

# Repaso de Probabilidad

Germán Capdehourat, Sergio Martínez, Pablo Musé  
{gcapde, sematag, pmuse}@fing.edu.uy

Instituto de Ingeniería Eléctrica  
Facultad de Ingeniería



UNIVERSIDAD  
DE LA REPÚBLICA  
URUGUAY

5 de agosto de 2021

Desigualdades de Markov y Chebyshev

Convergencia de variables aleatorias

Teoremas límite

Probabilidades condicionales

Esperanza condicional

# Desigualdad de Markov

- ▶  $X$  VA tal que  $\mathbb{E}[|X|] < \infty$ ,  $a > 0$  constante
- ▶ Desigualdad de Markov:  $P(|X| \geq a) \leq \frac{\mathbb{E}(|X|)}{a}$

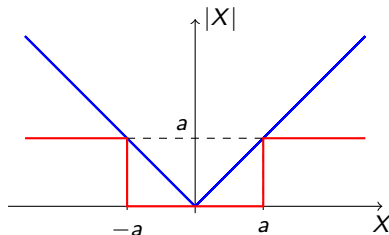
Demostración.

- ▶  $\mathbb{I}\{|X| \geq a\} = 1$  si  $|X| \geq a$ , 0 si no.  
Entonces (figura de la derecha)

$$a\mathbb{I}\{|X| \geq a\} \leq |X|$$

- ▶ Linealidad de la esperanza

$$a\mathbb{E}(\mathbb{I}\{|X| \geq a\}) \leq \mathbb{E}(|X|)$$



- ▶ Esperanza de función indicatriz = Probab. del suceso indicado

$$aP(|X| \geq a) \leq \mathbb{E}(|X|)$$

□

# Desigualdad de Chebyshev

- ▶  $X$  VA con  $\mathbb{E}(X) = \mu$  y  $\mathbb{E}[(X - \mu)^2] = \sigma^2$ ,  $k > 0$  constante
- ▶ Desigualdad de Chebyshev:  $P(|X - \mu| \geq k) \leq \frac{\sigma^2}{k^2}$

Demostración.

- ▶ Desigualdad de Markov para la VA  $Z = (X - \mu)^2$  y  $a = k^2$  constante

$$P((X - \mu)^2 \geq k^2) = P(|Z| \geq k^2) \leq \frac{\mathbb{E}[|Z|]}{k^2} = \frac{\mathbb{E}[(X - \mu)^2]}{k^2}$$

- ▶ Notar que  $(X - \mu)^2 \geq k^2$  si y solo si  $|X - \mu| \geq k$ , entonces

$$P(|X - \mu| \geq k) \leq \frac{\mathbb{E}[(X - \mu)^2]}{k^2}$$

- ▶ La desigualdad de Chebyshev sigue de la definición de varianza



- ▶ Si el valor absoluto esperado es finito, i.e.,  $\mathbb{E}[|X|] < \infty$ 
  - ⇒ La cdf complementaria (ccdf)  $P(|X| \geq x)$  decae al menos como  $x^{-1}$  (Markov)
- ▶ Si la media  $\mathbb{E}(X)$  y la varianza  $\mathbb{E}[(X - \mu)^2]$  son finitas
  - ⇒ La ccdf decrece al menos como  $x^{-2}$  (Chebyshev)
- ▶ La mayor parte de las ccdfs decrecen exponencialmente (e.g.  $e^{-x^2}$  para normales)
  - ⇒ Las cotas  $\propto x^{-\alpha}$  son débiles pero pueden ser útiles
- ▶ Muchas veces la desigualdad de Markov se utiliza para VAs no negativas  $X \geq 0$ 
  - ⇒ Podemos dejar de lado el valor absoluto:  $P(X \geq a) \leq \frac{\mathbb{E}(X)}{a}$
  - ⇒ Cota general:  $P(X \geq a) \leq \frac{\mathbb{E}(X^r)}{a^r}$  para cualquier  $r > 0$

# Convergencia de variables aleatorias

Desigualdades de Markov y Chebyshev

Convergencia de variables aleatorias

Teoremas límite

Probabilidades condicionales

Esperanza condicional

- ▶ Sea la sucesión de VAs  $X_{\mathbb{N}} = X_1, X_2, \dots, X_n, \dots$

⇒ Distinguimos las VAs  $X_{\mathbb{N}}$  de sus realizaciones  $x_{\mathbb{N}}$

Q1) ¿Podemos decir algo sobre  $X_n$  para  $n$  grande? ⇒ No claro,  $X_n$  es VA

Q2) ¿Podemos decir algo sobre  $x_n$  para  $n$  grande? ⇒ Sí,  $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n$

Q3) ¿Podemos decir algo sobre  $P(X_n \in \mathcal{X})$  para  $n$  grande? ⇒ Sí,  
 $\lim_{n \rightarrow \infty} P(X_n \in \mathcal{X})$

- ▶ Queremos traducir lo que sabemos sobre límites convencionales a definiciones para VAs
- ▶ Comenzamos por la convergencia de la sucesión:  $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n$   
⇒ **Convergencia segura y casi segura**
- ▶ Luego: **Convergencia en probabilidad, en media cuadrática y en distribución**

# Convergencia de sucesiones y convergencia segura

- ▶ Denotemos como **sucesión de números**  $x_{\mathbb{N}} = x_1, x_2, \dots, x_n, \dots$
- ▶ **Def:** La sucesión  $x_{\mathbb{N}}$  **converge al valor**  $x$  si **dado**  $\epsilon > 0$   
 $\Rightarrow$  **existe**  $n_0$  tal que para todo  $n > n_0$ ,  $|x_n - x| < \epsilon$
- ▶ La sucesión  $x_n$  se acerca **arbitrariamente** a su límite  $\Rightarrow |x_n - x| < \epsilon$   
 $\Rightarrow$  Además permanece cerca de su límite para todo  $n > n_0$
- ▶ **Proceso estocástico (sucesión de VAs)**  $X_{\mathbb{N}} = X_1, X_2, \dots, X_n, \dots$   
 $\Rightarrow$  Las realizaciones de  $X_{\mathbb{N}}$  son sucesiones  $x_{\mathbb{N}}$
- ▶ **Def:** Decimos que  $X_{\mathbb{N}}$  **tiene convergencia segura a la VA**  $X$  si  
 $\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} X_n = X$  para **toda realización**  $x_{\mathbb{N}}$  de  $X_{\mathbb{N}}$
- ▶ Dicho de otra manera,  $\lim_{n \rightarrow \infty} X_n(\omega) = X(\omega)$  para **todo**  $\omega \in \Omega$
- ▶ **No es un criterio adecuado:** aún realizaciones (sin importancia) que suceden con probabilidad infinitamente pequeña impiden la convergencia segura



# Convergencia casi segura

▶ Sean la VA  $X$  y el proceso estocástico  $X_{\mathbb{N}} = X_1, X_2, \dots, X_n, \dots$

▶ **Def:** Decimos que  $X_{\mathbb{N}}$  converge casi seguramente a la VA  $X$  si

$$P\left(\lim_{n \rightarrow \infty} X_n = X\right) = P\left(\{\omega : \lim_{n \rightarrow \infty} X_n(\omega) = X(\omega)\}\right) = 1$$

⇒ Casi todas las sucesiones convergen, a excepción de un conjunto de probabilidad nula

▶ Denotamos la convergencia casi segura por  $\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} X_n = X$  c.s.

⇒ El límite  $X$  es una VA

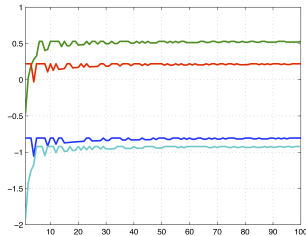
## Ejemplo

▶  $X_0 \sim \mathcal{N}(0, 1)$  (normal, media 0, varianza 1)

▶  $Z_n$  sucesión de VAs de Bernoulli de parámetro  $p$

▶ Definimos  $\Rightarrow X_n = X_0 - \frac{Z_n}{n}$

▶  $\frac{Z_n}{n} \rightarrow 0$  por lo que  $\lim_{n \rightarrow \infty} X_n = X_0$  c.s.  
(también seguramente)



## Ejemplo de convergencia casi segura

- ▶ Consideremos  $\Omega = [0, 1]$  y sea  $P(\cdot)$  la distribución uniforme  
 $\Rightarrow P([a, b]) = b - a, 0 \leq a \leq b \leq 1$
- ▶ Definimos las VAs  $X_n(\omega) = \omega + \omega^n$  y  $X(\omega) = \omega$
- ▶ Para todo  $\omega \in [0, 1)$   $\Rightarrow \omega^n \rightarrow 0$  para  $n \rightarrow \infty$ , de donde  
 $X_n(\omega) \rightarrow \omega = X(\omega)$
- ▶ Para  $\omega = 1$   $\Rightarrow X_n(1) = 2$  para todo  $n$ , mientras que  $X(1) = 1$
- ▶ La convergencia ocurre únicamente en el conjunto  $[0, 1)$ , y  
 $P([0, 1)) = 1$ 
  - $\Rightarrow$  Decimos que  $\lim_{n \rightarrow \infty} X_n = X$  c.s.
  - $\Rightarrow$  Una vez más, nótese que el límite  $X$  es una VA

# Convergencia en probabilidad

- ▶ **Def:** Decimos que  $X_N$  converge en probabilidad a la VA  $X$  si para todo  $\epsilon > 0$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} P(|X_n - X| < \epsilon) = \lim_{n \rightarrow \infty} P(\{\omega \in \Omega : |X_n(\omega) - X(\omega)| < \epsilon\}) = 1$$

⇒ La probabilidad que  $|X_n - X|$  se vuelva menor a  $\epsilon$  tiende a 1

- ▶ La afirmación es sobre probabilidades, no sobre realizaciones  
⇒ Si hay convergencia en probabilidad, las realizaciones  $x_N$  pueden o no converger

## Teorema

*La convergencia casi segura (c.s.) implica la convergencia en probabilidad*

## Demostración.

Si  $\lim_{n \rightarrow \infty} X_n = X$  c.s. entonces dado  $\epsilon > 0$ , para todo  $\omega \in \Omega$  salvo un conjunto de probabilidad nula, existe  $n = n(\epsilon, \omega)$  tal que  $|X_k(\omega) - X(\omega)| < \epsilon$  para todo  $k \geq n$ . Es decir,  $P(\bigcup_{n=1}^{\infty} \bigcap_{k=n}^{\infty} |X_k(\omega) - X(\omega)| < \epsilon) = 1$ . Tomando el complemento,

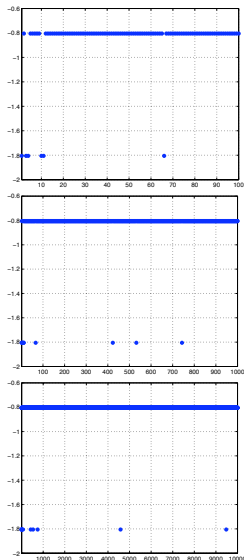
$P(\bigcap_{n=1}^{\infty} \bigcup_{k=n}^{\infty} |X_k(\omega) - X(\omega)| \geq \epsilon) = 0 \Rightarrow$  como los  $E_n = \{\bigcup_{k=n}^{\infty} |X_k(\omega) - X(\omega)| \geq \epsilon\}$  verifican  $E_1 \supset E_2 \supset \dots$ , entonces  $\lim_{n \rightarrow \infty} P(E_n) = P(\bigcap_{n=1}^{\infty} E_n) = 0$ . De aquí se obtiene que  $P(|X_n - X| \geq \epsilon) \leq P(\bigcup_{k=n}^{\infty} |X_k - X| \geq \epsilon) = P(E_n) \rightarrow 0$  si  $n \rightarrow \infty$ .  $\square$

# Ejemplo de convergencia en probabilidad

- ▶  $X_0 \sim \mathcal{N}(0, 1)$
- ▶  $Z_n$  sucesión de VAs Bernoulli, **parámetro  $1/n$**
- ▶ Definimos  $\Rightarrow X_n = X_0 - Z_n$
- ▶  $X_n$  converge en probabilidad a  $X_0$  ya que

$$\begin{aligned} P(|X_n - X_0| < \epsilon) &= P(|Z_n| < \epsilon) \\ &= 1 - P(Z_n = 1) \\ &= 1 - \frac{1}{n} \rightarrow 1 \end{aligned}$$

- ▶ Gráficas: realizaciones de  $x_n$  hasta to  $n = 10^2$ ,  
 $n = 10^3$ ,  $n = 10^4$   
 $\Rightarrow Z_n = 1$  se vuelve raro pero igual sucede



# Diferencia entre convergencia c.s. y en probabilidad

- ▶ La convergencia c.s. implica que **casi todas las secuencias convergen**
- ▶ La convergencia en probabilidad **no implica la convergencia de las sucesiones**
- ▶ Ejemplo anterior:  $X_n = X_0 - Z_n$ ,  $Z_n$  Bernoulli de parámetro  $1/n$   
⇒ Mostramos que converge en probabilidad

$$P(|X_n - X_0| < \epsilon) = 1 - \frac{1}{n} \rightarrow 1$$

⇒ Pero para casi todas las sucesiones,  $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n$  no existe

- ▶ Convergencia casi segura ⇒ **las perturbaciones dejan de suceder**
- ▶ Convergencia en probabilidad ⇒ **las perturbaciones suceden, pero su frecuencia tiende a cero**
- ▶ **La diferencia no es menor**
  - ▶ Interpretemos  $Z_n$  como la tasa de cambios en los ahorros
  - ▶ Con la convergencia c.s. **el riesgo se elimina**
  - ▶ Con la convergencia en prob. **el riesgo decrece pero no desaparece**

# Convergencia en $r$ -media

**Def:** Supongamos que las  $X_N$  tienen momento de orden  $r \geq 1$  finito. Decimos que  $X_N$  converge en  $r$ -media a la VA  $X$  si

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbb{E}[|X_n - X|^r] = 0$$

- ▶  $r = 1$ : conv. en media;  $r = 2$ : conv. en media cuadrática (m.c.)
- ▶ A veces es (muy) fácil de comprobar
- ▶ Es fácil ver que si  $r > s \geq 1$ : conv. en  $s$ -media  $\Rightarrow$  conv. en  $r$ -media

## Teorema

*La convergencia en  $r$ -media implica la convergencia en probabilidad*

## Demostración.

- ▶ De la desigualdad de Markov

$$P(|X_n - X| \geq \epsilon) = P(|X_n - X|^r \geq \epsilon^r) \leq \frac{\mathbb{E}[|X_n - X|^r]}{\epsilon^r}$$

- ▶ Si  $X_n \rightarrow X$  en  $r$ -media,  $\mathbb{E}[|X_n - X|^r]/\epsilon^r \rightarrow 0$  para todo  $\epsilon > 0$



- ▶ Convergencia casi segura y en  $r$ -media: **ninguna implica la otra**
- ▶ Ejemplo (convergencia c.s y no en media):

$$X_n = \begin{cases} n^3 & \text{con probabilidad } 1/n^2, \\ 0 & \text{con probabilidad } 1 - 1/n^2. \end{cases}$$

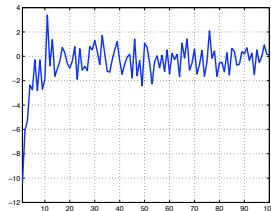
- ▶ Ejemplo (convergencia en media y no c.s.):  $X_n$  Bernoulli de parámetro  $1/n$ .

# Convergencia en distribución

- ▶ Consideremos el proceso estocástico  $X_{\mathbb{N}}$ . La cdf de  $X_n$  es  $F_n(x)$
- ▶ **Def:** decimos que  $X_{\mathbb{N}}$  **converge en distribución** a la VA  $X$  con cdf  $F_X(x)$  si
  - $\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} F_n(x) = F_X(x)$  para todo  $x$  en el que  $F_X(x)$  es continua
- ▶ No se afirma nada sobre las sucesiones individualmente, sólo sobre la cdf de  $X_n$ 
  - $\Rightarrow$  Es la **convergencia más débil** entre las que vimos
- ▶ Las convergencias c.s., en probabilidad y en  $r$ -media implican convergencia en distribución

## Ejemplo

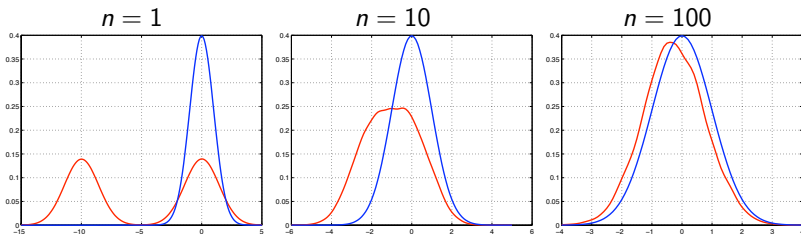
- ▶  $Y_n \sim \mathcal{N}(0, 1)$
- ▶  $Z_n$  Bernoulli de parámetro  $p$
- ▶ Definimos  $\Rightarrow X_n = Y_n - Z_n/n$
- ▶  $\frac{Z_n}{n} \rightarrow 0 \Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} F_n(x) = \mathcal{N}(0, 1)$





# Convergencia en distribución (cont.)

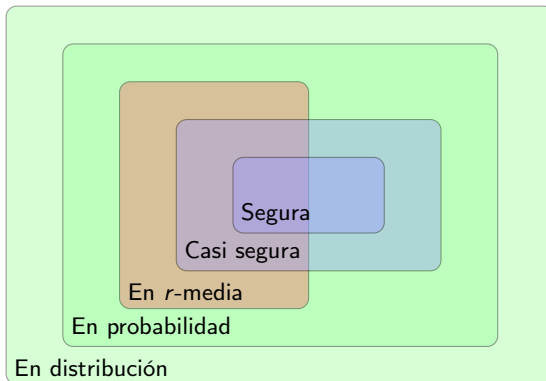
- ▶ Las sucesiones individuales  $x_n$  no convergen en ningún sentido  
⇒ Es la función de distribución quien converge



- ▶ A medida que el efecto de  $Z_n/n$  disminuye, la pdf de  $X_n$  converge a la pdf de  $Y_n$   
⇒ Normal estándar  $\mathcal{N}(0, 1)$

# Relaciones de implicancia

- ▶ Segura  $\Rightarrow$  casi segura  $\Rightarrow$  en probabilidad  $\Rightarrow$  en distribución
- ▶ En  $r$ -media  $\Rightarrow$  en probabilidad  $\Rightarrow$  en distribución



Desigualdades de Markov y Chebyshev

Convergencia de variables aleatorias

Teoremas límite

Probabilidades condicionales

Esperanza condicional

# Suma de VAs independientes e idénticamente distribuídas

- ▶  $X_1, X_2, \dots, X_n, \dots$  VAs **independientes, idénticamente distribuídas** (i.i.d.)
- ▶ Media  $\mathbb{E}[X_n] = \mu$  y varianza  $\mathbb{E}[(X_n - \mu)^2] = \sigma^2$  para tod  $n$
- ▶ **Q:** ¿Qué sucede con la suma  $S_N := \sum_{n=1}^N X_n$  cuando  $N$  crece?
- ▶ El valor esperado de la suma es  $\mathbb{E}[S_N] = N\mu \Rightarrow$  Diverge si  $\mu \neq 0$
- ▶ La varianza es  $\mathbb{E}[(S_N - N\mu)^2] = N\sigma^2 \Rightarrow$  Diverge si  $\sigma \neq 0$
- ▶ Una normalización interesantes es  $\Rightarrow \bar{X}_N := (1/N) \sum_{n=1}^N X_n$
- ▶ Con esto  $\mathbb{E}[\bar{X}_N] = \mu$  y  $\text{var}[\bar{X}_N] = \sigma^2/N$ 
  - $\Rightarrow$  **Ley de los grandes números** (débil y fuerte)
- ▶ Otra normalización interesante es  $\Rightarrow Z_N := \frac{\sum_{n=1}^N X_n - N\mu}{\sigma\sqrt{N}}$
- ▶ Con esto  $\mathbb{E}[Z_N] = 0$  and  $\text{var}[Z_N] = 1$  para todo  $N$ 
  - $\Rightarrow$  **Teorema central del límite**

# Ley de los grandes números

- ▶  $X_1, X_2, \dots, X_n, \dots$  sucesión de VAs i.i.d. de media  $\mu$
- ▶ Definimos la media muestral como  $\bar{X}_N := (1/N) \sum_{n=1}^N X_n$

## Teorema (Ley débil de los grandes números)

La media muestral  $\bar{X}_N$  de la sucesión i.i.d. *converge en prob.* a  $\mu = \mathbb{E}[X_n]$

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \mathbb{P}(|\bar{X}_N - \mu| < \epsilon) = 1, \quad \text{for all } \epsilon > 0$$

## Teorema (Ley fuerte de los grandes números)

La media muestral  $\bar{X}_N$  de la sucesión i.i.d. *converge c.s.* a  $\mu = \mathbb{E}[X_n]$

$$\mathbb{P}\left(\lim_{N \rightarrow \infty} \bar{X}_N = \mu\right) = 1$$

- ▶ La ley fuerte implica la ley débil

# Prueba de la ley débil de los grandes números

- ▶ La ley **débil** de los grandes números es muy fácil de demostrar

## Demostración.

- ▶ La varianza de  $\bar{X}_N$  se decae a cero para  $N$  grande

$$\text{var} [\bar{X}_N] = \frac{1}{N^2} \sum_{n=1}^N \text{var} [X_n] = \frac{\sigma^2}{N} \rightarrow 0$$

- ▶ Como

$$0 \leftarrow \frac{\sigma^2}{N} = \text{var} [\bar{X}_N] = \mathbb{E} [(\bar{X}_N - \mu)^2]$$

tenemos que  $\bar{X}_N$  converge a  $\mu$  en media cuadrática

$\Rightarrow$  Entonces  $\bar{X}_N$  converge a  $\mu$  en probabilidad □

- ▶ La ley **fuerte** es más difícil de demostrar (no lo haremos aquí)

# Recapitulando

- ▶ **Serie de experimentos**  $\Rightarrow$  Sucesión de VAs  $X_1, X_2, \dots, X_n, \dots$ 
  - $\Rightarrow$  Consideramos un suceso de interés  $X \in E$ . Ej: obtener “cara” al tirar una moneda
- ▶ La fracción de veces que  $X \in E$  sucede en  $N$  experimentos es

$$\bar{X}_N = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N \mathbb{I}\{X_n \in E\}$$

- ▶ Como las indicatrices son también i.i.d., la ley fuerte asegura que

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \bar{X}_N = \mathbb{E}[\mathbb{I}\{X_1 \in E\}] = \mathbf{P}(X_1 \in E) \quad a.s.$$

- ▶ La ley fuerte coincide con nuestra noción intuitiva de probabilidad
  - $\Rightarrow$  **Frecuencia relativa de ocurrencia de un suceso en varios experimentos**
  - $\Rightarrow$  Justifica los procedimientos de estimación basados en simulaciones (e.g. histogramas)

# Teorema central del límite (TCL)

## Teorema (Teorema central del límite)

Sea  $X_1, X_2, \dots, X_n, \dots$  una sucesión de VAs i.i.d. de media  $\mathbb{E}[X_n] = \mu$  y varianza  $\mathbb{E}[(X_n - \mu)^2] = \sigma^2$  para todo  $n$ . Entonces

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \mathbb{P} \left( \frac{\sum_{n=1}^N X_n - N\mu}{\sigma\sqrt{N}} \leq x \right) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^x e^{-u^2/2} du$$

- Esto significa que para  $N$  suficientemente grande,

$$Z_N := \frac{\sum_{n=1}^N X_n - N\mu}{\sigma\sqrt{N}} \sim \mathcal{N}(0, 1)$$

⇒  $Z_N$  converge en distribución a una VA normal estándar

⇒ **Universalidad notable!** La distribución de los  $X_n$  es arbitraria



# Teorema central del límite (TCL) (cont.)

- ▶ Equivale a decir que  $\Rightarrow \sum_{n=1}^N X_n \sim \mathcal{N}(N\mu, N\sigma^2)$
- ▶ La suma de un gran número de VAs i.i.d. tiene distribución normal
  - $\Rightarrow$  Aquí tomar límite no tiene sentido
  - $\Rightarrow$  Pero intuitivamente, esto es lo que dice el TCL

## Ejemplo

- ▶  $X$  VA binomial de parámetros  $(n, p)$
- ▶ Escribimos  $X = \sum_{i=1}^n X_i$  con  $X_i$  VAs Bernoulli de parámetro  $p$ , i.i.d.
- ▶ Media  $\mathbb{E}[X_i] = p$ , varianza  $\text{var}[X_i] = p(1-p)$ 
  - $\Rightarrow$  Para  $n$  suficientemente grande  $\Rightarrow X \sim \mathcal{N}(np, np(1-p))$

Desigualdades de Markov y Chebyshev

Convergencia de variables aleatorias

Teoremas límite

Probabilidades condicionales

Esperanza condicional

- ▶ Recordemos la definición de probabilidad condicional para sucesos  $E$  y  $F$

$$P(E | F) = \frac{P(E \cap F)}{P(F)}$$

- ▶ **Def:** La pmf condicional de la VA  $X$  dada  $Y$ , ambas discretas, es

$$p_{X|Y}(x | y) = P(X = x | Y = y) = \frac{P(X = x, Y = y)}{P(Y = y)}$$

- ▶ Se puede reescribir como

$$p_{X|Y}(x | y) = \frac{P(X = x, Y = y)}{P(Y = y)} = \frac{p_{XY}(x, y)}{p_Y(y)}$$

⇒ pmf de la VA  $X$ , dado el parámetro  $y$  (“ $Y$  no es más aleatoria”, tomó el valor  $y$ )

- ▶ **Def:** La cdf condicional es (un rango de  $X$  condicionado a un valor of  $Y$ )

$$F_{X|Y}(x | y) = P(X \leq x | Y = y) = \sum_{z \leq x} p_{X|Y}(z | y)$$

## Ejemplo de pmf condicional

- ▶ Consideremos las VAs Bernoulli independientes  $Y$  y  $Z$ . Definimos  $X = Y + Z$
- ▶ Q: ¿pmf condicional de  $X$  dado  $Y$ ? Para  $X = 0, Y = 0$

$$p_{X|Y}(X = 0 | Y = 0) = \frac{P(X = 0, Y = 0)}{P(Y = 0)} = \frac{(1-p)^2}{1-p} = 1-p$$

- ▶ También la podemos obtener de las pmfs conjunta y marginal

$$p_{X|Y}(X = 0 | Y = 0) = \frac{p_{XY}(0,0)}{p_Y(0)} = \frac{(1-p)^2}{1-p} = 1-p$$

- ▶ Podemos calcular el resto de forma análoga

$$\begin{aligned} p_{X|Y}(0|0) &= 1-p, & p_{X|Y}(1|0) &= p, & p_{X|Y}(2|0) &= 0 \\ p_{X|Y}(0|1) &= 0, & p_{X|Y}(1|1) &= 1-p, & p_{X|Y}(2|1) &= p \end{aligned}$$

# Condicionamiento de una suma de VAs Poisson

- ▶ Sean  $Y, Z$  VAs de Poisson independientes, de parámetros  $\lambda_1$  y  $\lambda_2$
- ▶ Definimos  $X = Y + Z$ . **Q:** ¿pmf condicional de  $Y$  dado  $X$ ?

$$p_{Y|X}(Y = y | X = x) = \frac{P(Y = y, X = x)}{P(X = x)} = \frac{P(Y = y)P(Z = x - y)}{P(X = x)}$$

- ▶ Usamos independencia de  $Y$  y  $Z$ . Ahora recordemos que  $X$  es Poisson de parámetro  $\lambda = \lambda_1 + \lambda_2$

$$\begin{aligned} p_{Y|X}(Y = y | X = x) &= \frac{e^{-\lambda_1} \lambda_1^y}{y!} \frac{e^{-\lambda_2} \lambda_2^{x-y}}{(x-y)!} \left[ \frac{e^{-(\lambda_1 + \lambda_2)} (\lambda_1 + \lambda_2)^x}{x!} \right]^{-1} \\ &= \frac{x!}{y!(x-y)!} \frac{\lambda_1^y \lambda_2^{x-y}}{(\lambda_1 + \lambda_2)^x} \\ &= \binom{x}{y} \left( \frac{\lambda_1}{\lambda_1 + \lambda_2} \right)^y \left( \frac{\lambda_2}{\lambda_1 + \lambda_2} \right)^{x-y} \end{aligned}$$

⇒ Condicionada a  $X = x$ ,  $Y$  es **binomial**  $(x, \lambda_1/(\lambda_1 + \lambda_2))$

- ▶ **Def:** La pdf condicional de  $X$  dado  $Y$ , ambas continuas, es

$$f_{X|Y}(x|y) = \frac{f_{XY}(x,y)}{f_Y(y)}$$

- ▶ A modo de motivación, definamos los intervalos  $\Delta x = [x, x+dx]$  y  $\Delta y = [y, y+dy]$

⇒ Aproximamos la prob. condicional  $P(X \in \Delta x | Y \in \Delta y)$ :

$$P(X \in \Delta x | Y \in \Delta y) = \frac{P(X \in \Delta x, Y \in \Delta y)}{P(Y \in \Delta y)} \approx \frac{f_{XY}(x,y)dx dy}{f_Y(y)dy}$$

- ▶ De la definición de pdf condicional surge que

$$P(X \in \Delta x | Y \in \Delta y) \approx f_{X|Y}(x|y)dx$$

⇒ Es lo que esperamos de una densidad

- ▶ **Def:** La cdf condicional es ⇒  $F_{X|Y}(x) = \int_{-\infty}^x f_{X|Y}(u|y)du$

# Ejemplo: modelo simple de canal de comunicación

- ▶ Mensaje aleatorio (VA)  $Y$ , transmitimos la señal  $y$  (realización de  $Y$ )
- ▶ La señal recibida es  $x = y + z$  ( $z$  realización de ruido aleatorio)
  - ⇒ Modelamos un **sistema de comunicación** como la relación entre VAs

$$X = Y + Z$$

⇒ Modelamos el ruido aditivo como  $Z \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2)$ , independiente de  $Y$

- ▶ **Q:** ¿Cómo es la pdf condicional de  $X$  dado  $Y$ ? Probemos con la definición

$$f_{X|Y}(x|y) = \frac{f_{XY}(x, y)}{f_Y(y)} = \frac{?}{f_Y(y)}$$

⇒ El problema es que no conocemos  $f_{XY}(x, y)$ . **Debemos calcularla**

- ▶ **En general es más fácil calcular o estimar probabilidades condicionales que conjuntas**

## Ejemplo: modelo simple de canal de comunicación (cont.)

- ▶ Si  $Y = y$  está dado, entonces “ $Y$  no es más aleatoria”
  - ⇒ En realidad sigue siendo aleatoria, pero la pensamos como dada
- ▶ Si  $Y$  no fuese aleatoria, digamos  $Y = y$  con  $y$  dada por  $X = y + Z$ 
  - ⇒ La cdf de  $X$  dado  $Y = y$  ahora es fácil (usamos independencia de  $Y$  y  $Z$ )

$$P(X \leq x | Y = y) = P(y + Z \leq x | Y = y) = P(Z \leq x - y)$$

- ▶ Pero como  $Z$  es normal de media nula y varianza  $\sigma^2$

$$\begin{aligned} P(X \leq x | Y = y) &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \int_{-\infty}^{x-y} e^{-z^2/2\sigma^2} dz \\ &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \int_{-\infty}^x e^{-(z-y)^2/2\sigma^2} dz \end{aligned}$$

⇒  $[X \text{ dado } Y = y]$  es normal de media  $y$  y varianza  $\sigma^2$



# Ejemplo: modelo simple de canal de comunicación (cont.)

- ▶ El condicionamiento es una herramienta usual para estimar probabilidades

- ▶ Mensaje 1 (con probabilidad  $p$ )

⇒ Transmiso  $Y = 1$

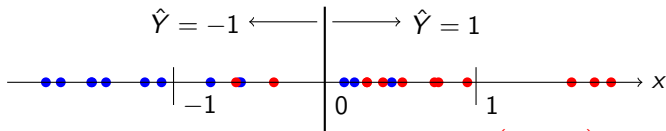
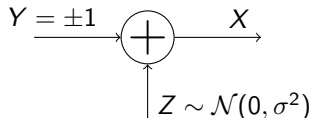
- ▶ Message 2 (con probabilidad  $q$ )

⇒ Transmiso  $Y = -1$

- ▶ Señal recibida ⇒  $X = Y + Z$

- ▶ Regla de decisión: ⇒  $\hat{Y} = 1$  si  $X \geq 0$ ,  $\hat{Y} = -1$  si  $X < 0$

⇒ **Errores:** ● a la izquierda de 0 y ● a la derecha de 0



- ▶ Q: ¿Cuál es la probabilidad de error,  $P_e := P(\hat{Y} \neq Y)$ ?

# Modelo simple de canal de comunicación (cont.)

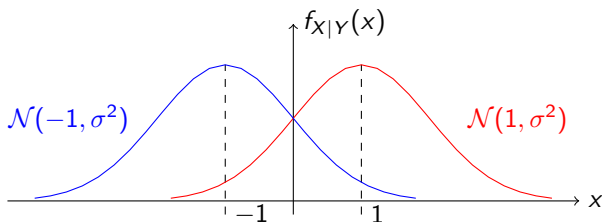
► pdf de la salida: sabemos que

⇒ Si  $Y = 1$  entonces  $X | Y = 1 \sim \mathcal{N}(1, \sigma^2)$ . La pdf condicional es

$$f_{X|Y}(x | 1) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-(x-1)^2/2\sigma^2}$$

⇒ Si  $Y = -1$  entonces  $X | Y = -1 \sim \mathcal{N}(-1, \sigma^2)$ . La pdf condicional es

$$f_{X|Y}(x | -1) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-(x+1)^2/2\sigma^2}$$



# Modelo simple de canal de comunicación (cont.)

- **Probabilidad de error:** la escribimos condicionando en  $Y = \pm 1$  (prob. total)

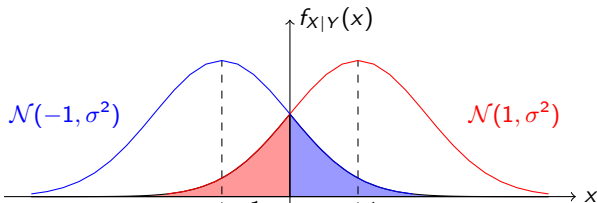
$$P_e = P(\hat{Y} \neq Y | Y = 1) P(Y = 1) + P(\hat{Y} \neq Y | Y = -1) P(Y = -1) \\ = P(\hat{Y} = -1 | Y = 1) p + P(\hat{Y} = 1 | Y = -1) q$$

- De acuerdo a la regla de decisión

$$P_e = P(X < 0 | Y = 1) p + P(X \geq 0 | Y = -1) q$$

- Como  $X$  dado  $Y$  es normal, tenemos

$$P_e = \frac{p}{\sqrt{2\pi}\sigma} \int_{-\infty}^0 e^{-(x-1)^2/2\sigma^2} dx + \frac{q}{\sqrt{2\pi}\sigma} \int_0^{\infty} e^{-(x+1)^2/2\sigma^2} dx$$



Desigualdades de Markov y Chebyshev

Convergencia de variables aleatorias

Teoremas límite

Probabilidades condicionales

Esperanza condicional

# Definición de esperanza condicional

- ▶ **Def:** Para las VAs continuas  $X$  e  $Y$ , la **esperanza condicional** es

$$\mathbb{E}[X | Y = y] = \int_{-\infty}^{\infty} x f_{X|Y}(x|y) dx$$

- ▶ **Def:** Para las VAs discretas  $X$ ,  $Y$ , la esperanza condicional es

$$\mathbb{E}[X | Y = y] = \sum_x x p_{X|Y}(x|y)$$

- ▶ Definida para un  $y$  dado  $\Rightarrow \mathbb{E}[X | Y = y]$  es un número  
 $\Rightarrow$  Si consideramos que  $Y$  tomar valores  $y \Rightarrow \mathbb{E}[X | Y]$  es VA
- ▶  $\mathbb{E}[X | Y]$  es una función de la VA  $Y$ , por lo tanto es una VA  
 $\Rightarrow \mathbb{E}[X | Y = y]$  valor asociado a la realización  $Y = y$
- ▶ Si  $X$  e  $Y$  son **independientes**, entonces  $\mathbb{E}[X | Y] = \mathbb{E}[X]$

# Ejemplo de esperanza condicional

- ▶ Sean  $Y$  y  $Z$  VAs de Bernoulli independientes, definimos  $X = Y + Z$
- ▶ **Q:** ¿Cuánto vale  $\mathbb{E}[X | Y = 0]$ ? Recordemos que encontramos la pmf condicional

$$\begin{aligned} p_{X|Y}(0|0) &= 1 - p, & p_{X|Y}(1|0) &= p, & p_{X|Y}(2|0) &= 0 \\ p_{X|Y}(0|1) &= 0, & p_{X|Y}(1|1) &= 1 - p, & p_{X|Y}(2|1) &= p \end{aligned}$$

- ▶ Usando la definición de esperanza condicional para variables discretas

$$\begin{aligned} \mathbb{E}[X | Y = 0] &= \sum_x x p_{X|Y}(x|0) \\ &= 0 \times (1 - p) + 1 \times p + 2 \times 0 = p \end{aligned}$$

- ▶ Como  $\mathbb{E}[X | Y]$  es VA, podemos calcular su valor esperado  $\mathbb{E}_Y[\mathbb{E}_X[X | Y]]$   
Los subíndices especifican la variable sobre la que se calcula la esperanza
- ▶ Q: ¿Cuánto vale  $\mathbb{E}_Y[\mathbb{E}_X[X | Y]]$ ?  $\Rightarrow \mathbb{E}[X] = \mathbb{E}_Y[\mathbb{E}_X[X | Y]]$  (razonable)
- ▶ Lo demostramos para VAs discretas (VAs continuas, usar integrales)

$$\begin{aligned}\mathbb{E}_Y[\mathbb{E}_X[X | Y]] &= \sum_y \mathbb{E}_X[X | Y = y] p_Y(y) = \sum_y \left[ \sum_x x p_{X|Y}(x|y) \right] p_Y(y) \\ &= \sum_x x \left[ \sum_y p_{X|Y}(x|y) p_Y(y) \right] = \sum_x x \left[ \sum_y p_{XY}(x, y) \right] \\ &= \sum_x x p_X(x) = \mathbb{E}[X]\end{aligned}$$

- ▶ Ofrece un método útil para calcular valores esperados

$\Rightarrow$  Condicionar por  $Y = y$

$\Rightarrow$  Calcular valor esperado sobre  $X$  dado  $Y = y$

$\Rightarrow$  Calcular valor esperado sobre todos los  $y$  de  $Y$

$\Rightarrow X | Y = y$

$\Rightarrow \mathbb{E}_X[X | Y = y]$

$\Rightarrow \mathbb{E}_Y[\mathbb{E}_X[X | Y]]$

# Ejemplo de esperanzas iteradas

- ▶ Consideremos un curso de probabilidad en alguna universidad
  - ⇒ Avanzados aprueban con  $A = 4$  (prob. 0,5),  $B = 3$  (prob. 0,5)
  - ⇒ Principiantes con  $B = 3$  (prob. 0,6),  $C = 2$  (prob. 0,4)
  - ⇒ Un estudiante de intercambio es avanzado con prob. 0,7, y principiante con prob. 0,3
- ▶ Q: ¿Valor esperado de  $X =$  nota del estudiante de intercambio?
- ▶ Comenzamos por condicionar en grado de avance en la carrera

$$\mathbb{E}[X \mid \text{Avanzado}] = 0,5 \times 4 + 0,5 \times 3 = 3,5$$

$$\mathbb{E}[X \mid \text{Ppte}] = 0,6 \times 3 + 0,4 \times 2 = 2,6$$

- ▶ Sumamos sobre las probabilidades de grado de avance

$$\begin{aligned}\mathbb{E}[X] &= \mathbb{E}[X \mid \text{Avanzado}] P(\text{Avanzado}) + \mathbb{E}[X \mid \text{Ppte}] P(\text{Ppte}) \\ &= 3,5 \times 0,7 + 2,6 \times 0,3 = 3,23\end{aligned}$$



# Condicionamiento en una suma de VAs de Poisson

- ▶  $Y, Z$  VAs de Poisson independientes, de parámetros  $\lambda_1, \lambda_2$
- ▶ Definimos  $X = Y + Z$ . ¿Cuánto vale  $\mathbb{E}[Y | X = x]$ ?
  - ⇒ Vimos que  $Y | X = x$  es **binomial** ( $x, \lambda_1/(\lambda_1 + \lambda_2)$ ), por lo que

$$\mathbb{E}[Y | X = x] = \frac{x\lambda_1}{\lambda_1 + \lambda_2}$$

- ▶ Ahora usamos esperanzas iteradas para calcular  $\mathbb{E}[Y]$ 
  - ⇒ Recordemos que  $X$  es Poisson con parámetro  $\lambda = \lambda_1 + \lambda_2$

$$\begin{aligned}\mathbb{E}[Y] &= \sum_{x=0}^{\infty} \mathbb{E}[Y | X = x] p_X(x) = \sum_{x=0}^{\infty} \frac{x\lambda_1}{\lambda_1 + \lambda_2} p_X(x) \\ &= \frac{\lambda_1}{\lambda_1 + \lambda_2} \mathbb{E}[X] = \frac{\lambda_1}{\lambda_1 + \lambda_2} (\lambda_1 + \lambda_2) = \lambda_1\end{aligned}$$

- ▶ Obviamente, ya que  $Y$  es Poisson con parámetro  $\lambda_1$

# Condicionamiento para cálculo de esperanzas

- ▶ Como para las probabilidades, condicionar es útil para calcular esperanzas

⇒ Reduce la dificultad a problemas más simples

## Ejemplo

- ▶ Un jugador de baseball anota  $X_i$  carreras por partido  
⇒ Número esperado de carreras:  $\mathbb{E}[X_i] = \mathbb{E}[X]$ , indep. del partido

- ▶ El jugador juega  $N$  partidos por temporada,  $N$  aleatorio  
⇒ Número esperado de partidos:  $\mathbb{E}[N]$

- ▶ ¿Cuál es el número esperado de carreras en la temporada?

$$\Rightarrow \mathbb{E}\left[\sum_{i=1}^N X_i\right]$$

- ▶ Tanto  $N$  como  $X_i$  son aleatorios. Aquí las suponemos independientes  
⇒ La suma  $\sum_{i=1}^N X_i$  se conoce como **VA compuesta**

# Suma de un número aleatorio de variables aleatorias

**Paso 1:** Condicionamiento por  $N = n$

$$\left[ \sum_{i=1}^N X_i \mid N = n \right] = \sum_{i=1}^n X_i$$

**Paso 2:** Calcular el valor esperado con respecto a  $X_i$ , usando la independencia de  $N$  y  $X_i$

$$\mathbb{E}_{X_i} \left[ \sum_{i=1}^N X_i \mid N = n \right] = \mathbb{E}_{X_i} \left[ \sum_{i=1}^n X_i \mid N = n \right] = \mathbb{E}_{X_i} \left[ \sum_{i=1}^n X_i \right] = n \mathbb{E}[X]$$

⇒ La tercer igualdad es posible porque  $n$  es determinístico

**Paso 3:** Calcular el valor esperado con respecto a los valores  $n$  de  $N$

$$\mathbb{E}_N \left[ \mathbb{E}_{X_i} \left[ \sum_{i=1}^N X_i \mid N \right] \right] = \mathbb{E}_N [N \mathbb{E}[X]] = \mathbb{E}[N] \mathbb{E}[X]$$

Se obtiene el resultado ⇒  $\mathbb{E} \left[ \sum_{i=1}^N X_i \right] = \mathbb{E}[N] \mathbb{E}[X]$

# Valor esperado de una VA geométrica

Ej:  $X$  VA geométrica de parámetro  $p$  (cuenta la cantidad de experimentos de Bernoulli hasta registrar el primer éxito)

► Calculamos  $\mathbb{E}[X]$  condicionando por  $Y = \mathbb{I}\{\text{"el primer experimento es exitoso"}\}$

⇒ Si  $Y = 1$ , entonces  $\mathbb{E}[X | Y = 1] = 1$

⇒ Si  $Y = 0$ , por indep. de experimentos:  $\mathbb{E}[X | Y = 0] = 1 + \mathbb{E}[X]$

► Usamos esperanzas iteradas

$$\begin{aligned}\mathbb{E}[X] &= \mathbb{E}[X | Y = 1]P(Y = 1) + \mathbb{E}[X | Y = 0]P(Y = 0) \\ &= 1 \times p + (1 + \mathbb{E}[X]) \times (1 - p)\end{aligned}$$

► Despejando  $\mathbb{E}[X]$  obtenemos  $\mathbb{E}[X] = \frac{1}{p}$

► En este caso el cálculo directo es sencillo (serie geométrica, derivada)

⇒ A menudo las simplificaciones son mayores

# Ejemplo: el minero atrapado

- ▶ Un minero está atrapado en una mina que contiene tres puertas
- ▶ Para todo tiempo  $n \geq 1$  mientras que está atrapado
  - ▶ El minero escoge una puerta  $P_n = j, j = 1, 2, 3$
  - ▶ La elección de una puerta  $P_n$  es independiente de las elecciones anteriores
  - ▶ La elección de la puerta es equiprobable, i.e.,  $P(P_n = j) = 1/3$
- ▶ Cada puerta conduce a un túnel, pero solo un túnel va a la salida
  - ▶ Puerta 1: el minero alcanza la salida luego de dos horas de recorrido
  - ▶ Puerta 2: el minero retorna después de tres horas de recorrido
  - ▶ Puerta 3: el minero retorna después de cinco horas de recorrido
- ▶ Denotamos por  $X$  al tiempo total transcurrido hasta que el minero alcanza la salida
- ▶ Q: ¿Cuánto vale  $\mathbb{E}[X]$ ?

## Ejemplo: el minero atrapado (cont.)

- ▶ Calculamos  $\mathbb{E}[X]$  condicionando a la primera puerta elegida,  $P_1$ 
  - ⇒ Si  $P_1 = 1$ , entonces sale a las 2 horas, i.e.,  $\mathbb{E}[X | P_1 = 1] = 2$
  - ⇒ Si  $P_1 = 2$ , como elecciones son indep.,  $\mathbb{E}[X | P_1 = 2] = 3 + \mathbb{E}[X]$
  - ⇒ De la misma forma, si  $D_1 = 3$  tenemos  $\mathbb{E}[X | P_1 = 3] = 5 + \mathbb{E}[X]$
- ▶ Usamos esperanzas iteradas

$$\begin{aligned}\mathbb{E}[X] &= \sum_{j=1}^3 \mathbb{E}[X | D_1 = j] P(D_1 = j) = \frac{1}{3} \sum_{j=1}^3 \mathbb{E}[X | D_1 = j] \\ &= \frac{2 + 3 + \mathbb{E}[X] + 5 + \mathbb{E}[X]}{3} = \frac{10 + 2\mathbb{E}[X]}{3}\end{aligned}$$

- ▶ Despejando  $\mathbb{E}[X]$  obtenemos

$$\mathbb{E}[X] = 10$$

- ▶ **Def:** La **varianza condicional** de  $X$  dado  $Y = y$  es

$$\begin{aligned}\text{var}[X|Y = y] &= \mathbb{E}[(X - \mathbb{E}[X|Y = y])^2 | Y = y] \\ &= \mathbb{E}[X^2 | Y = y] - (\mathbb{E}[X | Y = y])^2\end{aligned}$$

⇒  $\text{var}[X|Y]$  es una función de la VA  $Y$ , su valor para  $Y = y$  es  $\text{var}[X|Y = y]$

- ▶ Cálculo de  $\text{var}[X]$  por condicionamiento en  $Y = y$ . ¿Cuánto vale?
  - ⇒  $\text{var}[X] \neq \mathbb{E}_Y[\text{var}_X(X | Y)]$
  - ⇒  $\text{var}[X] \neq \text{var}_Y[\mathbb{E}_X(X | Y)]$
- ▶ **Ninguno de los dos.** fórmula de varianza condicional:

$$\text{var}[X] = \mathbb{E}_Y[\text{var}_X(X | Y)] + \text{var}_Y[\mathbb{E}_X(X | Y)]$$

# Fórmula de la varianza condicional (cont.)

## Demostración.

- ▶ Primer sumando: usamos linealidad y esperanzas iteradas

$$\begin{aligned}\mathbb{E}_Y[\text{var}_X(X | Y)] &= \mathbb{E}_Y [\mathbb{E}_X(X^2 | Y) - (\mathbb{E}_X(X | Y))^2] \\ &= \mathbb{E}_Y [\mathbb{E}_X(X^2 | Y)] - \mathbb{E}_Y [(\mathbb{E}_X(X | Y))^2] \\ &= \mathbb{E} [X^2] - \mathbb{E}_Y [(\mathbb{E}_X(X | Y))^2]\end{aligned}$$

- ▶ Segundo sumando: usamos def. de varianza y esperanzas iteradas

$$\begin{aligned}\text{var}_Y[\mathbb{E}_X(X | Y)] &= \mathbb{E}_Y [(\mathbb{E}_X(X | Y))^2] - (\mathbb{E}_Y[\mathbb{E}_X(X | Y)])^2 \\ &= \mathbb{E}_Y [(\mathbb{E}_X(X | Y))^2] - (\mathbb{E} [X])^2\end{aligned}$$

- ▶ Sumando ambos términos (los términos en azul se cancelan):

$$\mathbb{E}_Y[\text{var}_X(X | Y)] + \text{var}_Y[\mathbb{E}_X(X | Y)] = \mathbb{E} [X^2] - (\mathbb{E} [X])^2 = \text{var} [X]$$





# Varianza de una VA compuesta

- ▶ Sean  $X_1, X_2, \dots$  VAs i.i.d. con  $\mathbb{E}[X_1] = \mu$  y  $\text{var}[X_1] = \sigma^2$
- ▶ Sea  $N$  una VA a valores enteros no negativos independiente de los  $X_i$
- ▶ Consideramos la **VA compuesta**  $S = \sum_{i=1}^N X_i$ . ¿Cuánto vale  $\text{var}[S]$ ?
- ▶ La fórmula de varianza condicional resulta útil aquí
- ▶ Vimos anteriormente que  $\mathbb{E}[S|N] = N\mu$ . ¿Qué pasa con  $\text{var}[S|N = n]$ ?

$$\text{var} \left[ \sum_{i=1}^N X_i | N = n \right] = \text{var} \left[ \sum_{i=1}^n X_i | N = n \right] = \text{var} \left[ \sum_{i=1}^n X_i \right] = n\sigma^2$$

⇒  $\text{var}[S|N] = N\sigma^2$ . Aquí usamos la indep. de  $N$  y las VAs i.i.d.  $X_i$

- ▶ La fórmula de varianza condicional es  $\text{var}[S] = \mathbb{E}[N\sigma^2] + \text{var}[N\mu]$

Obtenemos el resultado ⇒  $\text{var} \left[ \sum_{i=1}^N X_i \right] = \mathbb{E}[N]\sigma^2 + \text{var}[N]\mu^2$