

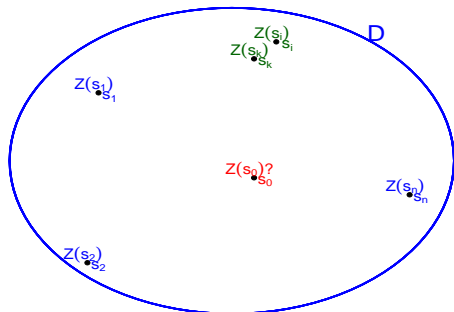
GEOESTADISTICA

Parte 1 : Variograma

Marzo 2019

Geoestadística

$D \subset \mathbb{R}^2$
continuo



$Z = \{Z(s)\}_{s \in D}$ un proceso estocástico (campo aleatorio) i.e., una colección de variables aleatorias indexadas espacialmente $s \in D$ $Z(s_1), Z(s_2), \dots, Z(s_n)$ observados,

Preguntas

- $Z(s_0)$ no medida, predicción $\hat{Z}(s_0)$ de $Z(s_0)$, de $\int_B Z(s) ds$?
- estimar la distribución de probabilidad de $Z(s)$, de $\varphi(Z(s))$?
- estimación de la relaciones de dependencia de $(Z(s_i), Z(s_k))$?

Estimacion de la media

Hypotesis

- $E(Z(s)) = \mu \quad \forall s \in D$
- $\text{cov}(Z(s_i), Z(s_j)) = c_{ij}$

$Z(s_1), Z(s_2), \dots, Z(s_n)$ observados

Estimacion de $E(Z(s)) = \mu$?

restricciones

- estimador lineal : $\hat{\mu} = \sum_{i=1}^n \lambda_i Z(s_i)$
- insesgado : $E(\hat{\mu}) = \mu$
- varianza $\text{Var}(\hat{\mu} - \mu)$ minima

BLUE (Best Linear Unbiased Estimator)

Estimacion de la media

(λ_i) son soluciones de

$$\min \sum_{i,j=1}^n \lambda_i \lambda_j c_{ij} \quad ; \quad \sum_{i=1}^n \lambda_i = 1$$

$$\begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & \dots & c_{1n} & 1 \\ c_{21} & c_{22} & \dots & c_{2n} & 1 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ c_{n1} & c_{n2} & \dots & c_{nn} & 1 \\ 1 & 1 & \dots & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \dots \\ \lambda_n \\ m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\hat{\mu} = \sum_{i=1}^n \lambda_i Z(s_i) \quad ; \quad \text{Var}(\hat{\mu} - \mu) = -m$$

Necesita conocer a los c_{ij}

Proceso estacionario

Definiciones

- Z es un proceso de segundo orden si para todos los $s \in D$, $E(Z(s)^2) < \infty$.
- La media de Z es la funcion

$$\begin{aligned} m : D &\rightarrow \mathbb{R} \\ s &\rightarrow m(s) = E(Z(s)) \end{aligned}$$

- La covarianza de Z es la funcion

$$\begin{aligned} c : D \times D &\rightarrow \mathbb{R} \\ (s, t) &\rightarrow c(s, t) = \text{Cov}(Z(s), Z(t)) \end{aligned}$$

Definicion

Z es un proceso gaussiano en D si para cada parte finita de $S \subset D$ y cada sucesion real $a = (a_s, s \in S)$, $\sum_{s \in S} a_s Z(s)$ es una variable gaussiana.

Proceso de segundo orden

Propiedad

Una función de covarianza c es una función semi definida positiva,

$$\forall n \geq 1, \forall a \in \mathbb{R}^n, \forall (s_1, s_2, \dots, s_n) \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_i a_j c(s_i, s_j) \geq 0$$

c es definida positiva si la desigualdad es estricta para $a \neq 0$.

Proceso estacionario

Definicion

Z es un proceso aleatorio de segundo orden estacionario en D si la media m de Z es constante y si la funcion de covarianza c de Z es invariante por translacion:

$$\begin{aligned}\forall s \in D \quad m(s) = E(Z(s)) &= \mu \\ \forall (s, t) \in D \times D \quad c(s, t) = \text{cov}(Z(s), Z(t)) &= C(t - s)\end{aligned}$$

Definicion

Z es un proceso aleatorio isotropo si es estacionario y si su funcion de covarianza verifica

$$\forall h \in \mathbb{R}^2 \quad C(h) = C(\|h\|)$$

Funciones de covarianza

Propiedad

$C(h)$ la función de covarianza de un campo aleatorio estacionario

- $\forall h \in \mathbb{R}^2 \quad C(h) = C(-h)$
- $C(0) = \text{Var}(Z(s))$
- $\forall h \in \mathbb{R}^2 \quad |C(h)| \leq C(0)$

- $C(h)$ es definida positiva i.e.

$$\forall s_1, \dots, s_n, \quad \forall \lambda_1, \dots, \lambda_n \quad \sum_{ij} \lambda_i \lambda_j C(s_i - s_j) \geq 0$$

Propiedad

- la suma y el producto de dos funciones definidas positivas es una función definida positiva.

- las combinaciones lineales positivas (y sus límites) de funciones definidas positivas son definidas positivas.

Funciones de covarianza

Teorema (Bochner)

$C(h)$ es una función definida positiva de \mathbb{R}^d si

$$C(h) = \int_{\mathbb{R}^d} \cos(\omega'h) G(d\omega)$$

G es una medida positiva.

Teorema (Shoenberg)

$C(h)$ es una función definida positiva isotropa en \mathbb{R}^d si

$$C(h) = \int_{\mathbb{R}} e^{-h^2/t^2} G(dt)$$

G es una medida positiva.

Incrementos estacionarios

Definicion

Z es un proceso con incrementos estacionarios si los incrementos de Z son estacionarios de segundo orden, i.e.

$$E(Z(s+h) - Z(s)) = 0 \quad \text{Var}(Z(s+h) - Z(s)) = 2\gamma(h)$$

La estacionaridad de segundo orden conlleva la estacionaridad de los incrementos.

Ejemplo: W_t movimiento Browniano

- $P(W_0 = 0) = 1$
- $E(W_t) = 0, \quad \text{Var}(W_t) = t, \quad E(W_t W_s) = \min(t, s)$
- los incrementos son independientes
- $\Delta_t^h = W_t - W_{t-h} \sim \mathcal{N}(0, h)$
- $E(\Delta_t^h) = 0, \quad E(\Delta_t^h \Delta_{t+s}^h) = 0, \quad \text{Var}(\Delta_t^h) = h$

Variograma

Definición

El semivariograma de un proceso con incrementos estacionarios es la función

$$\gamma(h) = \frac{1}{2} \text{Var}(Z(s+h) - Z(s))$$

Propiedad

- $\gamma(h) \geq 0$, $\gamma(0) = 0$, $\gamma(-h) = \gamma(h)$
- $\lim_{\|h\| \rightarrow \infty} \frac{\gamma(h)}{\|h\|^2} = 0$
- si el proceso es estacionario de segundo orden

$$\gamma(h) = C(0) - C(h)$$

- si $\lim_{|h| \rightarrow \infty} \gamma(h) = \ell < +\infty$ entonces el proceso es estacionario de segundo orden y $\ell = C(0)$

Variograma

Definicion

Una combinacion lineal autorizada (CLA) es una combinacion lineal que verifica:

$$\text{Var}\left(\sum_i \lambda_i Z(s_i)\right) < +\infty$$

Proposicion

Las combinaciones lineales autorizadas para un proceso con incrementos estacionarios son las que verifican

$$\sum_i \lambda_i = 0$$

Propiedad

La funcion variograma $\gamma(h)$ es condicionalmente definida negativa i.e.

$$\forall s_1, \dots, s_n, \quad \forall \lambda_1, \dots, \lambda_n \text{ con } \sum_{i=1}^n \lambda_i = 0 \\ \sum_{i,j} \lambda_i \lambda_j \gamma(s_i - s_j) \leq 0$$

Variograma

Teorema

Si γ es una función continua en \mathbb{R}^d , que verifica $\gamma(0) = 0$, entonces γ es condicionalmente definida negativa es equivalente a

$$\forall a > 0 \quad e^{-a\gamma(h)} \quad \text{es definida positiva}$$

Funciones variograma admisibles

- pepita $\gamma(h) = C$
- exponencial $\gamma(h) = \sigma^2(1 - \exp(-|h|/\rho)) \quad \sigma^2 > 0 \quad \rho > 0$
- esferico $\gamma(h) = \begin{cases} \sigma^2\left(\frac{3}{2}\frac{|h|}{\rho} - \frac{1}{2}\frac{|h|^3}{\rho^3}\right) & \text{si } 0 \leq |h| \leq \rho \\ \sigma^2 & \text{si } |h| \geq \rho \end{cases}$
- gaussiano $\gamma(h) = \sigma^2(1 - \exp(-|h|^2/\rho)) \quad \sigma^2 > 0 \quad \rho > 0$
- potencia $\gamma(h) = \sigma^2|h|^\alpha \quad \alpha < 2$
- ...

Variograma

Clase de Matern

$$\gamma(h) = \sigma^2 \left[1 - \frac{1}{2^{\nu-1} \Gamma(\nu)} \left(\frac{2\nu^{1/2} h}{\rho} \right) \mathcal{K}_\nu \left(\frac{2\nu^{1/2} h}{\rho} \right) \right]$$

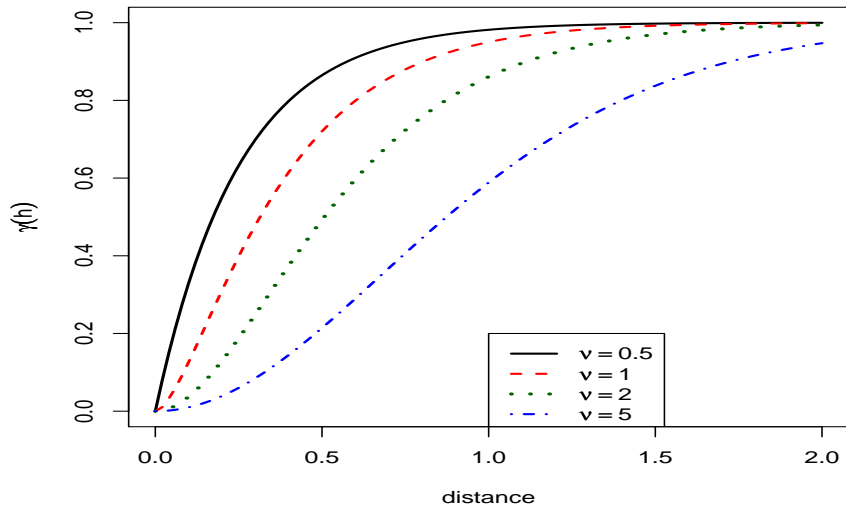
\mathcal{K}_ν : función de Bessel modificada de tercera especie, de orden ν

ν : parámetro que regula la regularidad en 0.

- $\nu = 1/2$: modelo exponencial
- $\nu \rightarrow +\infty$: modelo Gaussiano

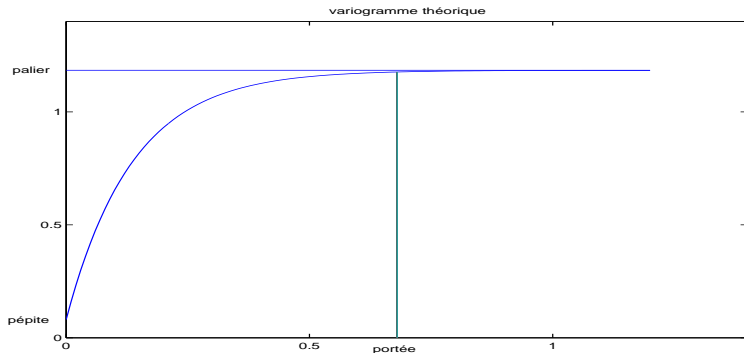
Variograma de Matern

Variogrammes de Matern



Efecto de los parametros

- silo (sill) $\sigma^2 = \lim_{h \rightarrow \infty} \gamma(h)$
- rango (range) a t.q. $\|h\| \geq a \rightarrow \sigma^2 - \gamma(h) \leq \varepsilon$
- pepita (nugget) $\tau^2 = \lim_{h \rightarrow 0} \gamma(h)$



Efecto de los parametros

El silo

Si es finito, el proceso Z es estacionario de segundo orden y

$$\sigma^2 = \text{Var}(Z(s))$$

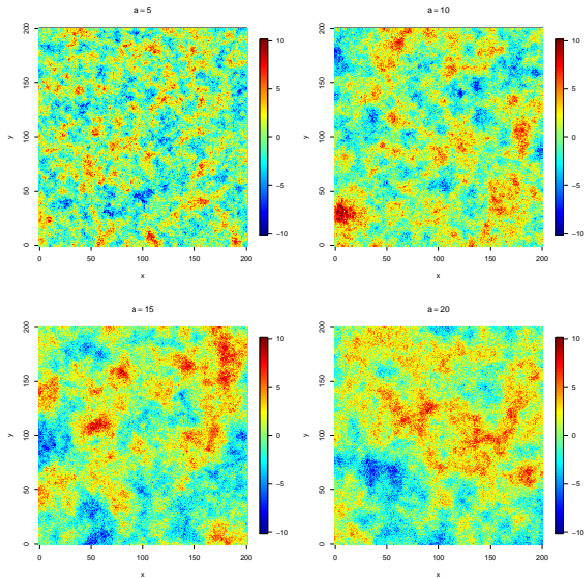
La escala (scale)

ρ es una medida de la fuerza de la correlacion, la distancia a partir de la cual ya no hay correlacion es el rango a . Esta relacionada con ρ .

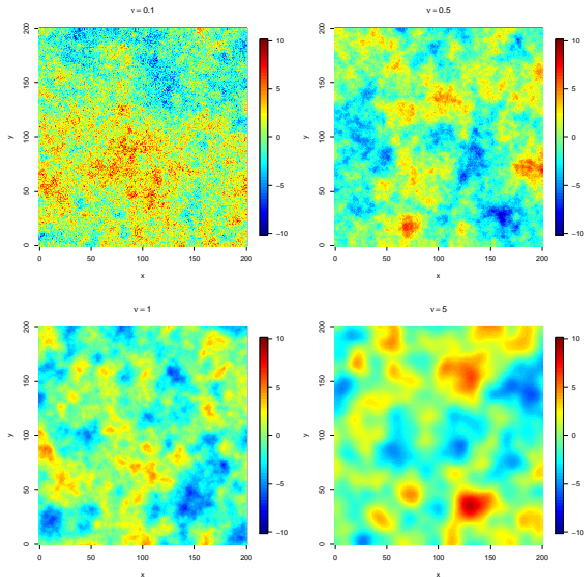
La pepita

- si $\tau^2 \neq 0$ el proceso es muy irregular (ruido blanco, error de medida)
- si $\tau^2 = 0$, la regularidad del variograma en 0 (parametro ν en el variograma de Matern) indica la regularidad del proceso.

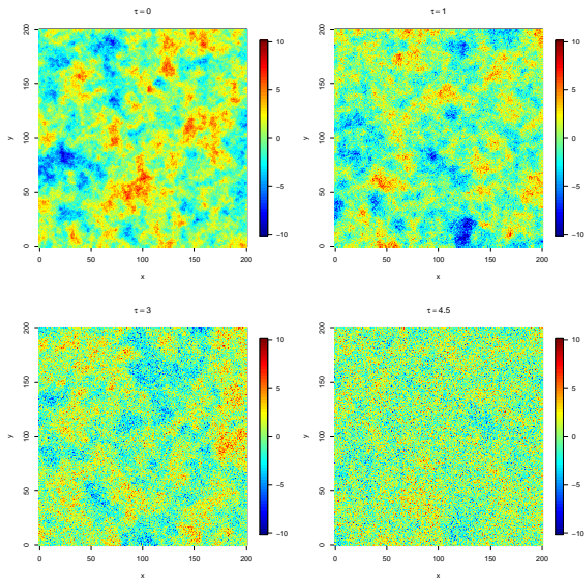
Efectos de los parametros : la escala



Efectos de los parametros : regularidad



Efectos de los parametros : pepita



Anisotropia

Variograma direccional (direccion \vec{d})

$$\gamma_{\vec{d}}(h) = \frac{1}{2} \text{Var}(Z(s + h\vec{d}) - Z(s))$$

Si la funcion variograma depende de la direccion el proceso es anisotropo.

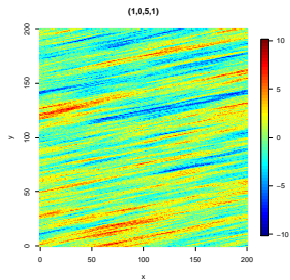
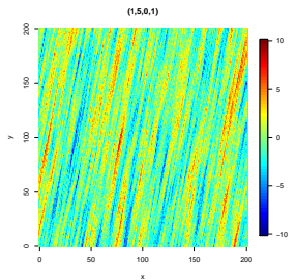
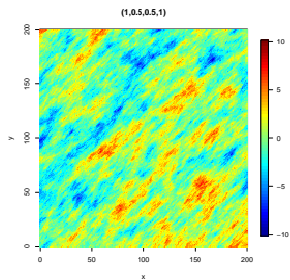
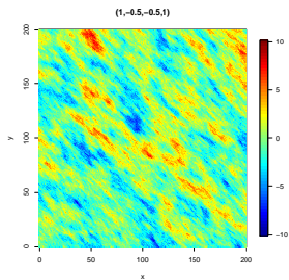
- **Anisotropia geometrica**

La escala varia segun una elipse.

- **Anisotropia zonal**

El silo depende de la direccion.

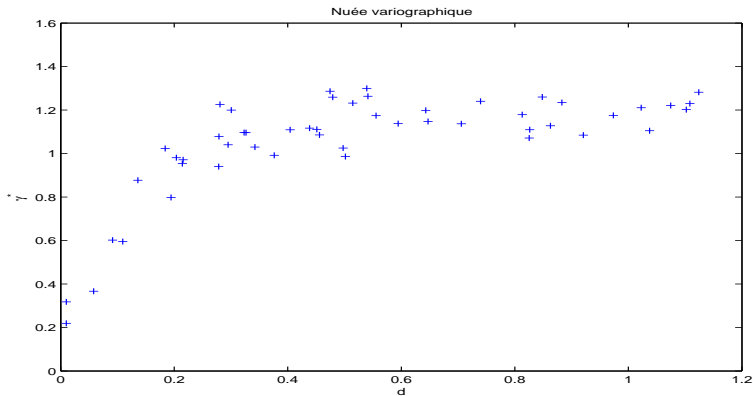
Efecto de los parametros



Estimacion del variograma

Nube variografica

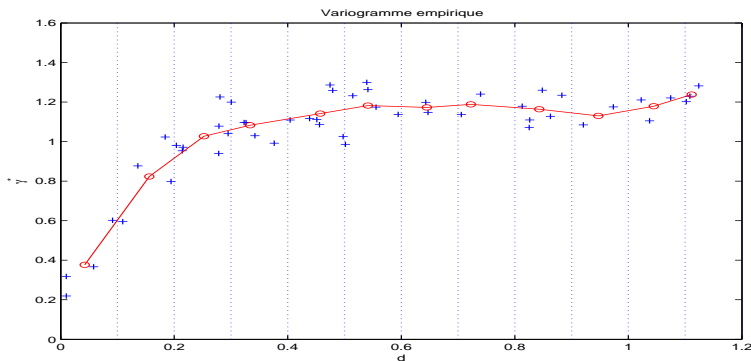
$$\gamma_{ij}^* = \frac{(z(s_i) - z(s_j))^2}{2} \quad d_{ij} = \|s_i - s_j\|$$



Estimacion del variograma

Variograma experimental

$$\tilde{\gamma}(d_k) = \frac{1}{2n_c} \sum_{i,j \in C(k)} (Z(s_i) - Z(s_j))^2 \quad i, j \in C(k) \Leftrightarrow (k-1)\delta \leq \|s_i - s_j\|$$

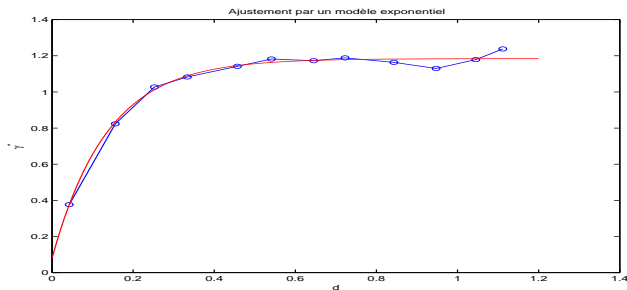


Estimacion del variograma

Ajuste

$\gamma_{\rho, \sigma^2, \nu, \tau^2}$ variograma admisible, $(\rho, \nu, \sigma^2, \tau^2)$ solución del problema

$$\min_{\rho, \sigma^2, \nu, \tau^2} \sum_{k=1}^K (\gamma_{\rho, \sigma^2, \nu, \tau^2}(d_k) - \tilde{\gamma}(d_k))^2$$



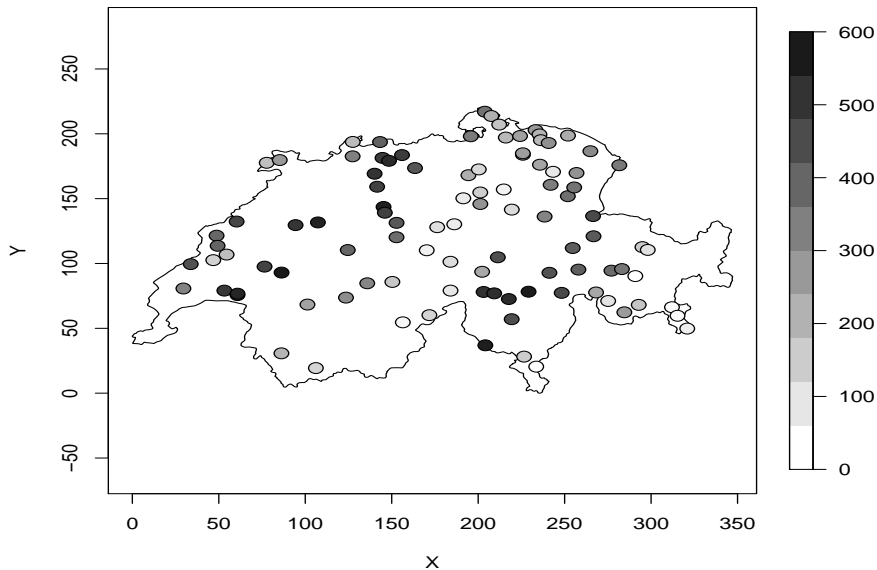
Otros metodos :

maxima verosimilitud,

minimos cuadrados generalizados ...

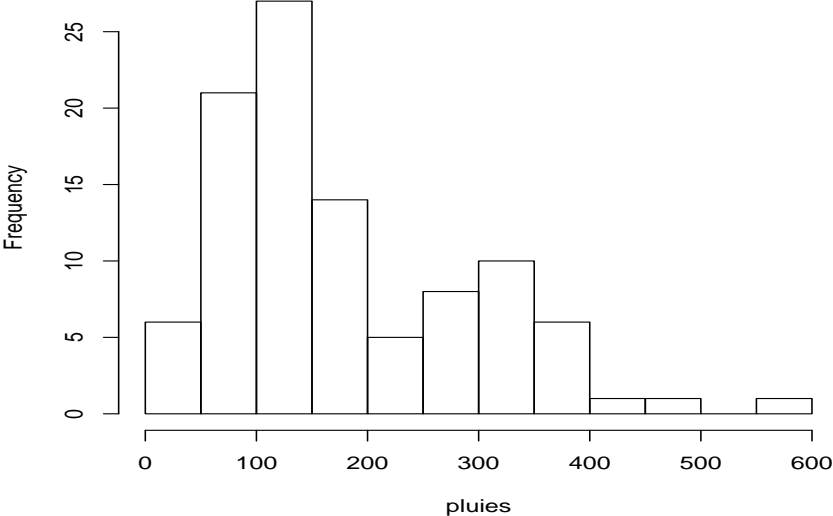
Lluvias suizas

Cumuls pluviométriques en Suisse
après le passage du nuage de Tchernobyl



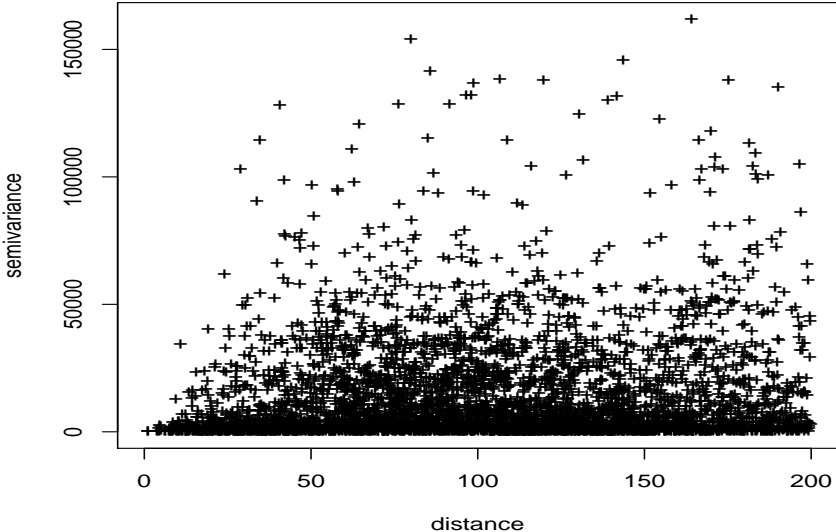
Lluvias suizas

Histogramme pluies



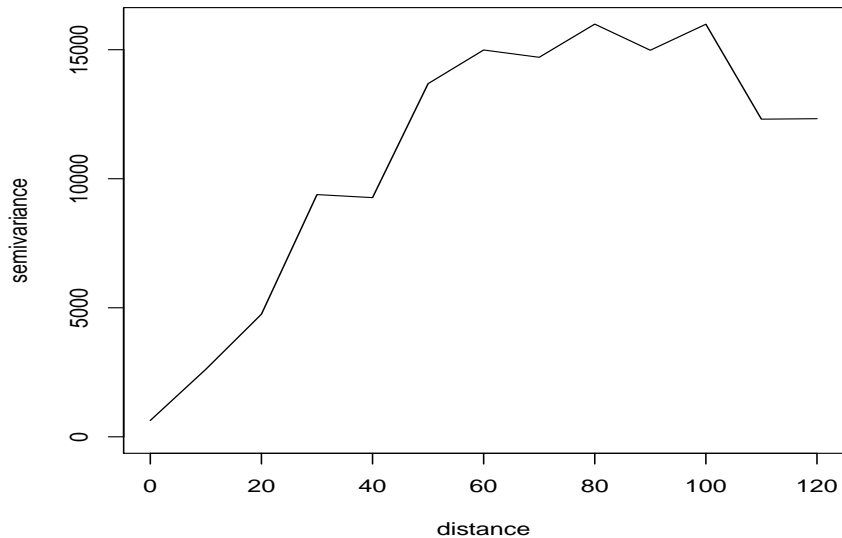
Lluvias suizas

Nuée variographique



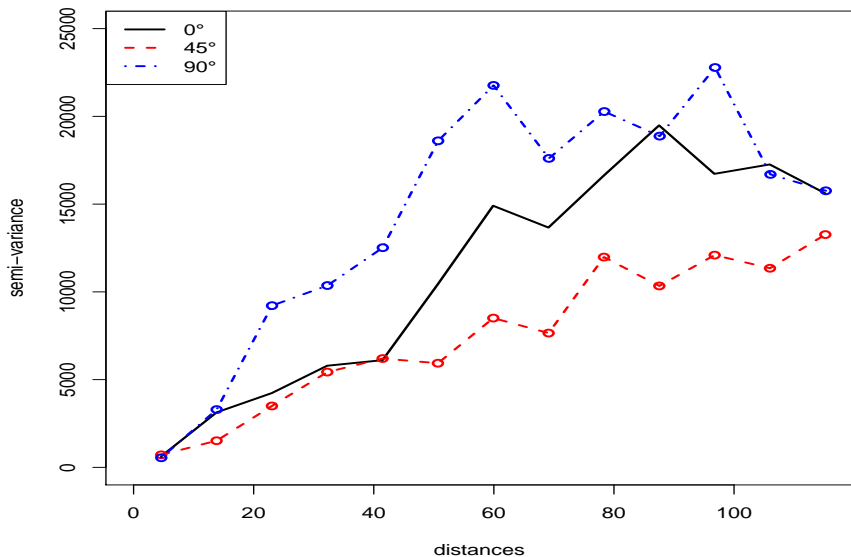
Lluvias suizas

variogramme par classe



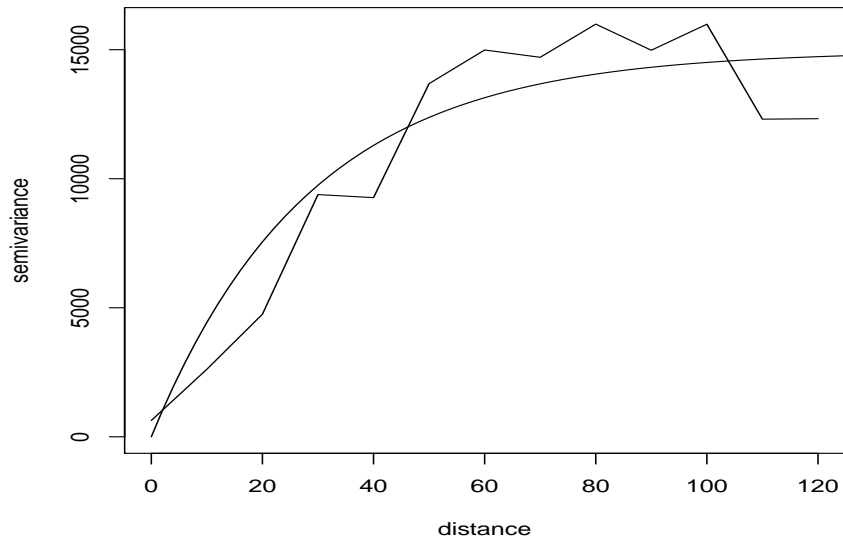
Lluvias suizas

Variogrammes par directions



Lluvias suizas

variogramme par classe



Lluvias suizas

Variogrammes par directions

