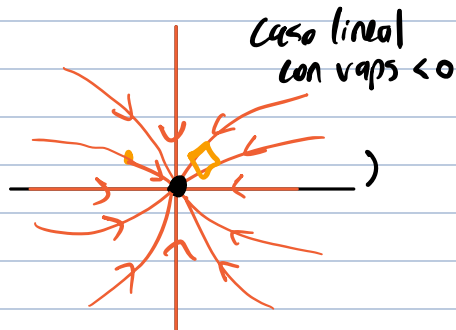
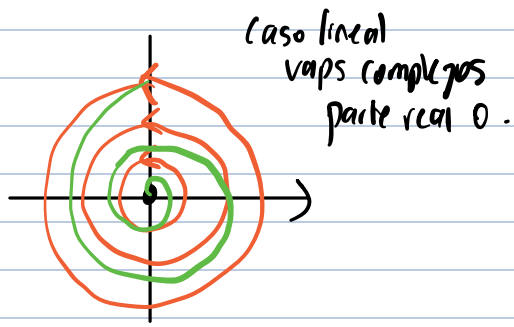


Estabilidad (de ptos críticos):



Con funciones de energía podemos identificar la naturaleza del crítico
(Si es estable y en caso de serlo si es asintóticamente estable).

• Ej 3, PS :

Sea $F(x) = -\frac{d}{dx}U(x)$ con U de clase C^2 función a \mathbb{R}

→ Supongamos que estamos modelando el comp. de una partícula de masa m sometida a F .

$$\underline{m\ddot{x} = F(x)} \quad (2^{\text{da}} \text{ ley de Newton})$$

$$\left. \begin{array}{l} \dot{x} = y \\ \dot{y} = \frac{F(x)}{m} = -\frac{dU(x)}{dx} \cdot \frac{1}{m} \end{array} \right\}$$

Definimos la energía mecánica del sistema como $H(x, y) = \frac{m}{2}y^2 + U(x)$

a) Asumimos $(x(t), y(t))$ soluc. de $\begin{cases} \dot{x} = y \\ \dot{y} = -\frac{dU(x)}{dx} \cdot \frac{1}{m} \end{cases} \Rightarrow$ Queremos ver que $H(x(t), y(t))$ es constante a lo largo del tiempo

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} H(x(t), y(t)) &= \frac{d}{dt} \left(\frac{m}{2} y^2 \right) + \frac{d}{dt} (U(x(t))) = m \cdot y(t) \cdot \dot{y}(t) + \frac{dU(x(t))}{dx} \cdot \dot{x}(t) \\ &= \frac{m}{m} \cdot y(t) \cdot \left(-\frac{dU(x)}{dx} \right) + \frac{dU(x(t))}{dx} \cdot y(t) = 0 \end{aligned}$$

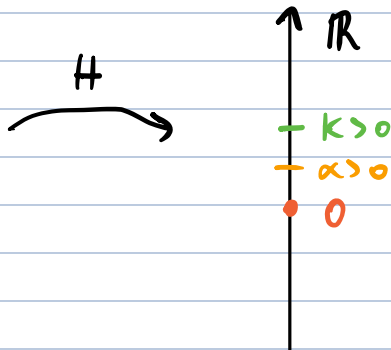
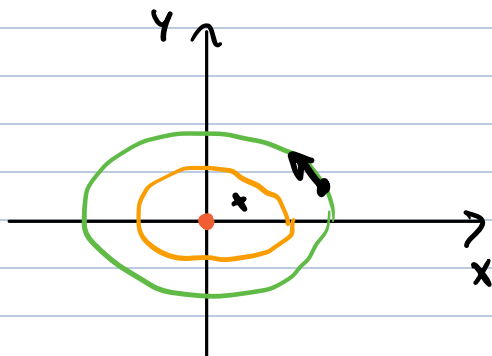
⇒ H es una primitiva (se conserva la energía)

b) Si $U(x) = \frac{kx^2}{2} \rightarrow \begin{cases} \dot{x} = y \\ \dot{y} = -\frac{x}{m} \end{cases} \quad (\dot{x}, \dot{y}) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{m} & 0 \end{pmatrix}$

Esto modela el mov de una partícula atada a un resorte.

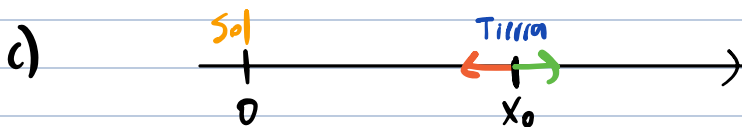
En este caso la H es $H(x, y) = \frac{my^2}{2} + \frac{kx^2}{2}$

$\frac{y^2}{2} + \frac{x^2}{2} = K$



$(cte_1) \cdot x^2 + (cte_2) \cdot y^2 = R^2$

Observa que necesariamente el equilibrio es estable y no asintóticamente estable.



$F(x) = -\frac{dU}{dx} = -\frac{k}{x^2}$ (fuerza gravitatoria)

$x(t) \rightarrow$ posición tierra.

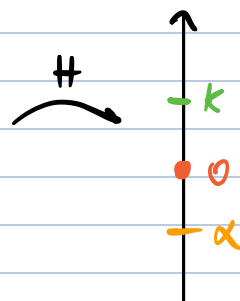
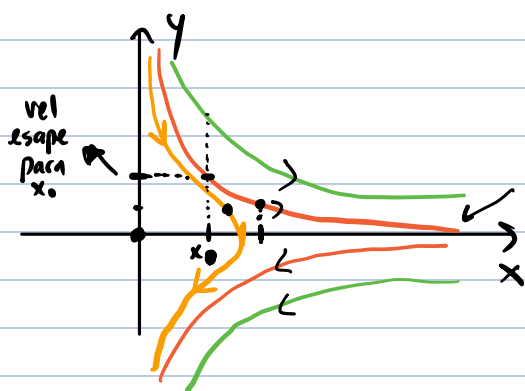
$H(x, y) = \frac{my^2}{2} + U(x) = \frac{my^2}{2} - \frac{k \cdot 1}{x}$ (Vamos a asumir $m=1, k=1$)

Ecuación del sistema $\begin{cases} \dot{x} = y \\ \dot{y} = -\frac{k}{m} \cdot \frac{1}{x^2} \end{cases}$

$H(x, y) = \frac{y^2}{2} - \frac{1}{x}$

Observación: Si $x_0 > 0, y_0 = 0 \Rightarrow H(x_0, y_0) = H(x_0, 0) = -\frac{1}{x_0} < 0$

Afirmación 1: Si la energía H es negativa, la Tierra colisiona con el Sol.



$H(x, y) = 0$ Sii $\frac{y^2}{2} = \frac{1}{x}$

Sii $y^2 = \frac{2}{x}$

$H(x, y) = k > 0$ Sii $\frac{y^2}{2} = \frac{1}{x} + k$

$H(x, y) = \alpha < 0$ Sii $\frac{y^2}{2} = \frac{1}{x} + \alpha$

Si $H < 0$
⇒ comp x
del cony de nivel $H = -1$
acotado
(vale en geral $H = a < 0$)

$$\left(\begin{array}{l} H(x,y) = \frac{y^2}{2} - \frac{1}{x} = -1 \Rightarrow \frac{-1}{x} < -1 \\ \Rightarrow -1 < -x \\ \Rightarrow x < 1 \end{array} \right)$$

Obs : Si fijamos x_0 pos. inicial (> 0), si ponemos vel. inicial $y_0 < 0$ colisiona con el Sol.

Sin embargo si $y_0 > 0$ hay tres posib:

- y_0 es chica ($H < 0$) colisiona
- y_0 es vel. escape ($H = 0$) escapa
- $y_0 >$ vel escape ($H > 0$) escapa sobrad

¿Cómo encontrar vel. escape dada cond inicial $x_0 > 0$?

Como vimos la vel. escape se da cuando $H = 0 \Rightarrow H(x_0, y_0) = 0$ sii $y_0^2 = \frac{1}{x_0}$

sii $y_0 = \frac{1}{\sqrt{x_0}}$

= 0

> 0