

Solución examen Febrero

Ejercicio 1

a) Como el problema es electrostático:

$$\nabla \times \vec{E} = 0 \Rightarrow \vec{E} = -\nabla \phi$$

Como no hay densidad de carga libre en la región dentro de las placas,

$$\nabla \cdot \vec{E} = 0 \Rightarrow \nabla \cdot \nabla \phi = \nabla^2 \phi = 0$$

b) Condiciones de borde:

$$1: \phi(x=0, y) = 0, 2: \phi(x=a, y) = 0, 3: \phi(x, y=0) = 0, 4: \phi(x, y=b) = V_0 \sin\left(\frac{3\pi x}{a}\right)$$

c) Laplaciano en cartesianas:

$$\begin{aligned} \nabla^2 \phi &= \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} = G(y) \frac{\partial^2 F(x)}{\partial x^2} + F(x) \frac{\partial^2 G(y)}{\partial y^2} = 0 \\ \frac{1}{F(x)} \frac{\partial^2 F(x)}{\partial x^2} + \frac{1}{G(y)} \frac{\partial^2 G(y)}{\partial y^2} &= 0 \end{aligned}$$

Para que sea posible, ambos términos deben ser una constante:

$$\begin{aligned} \frac{1}{F(x)} \frac{\partial^2 F(x)}{\partial x^2} + \frac{1}{G(y)} \frac{\partial^2 G(y)}{\partial y^2} &= 0 \\ \frac{1}{F(x)} \frac{\partial^2 F(x)}{\partial x^2} &= -M \\ \frac{1}{G(y)} \frac{\partial^2 G(y)}{\partial y^2} &= M \end{aligned}$$

donde M es una constante, por ahora arbitraria.

Si fuera $M = -k^2 < 0$, la solución de la ecuación para $F(x)$ tendría la forma

$$F(x) = C \exp(ky) + D \exp(-ky)$$

Como las condiciones de borde 1 y 2 implican que $F(0) = F(a) = 0$, se necesitan soluciones que se anulen en dos puntos, lo que es imposible con la solución anterior. Por lo tanto, debe ser $M = k^2$ con k mayor o igual a cero. En consecuencia la forma de las soluciones es:

$$\begin{aligned} F(x) &= A \cos(kx) + B \sin(kx) \\ G(y) &= C \exp(ky) + D \exp(-ky) \end{aligned}$$

Si imponemos las condiciones de borde 1 y 2:

$$F(0) = 0, F(a) = 0 \rightarrow F(x) = B_n \sin(n\pi x/a)$$

Si imponemos la condición de borde 3:

$$G(0)=0 \rightarrow G(y)=C_n \sin h(n\pi y/a)$$

La solución general será una combinación de las soluciones obtenidas por separación de variables:

$$\phi(x, y) = \sum_n C_n \sin(n\pi x/a) \sin h(n\pi y/a)$$

donde las constantes B_n pudieron ser absorbidas en una redefinición de las constantes C_n . Ahora imponemos la condición de borde 4:

$$\phi(x, b) = \sum_n C_n \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right) \sin h\left(\frac{n\pi b}{a}\right) = V_0 \sin\left(\frac{3\pi x}{a}\right)$$

Como las funciones trigonométricas son una base de las funciones periódicas, podemos identificar término a término y solo sobrevive la componente $n=3$,

$$C_3 \sin h\left(\frac{3\pi b}{a}\right) = V_0$$

Concluimos que:

$$\phi(x, y) = \frac{V_0}{\sin h\left(\frac{3\pi b}{a}\right)} \sin\left(\frac{3\pi x}{a}\right) \sin h\left(\frac{3\pi y}{a}\right)$$

d) El campo eléctrico es:

$$\vec{E}(x, y) = -\vec{\nabla}\phi(x, y) = \frac{-V_0 3\pi/a}{\sin h\left(\frac{3\pi b}{a}\right)} \left[\cos\left(\frac{3\pi x}{a}\right) \sin h\left(\frac{3\pi y}{a}\right) \hat{i} + \sin\left(\frac{3\pi x}{a}\right) \cos h\left(\frac{3\pi y}{a}\right) \hat{j} \right]$$

e) La densidad de carga superficial en un conductor verifica:

$$\sigma = \epsilon_0 \vec{E} \cdot \hat{n}$$

dónde el vector \hat{n} es un vector normal a la superficie saliente a la misma. Aplicándolo a cada una de las superficies se obtiene.

$$\sigma(x=0, y) = \epsilon_0 \vec{E}(0, y) \cdot \hat{i} = \frac{-\epsilon_0 V_0 3\pi/a}{\sin h\left(\frac{3\pi b}{a}\right)} \sin h\left(\frac{3\pi y}{a}\right)$$

$$\sigma(x=a, y) = \epsilon_0 \vec{E}(a, y) \cdot (-\hat{i}) = \frac{-\epsilon_0 V_0 3\pi/a}{\sin h\left(\frac{3\pi b}{a}\right)} \sin h\left(\frac{3\pi y}{a}\right)$$

$$\sigma(x, 0) = \epsilon_0 \vec{E}(x, 0) \cdot \hat{j} = \frac{-\epsilon_0 V_0 3\pi/a}{\sin h\left(\frac{3\pi b}{a}\right)} \sin\left(\frac{3\pi x}{a}\right)$$

$$\sigma(x, b) = \epsilon_0 \vec{E}(x, b) \cdot (-\hat{j}) = \frac{\epsilon_0 V_0 3\pi/a}{\tan h\left(\frac{3\pi b}{a}\right)} \sin\left(\frac{3\pi x}{a}\right)$$

Ejercicio 2

a) Para hallar el campo magnético utilizamos que la divergencia del mismo es nula. En coordenadas cilíndricas:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = \frac{1}{\rho} \frac{\partial(B_\rho \rho)}{\partial \rho} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial(B_\theta)}{\partial \theta} + \frac{\partial B_z}{\partial z} = 0 = \frac{1}{\rho} \frac{\partial(B_\rho \rho)}{\partial \rho} + K \implies B_\rho \rho = \frac{-K\rho^2}{2} + f(z)$$

$$\implies B_\rho = \frac{-K\rho}{2} + \frac{f(z)}{\rho}$$

La función $f(z)$ debe de ser nula pues el campo está acotado sobre el eje. Si fuera distinta de cero al tender la distancia ρ a cero el campo divergería. Se deduce que la componente radial del campo es:

$$B_\rho = \frac{-K\rho}{2}$$

- b) Para obtener la fuerza magnética en el anillo, necesitamos de la corriente inducida en el mismo. La corriente inducida es en el sentido de $-\hat{e}_\theta$, porque la corriente inducida se opone a la variación del flujo magnético que la genera, por tanto la fuerza es:

$$\vec{F} = -I \oint dl \hat{e}_\theta \times \vec{B} = -I \oint dl \hat{e}_\theta \times \left[(B_0 + Kz) \hat{e}_z - \frac{K\rho}{2} \hat{e}_\rho \right]$$

$$\implies \vec{F} = -I \oint (B_0 + Kz) dl \hat{e}_\rho - I \oint \frac{K\rho}{2} dl \hat{e}_z = -I \oint \frac{K\rho}{2} dl \hat{e}_z = -IK a^2 \pi \hat{e}_z$$

Aquí se utilizó que La integral de \hat{e}_ρ es cero. Entonces,

$$\vec{F} = -IK a^2 \pi \hat{e}_z$$

Donde I se refiere al valor de la corriente inducida. Como K es negativo, la fuerza apunta hacia arriba.

- c) Hallemos la relación de la corriente inducida con la velocidad:

$$I = \frac{-\varepsilon_i}{R} = \frac{1}{R} \frac{d\phi}{dt} = \frac{1}{R} \frac{d}{dt} \int \vec{B} \cdot \hat{e}_z da = \frac{1}{R} \frac{d}{dt} \int (B_0 + Kz) da = \frac{\pi a^2}{R} \frac{d(B_0 + Kz)}{dt} = \frac{-\pi a^2 K}{R} v$$

pues $v = \frac{-dz}{dt}$.

- d) Para determinar la velocidad del anillo realizamos un balance de fuerzas entre el peso y la fuerza magnética sobre el anillo. La segunda ley de Newton dice:

$$m \frac{dv}{dt} = mg - F = mg + IK a^2 \pi$$

Estamos considerando la velocidad positiva hacia $-\hat{e}_z$

$$m \frac{dv}{dt} = mg - F = mg - \frac{\pi a^2 K}{R} v K a^2 \pi \implies \frac{dv}{dt} + \frac{(\pi a^2 K)^2}{mR} v = g$$

$$\frac{dv}{dt} + cv = g, c = \frac{(\pi a^2 K)^2}{mR}$$

Si se espera mucho tiempo la derivada de la velocidad tiende a cero y por lo tanto, la velocidad tiende a su valor asintótico: $v_{asin} = g/c$

La intensidad correspondiente es: $I_{asin} = \frac{g}{m \pi a^2 |k|}$.

- e) La solución general es suma de la solución de la homogénea y de la particular hallada en la sección anterior:

$$v = Ae^{-ct} + \frac{g}{c}$$

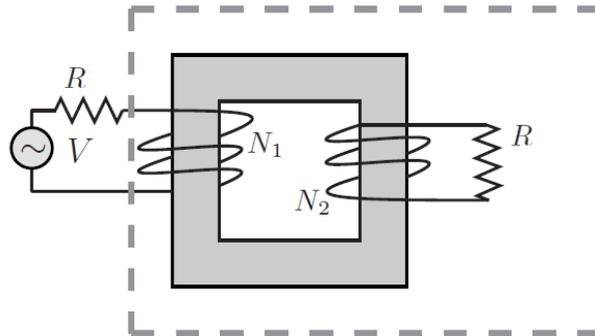
Si se impone la condición inicial:

$$v(0) = 0 \implies A = -\frac{g}{c}$$

Se llega a la solución partiendo del reposo:

$$v = \frac{g}{c}(1 - e^{-ct}), c = \frac{(\pi a^2 K)^2}{mR}$$

Ejercicio 3



- a) Circuito magnético -

$$\Phi R_{eq} = \Phi \frac{4l}{\mu S} = N_1 I_1 + N_2 I_2 \implies \Phi = \frac{\mu S}{4l} (N_1 I_1 + N_2 I_2)$$

$$L_1 = N_1 \frac{d\Phi}{dI_1} = N_1^2 \frac{\mu S}{4l}$$

$$L_2 = N_2 \frac{d\Phi}{dI_2} = N_2^2 \frac{\mu S}{4l}$$

$$M_{12} = M_{21} = N_2 \frac{d\Phi}{dI_1} = N_1 N_2 \frac{\mu S}{4l} = \sqrt{L_1 L_2}$$

- b) Queremos el Z_{eq} que puede sustituir el circuito de la siguiente forma:

$$V = (i\omega L_1 + R) I_1 + i\omega M I_2 \text{ malla 1}$$

$$0 = i\omega L_2 I_2 + i\omega M I_1 + R I_2 \text{ malla 2}$$

Lo que interesa resolver es

$$V' = V - R I_1 = i\omega L_1 I_1 + i\omega M I_2 = Z_{eq} I_1$$

Para ello, despejemos de la malla 2

$$0 = i\omega L_2 I_2 + i\omega M I_1 + R I_2 \implies I_2 = \frac{-i\omega M I_1}{i\omega L_2 + R}$$

$$V' = i\omega L_1 I_1 - i\omega M \frac{i\omega M I_1}{i\omega L_2 + R} = \left(i\omega L_1 + \frac{\omega^2 M^2}{i\omega L_2 + R} \right) I_1 = Z_{eq} I_1$$

$$Z_{eq} = \left(i\omega L_1 + \frac{\omega^2 M^2}{i\omega L_2 + R} \right) = \frac{\omega^2 (M^2 - L_1 L_2) + i\omega L_1 R}{i\omega L_2 + R}$$

$$Z_{eq} = \frac{(\omega^2 (M^2 - L_1 L_2) + i\omega L_1 R)(R - i\omega L_2)}{(\omega L_2)^2 + R^2} = \frac{i\omega L_1 R}{i\omega L_2 + R}$$

dónde se utilizó para la última igualdad que $M^2 = L_1 L_2$.

- c) Calculemos I_1 , cuando $N_1 = N_2$. En este caso, $L_1 = L_2 = M$, llamaremos a las tres L . Para esto podemos resolver de cero a ambas mallas, o aplicar las condiciones a Z_{eq} .

$$Z_{eq} = \frac{(\omega^2 L^2 R + i\omega L R^2)}{(\omega L)^2 + R^2}$$

$$V' = V - R I_1 = Z_{eq} I_1 \implies V = (R + Z_{eq}) I_1 \implies I_1 = \frac{V}{R + Z_{eq}}$$

$$R + Z_{eq} = \frac{(\omega^2 L^2 R + i\omega L R^2)}{(\omega L)^2 + R^2} + R = \frac{(\omega^2 L^2 R + i\omega L R^2 + R^3 + \omega^2 L^2 R)}{(\omega L)^2 + R^2} = R \frac{(2\omega^2 L^2 + i\omega L R + R^2)}{(\omega L)^2 + R^2}$$

$$|R + Z_{eq}| = \frac{R \sqrt{(2(\omega L)^2 + R^2)^2 + (R\omega L)^2}}{(\omega L)^2 + R^2}, \theta = \text{artg} \left(\frac{R\omega L}{2(\omega L)^2 + R^2} \right)$$

$$I_1(t) = \frac{V}{|R + Z_{eq}| e^{i\theta}} e^{i\omega t} = \frac{V}{|R + Z_{eq}|} e^{i(\omega t - \theta)}$$

Tomando la parte real:

$$i_1(t) = \frac{V((\omega L)^2 + R^2)}{R \sqrt{(2(\omega L)^2 + R^2)^2 + (R\omega L)^2}} \cos(\omega t - \theta)$$