x] (*^1)</math></p>	<p>(por hipótesis <b>(A)</b>)  <math>(\bar{\forall}a \in  \mathcal{M} )(\mathcal{M} \models \varphi[\bar{a}/x] \Leftrightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{a}/x])</math>  <math>\Rightarrow (c \in  \mathcal{M} )</math>  <math>\mathcal{M} \models \varphi[\bar{c}/x] \Leftrightarrow \mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x] (*^2)</math></p>
---	---

Aplicando  $(*^1)$  en  $(*^2)$ , podemos concluir que  $\mathcal{M} \models \psi[\bar{c}/x]$  que es lo que se quería probar.

## Ejercicio 16

### Bosquejo de solución

a. Recordemos que en esta parte se tiene la hipótesis adicional,

$$(\bar{\forall}i \in \mathbb{N}) g(p_i) \in \text{SENT}$$

Queremos probar,

$$(\bar{\forall} \text{Me.t.a.})(\bar{\exists}v \in \text{Val})(\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP}) v(\varphi) = v^M(f(\varphi))$$

#### Demo.

Tomemos una estructura  $M$  de tipo adecuado arbitraria y consideremos la función de interpretación asociada  $v^M : \text{SENT} \rightarrow \{0, 1\}$ . Consideremos la valuación  $v_1 \in \text{Val}$  definida por

$$(\bar{\forall}p_i \in P) v_1(p_i) = v^M(g(p_i)) \quad (\mathbf{A})$$

Observamos que por la hipótesis recordada al inicio de esta parte  $g(p_i) \in \text{SENT}$  y por tanto podemos aplicar  $v^M$  a  $g(p_i)$ .<sup>1</sup>

Ahora probaremos que  $v_1$  satisface

$$(\bar{\forall}\varphi \in \text{PROP}) v_1(\varphi) = v^M(f(\varphi))$$

utilizando el PIP para PROP en  $\varphi$ .

Identificamos la propiedad a utilizar,

$$\mathcal{P}(\varphi) := v_1(\varphi) = v^M(f(\varphi))$$

#### Paso Base 1

$$\mathbf{T}) \mathcal{P}(p_i) : v_1(p_i) = v^M(f(p_i))$$

#### Demo.

$$\begin{aligned} &v_1(p_i) \\ &= (\mathbf{A}) \\ &v^M(g(p_i)) \\ &= (\text{def. } f) \\ &v^M(f(p_i)) \end{aligned}$$

---

<sup>1</sup>Adicionalmente, por el Teorema 1.2.2, la valuación  $v_1$  que satisface la condición anterior es única.

**Paso Base 2**

**Paso Base 1**

**T)**  $\mathcal{P}(\perp) : v_1(\perp) = v^M(f(\perp))$

**Demo.**

$$\begin{aligned} &v_1(\perp) \\ &= (\text{def. val.}) \\ &0 \\ &= (\text{def. interp.}) \\ &v^M(\perp) \\ &= (\text{def. } f) \\ &v^M(f(\perp)) \end{aligned}$$

**Paso Inductivo 1**

**HI)**  $\mathcal{P}(\varphi) : v_1(\varphi) = v^M(f(\varphi))$

**TI)**  $\mathcal{P}(\neg\varphi) : v_1(\neg\varphi) = v^M(f(\neg\varphi))$

**Demo.**

$$\begin{aligned} &v_1(\neg\varphi) \\ &= (\text{def. val.}) \\ &1 - v_1(\varphi) \\ &= (\text{HI}) \\ &1 - v^M(f(\varphi)) \\ &= (\text{def. interp.}) \\ &v^M(\neg f(\varphi)) \\ &= (\text{def. } f) \\ &v^M(f(\neg\varphi)) \end{aligned}$$

**Paso Inductivo 2**

**HI)**  $\mathcal{P}(\varphi) : v_1(\varphi) = v^M(f(\varphi))$

$\mathcal{P}(\psi) : v_1(\psi) = v^M(f(\psi))$

**TI)**  $\mathcal{P}(\varphi \wedge \psi) : v_1(\varphi \wedge \psi) = v^M(f(\varphi \wedge \psi))$

**Demo.**

$$\begin{aligned} &v_1(\varphi \wedge \psi) \\ &= (\text{def. val.}) \\ &\min\{v_1(\varphi), v_1(\psi)\} \\ &= (\text{HI}) \\ &\min\{v^M(f(\varphi)), v^M(f(\psi))\} \\ &= (\text{def. interp.}) \\ &v^M((f(\varphi) \wedge f(\psi))) \\ &= (\text{def. } f) \\ &v^M(f(\varphi \wedge \psi)) \end{aligned}$$

**Paso Inductivo 3**

**HI)**  $\mathcal{P}(\varphi) : v_1(\varphi) = v^M(f(\varphi))$

$\mathcal{P}(\psi) : v_1(\psi) = v^M(f(\psi))$

**TI)**  $\mathcal{P}(\varphi \vee \psi) : v_1(\varphi \vee \psi) = v^M(f(\varphi \vee \psi))$

**Demo.**

$$\begin{aligned}
 & v_1((\varphi \vee \psi)) \\
 &= (\text{def. val.}) \\
 & \text{máx}\{v_1(\varphi), v_1(\psi)\} \\
 &= (\text{HI}) \\
 & \text{máx}\{v_M(f(\varphi)), v_M(f(\psi))\} \\
 &= (\text{def. interp.}) \\
 & v^M((f(\varphi) \vee f(\psi))) \\
 &= (\text{def. } f) \\
 & v^M(f((\varphi \vee \psi)))
 \end{aligned}$$

**Paso Inductivo 4**

**HI)**  $\mathcal{P}(\varphi) : v_1(\varphi) = v^M(f(\varphi))$

$\mathcal{P}(\psi) : v_1(\psi) = v^M(f(\psi))$

**TI)**  $\mathcal{P}((\varphi \rightarrow \psi)) : v_1((\varphi \rightarrow \psi)) = v^M(f((\varphi \rightarrow \psi)))$

**Demo.**

$$\begin{aligned}
 & v_1((\varphi \rightarrow \psi)) \\
 &= (\text{def. val.}) \\
 & \text{máx}\{1 - v_1(\varphi), v_1(\psi)\} \\
 &= (\text{HI}) \\
 & \text{máx}\{1 - v_M(f(\varphi)), v_M(f(\psi))\} \\
 &= (\text{def. interp.}) \\
 & v^M((f(\varphi) \rightarrow f(\psi))) \\
 &= (\text{def. } f) \\
 & v^M(f((\varphi \rightarrow \psi)))
 \end{aligned}$$

**Paso Inductivo 5**

**HI)**  $\mathcal{P}(\varphi) : v_1(\varphi) = v^M(f(\varphi))$

$\mathcal{P}(\psi) : v_1(\psi) = v^M(f(\psi))$

**TI)**  $\mathcal{P}((\varphi \leftrightarrow \psi)) : v_1((\varphi \leftrightarrow \psi)) = v^M(f((\varphi \leftrightarrow \psi)))$

**Demo.**

$$\begin{aligned}
 & v_1((\varphi \leftrightarrow \psi)) = 1 \\
 &\Leftrightarrow (\text{def. val.}) \\
 & v_1(\varphi) = v_1(\psi) \\
 &\Leftrightarrow (\text{HI}) \\
 & v_M(f(\varphi)) = v_M(f(\psi)) \\
 &\Leftrightarrow (\text{def. interp.}) \\
 & v^M((f(\varphi) \leftrightarrow f(\psi))) = 1 \\
 &\Leftrightarrow (\text{def. } f) \\
 & v^M(f((\varphi \leftrightarrow \psi))) = 1
 \end{aligned}$$

Entonces por el PIP para PROP podemos afirmar que,

$$(\bar{\forall} \varphi \in \text{PROP}) v_1(\varphi) = v^M(f(\varphi))$$

b. Queremos probar

$$(\bar{\exists} v \in Val)(\bar{\forall} \varphi \in \text{PROP})(FV(f(\varphi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v(\varphi) = v^M(f(\varphi)[\bar{a}_1, \dots, \bar{a}_m / x_1, \dots, x_m]))$$

En la prueba notaremos,

$$\begin{aligned}\bar{\vec{a}} &= \langle \bar{a}_1, \dots, \bar{a}_m \rangle \\ \vec{x} &= \langle x_1, \dots, x_m \rangle\end{aligned}$$

Siguiendo un razonamiento análogo al de la parte anterior, consideramos la valuación  $v_1 \in Val$  definida por

$$(\forall p_i \in P) v_1(p_i) = v^M(f(p_i)[\bar{\vec{a}}|\vec{x}]) \quad (\mathbf{B})$$

Ahora probaremos que  $v_1$  satisface

$$(\forall \varphi \in \text{PROP})(\text{FV}(f(\varphi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v_1(\varphi) = v^M(f(\varphi)[\bar{\vec{a}}|\vec{x}]))$$

utilizando nuevamente el PIP para PROP en  $\varphi$ .

Identificamos la propiedad a utilizar,

$$\mathcal{P}(\varphi) := \text{FV}(f(\varphi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v_1(\varphi) = v^M(f(\varphi)[\bar{\vec{a}}|\vec{x}])$$

### Paso Base 1

$$\mathbf{T)} \mathcal{P}(p_i) : \text{FV}(f(p_i)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v_1(p_i) = v^M(f(p_i)[\bar{\vec{a}}|\vec{x}])$$

**Demo.**

$$\begin{aligned}v_1(p_i) & \\ &= (\mathbf{B}) \\ &v^M(f(p_i)[\bar{\vec{a}}|\vec{x}])\end{aligned}$$

### Paso Base 2

$$\mathbf{T)} \mathcal{P}(\perp) : \text{FV}(f(\perp)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v_1(\perp) = v^M(f(\perp)[\bar{\vec{a}}|\vec{x}])$$

**Demo.**

$$\begin{aligned}v_1(\perp) & \\ &= (\text{def. val.}) \\ &0 \\ &= (\text{def. interp.}) \\ &v^M(\perp) \\ &= (\text{def. sust.}) \\ &v^M(\perp[\bar{\vec{a}}|\vec{x}]) \\ &= (\text{def. f}) \\ &v^M(f(\perp)[\bar{\vec{a}}|\vec{x}])\end{aligned}$$

### Paso Inductivo 1

$$\mathbf{HI)} \mathcal{P}(\varphi) : \text{FV}(f(\varphi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v_1(\varphi) = v^M(f(\varphi)[\bar{\vec{a}}|\vec{x}])$$

$$\mathbf{TI)} \mathcal{P}(\neg\varphi) : \text{FV}(f(\neg\varphi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v_1(\neg\varphi) = v^M(f(\neg\varphi)[\bar{\vec{a}}|\vec{x}])$$

**Demo.**

Supongamos  $\text{FV}(f(\neg\varphi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\}$ . **(\*1)**

Observamos que

$$\begin{aligned}\text{FV}(f(\neg\varphi)) & \\ &= (\text{def. f}) \\ &\text{FV}(\neg f(\varphi)) \\ &= (\text{def. FV}) \\ &\text{FV}(f(\varphi))\end{aligned}$$

y por tanto se cumple por el supuesto **(\*1)**,  $FV(f(\varphi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\}$ . **(\*2)**  
 Luego,

$$\begin{aligned}
 & v_1((\neg\varphi)) \\
 &= (\text{def. val.}) \\
 & 1 - v_1(\varphi) \\
 &= (\mathbf{*2} \text{ e HI}) \\
 & 1 - v^M(f(\varphi)[\vec{a}|\vec{x}]) \\
 &= (\text{def. interp.}) \\
 & v^M((\neg(f(\varphi)[\vec{a}|\vec{x}])) \\
 &= (\text{def. sust.}) \\
 & v^M((\neg f(\varphi))[\vec{a}|\vec{x}]) \\
 &= (\text{def. f}) \\
 & v^M(f((\neg\varphi))[\vec{a}|\vec{x}])
 \end{aligned}$$

### Paso Inductivo 2

**HI)**  $\mathcal{P}(\varphi) : FV(f(\varphi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v_1(\varphi) = v^M(f(\varphi)[\vec{a}|\vec{x}])$

$\mathcal{P}(\psi) : FV(f(\psi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v_1(\psi) = v^M(f(\psi)[\vec{a}|\vec{x}])$

**TI)**  $\mathcal{P}((\varphi \wedge \psi)) : FV(f((\varphi \wedge \psi))) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v_1((\varphi \wedge \psi)) = v^M(f((\varphi \wedge \psi))[\vec{a}|\vec{x}])$

**Demo.**

Supongamos  $FV(f((\varphi \wedge \psi))) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\}$ . **(\*1)**

Observamos que

$$\begin{aligned}
 & FV(f((\varphi \wedge \psi))) \\
 &= (\text{def. f}) \\
 & FV((f(\varphi) \wedge f(\psi))) \\
 &= (\text{def. FV}) \\
 & FV(f(\varphi)) \cup FV(f(\psi))
 \end{aligned}$$

y por tanto se cumplen por el supuesto **(\*1)**,

$$FV(f(\varphi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \quad \mathbf{*2}$$

$$FV(f(\psi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \quad \mathbf{*3}$$

Luego,

$$\begin{aligned}
 & v_1((\varphi \wedge \psi)) \\
 &= (\text{def. val.}) \\
 & \text{mín}\{v_1(\varphi), v_1(\psi)\} \\
 &= (\mathbf{*2}, \mathbf{*3} \text{ e HI}) \\
 & \text{mín}\{v^M(f(\varphi)[\vec{a}|\vec{x}]), v^M(f(\psi)[\vec{a}|\vec{x}])\} \\
 &= (\text{def. interp.}) \\
 & v^M(((f(\varphi)[\vec{a}|\vec{x}]) \wedge (f(\psi)[\vec{a}|\vec{x}])) \\
 &= (\text{def. sust.}) \\
 & v^M(((f(\varphi) \wedge f(\psi))[\vec{a}|\vec{x}])) \\
 &= (\text{def. f}) \\
 & v^M(f((\varphi \wedge \psi))[\vec{a}|\vec{x}])
 \end{aligned}$$

### Paso Inductivo 3

**HI)**  $\mathcal{P}(\varphi) : FV(f(\varphi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v_1(\varphi) = v^M(f(\varphi)[\vec{a}|\vec{x}])$

$\mathcal{P}(\psi) : FV(f(\psi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v_1(\psi) = v^M(f(\psi)[\vec{a}|\vec{x}])$

**TI)**  $\mathcal{P}((\varphi \vee \psi)) : FV(f((\varphi \vee \psi))) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v_1((\varphi \vee \psi)) = v^M(f((\varphi \vee \psi))[\vec{a}|\vec{x}])$

**Demo.**

Supongamos  $FV(f((\varphi \vee \psi))) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\}$ . **(\*1)**

Observamos que

$$\begin{aligned}
& \text{FV}(f((\varphi \vee \psi))) \\
&= (\text{def. f}) \\
& \text{FV}((f(\varphi) \vee f(\psi))) \\
&= (\text{def. FV}) \\
& \text{FV}(f(\varphi)) \cup \text{FV}(f(\psi))
\end{aligned}$$

y por tanto se cumplen por el supuesto **(\*1)**,

$$\begin{aligned}
& \text{FV}(f(\varphi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \quad \mathbf{(*2)} \\
& \text{FV}(f(\psi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \quad \mathbf{(*3)}
\end{aligned}$$

Luego,

$$\begin{aligned}
& v_1((\varphi \vee \psi)) \\
&= (\text{def. val.}) \\
& \text{máx}\{v_1(\varphi), v_1(\psi)\} \\
&= \mathbf{(*2, *3)} \text{ e HI} \\
& \text{máx}\{v^M(f(\varphi)[\vec{a}|\vec{x}]), v^M(f(\psi)[\vec{a}|\vec{x}])\} \\
&= (\text{def. interp.}) \\
& v^M(((f(\varphi)[\vec{a}|\vec{x}]) \vee (f(\psi)[\vec{a}|\vec{x}]))) \\
&= (\text{def. sust.}) \\
& v^M(((f(\varphi) \vee f(\psi))[\vec{a}|\vec{x}]))) \\
&= (\text{def. f}) \\
& v^M(f((\varphi \vee \psi))[\vec{a}|\vec{x}])
\end{aligned}$$

#### Paso Inductivo 4

$$\mathbf{HI)} \quad \mathcal{P}(\varphi) : \text{FV}(f(\varphi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v_1(\varphi) = v^M(f(\varphi)[\vec{a}|\vec{x}])$$

$$\mathcal{P}(\psi) : \text{FV}(f(\psi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v_1(\psi) = v^M(f(\psi)[\vec{a}|\vec{x}])$$

$$\mathbf{TI)} \quad \mathcal{P}((\varphi \rightarrow \psi)) : \text{FV}(f((\varphi \rightarrow \psi))) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v_1((\varphi \rightarrow \psi)) = v^M(f((\varphi \rightarrow \psi))[\vec{a}|\vec{x}])$$

**Demo.**

$$\text{Supongamos } \text{FV}(f((\varphi \rightarrow \psi))) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\}. \quad \mathbf{(*1)}$$

Observamos que

$$\begin{aligned}
& \text{FV}(f((\varphi \rightarrow \psi))) \\
&= (\text{def. f}) \\
& \text{FV}((f(\varphi) \rightarrow f(\psi))) \\
&= (\text{def. FV}) \\
& \text{FV}(f(\varphi)) \cup \text{FV}(f(\psi))
\end{aligned}$$

y por tanto se cumplen por el supuesto **(\*1)**,

$$\begin{aligned}
& \text{FV}(f(\varphi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \quad \mathbf{(*2)} \\
& \text{FV}(f(\psi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \quad \mathbf{(*3)}
\end{aligned}$$

Luego,

$$\begin{aligned}
& v_1((\varphi \rightarrow \psi)) \\
&= (\text{def. val.}) \\
& \text{máx}\{1 - v_1(\varphi), v_1(\psi)\} \\
&= \mathbf{(*2, *3)} \text{ e HI} \\
& \text{máx}\{1 - v^M(f(\varphi)[\vec{a}|\vec{x}]), v^M(f(\psi)[\vec{a}|\vec{x}])\} \\
&= (\text{def. interp.}) \\
& v^M(((f(\varphi)[\vec{a}|\vec{x}]) \rightarrow (f(\psi)[\vec{a}|\vec{x}]))) \\
&= (\text{def. sust.}) \\
& v^M(((f(\varphi) \rightarrow f(\psi))[\vec{a}|\vec{x}]))) \\
&= (\text{def. f}) \\
& v^M(f((\varphi \rightarrow \psi))[\vec{a}|\vec{x}])
\end{aligned}$$

**Paso Inductivo 5**

**HI)**  $\mathcal{P}(\varphi) : \text{FV}(f(\varphi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v_1(\varphi) = v^M(f(\varphi)[\vec{a}|\vec{x}])$

$\mathcal{P}(\psi) : \text{FV}(f(\psi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v_1(\psi) = v^M(f(\psi)[\vec{a}|\vec{x}])$

**TI)**  $\mathcal{P}((\varphi \leftrightarrow \psi)) : \text{FV}(f((\varphi \leftrightarrow \psi))) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v_1((\varphi \leftrightarrow \psi)) = v^M(f((\varphi \leftrightarrow \psi))[\vec{a}|\vec{x}])$

**Demo.**

Supongamos  $\text{FV}(f((\varphi \vee \psi))) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\}$ . **(\*1)**

Observamos que

$$\begin{aligned} & \text{FV}(f((\varphi \leftrightarrow \psi))) \\ &= (\text{def. f}) \\ & \text{FV}((f(\varphi) \leftrightarrow f(\psi))) \\ &= (\text{def. FV}) \\ & \text{FV}(f(\varphi)) \cup \text{FV}(f(\psi)) \end{aligned}$$

y por tanto se cumplen por el supuesto **(\*1)**,

$\text{FV}(f(\varphi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\}$  **(\*2)**

$\text{FV}(f(\psi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\}$  **(\*3)**

Luego,

$$\begin{aligned} v_1((\varphi \leftrightarrow \psi)) &= 1 \\ &\Leftrightarrow (\text{def. val.}) \\ v_1(\varphi) &= v_1(\psi) \\ &\Leftrightarrow \text{(*2, *3 e HI)} \\ v^M(f(\varphi)[\vec{a}|\vec{x}]) &= v^M(f(\psi)[\vec{a}|\vec{x}]) \\ &\Leftrightarrow (\text{def. interp.}) \\ v^M(((f(\varphi)[\vec{a}|\vec{x}]) \leftrightarrow (f(\psi)[\vec{a}|\vec{x}]))) &= 1 \\ &\Leftrightarrow (\text{def. sust.}) \\ v^M(((f(\varphi) \leftrightarrow f(\psi))[\vec{a}|\vec{x}])) &= 1 \\ &\Leftrightarrow (\text{def. f}) \\ v^M(f((\varphi \leftrightarrow \psi))[\vec{a}|\vec{x}]) &= 1 \end{aligned}$$

Entonces por el PIP para PROP podemos afirmar que,

$(\bar{\forall} \varphi \in \text{PROP}) \text{FV}(f(\varphi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\} \Rightarrow v_1(\varphi) = v^M(f(\varphi)[\vec{a}|\vec{x}])$

c. Queremos probar

$(\bar{\forall} \varphi \in \text{PROP}) \models \varphi \Rightarrow \models f(\varphi)$

**Demo.**

Sea  $\varphi \in \text{PROP}$  una tautología.

Además como  $\text{FV}(f(\varphi))$  es un conjunto finito, podemos suponer  $\text{FV}(f(\varphi)) \subseteq \{x_1, \dots, x_m\}$ .

Queremos probar entonces

$$\begin{aligned} & \models f(\varphi) \\ & \Leftrightarrow (\text{def. } \models) \\ & (\bar{\forall} \text{M.e.t.a.}) M \models f(\varphi) \\ & (\bar{\forall} \text{M.e.t.a.}) M \models \text{cl}(f(\varphi)) \\ & \Leftrightarrow (\text{def. clausura}) \\ & (\bar{\forall} \text{M.e.t.a.}) M \models ((\forall x_1) \dots (\forall x_m) f(\varphi)) \\ & \Leftrightarrow (2.4.5) \\ & (\bar{\forall} \text{M.e.t.a.}) (\bar{\forall} a_1, \dots, a_m \in |M|) M \models f(\varphi)[a_1, \dots, a_m | x_1, \dots, x_m] \\ & \Leftarrow (\text{def. interp.}) \\ & (\bar{\forall} \text{M.e.t.a.}) (\bar{\forall} a_1, \dots, a_m \in |M|) v^M(f(\varphi)[a_1, \dots, a_m | x_1, \dots, x_m]) = 1 \end{aligned}$$

Tomemos una estructura de tipo adecuado  $M$  y  $a_1, \dots, a_m \in |M|$ . Por la parte b, sabemos que

$$(\bar{\exists} v_1 \in Val) v_1(\varphi) = v^M(f(\varphi)[a_1, \dots, a_m | x_1, \dots, x_m])$$

En particular, como  $\varphi$  es tautología sabemos que  $v_1(\varphi) = 1$  y por tanto también se cumple

$$v^M(f(\varphi)[a_1, \dots, a_m | x_1, \dots, x_m]) = 1$$

## Ejercicio 19

### Bosquejo de solución

a. Recordemos que contamos con las siguientes afirmaciones:

$$\mathcal{M} \models (\exists x)P_1(x) \wedge (\exists x)(\neg P_1(x)) \tag{1}$$

$$Q \text{ es finito y } 1 \in Q \tag{2}$$

$$Q \neq \emptyset \tag{3}$$

Se probaran las partes a continuación.

I. Recordemos el concepto de condición *suficiente*: (2) es una condición *suficiente* para que se cumpla (1) sii (2)  $\Rightarrow$  (1).

**H)**  $Q$  es finito y  $1 \in Q$

**T)**  $\mathcal{M} \models (\exists x)P_1(x) \wedge (\exists x)(\neg P_1(x))$

**Demo)**

$$\mathcal{M} \models (\exists x)P_1(x) \wedge (\exists x)(\neg P_1(x))$$

$$\Leftrightarrow (2.4.5)$$

$$\mathcal{M} \models (\exists x)P_1(x) \text{ y } \mathcal{M} \models (\exists x)(\neg P_1(x))$$

$$\Leftrightarrow (2.4.5 \text{ x2 y sustitución})$$

$$(\bar{\exists} a \in |\mathcal{M}|) \mathcal{M} \models P_1(\bar{a}) \text{ y } (\bar{\exists} b \in |\mathcal{M}|) \mathcal{M} \models \neg P_1(\bar{b})$$

$$\Leftrightarrow (\text{def } v^M)$$

$$(\bar{\exists} a \in |\mathcal{M}|)(a \in Q) \text{ y } (\bar{\exists} b \in |\mathcal{M}|)(b \notin Q)$$

$$\Leftarrow (\text{testigos})$$

$$1 \in Q \text{ por } \mathbf{H}) \text{ y } (\bar{\exists} b \in \mathcal{Z} \setminus Q) \text{ porque } \mathcal{Z} \text{ es infinito y } Q \text{ es finito por } \mathbf{H})$$

II. Recordemos el concepto de condición *necesaria*: (2) es una condición *necesaria* para que se cumpla (1) sii (1)  $\Rightarrow$  (2). Tenemos que demostrar que esto no se cumple, por lo que demostraremos que se puede cumplir (1) y no (2). Es decir:

$$(\bar{\exists} Q \subseteq \mathcal{Z})((1 \notin Q) \text{ o } (Q \text{ infinito})) \text{ tal que } \mathcal{M} \models (\exists x)P_1(x) \wedge (\exists x)(\neg P_1(x))$$

**Demo)**

Sea  $Q = \mathcal{Z} \setminus \{1\}$

Entonces,

$$\begin{aligned} \mathcal{M} &\models (\exists x)P_1(x) \wedge (\exists x)(\neg P_1(x)) \\ &\Leftrightarrow (2.4.5) \\ \mathcal{M} &\models (\exists x)P_1(x) \text{ y } \mathcal{M} \models (\exists x)(\neg P_1(x)) \\ &\Leftrightarrow (2.4.5 \text{ x3 y sustitución}) \\ (\exists a \in |\mathcal{M}|)\mathcal{M} &\models P_1(\bar{a}) \text{ y } (\exists b \in |\mathcal{M}|)\mathcal{M} \not\models P_1(\bar{b}) \\ &\Leftrightarrow (\text{def } v^M \text{ y } \models) \\ (\exists a \in |\mathcal{M}|)(a \in Q) &\text{ y } (\exists b \in |\mathcal{M}|)(b \notin Q) \\ \Leftarrow (\text{testigos con } Q = \mathcal{Z} \setminus \{1\}) \\ a = 2 \in Q &\text{ y } b = 1 \notin Q \end{aligned}$$

III. Como se vio anteriormente (3) es una condición *necesaria* para que se cumpla (1) sii (1)  $\Rightarrow$  (3)

**H)**  $\mathcal{M} \models (\exists x)P_1(x) \wedge (\exists x)(\neg P_1(x))$

**T)**  $Q \neq \emptyset$

**Demo)**

$$\begin{aligned} \mathcal{M} &\models (\exists x)P_1(x) \wedge (\exists x)(\neg P_1(x)) \\ &\Leftrightarrow (2.4.5) \\ \mathcal{M} &\models (\exists x)P_1(x) \text{ y } \mathcal{M} \models (\exists x)(\neg P_1(x)) \\ &\Leftrightarrow (2.4.5 \text{ x3 y sustitución}) \\ (\exists a \in |\mathcal{M}|)\mathcal{M} &\models P_1(\bar{a}) \text{ y } (\exists b \in |\mathcal{M}|)\mathcal{M} \not\models P_1(\bar{b}) \\ &\Leftrightarrow (\text{def } v^M \text{ y } \models) \\ (\exists a \in |\mathcal{M}|)(a \in Q) &\text{ y } (\exists b \in |\mathcal{M}|)(b \notin Q) \\ \Rightarrow ((\exists a \in \mathcal{Z})(a \in Q)) \\ Q &\neq \emptyset \end{aligned}$$

IV. Como se vio anteriormente, hay que encontrar un contraejemplo para demostrar que no se cumple que (3)  $\Rightarrow$  (1). Es decir:

$$(\exists Q \subseteq \mathcal{Z})(Q \neq \emptyset) \text{ tal que } \mathcal{M} \not\models (\exists x)P_1(x) \wedge (\exists x)(\neg P_1(x))$$

**Demo)**

Sea  $Q = \mathcal{Z}$

Entonces,

$$\begin{aligned} \mathcal{M} &\not\models (\exists x)P_1(x) \wedge (\exists x)(\neg P_1(x)) \\ &\Leftrightarrow (\text{contrarreciproco 2.4.5}) \\ \mathcal{M} &\not\models (\exists x)P_1(x) \text{ o } \mathcal{M} \not\models (\exists x)(\neg P_1(x)) \\ &\Leftarrow (\text{si se cumple } \mathbf{A}, \text{ también se cumple } (\mathbf{A} \text{ o } \mathbf{B})) \\ \mathcal{M} &\not\models (\exists x)(\neg P_1(x)) \\ &\Leftrightarrow (\text{contrarreciproco 2.4.5 y sustitución}) \\ (\forall a \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} &\not\models \neg P_1(\bar{a})) \\ &\Leftrightarrow (\text{contrarreciproco 2.4.5}) \\ (\forall a \in \mathcal{Z})(\mathcal{M} &\models P_1(\bar{a})) \\ &\Leftrightarrow (\text{def } v^M) \\ (\forall a \in \mathcal{Z})(a \in \mathcal{Z}) & \\ \text{y esto se cumple trivialmente} & \end{aligned}$$

V. Para esto tenemos que encontrar una condición (4) tal que (4)  $\Leftrightarrow$  (1). Mirando la fórmula que queremos que sea modelada por  $\mathcal{M}$  tiene que haber al menos un elemento en la relación  $Q$  y además  $Q$  no puede corresponderse con el universo, por lo



$(\exists a \in |\mathcal{M}|)(\exists b \in |\mathcal{M}|)((a, b) \notin S \text{ sii } (a \in Q) \text{ y } (b \in Q))$

$\Leftarrow$  ( $a \in \mathcal{Z}$  y  $b \in \mathcal{Z}$  tales que  $a = b$  son testigos de la afirmación)

Sea  $a \in \mathcal{Z}$ , tal que  $a \in Q$ , sabemos que existe porque  $Q \neq \emptyset$ .

Como  $S = \emptyset$  entonces  $(a, a) \notin S$

De las afirmaciones anteriores se puede concluir que  $(a, a) \notin S$  sii  $(a \in Q)$  y  $(a \in Q)$

Ahora demostremos **(B)**:  $(\exists S \subseteq \mathcal{Z} \times \mathcal{Z})(Q = \emptyset) \text{ y } \mathcal{M} \models P_1(x) \wedge P_1(y) \leftrightarrow P_2(x, y)$

**Demo)**

Sea  $S = \emptyset$

Entonces,

$\mathcal{M} \models P_1(x) \wedge P_1(y) \leftrightarrow P_2(x, y)$

$\Leftrightarrow$  (clausura)

$\mathcal{M} \models (\forall x)(\forall y)(P_1(x) \wedge P_1(y) \leftrightarrow P_2(x, y))$

$\Leftrightarrow$  (2.4.5 y sustitución)

$(\forall a \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models (\forall y)(P_1(\bar{a}) \wedge P_1(y) \leftrightarrow P_2(\bar{a}, y)))$

$\Leftrightarrow$  (2.4.5 y sustitución)

$(\forall a \in |\mathcal{M}|)(\forall b \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models P_1(\bar{a}) \wedge P_1(\bar{b}) \leftrightarrow P_2(\bar{a}, \bar{b}))$

$\Leftrightarrow$  (2.4.5)

$(\forall a \in |\mathcal{M}|)(\forall b \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models P_1(\bar{a}) \wedge P_1(\bar{b}) \text{ sii } \mathcal{M} \models P_2(\bar{a}, \bar{b}))$

$\Leftrightarrow$  (2.4.5)

$(\forall a \in |\mathcal{M}|)(\forall b \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models P_1(\bar{a}) \text{ y } \mathcal{M} \models P_1(\bar{b}) \text{ sii } \mathcal{M} \models P_2(\bar{a}, \bar{b}))$

$\Leftrightarrow$  (def  $v^M$  y  $\models$ )

$(\forall a \in |\mathcal{M}|)(\forall b \in |\mathcal{M}|)((a \in Q) \text{ y } (b \in Q) \text{ sii } (a, b) \in S)$

Si  $Q$  fuera no vacío, entonces  $S$  también debería serlo, lo que contradice la hipótesis, por lo tanto  $Q = \emptyset$

II. Una condición necesaria y suficiente para que se cumple (5) es:

$$S = Q \times Q \tag{6}$$

Ahora demostremos:  $S = Q \times Q \Leftrightarrow \mathcal{M} \models P_1(x) \wedge P_1(y) \leftrightarrow P_2(x, y)$

**Demo)**

$\mathcal{M} \models P_1(x) \wedge P_1(y) \leftrightarrow P_2(x, y)$

$\Leftrightarrow$  (clausura)

$\mathcal{M} \models (\forall x)(\forall y)(P_1(x) \wedge P_1(y) \leftrightarrow P_2(x, y))$

$\Leftrightarrow$  (2.4.5 y sustitución)

$(\forall a \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models (\forall y)(P_1(\bar{a}) \wedge P_1(y) \leftrightarrow P_2(\bar{a}, y)))$

$\Leftrightarrow$  (2.4.5 y sustitución)

$(\forall a \in |\mathcal{M}|)(\forall b \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models P_1(\bar{a}) \wedge P_1(\bar{b}) \leftrightarrow P_2(\bar{a}, \bar{b}))$

$\Leftrightarrow$  (2.4.5)

$(\forall a \in |\mathcal{M}|)(\forall b \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models P_1(\bar{a}) \wedge P_1(\bar{b}) \text{ sii } \mathcal{M} \models P_2(\bar{a}, \bar{b}))$

$\Leftrightarrow$  (2.4.5)

$(\forall a \in |\mathcal{M}|)(\forall b \in |\mathcal{M}|)(\mathcal{M} \models P_1(\bar{a}) \text{ y } \mathcal{M} \models P_1(\bar{b}) \text{ sii } \mathcal{M} \models P_2(\bar{a}, \bar{b}))$

$\Leftrightarrow$  (def  $v^M$  y  $\models$ )

$(\forall a \in |\mathcal{M}|)(\forall b \in |\mathcal{M}|)((a \in Q) \text{ y } (b \in Q) \text{ sii } (a, b) \in S)$

$\Leftrightarrow$  (teoría de conjuntos)

$S = Q \times Q$

- c. De las partes anteriores sabemos que  $\mathcal{M}_1 \models P_1(x) \wedge P_1(y) \rightarrow (\forall x)(\forall y)P_2(x, y) \Leftrightarrow S = Q \times Q$ , por lo que basta con que la estructura que buscamos cumpla  $S \neq Q \times Q$ . Además observando que se debe cumplir  $\mathcal{M}_1 \models (\exists x)P_1(x)$  y de lo demostrado en la parte a., la estructura que buscamos también debe cumplir  $Q \neq \emptyset$ . De lo anterior llegamos a la siguiente posible estructura:

$$\mathcal{M}_1 = \langle \{\circ, \bullet\}, \{\circ, \bullet\}, \emptyset \rangle$$

Se debe probar que:

$$\begin{aligned} \mathcal{M}_1 \models (\exists x)P_1(x) \quad \text{(A)} \\ \mathcal{M}_1 \not\models P_1(x) \wedge P_1(y) \rightarrow (\forall x)(\forall y)P_2(x, y) \quad \text{(B)} \end{aligned}$$

**Demo A:**

$$\begin{aligned} \mathcal{M}_1 \models (\exists x)P_1(x) \\ \Leftrightarrow (2.4.5) \\ (\exists a \in |\mathcal{M}_1|)\mathcal{M}_1 \models P_1(\bar{a}) \\ \Leftrightarrow (\text{def } v^M \text{ y } \models) \\ (\exists a \in |\mathcal{M}_1|)a \in \{\circ, \bullet\} \\ \Leftarrow (a = \circ) \\ \circ \in \{\circ, \bullet\} \end{aligned}$$

**Demo B:**  $\mathcal{M}_1 \not\models P_1(x) \wedge P_1(y) \rightarrow (\forall x)(\forall y)P_2(x, y)$

$$\begin{aligned} \Leftrightarrow (\text{clausura}) \\ \mathcal{M}_1 \not\models (\forall x)(\forall y)(P_1(x) \wedge P_1(y) \rightarrow (\forall x)(\forall y)P_2(x, y)) \\ \Leftrightarrow (\text{contrarreciproco 2.4.5 x2 y sustitución}) \\ (\exists a \in |\mathcal{M}_1|)(\exists b \in |\mathcal{M}_1|)\mathcal{M}_1 \not\models (P_1(\bar{a}) \wedge P_1(\bar{b}) \rightarrow (\forall x)(\forall y)P_2(x, y)) \\ \Leftrightarrow (\text{contrarreciproco 2.4.5}) \\ (\exists a \in |\mathcal{M}_1|)(\exists b \in |\mathcal{M}_1|)\mathcal{M}_1 \models P_1(\bar{a}) \wedge P_1(\bar{b}) \text{ y } \mathcal{M}_1 \not\models (\forall x)(\forall y)P_2(x, y) \\ \Leftrightarrow (\text{contrarreciproco 2.4.5 x2 y sustitución}) \\ (\exists a \in |\mathcal{M}_1|)(\exists b \in |\mathcal{M}_1|)\mathcal{M}_1 \models P_1(\bar{a}) \wedge P_1(\bar{b}) \text{ y } ((\exists c \in |\mathcal{M}_1|)(\exists d \in |\mathcal{M}_1|))\mathcal{M}_1 \not\models P_2(\bar{c}, \bar{d}) \\ \Leftrightarrow (2.4.5) \\ (\exists a \in |\mathcal{M}_1|)(\exists b \in |\mathcal{M}_1|)\mathcal{M}_1 \models P_1(\bar{a}) \text{ y } \mathcal{M}_1 \models P_1(\bar{b}) \text{ y } ((\exists c \in |\mathcal{M}_1|)(\exists d \in |\mathcal{M}_1|))\mathcal{M}_1 \not\models P_2(\bar{c}, \bar{d}) \\ \Leftrightarrow (\text{def } v^M \text{ y } \models) \\ (\exists a \in |\mathcal{M}_1|)(\exists b \in |\mathcal{M}_1|)(a \in Q) \text{ y } (b \in Q) \text{ y } ((\exists c \in |\mathcal{M}_1|)(\exists d \in |\mathcal{M}_1|)) \langle c, d \rangle \notin S \\ \Leftarrow (a = \circ, b = \circ, c = \circ, d = \circ) \\ (\circ \in \{\circ, \bullet\}) \text{ y } (\circ \in \{\circ, \bullet\}) \text{ y } \langle \circ, \circ \rangle \notin \emptyset \end{aligned}$$

Por lo probado anteriormente,  $\mathcal{M}_1$  cumple ambas condiciones.