

---

## PRÁCTICO N° 9

### Introducción

El objetivo de este práctico es profundizar la comprensión de la metodología de programación llamada recursión, en primera instancia con ejercicios de sistema de numeración y luego con ejercicios de dificultad superior.

### Ejercicio 1

Definimos *sumRestDig* de un número entero positivo al número que se obtiene de sumar sus dígitos de posición impar y restar sus dígitos de posición par (el dígito de posición 1 es el que está más a la derecha).

Ej.: el número *sumRestDig* de 2694517 es 12 pues  $+2-6+9-4+5-1+7 = 12$

Escriba una función recursiva para obtener el número *sumRestDig* de un entero positivo dado.

### Ejercicio 2

Implemente una función recursiva *decimalABinario* que reciba un valor entero (decimal) y devuelva su equivalente en sistema binario en un vector.

Ejemplo: 47 en binario es 101111  
paso 1:  $47 / 2 = 23$  resto 1  
paso 2:  $23 / 2 = 11$  resto 1  
paso 3:  $11 / 2 = 5$  resto 1  
paso 4:  $5 / 2 = 2$  resto 1  
paso 5:  $2 / 2 = 1$  resto 0

### Ejercicio 3

Implemente la función recursiva *binarioADecimal* que tome un natural binario ( $\geq 0$ ) representado como un vector de ceros y unos, y retorne el decimal correspondiente.

### Ejercicio 4

Escriba una función recursiva *aBase10* que reciba como parámetros un número entero positivo  $N$  expresado en base  $b$  y la base  $b$ , y devuelva su equivalente en base 10. El número  $N$  estará representado por un vector, donde cada elemento representa un dígito de  $N$  en base  $b$ .

Ejemplos:

```
>>y= aBase10([1, 0, 1, 0, 0], 2)
y = 20

>>y= aBase10([7, 4, 3], 8)
y = 483
```

### Ejercicio 5

Escriba una función recursiva que determine la cantidad de celdas de valor 1, en una matriz  $M$  dada de números enteros, cuadrada de dimensión  $2^n \times 2^n$  (donde  $n$  es un número natural mayor o igual que 0).

### Ejercicio 6

Implementar en Octave la función recursiva *indMayorRec* la cual recibe como parámetro un vector y devuelve el índice donde se encuentra el máximo. Si se encuentra más de una vez, tomar el de menor índice.

- Realice la función con una estrategia de recursión desde el último lugar del vector hacia el primer lugar del vector.
- Realice la función con una estrategia de recursión desde el primer lugar del vector hacia el último lugar del vector.

### Ejercicio 7

Los polinomios de Hermite se definen por las siguientes fórmulas:

$$H_0(x) = 1$$

$$H_1(x) = 2x$$

$$H_n(x) = 2xH_{n-1}(x) - 2nH_{n-2}(x) \quad , \text{ para } n > 1$$

- Escriba una función recursiva  $h = \text{hermite}(n,x)$  que calcule el valor del polinomio de Hermite  $H_n$  de grado  $n$  en el punto  $x$ .
- Escriba una función iterativa  $h = \text{hermitIt}(n,x)$  que calcule lo mismo.

*Sugerencia:* utilice una estructura de iteración: **for** entre  $i = 2$  e  $i = n$ , y mantenga en dos variables los valores de  $H_{i-1}(x)$  y  $H_{i-2}(x)$ .

- ¿Cuál de las dos es más eficiente y por qué? Para averiguarlo haga lo siguiente, agregue al comienzo del cuerpo de *hermite* una línea como la siguiente:

**disp(['Comienzo de hermite(' num2str(n) ', x)']);**

También agregue una línea similar al final del cuerpo de la misma.

¿Cuántas veces es llamada recursivamente la función *hermite*? Comparar con el número de veces que se ejecuta el ciclo en *hermitIt*.

### Ejercicio 8

Suponiendo que una función  $f(x)$  tiene una raíz única en el intervalo  $[a,b]$ , se desea implementar en Octave el *método de bisección* para calcular la raíz de  $f(x)$  en  $[a,b]$ .

El método de bisección se basa en el Teorema de Bolzano, que demuestra que si  $f(a)$  y  $f(b)$  tienen signos distintos y  $f$  es una función continua entonces  $f$  debe tener, al menos, una raíz en el intervalo  $[a,b]$ . En cada paso, el *método de bisección* divide el intervalo en dos, usando un tercer punto  $c=(a+b)/2$ . En ese momento existen dos posibilidades: o bien  $f(a)$  y  $f(c)$  tienen signo distinto, o bien  $f(c)$  y  $f(b)$  tienen signo distinto. A continuación, el método selecciona el intervalo adecuado y continúa buscando la raíz, hasta que el tamaño del intervalo sea menor que cierto valor de tolerancia.

- Escribir una función recursiva *bisec\_rec* que reciba la función a evaluar, los extremos  $a$  y  $b$  y el valor de tolerancia  $tol$ , y que devuelva la raíz de  $f$  en  $[a,b]$  calculada a partir del *método de bisección*.
- Escribir una función iterativa *bisec\_iter*, análoga a la anterior, pero implementada como un algoritmo iterativo.

Ejemplo de cabezal de la función: `function root=bisec_rec(funcion,a,b,tol)`

Ejemplo de uso de la función en Octave: `root = bisec_rec(@cos, 0, 3.14, 0.0001)`, donde  $a = 0$ ,  $b = 3.14$  y  $tol = 0.0001$

**Nota:** Se recomienda utilizar las funciones *feval* y *sign* en la implementación de los ejercicios.



### Ejercicio 9

Escriba una función recursiva *union* donde a partir de dos vectores,  $u$  y  $v$ , que tienen sus elementos ordenados de forma ascendente y sin elementos repetidos, devuelva un vector,  $w$ , que contiene todos los elementos de  $u$  y  $v$  ordenados de forma ascendente y sin repeticiones.

### Ejercicio 10

- a) Considere una función  $f: \mathbf{N} \rightarrow \mathbf{R}$ . Podemos representar los  $n$  primeros valores de dicha función mediante un vector en *Octave*  $[f_1 f_2 \dots f_n]$ .

Se denomina *derivada discreta de  $f$  en  $i$*  (se nota como  $Df_i$ ) al valor  $f_{i+1} - f_i$

Escriba una función recursiva *derivadaDiscRec* en *Octave* que tome como entrada un vector que contenga los  $n$  primeros valores de  $f$  y devuelva un vector que represente los  $n-1$  primeros valores de la *derivada discreta* de  $f$ .

- b) Dado un vector  $Df$  que representa la *derivada discreta* de  $f$  y una constante  $C$ , es posible hallar la *integral discreta de  $Df$  en  $i$*  (se nota como  $S_i$ ) mediante la recurrencia:

$$S_1 = C$$

$$S_{i+1} = S_i + Df_i, \text{ para } i \geq 1$$

Observar que realizando una elección apropiada de la constante  $C$  (específicamente tomando  $C=f_1$ ), la *integral discreta* de todos los elementos del vector  $Df$  dará como resultado el vector original con los  $n$  primeros elementos de  $f$ .

Escriba una función recursiva *integralDiscRec* en *Octave* que tome como entrada un vector  $Df$  y una constante  $C$  y devuelva un vector con los valores  $[S_1 S_2 \dots S_n]$ .

### Ejercicio 11 (opcional)

Realizar una función que calcule el determinante de una matriz cuadrada  $M_{n \times n}$ . La resolución de este problema es un ejemplo que mezcla recursión e iteración.

Si  $n \geq 2$  entonces  $\det(M) = \sum_{j=1}^n (-1)^{i+j} \cdot m_{ij} \cdot \det(M_{ij})$  donde  $1 \leq i \leq n$  y  $M_{ij}$  es la matriz  $M$  sin la fila  $i$  ni la columna  $j$ .

Por ejemplo para  $i=1$ :

$$\det(M) = \sum_{j=1}^n (-1)^{1+j} \cdot m_{1j} \cdot \det(M_{1j})$$

Para  $n=0$ ,  $\det(M)=1$  y para  $n=1$   $\det(M) = M(1,1)$ .



## Ejercicio 12 (opcional)

Una forma de calcular aproximadamente la integral de una función consiste en dividir el intervalo de integración en pequeños intervalos, y aproximar la función linealmente en cada intervalo.

Para integrar la función  $f$  en un intervalo  $[a,b]$ , utilizamos la siguiente aproximación:

$$I = \frac{f(a) + f(b)}{2}(b-a) \quad (\text{regla del trapecio})$$

El error cometido en esta aproximación es del orden de:

$$E = \frac{(b-a)}{3} \left( f(a) + f(b) - 2f\left(\frac{a+b}{2}\right) \right)$$

Cuanto más pequeños los intervalos, mejor será la aproximación. Por lo tanto, si la aproximación es suficientemente buena ( $E$  es menor que una tolerancia  $tol$  determinada por el usuario), entonces nos quedamos con el valor  $I$ . De lo contrario dividimos el intervalo  $[a,b]$  en dos subintervalos  $[a,m]$  y  $[m,b]$  donde  $m=(a+b)/2$  es el punto medio del intervalo.

Aplicamos el mismo procedimiento a cada uno de los subintervalos  $[a,m]$  y  $[m,b]$ , pero exigiendo un error menor que  $tol/2$  en cada uno.

De esta manera obtenemos (eventualmente luego de varias subdivisiones) dos valores  $I1$  e  $I2$  para la integral de cada subintervalo, con error menor que  $tol/2$  cada uno. La integral sobre el intervalo  $[a,b]$  es entonces  $I1+I2$  con error menor que  $tol$ .

Nótese que el resultado de este procedimiento es subdividir en intervalos más pequeños aquellas regiones donde la función a integrar es más irregular.

- Escribir una función recursiva **I=integro('f', a, b, tol)** que calcula la integral de la función  $y=f(x)$  en el intervalo  $[a,b]$  con un error estimado menor que **tol**, según el esquema anterior.

*Sugerencia:* La solución recursiva no requiere la utilización de ningún bucle **for**, solamente la utilización de un **if** y llamadas recursivas a **integro('f', a, m, tol/2)** e **integro('f', m, b, tol/2)**. Para la evaluación de la función  $f(x)$  utilice la función de Octave llamada **feval**.

- Escribir una función iterativa **I=integrIt('f', a, b, tol)** que haga lo mismo que **integro**, pero sin utilizar recursión.

*Sugerencia:* En este caso es necesario utilizar al menos un bucle (**while** o **for** según corresponda) y mantener en una estructura de datos la subdivisión de intervalos. Por ejemplo, se puede mantener un vector  $x$  que inicialmente sea igual a  $[a,b]$ , y vaya creciendo a medida que sea necesario subdividir intervalos. Cuando un intervalo es suficientemente pequeño se puede calcular su integral y acumular ese valor en una variable **I**. Si los intervalos se calculan de izquierda a derecha, un índice **icalc**, puede recordar hasta qué elemento de  $x$  se han acumulado intervalos en **I**. Cuando **icalc == length(x)** terminamos de calcular la integral.

- Para ilustrar cómo se subdividen los intervalos, modifique la función de la parte (a) o (b), de manera que devuelva en un vector  $x$ , los puntos en que fue subdividido el intervalo.

Luego produzca la siguiente gráfica:

```
[I,x] = integro('log', 0.01, 1, 1e-3);
xx = 0.01:0.001:1;
plot(xx,log(xx),x,log(x),'o', x, zeros(size(x)), 'o');
```

¿Dónde ocurren los intervalos más pequeños? ¿Por qué?