

EXAMEN - 6 DE DICIEMBRE DE 2017

Número de examen	Cédula	Apellido y nombre

- La duración del examen es 3 horas.
- El puntaje mínimo de aprobación es 50 puntos.

Ejercicio 1: (20 puntos)

- a) Sean A y B matrices 3×3 tales que $\det(A) = 3$ y $\det(B) = -2$. Halle $\det(2A^t B^{-1} A^2)$, explicitando las propiedades que utiliza en cada paso.
- b) Consideremos la matriz $A = \begin{pmatrix} \alpha & 2 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 1 & -\alpha & \alpha \end{pmatrix}$. Discuta el rango de A según el valor de $\alpha \in \mathbb{R}$.

SOLUCIÓN:

- a) $\det(2A^t B^{-1} A^2) = 2^3 \det(A^t B^{-1} A^2) = 2^3 \det(A^t) \det(B^{-1}) \det(A^2) = 2^3 \det(A) \frac{1}{\det(B)} \det(A)^2 = 2^3 \frac{\det(A)^3}{\det(B)} = 2^3 3^3 / -2 = -108$.
- b) El rango de A vale 3 si $\alpha \neq 2, -2$ y vale 2 si $\alpha = 2$ o $\alpha = -2$.

Ejercicio 2: (15 puntos)

Indique si las siguientes afirmaciones son verdaderas o falsas justificando la respuesta.

- a) Los planos $\pi) x - y + 2z - 2 = 0$ y $\pi') \begin{cases} x = 1 + \lambda + \mu \\ y = -1 + \lambda \\ z = 3\lambda \end{cases}$ son paralelos.
- b) Si $T : V \rightarrow V$ es sobreyectiva entonces es también inyectiva.
- c) Si $\{v_1, v_2, v_3, v_4\}$ es un conjunto linealmente independiente de $\mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ entonces $\{v_1, v_2, v_3, v_4\}$ es un conjunto generador.

SOLUCIÓN:

- a) Los planos π y π' son paralelos si sus vectores normales son colineales. Claramente $n_\pi = (1, -1, 2)$ y $n_{\pi'} = (1, 1, 3) \times (1, 0, 0) = (0, 3, -1)$ de donde se deduce que NO son paralelos.
- b) Si $T : V \rightarrow V$ es una transformación lineal sobreyectiva entonces $\dim(\text{Im}T) = \dim(V)$. El teorema de las dimensiones implica entonces que $\dim(N(T)) = 0$ y por lo tanto T es inyectiva.

- c) Si $\{v_1, v_2, v_3, v_4\}$ es un conjunto linealmente independiente de $\mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ como el espacio $\mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ tiene dimensión 4, sabemos que es además una base y por lo tanto es un conjunto generador.

Ejercicio 3: (20 puntos)

Considere \mathbb{R}^4 y los subespacios

$$S_1 = \{(x, y, z, t) : x + y = 0, z + t = 0\} \quad \text{y} \quad S_2 = \{(x, y, z, t) : x - z = 0, y = 0\}$$

- a) Halle $S_1 + S_2$.
 b) ¿Es $S_1 + S_2$ una suma directa? Justifique su respuesta.

SOLUCIÓN:

- a) Como $S_1 = \{(-y, y, -t, t) : y, t \in \mathbb{R}\}$ una base de S_1 es $\{(-1, 1, 0, 0), (0, 0, -1, 1)\}$ y como $S_2 = \{(x, 0, x, t) : x, t \in \mathbb{R}\}$ una base de S_2 es $\{(1, 0, 1, 0), (0, 0, 0, 1)\}$.
 Luego $\{(-1, 1, 0, 0), (0, 0, -1, 1), (1, 0, 1, 0), (0, 0, 0, 1)\}$ es un generador de $S_1 + S_2$ y además se chequea fácilmente que este conjunto es linealmente independiente y por lo tanto es una base de $S_1 + S_2$. Entonces $\dim S_1 + S_2 = 4$ y como $S_1 + S_2 \subset \mathbb{R}^4$ se deduce que $S_1 + S_2 = \mathbb{R}^4$.
- b) La suma de $S_1 + S_2$ es directa pues ya vimos que la unión de las bases de los subespacios es base de la suma. También es fácil ver que $S_1 \cap S_2 = \{(0, 0, 0, 0)\}$.

Ejercicio 4: (25 puntos)

- a) Probar que existe una única transformación lineal $T : \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}_2[x]$ tal que:

$$T \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = x^2 + 1$$

$$T \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} = x + 1$$

$$T \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = x - 1$$

$$T \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = x^2 + x$$

$$T \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} = x^2 + 3$$

- b) Hallar ${}_{\mathcal{B}}[T]_{\mathcal{A}}$ donde \mathcal{A} es la base $\mathcal{A} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \right\}$ de $\mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ y $\mathcal{B} = \{x^2, x+1, 1\}$ es base de $\mathbb{R}_2[x]$.
- c) Hallar el núcleo de T . ¿Es T inyectiva?
- d) Hallar la Imagen de T . ¿Es T sobreyectiva?

SOLUCIÓN:

- a) La transformación T está definida sobre un conjunto de 5 vectores en un espacio de dimensión 4. Por lo tanto sabemos que por lo menos una de las matrices debe ser combinación lineal de las otras. Es fácil ver que

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} = 1 \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + 1 \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} + (-1) \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

y que

$$\left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \right\}$$

es linealmente independiente y por lo tanto base de $\mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$.

Esos 4 vectores que son base sabemos que determinan una única transformación lineal. Lo que falta verificar es que esa T preserva la combinación lineal

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

lo cual se verifica fácilmente ya que

$$x^2 + 3 = 1 \cdot (x^2 + 1) + 1 \cdot (x + 1) + (-1) \cdot (x - 1) + 0 \cdot (x^2 + x).$$

$$b) T \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = T \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} - T \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = (x^2 + 1) - (x - 1) = x^2 - x + 2$$

$$T \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = x^2 + x$$

$$T \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = T \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + T \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = (x^2 + x) + (x - 1) = x^2 + 2x - 1$$

$$T \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} T \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} T \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = x.$$

$$\text{Como } x^2 - x + 2 = 1 \cdot x^2 + (-1)(x + 1) + 3 \cdot 1, \text{ coord}_{\mathcal{B}} T \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = (1, -1, 3).$$

Análogamente se calculan las coordenadas en la base \mathcal{B} de los transformados de las otras 3 matrices de la base \mathcal{A} . Entonces :

$${}_{\mathcal{B}}[T]_{\mathcal{A}} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 2 & 1 \\ 3 & -1 & -3 & -1 \end{pmatrix}$$

c) Es fácil calcular que $T \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = ax^2 + (2b - a + d)x + (2a - 2b + c - d)$. Por lo tanto

$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in N(T)$ si $a = 0$, $2b - a + d = 0$ y $2a - 2b + c - d = 0$; lo cual implica que $a = c = 0$ y $d = -2b$.

$$\text{Entonces } N(T) = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & b \\ 0 & -2b \end{pmatrix} : b \in \mathbb{R} \right\}.$$

d) Por el teorema de las dimensiones sabemos que $\dim(\text{Im}(T)) = 4 - 1 = 3 = \dim(\mathbb{R}_2[x])$, por lo tanto $\text{Im}(T) = \mathbb{R}_2[x]$.

Ejercicio 5: (20 puntos)

Sean V y W dos espacios vectoriales y $T : V \rightarrow W$ una transformación lineal.

- Escriba la definición de conjunto linealmente independiente.
- Pruebe que si $\{T(v_1), T(v_2), T(v_3)\} \subset \text{Im}(T)$ es linealmente independiente, entonces $\{v_1, v_2, v_3\}$ es linealmente independiente en V .
- Pruebe que si T es sobreyectiva y $\{v_1, v_2, v_3\}$ es generador de V entonces $\{T(v_1), T(v_2), T(v_3)\}$ es generador de W .

SOLUCIÓN:

Ver teórico.