

Métodos Numéricos - Curso 2005

IMERL - Facultad de Ingeniería - UDELAR

Examen del 17 de Febrero de 2006

Ejercicio 1.

Sea A una matriz real $n \times n$, y sean P y N matrices tales que:

$$A = (1 + \omega)P - (N + \omega P)$$

Además se sabe que $P^{-1}N$ es invertible y tiene valores propios reales que satisfacen $1 > \lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \dots \geq \lambda_n > 0$.

Determine los valores reales de ω para que el método iterativo:

$$(1 + \omega)Px^{(k+1)} = (N + \omega P)x^{(k)} + b \quad k \geq 0$$

sea convergente a la solución del sistema $Ax = b$ cualquiera sea la semilla $x^{(0)}$. Enuncie claramente los resultados que no demuestre y especifique dónde los aplica. (Será de utilidad observar que si v es vector propio de la matriz B , entonces también lo es de $B + \alpha I \forall \alpha$).

Ejercicio 2.

Se sabe que, en condiciones ideales, una población de bacterias crece exponencialmente. Los datos experimentales son los de la tabla (el tiempo está en minutos):

Tiempo	Nº individuos
0	2
15	6
30	7
45	17
60	30

1. Se desea predecir la población en $t = 5$ minutos y en $t = 35$ minutos. ¿Usaría interpolación o mínimos cuadrados? Justifique.
2. Complete la tabla para $t = 5$ y $t = 35$; usando el método que haya elegido. Si llamamos $f(t)$ a la población en tiempo t , deberá aclarar quién es f .

Ejercicio 3.

Parte 1.

- a) Enuncie y explique el problema de mínimos cuadrados no lineales.
- b) Enuncie y explique el algoritmo de Gauss-Newton. No será necesario demostrar la convergencia del método a la solución.
- c) Escriba en Matlab una función para ajustar una función no lineal de la forma $f(t) = a_1 \cdot e^{2a_2 t}$ a una serie de puntos, usando el algoritmo de Gauss-Newton. Dicha función deberá tener el siguiente encabezado:

function [a1, a2] = gn(t, y, a1i, a2i, tol)

donde t e y son los vectores columna correspondientes a los puntos, a1i y a2i son las condiciones iniciales para los parámetros, y tol es la tolerancia.

Parte 2.

- a) Enuncie y explique el problema de encontrar una función interpolante para una serie de puntos $(t_i, y_i), i = 1 \dots n$.
- b) Explique la técnica de splines cúbicos para el problema de interpolación. No será necesario hallar explícitamente la función interpolante.