

Prop: Si  $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{f(x)}{g(x)}$  existe (y es finito), entonces  $\Theta(g(x))$  (10)

$$f(x) = \Theta(g(x))$$

Ej: La proposición es útil, pero se puede hacer  $f(x) = \Theta(g(x))$  ~~sin~~ ~~para~~ ~~funciones~~ sin usar la proposición:

$$f(x) = (x+2) \cos^2 x = \Theta(x)$$
$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{(x+2) \cos^2 x}{x} = \lim_{x \rightarrow \infty} \cos^2 x + \frac{2 \cos^2 x}{x}$$

Pero  $(x+2) \cos^2 x \leq x+2 \leq 2x \quad \forall x \geq 2$ .

Cases de problemas:

Def: Supongamos que hay una constante  $A \geq 0$ , independiente del tamaño del input, t.q si el input tiene  $O(k)$  bits, el algoritmo toma  $O(k^A)$  pasos para resolver el problema. Se dice que el problema es de tiempo polinomial (en bits)

$A=1$  tiempo lineal  
 $A=2$  tiempo cuadrático

Si existe una constante  $c > 0$  t.q para inputs de tamaño  $(n)$ , hay un algoritmo que resuelve el problema en  $O(e^{cn})$  pasos, se dice que el problema es de tiempo exponencial.

Si  $\forall \epsilon > 0$  se puede resolver el problema con inputs de tamaño  $O(k)$  en  $O_\epsilon(e^{\epsilon k})$  pasos, se dice que el problema es de tiempo subexponencial. El  $O_\epsilon$  dice que los  $c, C$  pueden depender de  $\epsilon$ .

Obs: polinomial  $\leftarrow$  rápido  
 exponencial  $\leftarrow$  lento.  
 subexponencial  $\leftarrow$  entre los dos.

Análisis del DLP clásico =  $g^x = \underbrace{g \cdot g \cdot \dots \cdot g}_{x \text{ veces}} \pmod{p}$   
 $G = \mathbb{F}_p^*$ ,  $2^k < p < 2^{k+1} \Rightarrow g, h \text{ y } p$  requieren  $k$ -bits  
 Osea, el input al DLP es de  $O(k)$  bits

Algoritmo 1: fuerza bruta:

Orden de  $g \mid \# \mathbb{F}_p^* = p-1 = \Theta(2^k)$

Entonces  $g^1, g^2, \dots, g^{p-1}$  toma  $\Theta(2^k)$  pasos.

↑  
exponencial

$\Theta(2^k) = \Theta(e^{k \log 2})$

Algoritmo 2: Si  $(p-1)$  factoriza en un producto de primos pequeños:

~~$(p-1) = \prod p_i^{e_i}$~~  Pollard Hellman ~~de  $\Theta(e^{i \log n})$~~

tiempo es de tiempo.

$\Theta(\log^2(p)) = \Theta((\log_2 2^k)^2)$   
 $= \Theta(k^2)$

↑  
polinomial

Algoritmo 3: Colisión:

$\Theta(\sqrt{p} \log p)$ , ~~no~~ exponencial pero más rápido que  $\Theta(p)$ .

Algoritmo 4: Cálculo de índices

$\Theta(e^{c \sqrt{(\log p)(\log \log p)}})$ , subexponencial.

Análisis de DLP (simétrico:  $g^x = g + g + \dots + g$ ) (13)

0 sec ~~queremos~~ tenemos  $g, h, p \approx \Theta(2^k)$  y queremos  
hacer  $x + q$   $x \cdot g \equiv h \pmod{p}$

Fuerza bruta:  $\Theta(2^k)$

Eucledes:  $\Theta(\log p) = \Theta(k)$ . lineal.

Análisis de DLP (para curvas elípticas): (ECDLP)

Si el grupo de la curva elíptica tiene  $N$  puntos/elementos,  
el mejor algoritmo conocido resuelve el DLP en  $\Theta(\sqrt{N})$ .  
Exponencial.

Ahora lo hacemos un poco más formal:

Prop (cosa trivial) En grupo,  $g \in G$   $\text{ord}(g) = N$ . Entonces el  
DLP  $g^x \equiv h \pmod{p}$  se puede resolver en  $\Theta(N)$  pasos donde  
cada caso consiste de multiplicar por  $g$ .

Ots. en  $G = \mathbb{Z}(\mathbb{F}_p)^\times$  cada multiplicación requiere  $\Theta(\log(p)^2)$  pasos ~~pero~~, y  
en general  ~~$\Theta(N)$~~  el algoritmo de fuerza bruta requiere  
 $\Theta(N (\log p)^k)$  pasos. (donde  $k$  depende de l  
algoritmo de multiplicación  
y de la computadora). Pero

$(\log p)^k$  es muy pequeño comparado con  $N$ . Entonces escribimos  $O(N)$  (a veces se escribe  $O(N^{1+\epsilon})$ )

Algoritmo de colisión: hacer dos listas y encontrar un elemento en común. El elemento en común nos da la solución que buscamos.

Prop. (Shank's Baby step - Giant step algorithm (BSGS)).

Sea  $G$  un grupo,  $g \in G$  de orden  $N$ . El siguiente algoritmo resuelve el DLP  $g^x = h$  en  $O(\sqrt{N} \log N)$  pasos.

(1) Sea  $n = 1 + \lfloor \sqrt{N} \rfloor$  ( $n \geq \sqrt{N}$ )

(2) Crear dos listas

Lista 1:  $e, g, g^2, \dots, g^n$

Lista 2:  $h, hg^{-n}, hg^{-2n}, \dots, hg^{-n^2}$

(3) encontrar el mismo elemento en cada lista:  
 $g^i = hg^{-jn}$

(4) entonces  $x = i + jn$  es la solución

Dem: Empezamos probando que hay un match: sea  $x$  (15)

la solución icógnita. Escribimos  $x = nq + r$   $0 \leq r < n$ .

Cómo  $1 \leq x < N$ ,

$$q = \frac{x-r}{n} < \frac{N}{n} < n \quad \begin{matrix} \uparrow \\ n > \sqrt{N} \end{matrix}$$

$$\text{Entonces } g^x = h \Leftrightarrow g^r = h \cdot g^{-qn} \quad \begin{matrix} 0 \leq r < n \\ 0 \leq q < n \end{matrix}$$

$\uparrow$  en lista 1                       $\uparrow$  en lista 2.

¿Ahora el orden:

- Lista 1 se arma por baby steps (multiplicar por  $g$ ):  
toma  $n$  multiplicaciones.
- se calcula  $g^{-n}$  a lo peor toma  $n$  multiplicaciones
- Lista 2 se arma por giant steps (multiplicar por  $g^{-n}$ ):  
toma  $m$  multiplicaciones
- Se "sort" en las dos listas:  $\Theta(n \log n)$  pasos
- Se encuentra el "match":  $\Theta(\log n)$ .

En total toma  $\Theta(3n + n \log n + \log n) = \Theta(n \log n)$

pasos. Pero  $n \approx \sqrt{N}$ , y, entonces

$$\Theta(n \log n) = \Theta(\sqrt{N} \log N). \quad \square$$

Toma chino de los restos: (16)  
Sea  $m_1, \dots, m_k$  una colección

de enteros t.q.  $\text{mcd}(m_i, m_j) = 1 \quad \forall i \neq j$

Sean  $a_1, \dots, a_k \in \mathbb{Z}$  arbitrarios. Entonces el sistema de ecuaciones

$$x \equiv a_1 \pmod{m_1}$$

$$x \equiv a_2 \pmod{m_2}$$

$$\vdots$$
$$x \equiv a_k \pmod{m_k}$$

tiene una solución  $x=c$ . Además, si  $x=c$  y  $x=c'$  son dos soluciones  $c \equiv c' \pmod{m_1 m_2 \dots m_k}$ .

Dem. Inducción sobre  $k \leq k$

Si  $k=1$ , tenemos una solución. Ahora suponemos  
Supongamos que para valor de  $k$  hemos encontrado una solución  
a las primeras  $k$  ecuaciones

$$x \equiv a_1 \pmod{m_1}, \dots, x \equiv a_k \pmod{m_k} \quad (*)$$

Si  $k=1$ ,  $a_1 = a_1$  sería la solución. Usando  $(*)$  vamos a mostrar  
como hallar una solución a  
 $x \equiv a_1 \pmod{m_1}, \dots, x \equiv a_k \pmod{m_k}, x \equiv a_{k+1} \pmod{m_{k+1}}$   
 $(**)$

La idea es buscar una solución de  $k$  términos

$$x = c_i + m_1 \dots + m_i y.$$

Eligiendo  $y$  t.q. satisfaga  $x \equiv a_{k+1} \pmod{m_{k+1}}$  us. de la solución a  
 $(**)$ .

Pero como  $\text{mcd}(m_1, m_2, \dots, m_k) = 1$  hay solución y es (17)

$$c_1 + m_1 \dots m_k y_0 \equiv a \pmod{m_1 \dots m_k} \quad \square$$

Esto se convierte en algoritmo para hallar las soluciones.

Ej: Encontrar  $x$  t.q  $x^2 \equiv 197 \pmod{437}$

$\frac{437}{19 \cdot 23}$

Prop: Trabajamos mod 19 y módulo 23 y, usando CRT, encontramos la solución:

Prop: Sea  $p \equiv 3 \pmod{4}$  un primo. Supongamos sea  $a \in \mathbb{Z}$  t.q

$x^2 \equiv a \pmod{p}$  tiene una solución. Entonces

$$b \equiv a^{\frac{p+1}{4}} \pmod{p}$$

es una solución.

Dem: Sea  $g$  una raíz primitiva módulo  $p$ . A tiene raíz cuadrada  $\Leftrightarrow \exists k \in \mathbb{Z}$  tal que  $a = g^{2k}$

Ahora

$$\begin{aligned} b^2 &\equiv \left(a^{\frac{p+1}{4}}\right)^2 \\ &\equiv a^{\frac{p+1}{2}} \\ &\equiv (g^{2k})^{\frac{p+1}{2}} \\ &= g^{k(p+1)} \\ &\equiv g^{2k + k(p-1)} \\ &\equiv a \cdot g^{k(p-1)} \end{aligned}$$

$\equiv a \pmod{p}$   
porque pequeño tiene de Fermat

$$x^2 \equiv 197 \pmod{19 \cdot 23}$$

$\uparrow \quad \uparrow$   
 $3 \pmod{4} \quad 3 \pmod{4}$

Empiezo

$$y^2 \equiv 197 \equiv 7 \pmod{19}$$



$$y \equiv (7)^{\frac{19+1}{4}} \pmod{19}$$

$$\equiv \pm 8 \pmod{19}$$

$$z^2 \equiv 197 \equiv 13 \pmod{23}$$



$$z \equiv (13)^{\frac{23+1}{4}} \pmod{23}$$

$$\equiv \pm 6 \pmod{23}$$

Ahora usamos CRT:

$$x \equiv 8 \pmod{19}$$

$$x \equiv 6 \pmod{23}$$

nos da  $x \equiv 236 \pmod{437}$  como una solución.

Obs: La solución no es única: ej  $-236 \equiv 201 \pmod{437}$  también es una solución.

En particular se puede ver que hay 4 soluciones.

El algoritmo de Pollig-Hellman:

El CRT es más que un teorema, es una filosofía.

DLP:  $g^x \equiv h \pmod{p}$ : CRT no tiene nada que ver. Pero los acuerdo que  $x$  es definido  $\pmod{p-1}$ . Mientras, el CRT se aplica con respecto a la factorización de  $p-1$ .

Tema: (Pollard-Hellman)  $G$  un grupo. y supongamos que tenemos un algoritmo que resuelve el DLP en  $G$  para cualquier elemento con orden  $q$  una potencia de un primo; supongamos:

$g \in G$  tiene orden  $q^e \Rightarrow$  se puede resolver el DLP en  $\mathcal{O}(S_{q^e})$  pasos.

Sea  $g$  un elemento de orden  $N = q_1^{e_1} q_2^{e_2} \dots = q_t^{e_t}$ .

Entonces  $g^x = h$  se puede resolver en

$$\mathcal{O}\left(\log N + \sum_{i=1}^t S_{q_i^{e_i}}\right) \text{ pasos}$$

usando el siguiente algoritmo:

(1) Para cada  $1 \leq i \leq t$  sea

$$g_i = g^{N/q_i^{e_i}} \text{ y } h_i = h^{N/q_i^{e_i}}$$

Ahora cada  $g_i$  tiene orden  $q_i^{e_i}$  y usando el algoritmo 1 para resolver  $g_i^y = h_i$  Sea  $y_i$  una solución a  $g_i^{y_i} = h_i$  dado

(2) usar CRT para resolver

$$x \equiv y_1 \pmod{q_1^{e_1}}$$

$$\vdots$$

$$x \equiv y_t \pmod{q_t^{e_t}}$$