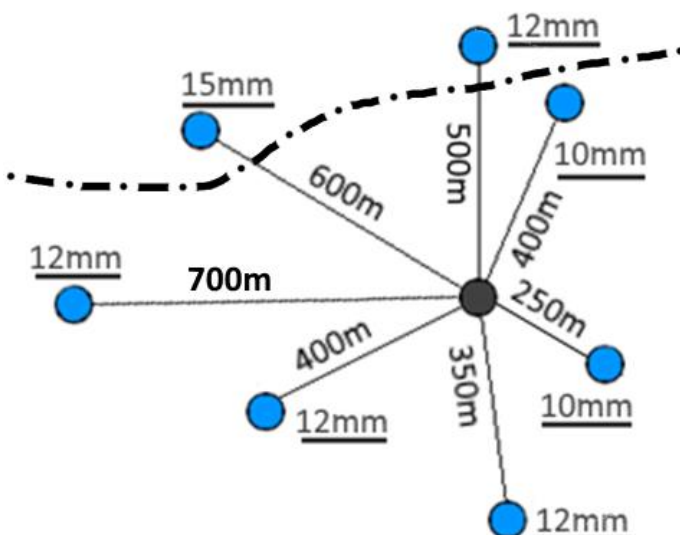


5 ¿Qué estructuras de datos podemos utilizar para representar un “Modelo Digital de Elevación”?
(10) Indique si pertenecen a un modelo de representación ráster o vectorial.

Ejercicios: 35 puntos (mínimo 10 puntos)

6 Estimar la “cantidad de lluvia” en (milímetros) en el punto central utilizando la interpolación **Inverse Distance Weight** (ponderación por el método de distancia), con **potencia 2**, un **radio de búsqueda de 550 metros**, y **teniendo en cuenta la barrera** (línea punteada). Incluya la fórmula utilizada.



Fórmula y resultado:

7

(6)

Calcular la **“Dirección de Flujo”** de la matriz de la izquierda. Incluir la **“Codificación de la Dirección”** utilizada.

2	10	18	20	22	16						
14	18	22	26	18	14						
6	22	42	30	22	10						
22	26	30	34	26	18						
26	28	22	24	20	16						
34	32	20	26	18	22						

8

(4)

Para un **“Análisis de Densidad de Kernel”** se cuentan con los siguientes valores: *distancia media* de 400 metros, *centro mediano* en (513512; 6125440), *distancia standard* de 500 metros, y 5000 *puntos en la muestra*. Indicar la fórmula a utilizar para determinar el **“radio de búsqueda”** en este análisis, y calcular el mismo.

10

(8)

Normalizar el siguiente ráster utilizando un *“método lineal al 50% con concavidad negativa”*; el ráster resultante *deber estar en un rango de [0,10]*.

3	8	ND	8				
13	ND	3	ND				
8	ND	13	ND				
3	ND	ND	23				

11 El presente ráster corresponde a un “modelo digital de terreno”; **encuentre los sumideros, y obtenga en ráster resultado luego de aplicar la operación que elimina los mismos. Indique en nombre de la operación.**

(4)

2	10	18	20	22	16						
14	18	22	26	8	14						
6	22	42	30	22	10						
22	26	30	34	26	18						
26	17	22	24	14	16						
34	32	20	26	18	22						

12 Para una evaluación por criterios múltiples espaciales se tienen tres criterios (Cr_1 , Cr_2 y Cr_3); cada criterio se aplicará a su respectivo ráster (Ráster 1, Ráster 2 y Ráster 3).

(9)

Durante una entrevista con el “decisor”, este estableció que “*el Cr_1 tiene una preferencia moderada sobre el Cr_2 ; el Cr_1 tiene una preferencia fuerte sobre el Cr_3 ; el Cr_2 tiene una preferencia muy fuerte sobre el Cr_3* ”.

Obtener el ráster resultado luego de aplicar la ponderación; incluya la matriz de normalización

Ráster 1			Ráster 2			Ráster 3			Resultado		
2	ND	4	7	ND	2	4	4	2			
3	4	4	2	2	7	2	5	ND			
2	3	ND	ND	3	3	5	4	ND			

	1	2	3	1	2	3	Vector
1							
2							
3							

Múltiple opción

15 puntos (mínimo 5 puntos)

13 ¿Cuáles de los siguiente son atributos de datos LiDAR? **Indique las opciones correctas.**

(3)

Intensidad		Descripción del elemento capturado	
Número de devolución		Cantidad total de devoluciones	
Ángulo de escaneo		Velocidad de vuelo del dispositivo aéreo	

