

Sistemas Lineales 2
Examen, 18 de febrero del 2005

Te solicitamos:

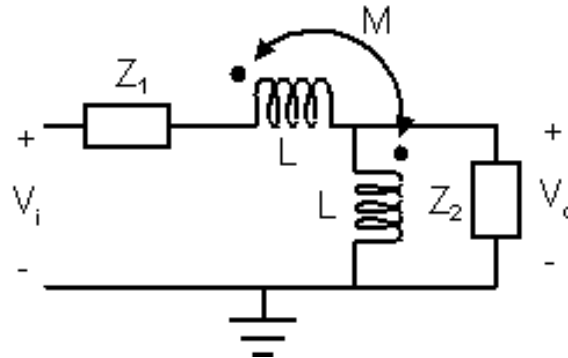
- **poner nombre y apellido** en todas las hojas.
- **recuadrar las respuestas** correspondientes a las distintas partes de los ejercicios.
- **resolver problemas diferentes en hojas separadas.**

Se recuerda que la prueba es individual y **dura 3 horas**. No olvides de administrar el tiempo de la mejor manera. Para pasar a la instancia de oral es necesario tener al menos un ejercicio completo. Se sugiere justificar o explicar cada uno de los pasos realizados. Sólo se responderán dudas sobre la letra.

Muchas gracias por tu colaboración y buena suerte!!!

Ejercicio 1

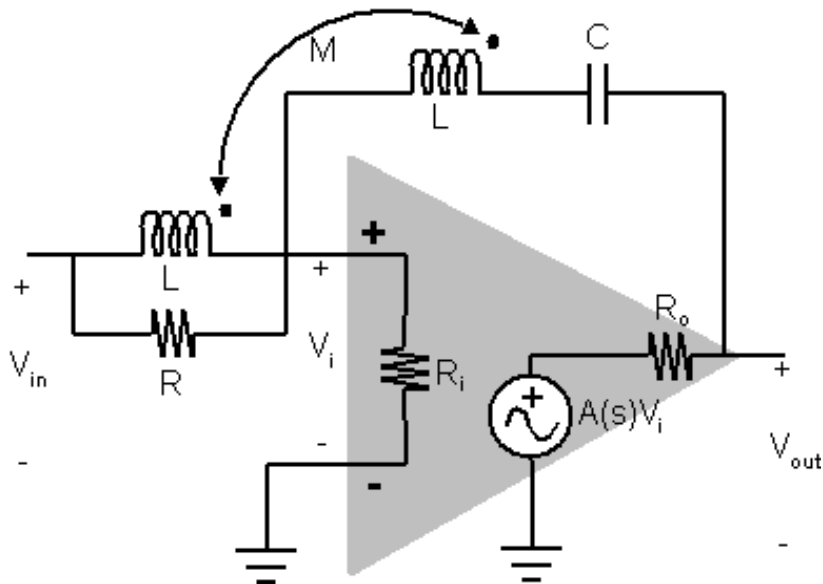
- a) En el circuito de la figura 1, hallar la transferencia $H(s)=V_o/V_i$. Suponer el transformador **perfecto**.



- b) Para el sistema realimentado de la figura 2, hallar la transferencia de lazo abierto “ $-A\beta(s)$ ”.

- Se supone un modelo de A.O. **real** con resistencia de entrada R_i , de salida R_o y ganancia del tipo pasabajos de primer orden: $A(s) = \frac{A_o w_o}{s + 10w_o}$
- Suponer el transformador **perfecto**.
- Se cumplen las siguientes relaciones:

$$R = R_i = 2R_o, \quad 5w_o^2 = \frac{1}{LC}, \quad w_o = \frac{R_o}{R_o^2 C + L}$$



- c) Estudiar la estabilidad por el criterio de Nyquist, discutiendo según A_o .
- d) En cuanto a la estabilidad, ¿qué ocurre si se realimenta por la pata inversora (-)?

Ejercicio 2

Se desea rectificar una señal sinusoidal $V_i(t) = A \cdot \cos(\omega_0 t)$. Para ello se planea usar un rectificador como el de la figura 1. Como requisito se pide que en régimen la señal de salida nunca baje del 90% de la amplitud de la señal de entrada.

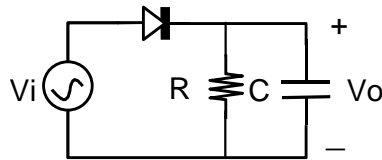


figura 1

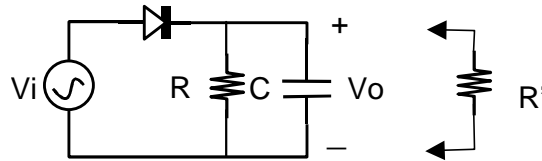


figura 2

- Asumiendo que en $t=0$ el condensador arranca inicialmente cargado al valor de pico de la entrada, determinar el instante **positivo** t^* en que el diodo invierte su estado por primera vez.
- Bosquejar la entrada y la salida en una misma gráfica hasta el instante $T = \frac{2p}{\omega_0}$, analizando **cualitativamente** lo que sucede luego que el diodo invierte su estado.
- ¿Qué condición debería cumplir a priori la constante de tiempo (RC) para que la salida sea lo más parecido posible una constante? **Justificar cualitativamente**.
- Se pide diseñar el circuito (determinar la condición que debe cumplir RC en función de la frecuencia angular de la señal de entrada) para que se cumpla el requisito del 90%. **Sugerencia:** usar la condición hallada en la parte c), para realizar aproximaciones necesarias a la hora de despejar en ecuaciones no resolubles analíticamente.

Sea t el valor límite de la condición hallada en d).

- Sin realizar aproximaciones**, verificar, para el caso límite $RC = t$, que la salida se comporta como se pretende.
- En el circuito de la figura 2 se cumple que $RC = 2t$. Determinar cuál es el rango de valores que puede tomar la carga R' para que se siga cumpliendo el objetivo del **90%**.

Sugerencias:

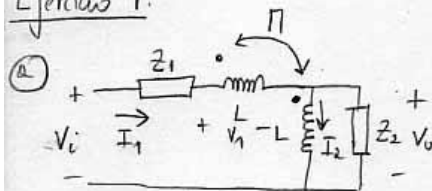
Las siguientes relaciones pueden ser de utilidad:

- $\sin(x) \approx x \approx \tan(x)$ para $x \rightarrow 0$
- $\sin(\arctan(x)) = \frac{x}{\sqrt{1+x^2}}$, $\cos(\arctan(x)) = \frac{1}{\sqrt{1+x^2}}$
- $\frac{d}{dt}(\arctan(x)) = \frac{1}{1+x^2}$
- $\sin(\arccos(x)) = \sqrt{1-x^2}$

SISTEMAS LINEALES 2: FEBRERO 2005

(1)

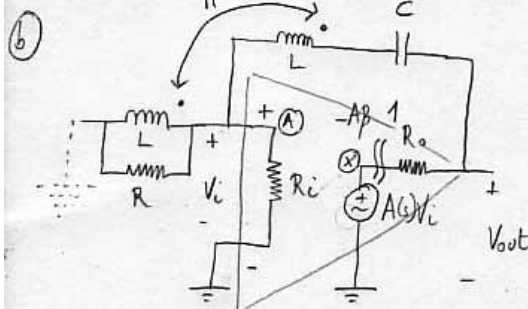
Ejercicio 1:

Del transformador perfecto: $\sqrt{L} = n \Rightarrow L = n^2$ Planteando el nudo de corrientes: $I_1 = I_2 + \frac{V_0}{Z_2}$ Recorriendo la malla: $V_i = Z_1 I_1 + V_1 + V_0$ Finalmente los ecuaciones del transformador: $V_1 = Ls(I_1 + I_2)$

$$V_0 = Ls(I_1 + I_2) = 2Ls I_2 + \frac{Ls V_0}{Z_2} \Rightarrow I_2 = \frac{(Z_2 - Ls) V_0}{2Ls Z_2}$$

$$V_i = (Z_1 + Ls) I_1 + Ls I_2 + V_0 = (2Ls + Z_1) I_2 + \frac{(Ls + Z_1 + Z_2) V_0}{Z_2}$$

$$\text{Eliminando } I_2 \text{ y operando: } V_i = V_0 \left(\frac{4Ls Z_2 + Z_1 Z_2 + Ls Z_1}{2Ls Z_2} \right) \Rightarrow H(s) = \frac{2Ls Z_2}{(4Ls + Z_1) Z_2 + Ls Z_1}$$



$$A(s) = \frac{A_0 \omega_0}{s + 10\omega_0}$$

$$R = R_i = 2R_0, \quad S\omega_0^2 = \frac{1}{LC}, \quad \omega_0 = \frac{R_0}{R_0^2 C + L}$$

Abro el bucle e injecto una señal unitaria en (X).
Se que a la vuelta tengo $-A\beta(s)$

Reconociendo el bloque de la parte anterior (con $Z_1 = R_0 + \frac{1}{Cs}$ y $Z_2 = R \parallel R_i$) pues la entrada se conecta a tierra, en (A) tenemos $H(s)$. Finalmente tenemos que

$$-A\beta(s) = \frac{A_0 \omega_0}{s + 10\omega_0} H(s)$$

Evaluando $H(s)$ para $Z_1 = R_0 + \frac{1}{Cs}$ y $Z_2 = \frac{R R_i}{R + R_i}$ resulta:

$$H(s) = \left(\frac{2 R R_i}{4 R R_i + (R + R_i) R_0} \right) \frac{s^2}{s^2 + \frac{[R_0 C R R_i + L(R + R_i)] s}{LC(4 R R_i + (R + R_i) R_0)} + \frac{R R_i}{LC(R R_i + (R + R_i) R_0)}}$$

$$\text{Simplificando con los datos de la letra: } -A\beta(s) = \left(\frac{2}{5} \right) \frac{A_0 \omega_0}{s + 10\omega_0} \frac{s^2}{s^2 + \omega_0 s + \omega_0^2}$$

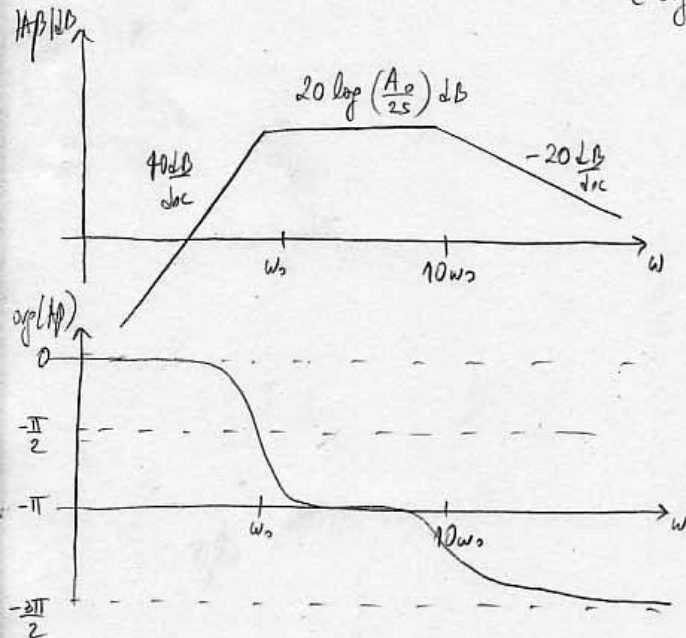
© En primer lugar realizamos los diagramas de Bode de $A\beta(j\omega) = \left(\frac{2}{5} \right) \frac{A_0 \omega_0}{j\omega + 10\omega_0} \frac{(j\omega)^2}{(j\omega)^2 + \omega_0 j\omega + \omega_0^2}$

Tenemos un par de polos complejos conjugados con $\zeta = \frac{1}{2}$, $\omega_n = \omega_0$

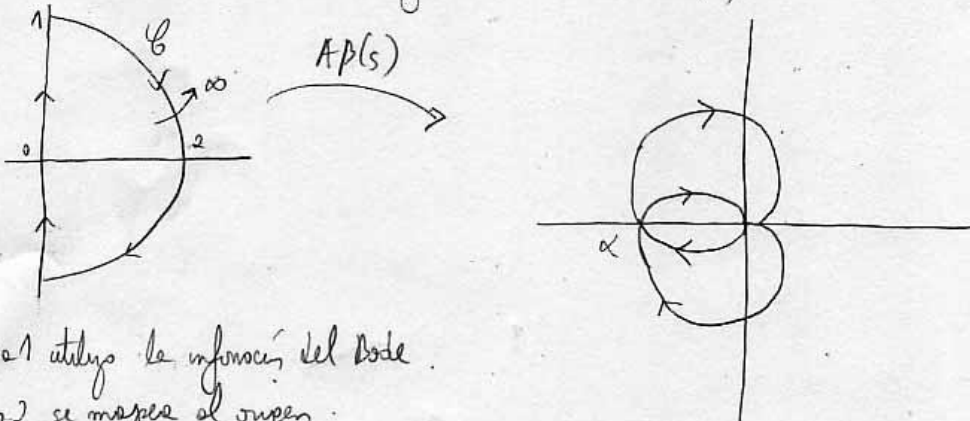
Para $\omega \ll \omega_0 \Rightarrow A\beta(j\omega) \approx \frac{A_0}{25} \frac{\omega^2}{\omega_0^2} \Rightarrow \begin{cases} |A\beta(j\omega)|_{dB} \approx 20 \log \left(\frac{A_0}{25 \omega_0^2} \right) + 40 \log \omega \text{ dB} \\ \arg(A\beta(j\omega)) \approx 0 \end{cases} \quad (2)$

Para $\omega_0 \ll \omega \ll 10\omega_0 \Rightarrow A\beta(j\omega) \approx -\frac{A_0}{25} \Rightarrow \begin{cases} |A\beta(j\omega)|_{dB} \approx 20 \log \left(\frac{A_0}{25} \right) \text{ dB} \\ \arg(A\beta(j\omega)) \approx -\pi \end{cases}$

Para $\omega \gg 10\omega_0 \Rightarrow A\beta(j\omega) \approx -\frac{2}{5} \frac{A_0 \omega_0}{j\omega} \Rightarrow \begin{cases} |A\beta(j\omega)|_{dB} \approx 20 \log \left(\frac{2}{5} A_0 \omega_0 \right) - 20 \log \omega \text{ dB} \\ \arg(A\beta(j\omega)) \approx -\frac{3\pi}{2} \end{cases}$



Estudiaros ahora la estabilidad según el criterio de Nyquist.



De 0 a 1 utilizo la información del Bode.

De 1 a 2 se mapea al origen.

El resto simétrico respecto del eje real.

(3)

Para la curva de Nyquist $P=0$. Para estabilidad basta $N=Z-P=-P=0$

Del Nyquist vemos que si $\alpha \leq -1 \Rightarrow N=2$ y es inestable.

$\alpha > -1 \Rightarrow N=0$ y es estable.

Calculamos α en función de A_0 :

$$\alpha = \frac{2}{5} \frac{A_0 \omega_0}{(j\omega + 10\omega_0)} \frac{\omega^2}{\omega_0 j\omega + \omega_0^2 - \omega^2} \Rightarrow \alpha [j\omega(\omega_0^2 - \omega^2) - \omega_0 \omega^2 + 10\omega_0^2 j\omega + 10\omega_0(\omega_0^2 - \omega^2)] = \frac{2}{5} A_0 \omega_0 \omega^2$$

Iguando partes imaginarias: $\omega(\omega_0^2 - \omega^2) + 10\omega_0^2 \omega = 0 \Rightarrow \omega = \sqrt{11} \omega_0$

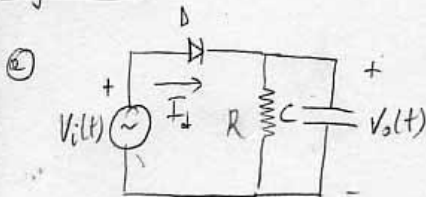
Iguando partes reales: $\alpha [-11\omega_0^3 - 100\omega_0^3] = \frac{22}{5} A_0 \omega_0^3 \Rightarrow \alpha = \frac{-22}{555} A_0$

$$\alpha = \frac{-22}{555} A_0 > -1 \Rightarrow \boxed{A_0 < \frac{555}{22} \text{ es ESTABLE}}$$

④ Si se realimenta negativo $\Rightarrow A\beta'(s) = -A\beta(s)$ luego $-A\beta(s)$ es la ganancia de los bloques realimentados positivos. Se introduce un desfase de π y el Nyquist queda todo en el semiplano derecho. $\Rightarrow \boxed{\forall A_0 \text{ es ESTABLE}}$

Ejercicio 2:

(4)



$$v_i(t) = A \cos(\omega_0 t) \chi(t)$$

Se cumple que $v_o(0) = A$

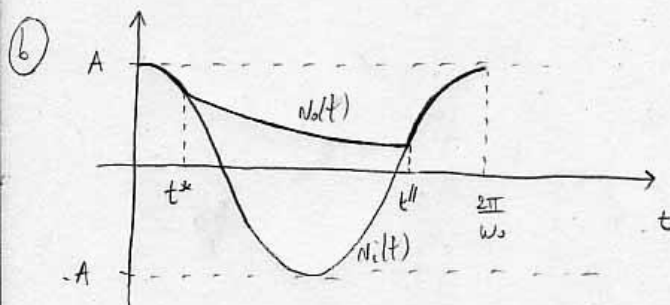
Supongo a partir de $t=0$ el diodo ON.

$$\Rightarrow v_o(t) = v_i(t)$$

Verifico el supuesto del diodo: $I_d(s) = \frac{V_i(s)}{R} + [V_i(s) - \frac{A}{s}]Cs = \frac{V_i(s)}{R} + C[V_i'(t)]$

$\Rightarrow i_d(t) = \left[\frac{A \cos(\omega_0 t) - A \cos(\omega_0 t)}{R} \right] \chi(t)$ que es mayor a 0 en un entorno del

instante inicial. El diodo cambia de estado para $t^*/i_d(t^*) = 0 \Rightarrow t^* = \frac{1}{\omega_0} \arctan\left(\frac{1}{RC\omega_0}\right)$



Para $t < t^*$ vemos que D ON y $v_i(t) = v_o(t)$

Para $t^* < t < t''$ tenemos D OFF y el condensador se descarga con constante de tiempo RC.

Para $t'' < t < \frac{2\pi}{\omega_0}$ tenemos nuevamente D ON

y como en $t = \frac{2\pi}{\omega_0}$ tenemos el condensador cargado a A y el diodo nuevamente sabemos que $v_o(t)$ sigue el régimen en período $T = \frac{2\pi}{\omega_0}$ igual que $v_i(t)$.

④ Es claro que si la constante de tiempo RC es muy grande el condensador se descarga muy poco y la salida rectificada se parece más a una constante. En realidad lo que importa es la relación entre RC y $\frac{2\pi}{\omega_0}$ y claramente debe ser $RC \gg \frac{2\pi}{\omega_0}$ que es equivalente a la relación $RC\omega_0 \gg 1$

⑤ Es claro que el mínimo de $v_o(t)$ se da en $t = t''$ y el requerimiento de diseño es que $v_o(t'') > 0,9A$

Estudio el trazo en el cual D OFF. Sea $t' = t - t^*$

$$\Rightarrow t^* = \frac{1}{\omega_0} \arctan\left(\frac{1}{RC\omega_0}\right) \approx \frac{1}{RC\omega_0^2} \text{ si se cumple } \frac{1}{RC\omega_0} \approx 0$$

Sabemos que $v_o(t') = v_o(t=t^*) e^{-\frac{t'}{RC}} \quad (5)$

Pero $v_o(t=t^*) = A \cos(\omega_o t^*) = A \cos\left(\frac{1}{RC\omega_o}\right) \approx A$ pues t^* es despreciable.

\Rightarrow Calculo t_1'' tal que decaiga el 90% de la amplitud de $v_i(t)$.

$$0,9A = A e^{-\frac{t_1''}{RC}} \Rightarrow t_1'' = RC \ln\left(\frac{10}{9}\right)$$

Por otro lado debo hallar el instante t_2'' en el cual la señal $v_i(t)$ decaiga la amplitud $0,9A$. Esto se da dos veces en cada periodo, primero en

$$t = \frac{1}{\omega_o} \arccos\left(\frac{9}{10}\right) \text{ y luego en } t_2'' = \frac{1}{\omega_o} [2\pi - \arccos\left(\frac{9}{10}\right)] \text{ que es el que nos interesa}$$

Para imponer el caso límite en que la salida cae hasta $0,9A$ debe ser $t_1'' = t_2''$

$$\Rightarrow RC \ln\left(\frac{10}{9}\right) = \frac{1}{\omega_o} [2\pi - \arccos\left(\frac{9}{10}\right)] \Rightarrow \boxed{RC\omega_o = 55,3} \gg 1$$

© Para la relación de la parte anterior tenemos que $v_o(t=t^*) = A \cos\left(\arctan\left(\frac{1}{55}\right)\right)$

$$\Rightarrow v_o(t=t^*) = 0,999853A \Rightarrow v_o(t') = 0,999853A e^{-\frac{t'}{RC}} \quad (6)$$

Cuando que necesito la señal $v_i(t)$ decaiga la amplitud $0,9A$ en el instante

$$t'' = \frac{1}{\omega_o} [2\pi - \arccos\left(\frac{9}{10}\right)] \Rightarrow v_o(t''-t^*) = v_o\left(\frac{1}{\omega_o} [2\pi - \arccos\left(\frac{9}{10}\right) - \arctan\left(\frac{1}{55}\right)]\right)$$

$$\Rightarrow v_o(t''-t^*) = 0,900147A$$

Observo que cuando v_i tiene amplitud $0,9A$, v_o tiene una amplitud mayor por lo cual el mínimo se da en el intervalo $(0,9A, 0,900147A)$ y se cumple el objetivo de diseño.

⑦ Si $RC = 2T = 2 \cdot \frac{55,3}{\omega_o}$ se cumple con margen la condición del 90%.

Al aumentar R' la nueva constante de tiempo será $(R/R')C < 2T$. Con lo cual

si $R'=R$ tiempo constante de tiempo T y estoy en el caso límite.

La condición buscada es $\boxed{R' \geq R}$