

Universidad de la República - Facultad de Ingeniería

Examen de Métodos Numéricos

7 de febrero de 2022

Duración: 3 horas

El repartido consta de 11 carillas impresas.

Nombre completo:
Cédula:

- | |
|---|
| <p>Observaciones:</p> <ul style="list-style-type: none">- Las hojas del repartido entregado deben mantenerse engrapadas durante toda la evaluación.- Todas las respuestas deben estar contenidas en el repartido entregado; no se aceptarán hojas adicionales.- Solamente se tomarán en cuenta las resoluciones de los problemas que se encuentren debajo de su correspondiente enunciado.- Solamente está permitido el uso de calculadoras estándar.- No está permitido el uso de material adicional.- La evaluación está basada en un esquema de 100 puntos, donde el puntaje mínimo para la aprobación es de 60. |
|---|

Problema 1 (40 pt.)

a) Pruebe que la norma operador (o norma inducida) es compatible.

b) Considere la matriz A de tamaño $n \times n$. Pruebe que $\|A\|$ (norma operador de A) está acotada inferiormente por su radio espectral.

- c) Considere el sistema $\mathbb{A}\mathbb{X} = \mathbb{B}$, donde $\mathbb{A}_{n \times n}$ es una matriz no singular y \mathbb{X}^* la solución del sistema. Para estimar \mathbb{X}^* se propone la iteración

$$\mathbb{X}^{(k+1)} = \mathbb{Q}\mathbb{X}^{(k)} + \mathbb{C}, \quad k > 0 \quad (1)$$

Con $\mathbb{X}^{(0)}, \mathbb{C} \in \mathbb{R}^n$.

Demuestre que si $|\rho(\mathbb{Q})| < 1$ la sucesión $\{\mathbb{X}^k\}$ generada por (1) converge a \mathbb{X}^* .

d) Demuestre que el método de Jacobi es un caso particular de (1).

e) Considere el sistema

$$\begin{aligned} 5x + 2y - z &= 6 \\ x + 6y - 3z &= 4 \\ 2x + y + 4z &= 7 \end{aligned} \tag{2}$$

Usando Jacobi y con $X^{(0)} = (0, 0, 0)$, calcule $X^{(k)}$, $k = 1, 2, 3$ (trabaje con tres decimales).

$X^{(0)}$	$X^{(1)}$	$X^{(2)}$	$X^{(3)}$
0			
0			
0			

Problema 2 (30 pt.)

- a) Deduzca la región de estabilidad para el método del trapecio (esto es, el par predictor-corrector con Euler hacia adelante como predictor y trapecio como corrector).

- b) Dado el problema de valores iniciales

$$y' = \frac{-y^2}{1+x}; y(0) = 1 \quad (3)$$

Tomando $h = 0.05$ calcule y_i , $i = 1, 2, 3, 4$ (trabaje con tres decimales) con un paso de Euler como predictor y dos pasos de trapecio como corrector.

y_1	y_2	y_3	y_4

c) Considere un problema dinámico representado por la siguiente expresión.

$$\ddot{x}(t) = f(\dot{x}(t), x(t), t) \tag{4}$$

con condiciones iniciales dadas por $x(0) = x_0$ y $\dot{x}(0) = \dot{x}_0$, donde x y f son funciones escalares. Se dispone de dos métodos numéricos explícitos de resolución: M_a y M_b , de orden a y b (con $b > a$), respectivamente. M_a proporciona las aproximaciones $x_k^{(a)}$, y M_b las aproximaciones $x_k^{(b)}$. Se considera el siguiente error: $z_k = x_k^{(b)} - x_k^{(a)}$.

i) Si se tiene la siguiente evolución de z_k , determine (marcando con una cruz) qué método de resolución utilizaría para aproximar la solución real en tiempos mayores a $t = 1200$. Justifique.

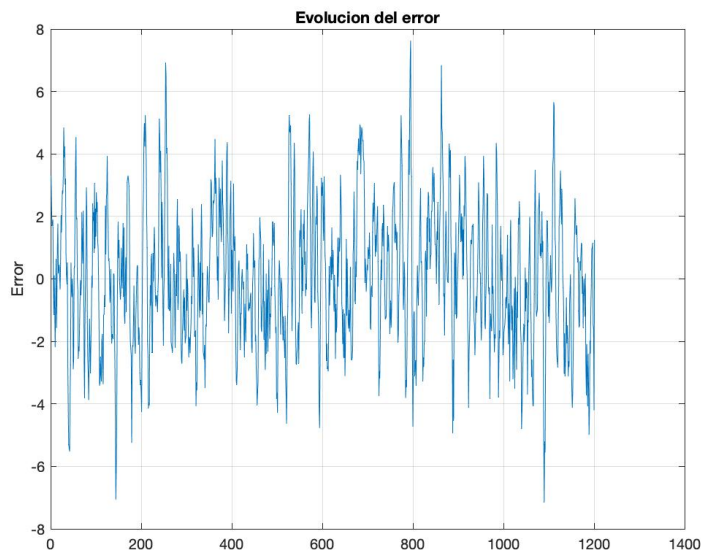


Figure 1: Evolución de z_k .

M_a	M_b

- ii) Si en cambio la evolución de z_k es la que se muestra a continuación, determine (marcando con una cruz) qué método de resolución utilizaría para aproximar la solución real en tiempos mayores a $t = 1200$. Justifique.

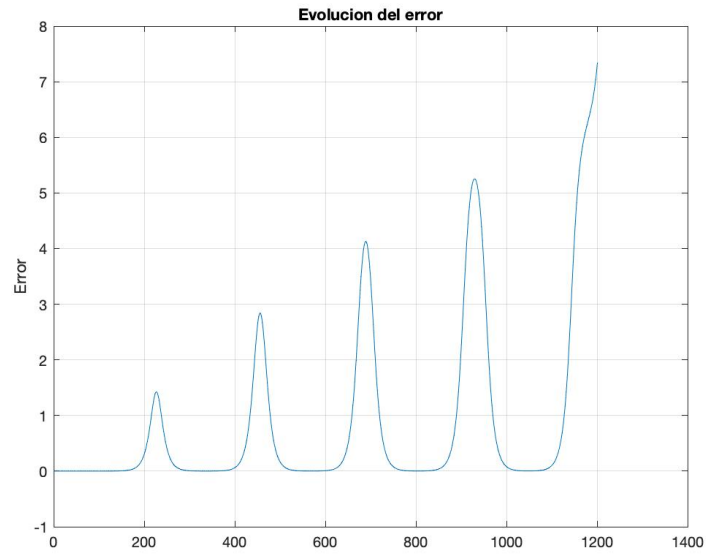


Figure 2: Evolución de z_k .

M_a	M_b

Problema 3 (30 pt.)

- a) Plantee en qué consiste el problema de interpolación de forma \mathcal{C}^2 mediante splines cúbicos (esto es, dados los puntos $\{(x_0, y_0), (x_1, y_1), \dots, (x_n, y_n)\}$ cuántos splines s_i se necesitan y qué condiciones deben cumplir).

b) Denotamos $d_i := s'_i(i)$ para $i = 0, \dots, n-1$ y $d_n := s'_{n-1}(n)$. Estos d_i son valores desconocidos (a priori), pero los usamos en la siguiente fórmula:

$$s_i(x) = y_i + (x-i)(y_{i+1} - y_i) + (x-i)(x-(i+1))(y_{i+1} - y_i - d_i) + (x-i)^2(x-(i+1))(d_i + d_{i+1} - 2(y_{i+1} - y_i))$$

Justifique la validez de la fórmula dada para $s_i(x)$, teniendo en cuenta los valores que deben tomar $s_i(i)$, $s_i(i+1)$, $s'_i(i)$ y $s'_i(i+1)$.

c) Deduzca el sistema de ecuaciones lineales que vincula los d_i .

- d) Dados los puntos $\{(0, 0), (1, 1), (2, 0)\}$, halle los dos polinomios $s_0(x)$ y $s_1(x)$ que los interpolan usando el método de splines cúbicos, imponiendo $d_0 = d_2 = 0$.

$$s_0(x) =$$

$$s_1(x) =$$

- e) Con los polinomios hallados en la parte anterior, calcule $s_0\left(\frac{1}{4}\right)$ y $s_1\left(\frac{4}{5}\right)$ (trabaje con tres decimales).

$$s_0\left(\frac{1}{4}\right) =$$

$$s_1\left(\frac{4}{5}\right) =$$