

# Señales y Sistemas

## Práctico 2

### Sistemas Lineales Invariantes en el Tiempo (SLIT)

2019

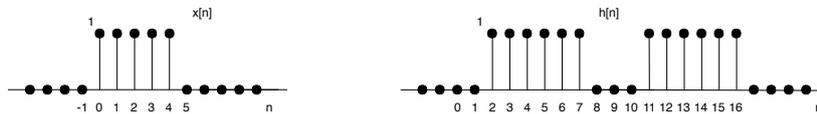
Cada ejercicio comienza con un símbolo indicando su dificultad de acuerdo a la siguiente escala: ♦ básico, ★ medio, \* avanzado, y ✱ desafiante. Además puede tener un número, como (1.21) que indica el número de ejercicio del libro del curso, *Señales y Sistemas*, Oppenheim/Willsky, 2nd.edition.

## Convolución

### ♦ Ejercicio 1 (2.21)

Calcular la convolución  $y[n] = x[n] * h[n]$  de los siguientes pares de señales:

- (a)  $x[n] = \alpha^n u[n]$ ,  $h[n] = \beta^n u[n]$ ,  $\alpha \neq \beta$
- (b)  $x[n] = h[n] = \alpha^n u[n]$
- (c)  $x[n] = \left(-\frac{1}{2}\right)^n u[n-4]$ ,  $h[n] = 4^n u[2-n]$
- (d)  $x[n]$  y  $h[n]$  son como en la siguiente figura



### ♦ Ejercicio 2 (2.8)

Determinar y bosquejar la convolución de las siguientes dos señales:

$$x(t) = \begin{cases} t + 1, & 0 \leq t \leq 1 \\ 2 - t, & 1 < t \leq 2 \\ 0, & \text{en otro caso} \end{cases} \quad h(t) = \delta(t + 2) + 2\delta(t + 1)$$

### ★ Ejercicio 3

A partir de los pulsos:

$$f(t) = A_1[u(t + \tau) - u(t - \tau)]$$

$$h(t) = A_2[u(t + \tau) - u(t - \tau)]$$

- (a) Calcular  $f(t) * h(t)$  ¿Cómo cambia el resultado si el ancho de un pulso es más grande que el otro?.
- (b) Calcular  $h(t) * h(t) * h(t)$ .
- (c) Calcular  $f(t) * (e^{-at}u(t))$ .

**★ Ejercicio 4**

Se sabe que la respuesta al impulso de un SLIT es cero excepto en el intervalo  $N_0 \leq n \leq N_1$ . Se sabe además que la entrada  $x[n]$  vale cero excepto en el intervalo  $N_2 \leq n \leq N_3$ . Como resultado, la salida  $y[n]$  está destinada a ser cero excepto en algún intervalo  $N_4 \leq n \leq N_5$ .

- (a) Determinar  $N_4$  y  $N_5$  en función de  $N_0, N_1, N_2$  y  $N_3$ .
- (b) Si  $h[n]$  es cero excepto en  $M$  puntos consecutivos y  $x[n]$  es cero excepto en  $N$  puntos consecutivos, ¿cuál es el máximo número de puntos consecutivos en los cuales  $y[n]$  puede tomar valores distintos de cero?

**\* Ejercicio 5 (2.43)**

Una de las propiedades más importantes de la convolución, tanto en tiempo continuo como en tiempo discreto, es la asociatividad.

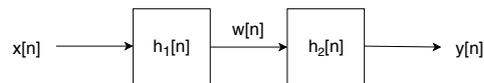
- (a) Probar la igualdad

$$(x(t) * h(t)) * g(t) = x(t) * (h(t) * g(t))$$

al mostrar que ambos lados de la igualdad son iguales a

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau)h(\sigma)g(t - \tau - \sigma)d\tau d\sigma.$$

- (b) Considerar los SLIT con respuesta al impulso  $h_1[n]$  y  $h_2[n]$  puestos en cascada como se muestra en la figura



Sea  $x[n] = u[n]$ ,  $h_1[n] = (1/2)^n u[n]$  y  $h_2[n] = u[n] + (1/2)u[n - 1]$ .

1. Calcular  $y[n]$  calculando primero  $w[n] = x[n] * h_1[n]$  y luego  $y[n] = w[n] * h_2[n]$ ; esto es  $y[n] = (x[n] * h_1[n]) * h_2[n]$ .
2. Ahora determinar  $y[n]$  aplicando la convolución primero a  $h_1[n]$  y  $h_2[n]$  para obtener  $g[n] = h_1[n] * h_2[n]$  y convolucionando  $x[n]$  con  $g[n]$  para obtener  $y[n] = x[n] * (h_1[n] * h_2[n])$

Las respuestas a 1 y 2 deben ser idénticas, y deben ilustrar la propiedad asociatividad de la convolución de tiempo discreto.

- (c) Considerar la conexión en cascada de dos SLIT como en la figura anterior, donde en este caso

$$h_1[n] = \sin(8n) \text{ y } h_2[n] = a^n u[n], \quad |a| < 1,$$

donde la entrada es

$$x[n] = \delta[n] - a\delta[n - 1].$$

Determinar la salida  $y[n]$ . (*Sugerencia:* El uso de las propiedades asociativa y conmutativa de la convolución deben facilitar bastante la solución.)

## Propiedades de los SLIT

### ◆ Ejercicio 6 (2.28 y 2.29)

A continuación se muestran las respuestas al impulso de diferentes SLIT de tiempo discreto y tiempo continuo.

Determinar si cada sistema es causal y/o estable. Justificar las respuestas.

- (a)  $h[n] = \left(\frac{1}{5}\right)^n u[n]$
- (b)  $h[n] = (0.8)^n u[n + 2]$
- (c)  $h[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^n u[-n]$
- (d)  $h[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^n u[n] + (1.01)^n u[n - 1]$
- (e)  $h(t) = e^{-4t} u(t - 2)$
- (f)  $h(t) = e^{-6t} u(3 - t)$
- (g)  $h(t) = e^{-2t} u(t + 50)$
- (h)  $h(t) = (2e^{-t} - e^{(t-100)/100})u(t)$

### ★ Ejercicio 7

Considerar un SLIT en tiempo discreto, estable con respuesta al impulso  $h[n]$ . Mostrar que si la entrada  $x[n]$  es una secuencia periódica con período  $N$  (esto es  $x[n] = x[n + N]$ ) entonces la salida  $y[n]$  es también una secuencia periódica con período  $N$ .

### ◆ Ejercicio 8 (2.57)

Considerar un SLIT causal  $T$  con entrada  $x[n]$  y salida  $y[n]$  relacionados por la siguiente ecuación en diferencias:

$$y[n] = -ay[n - 1] + b_0x[n] + b_1x[n - 1].$$

- (a) Verificar que  $T$  puede considerarse como la conexión en cascada de dos SLIT causales  $T_1$  y  $T_2$  con las siguientes relaciones entrada-salida:

$$T_1 : y_1[n] = b_0x_1[n] + b_1x_1[n - 1],$$

$$T_2 : y_2[n] = -ay_2[n - 1] + x_2[n].$$

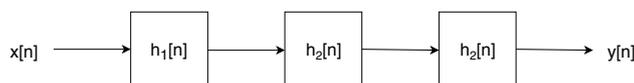
- (b) Dibujar un diagrama de bloques representando a  $T_1$ .

- (c) Dibujar un diagrama de bloques representando a  $T_2$ .
- (d) Dibujar un diagrama de bloques representando a  $T$  como la cascada del diagrama de  $T_1$  seguido del diagrama de  $T_2$ .
- (e) Dibujar un diagrama de bloques representando a  $T$  como la cascada del diagrama de  $T_2$  seguido del diagrama de  $T_1$ .
- (f) Mostrar que la unidades de retardo en el diagrama de bloques de  $T$  de la parte (e) se pueden colapsar en un elemento de retardo.

Nota: Los diagramas de la partes (d) y (e) son denominados *Forma Directa I* de  $T$  y el diagrama de la parte (f) se denominada *Forma Directa II* de  $T$ .

### ★ Ejercicio 9 (2.24)

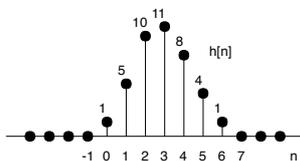
Examinar la interconexión en cascada de los tres SLIT causales ilustrados en la siguiente figura.



La respuesta al impulso  $h_2[n]$  es

$$h_2[n] = u[n] - u[n - 2]$$

y la respuesta total al impulso es como se muestra en la siguiente figura.



- (a) Encuentre la respuesta al impulso  $h_1[n]$
- (b) Encuentre la respuesta del sistema total a la entrada

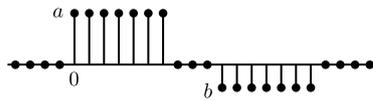
$$x[n] = \delta[n] - \delta[n - 1].$$

### ★ Ejercicio 10

Se tiene un sistema de acumulación de energía (baterías) que se modelará en tiempo discreto. En cada instante la carga de la batería  $y[n]$  se compone de la carga acumulada hasta el instante anterior, con una pérdida por fuga del 5%, sumada a la energía  $x[n]$  que se inyecta al acumulador desde la red eléctrica en cada instante (que será negativa cuando se extraiga energía).

- (a) Plantear una ecuación en diferencias que modele el sistema.
- (b) Calcular su respuesta al impulso.
- (c) Si la entrada es un pulso de  $M$  muestras  $x[n] = u[n] - u[n - M]$ , calcular la salida  $y[n]$ .

- (d) Realizar un diagrama de bloques con sumadores, multiplicadores y retardos que modele este sistema.
- (e) ¿Qué hipótesis se asumieron para resolver las partes anteriores?
- (f) Basado en la respuesta de la parte (c) dar la respuesta a la siguiente entrada



# Solución

## Ejercicio 1

(a)

$$\begin{aligned}y[n] &= x[n] * h[n] \\&= \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k]h[n-k] \\&= \beta^n \sum_{k=0}^n (\alpha/\beta)^k \quad \text{para } n \geq 0 \\&= \left[ \frac{\beta^{n+1} - \alpha^{n+1}}{\beta - \alpha} \right] u[n] \quad \text{para } \alpha \neq \beta\end{aligned}$$

(b) De (a),

$$y[n] = \alpha^n \left( \sum_{k=0}^n n1 \right) u[n] = (n+1)\alpha^n u[n]$$

(c) Para  $n \leq 6$ ,

$$y[n] = 4^n \left( \sum_{k=0}^{\infty} \left(-\frac{1}{8}\right)^k - \sum_{k=0}^3 \left(-\frac{1}{8}\right)^k \right)$$

Para  $n > 6$ ,

$$y[n] = 4^n \left( \sum_{k=0}^{\infty} \left(-\frac{1}{8}\right)^k - \sum_{k=0}^{n-1} \left(-\frac{1}{8}\right)^k \right)$$

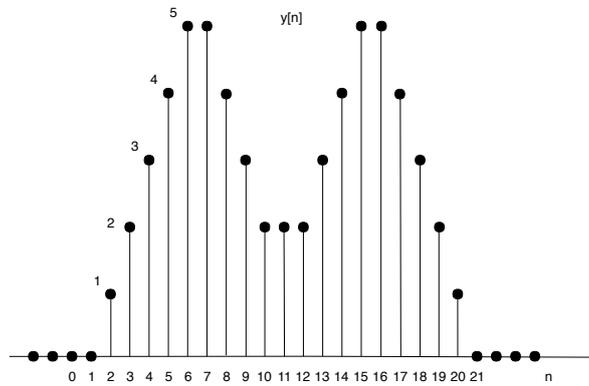
Entonces,

$$y[n] = \begin{cases} (8/9)(-1/8)^4 4^n, & n \leq 6 \\ (8/9)(-1/2)^n, & n > 6 \end{cases}$$

(d)

$$\begin{aligned}y[n] &= \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k]h[n-k] \\&= x[0]h[n] + x[1]h[n-1] + x[2]h[n-2] + x[3]h[n-3] + x[4]h[n-4]\end{aligned}$$

Esto se puede ver en la siguiente figura



## Ejercicio 2

$$y(t) = x(t) * h(t) = x(t+2) + 2x(t+1)$$

Entonces

$$y(t) = \begin{cases} t+3, & -2 < t \leq -1 \\ t+4, & -1 < t \leq 0 \\ 2-2t, & 0 < t \leq 1 \\ 0, & \text{en otro caso} \end{cases}$$

## Ejercicio 3

(a)

$$f(t) * h(t) = \begin{cases} A_1 A_2 (t + 2\tau), & -2\tau \leq t \leq 0 \\ A_1 A_2 (2\tau - t), & 0 \leq t \leq 2\tau \\ 0, & \text{en otro caso} \end{cases}$$

En el caso donde  $f(t)$  y  $h(t)$  tienen anchos  $\tau_1$  y  $\tau_2$  respectivamente, los cuales cumplen que  $\tau_1 \geq \tau_2$ , la solución es:

$$f(t) * h(t) = \begin{cases} A_1 A_2 (t + \tau_1 + \tau_2), & -(\tau_1 + \tau_2) < t \leq \tau_2 - \tau_1 \\ A_1 A_2 (\tau_1 + \tau_2 - t), & \tau_1 - \tau_2 < t \leq \tau_1 + \tau_2 \\ 2A_1 A_2 \tau_2, & \tau_2 - \tau_1 < t \leq \tau_1 - \tau_2 \\ 0, & \text{en otro caso} \end{cases}$$

(b)

$$h(t) * h(t) * h(t) = \begin{cases} \frac{1}{2} A_2^3 (t + 3\tau)^2, & -3\tau < t \leq -\tau \\ A_2^3 (\sqrt{3}\tau + t)(\sqrt{3}\tau - t), & -\tau < t \leq \tau \\ \frac{1}{2} A_2^3 (t - 3\tau)^2, & \tau < t \leq 3\tau \\ 0, & \text{en otro caso} \end{cases}$$

(c)

$$f(t) * (e^{-at} u(t)) = \begin{cases} \frac{A_1}{a} (1 - e^{-a(t+\tau)}), & -\tau < t \leq \tau \\ \frac{A_1}{a} (e^{-a(t-\tau)} - e^{-a(t+\tau)}), & \tau < t \\ 0, & \text{en otro caso} \end{cases}$$

### Ejercicio 4

(a) Sea  $h[n]$  la respuesta al impulso del sistema. La salida la podemos plantear entonces como  $y[n] = \sum_{-\infty}^{\infty} x[n-m]h[m]$ . Para que la salida  $y[n]$  pueda ser distinta de cero debe cumplirse que  $N_2 \leq n-m \leq N_3$  y  $N_0 \leq m \leq N_1$  para algún  $m$ . Es decir que debemos poder encontrar  $m$  tal que  $n-N_3 \leq m \leq n-N_2$  y  $N_0 \leq m \leq N_1$ . Para que esto ocurra los intervalos  $[n-N_3, n-N_2]$  y  $[N_0, N_1]$  no deben ser disjuntos. Esto nos da las condiciones para  $n$ :

$$n - N_2 \geq N_0$$

$$N_1 \geq n - N_3$$

De donde:

$$N_0 + N_2 \leq n \leq N_1 + N_3$$

Así obtenemos  $N_4 = N_0 + N_2$  y  $N_5 = N_1 + N_3$ .

(b) Podemos aplicar la parte anterior sabiendo que  $N_1 - N_0 = M - 1$  y  $N_3 - N_2 = N - 1$ . Sumando ambas ecuaciones tenemos que:

$$(N_1 + N_3) - (N_0 + N_2) = N + M - 2$$

Es decir:

$$N_5 - N_4 = N + M - 2$$

Por lo que la cantidad máxima de puntos consecutivos distintos de cero es  $N + M - 1$ .

### Ejercicio 5

(a) Primero se tiene

$$[x(t)*h(t)]*g(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau)h(\sigma'-\tau)g(t-\sigma')d\tau d\sigma' = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau)h(\sigma)g(t-\sigma-\tau)d\tau d\sigma$$

también,

$$\begin{aligned} x(t) * [h(t) * g(t)] &= \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x(t-\sigma')h(\tau)g(\sigma'-\tau)d\sigma' d\tau \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\sigma)h(\tau)g(t-\tau-\sigma)d\tau d\sigma \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau)h(\sigma)g(t-\sigma-\tau)d\tau d\sigma \end{aligned}$$

La igualdad está probada.

(b) (i) Primero se tiene

$$w[n] = u[n] * h_1[n] = \sum_{k=0}^n \left(-\frac{1}{2}\right)^k = \frac{2}{3} \left[1 - \left(-\frac{1}{2}\right)^{n+1}\right] u[n]$$

Ahora,

$$y[n] = w[n] * h_2[n] = (n + 1)u[n].$$

(ii) Primero se tiene

$$g[n] = h_1[n] * h_2[n] = \sum_{k=0}^n \left(-\frac{1}{2}\right)^k + \frac{1}{2} \sum_{k=0}^{n-1} \left(-\frac{1}{2}\right)^k = u[n]$$

Ahora,

$$y[n] = u[n] * g[n] = u[n] * u[n] = (n + 1)u[n].$$

El mismo resultado fue obtenido en ambas partes (i) y (ii).

(c) Notar que,

$$x[n] * (h_2[n] * h_1[n]) = (x[n] * h_2[n]) * h_1[n].$$

También notar que

$$x[n] * h_2[n] = \alpha^n u[n] - \alpha^n u[n - 1] = \delta[n].$$

Entonces,

$$x[n] * h_1[n] * h_2[n] = \delta[n] * \sin(8n) = \sin(8n)$$

## Ejercicio 6

(a) Causal porque  $h[n] = 0$  para  $n < 0$ . Estable porque  $\sum_{n=0}^{+\infty} \left(\frac{1}{5}\right)^n = 5/4 < \infty$ .

(b) No causal porque  $h[n] \neq 0$  para  $n < 0$ . Estable porque  $\sum_{n=-2}^{+\infty} (0.8)^n = (0.8)^{-2} + (0.8)^{-1} + 5 < \infty$ .

(c) No causal porque  $h[n] \neq 0$  para  $n < 0$ . Inestable porque  $\sum_{n=-\infty}^0 (1/2)^n = \infty$ .

(d) Causal porque  $h[n] = 0$  para  $n < 0$ . Inestable porque el segundo termino tiende a infinito cuando  $n \rightarrow \infty$ .

(e) Causal porque  $h(t) = 0$  para  $t < 0$ . Estable porque  $\int_{-\infty}^{+\infty} |h(t)| dt = e^{-8}/4 < \infty$ .

(f) No causal porque  $h(t) \neq 0$  para  $t < 0$ . Inestable porque  $\int_{-\infty}^{+\infty} |h(t)| dt = \infty$ .

(g) No causal porque  $h(t) \neq 0$  para  $t < 0$ . Estable porque  $\int_{-\infty}^{+\infty} |h(t)| dt = e^{100}/2 < \infty$ .

(h) Causal porque  $h(t) = 0$  para  $t < 0$ . Inestable porque  $\int_{-\infty}^{+\infty} |h(t)| dt = \infty$ .

### Ejercicio 7

$$y[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[n-k]h[k] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[n+N-k]h[k] = y[n+N]$$

La segunda igualdad es válida pues  $x$  es periódica de período  $N$ . Esto implica que  $y[n]$  también es periódica de período  $N$ .

Para que sea cierto alcanza con que el sistema sea invariante en el tiempo.

$$R_N\{y\} = R_N\{T\{x\}\} = T\{R_N\{x\}\}$$

Como  $x$  es periódica de período  $N$ ,  $R_N\{x\} = x$ . Por lo tanto,

$$R_N\{y\} = T\{x\} = y$$

y esto implica que  $y$  es periódica de período  $N$ .

### Ejercicio 8

(a)

### Ejercicio 9

(a) Dado que se conoce la respuesta del impulso  $h_2[n]$ , entonces

$$h_2[n] * h_2[n] = \delta[n] + 2\delta[n-1] + \delta[n-2].$$

Desde

$$h[n] = h_1[n] * [h_2[n] * h_2[n]]$$

se obtiene

$$h[n] = h_1[n] + 2h_1[n-1] + h_1[n-2]$$

$$h[0] = h_1[0] \rightarrow h_1[0] = 1,$$

$$h[1] = h_1[1] + 2h_1[0] \rightarrow h_1[1] = 3,$$

$$h[2] = h_1[2] + 2h_1[1] + h_1[0] \rightarrow h_1[2] = 3,$$

$$h[3] = h_1[3] + 2h_1[2] + h_1[1] \rightarrow h_1[3] = 2,$$

$$h[4] = h_1[4] + 2h_1[3] + h_1[2] \rightarrow h_1[4] = 1,$$

$$h[5] = h_1[5] + 2h_1[4] + h_1[3] \rightarrow h_1[5] = 0.$$

$h_1[n] = 0$  para  $n < 0$  y  $n \geq 5$

(b) En este caso,

$$y[n] = x[n] * h[n] = h[n] - h[n-1].$$

### Ejercicio 10

(a)

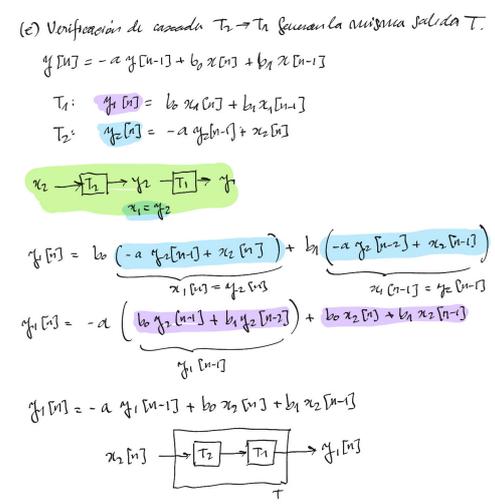
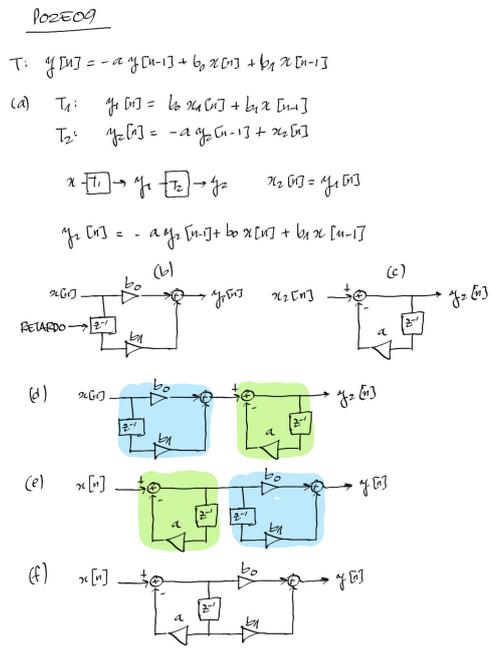


Figura 1: Solución del ejercicio 8.

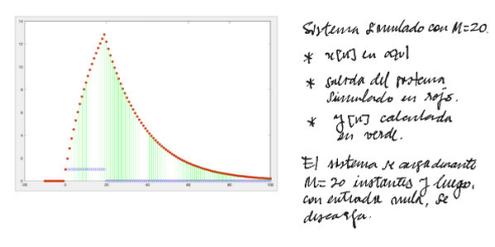
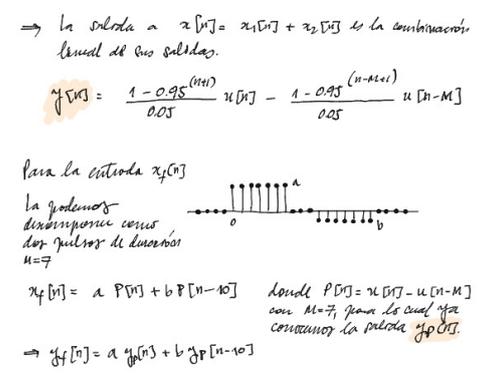
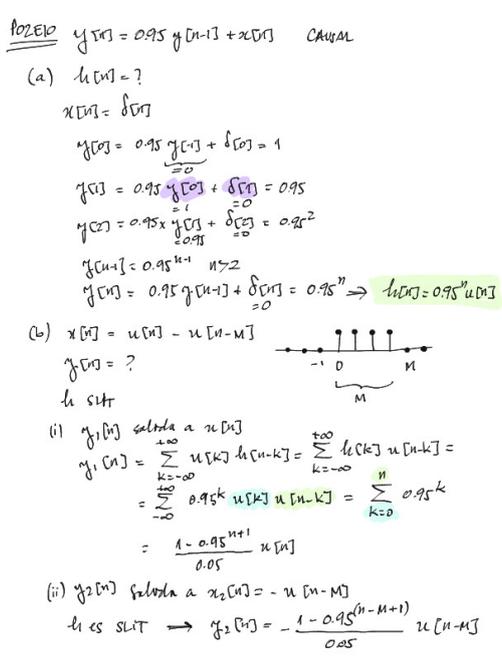


Figura 2: Solución del ejercicio 10.