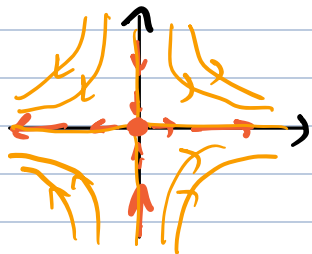


Ecuaciones lineales en varias variables.

Recordamos: Cuando tenemos el autónomo $(\dot{x}, \dot{y}) = (F_1(x, y), F_2(x, y))$ podemos resumir mucha info del sistema en un diagrama de fase.

$$\begin{cases} \dot{x} = x \\ \dot{y} = -y \end{cases}$$



$$(\dot{x}, \dot{y}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = (x, -y).$$

Vamos a estudiar sist de ecuaciones dados por la expresión

$$(\dot{x}, \dot{y}) = A(x, y) \text{ con } A \text{ matriz } 2 \times 2$$

$$\begin{cases} \dot{x} = ax + by \\ \dot{y} = cx + dy \end{cases} \longrightarrow (\dot{x}, \dot{y}) = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$5) \begin{cases} \dot{x} = x \\ \dot{y} = \alpha y \end{cases} \longrightarrow (\dot{x}, \dot{y}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

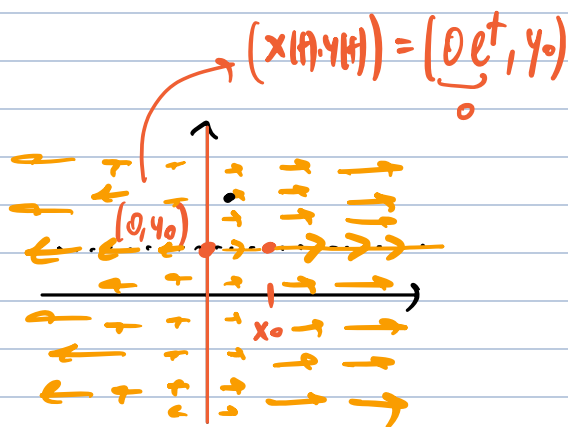
Solución del sistema

$$(x(t), y(t)) = (x_0 e^t, y_0 e^{\alpha t})$$

Distinguimos tres casos:

- (I) $\alpha = 0$
- (II) $\alpha > 0$
- (III) $\alpha < 0$

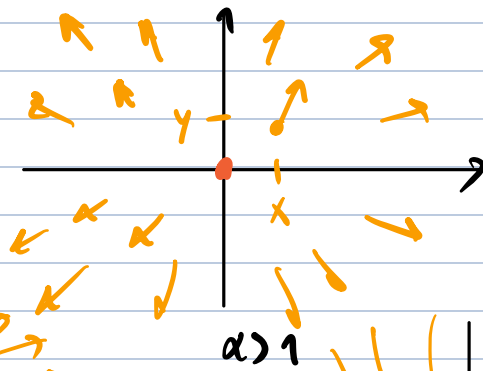
(I) - En este caso y es de
- Diagrama de fase \longrightarrow



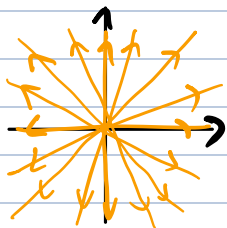
Hechas del campo $F(x, y) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = (x, 0)$

II $(\dot{x}, \dot{y}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ con $\alpha > 0$

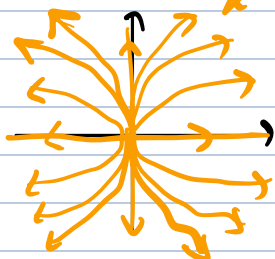
$F(x, y) = A(x, y) = (x, \alpha y)$



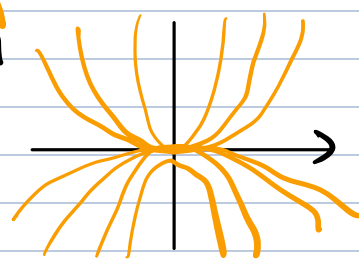
$\alpha = 1$



$\alpha \in (0, 1)$



$\alpha > 1$

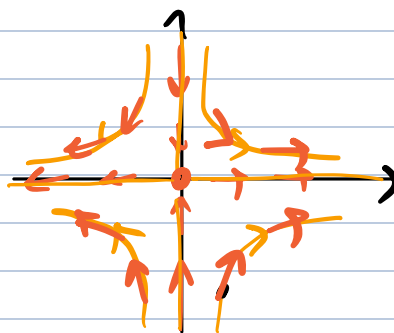


Tenemos explícitamente la ecuación de estas curvas:

$$\begin{aligned} x(t) &= x_0 e^t \\ y(t) &= y_0 e^{\alpha t} \end{aligned} \longrightarrow \left[\left(\frac{x}{x_0} \right)^\alpha \cdot y_0 = y \right]$$

III $(\dot{x}, \dot{y}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \alpha \end{pmatrix}$ con $\alpha < 0$

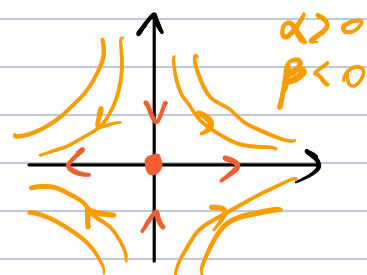
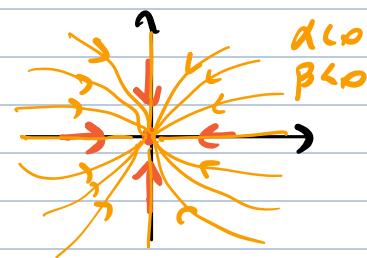
$F(x, y) = (x, \alpha y)$



$F(x, y) = (\alpha x, \beta y)$

Obs: En gral, si $(\dot{x}, \dot{y}) = \begin{pmatrix} \alpha & 0 \\ 0 & \beta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$

alcanza con saber los signos de α y β para determinar el tipo de comportamiento y la estabilidad del pto de equilibrio

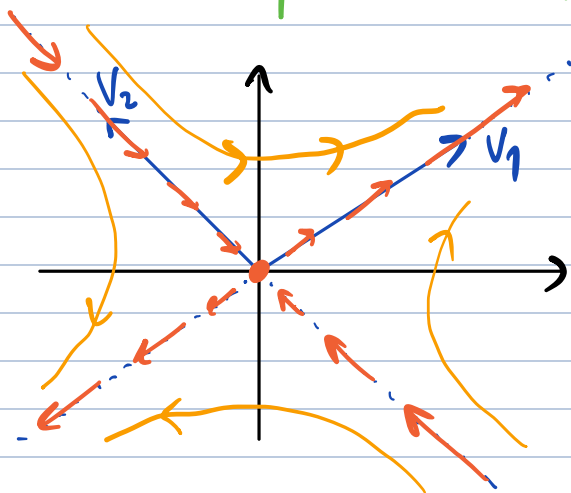


- Sabemos estudiar $(\dot{x}, \dot{y}) = A(x, y)$ con A diagonal.

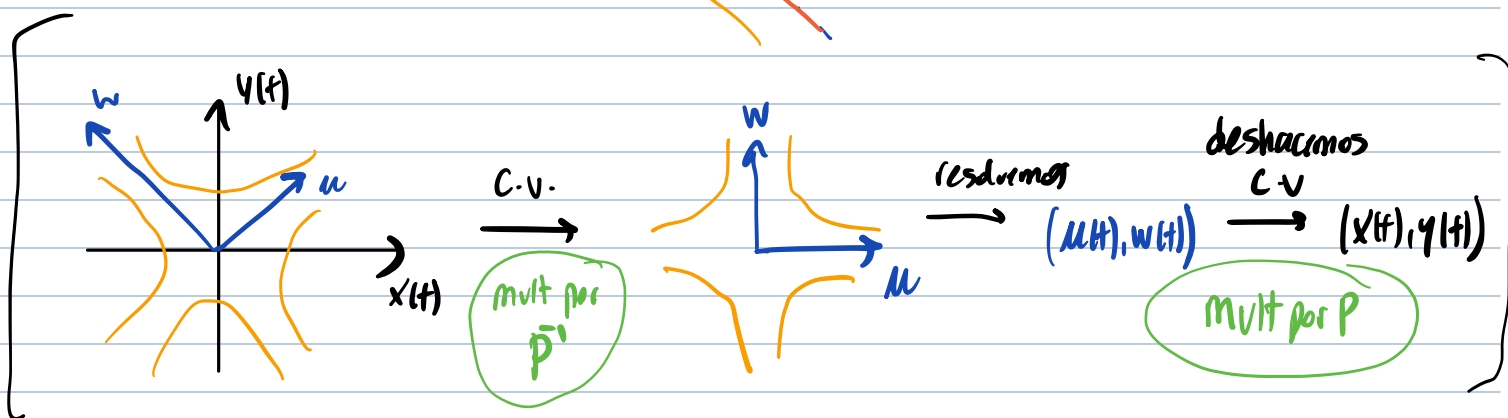
¿Qué pasa si A no es diagonal pero sí diagonalizable?

Mismo comportamiento apoyado en una base de vect. propios.

Recordamos v es vect propio de A si $Av = \lambda v$ para cierto λ .
Decimos que λ es el val. propio asociado al vect. propio



$\lambda_1 > 0$ vap de v_1
 $\lambda_2 < 0$ vap de v_2



Seguimos recordando GAZ 2 :

- $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ • ¿Cómo calcular vaps?

$$P(\lambda) = \det(A - \lambda Id)$$

$$= \det \begin{pmatrix} a-\lambda & b \\ c & d-\lambda \end{pmatrix}$$

$$= (a-\lambda)(d-\lambda) - bc$$

Las raíces de $P(\lambda)$ son los vaps de A .

- ¿Cómo hallo vect propio v_λ asoc. a λ ?

Si λ_1 es una raíz de $P(\lambda)$, buscamos resolver la ec $A \cdot v = \lambda_1 v$

equiv a $A \cdot v - \lambda v = 0$ equiv a $(A - \lambda Id) v = 0$, $v = (x, y)$

$$\left[\begin{pmatrix} a - \lambda & b \\ c & d - \lambda \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right]$$

- Sean v_1 y v_2 vect propios de A , li (conforman una base)

$$v_1 = (v_{1x}, v_{1y}), \quad v_2 = (v_{2x}, v_{2y})$$

Consideramos $P = (v_1 \ v_2) = \begin{pmatrix} v_{1x} & v_{2x} \\ v_{1y} & v_{2y} \end{pmatrix}$

P es una T. lineal que manda la base

$\{e_1, e_2\} \rightarrow \{v_1, v_2\}$
 (coord base β) \rightarrow (coord canonicos) β

$$P \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_{1x} \\ v_{1y} \end{pmatrix} = v_1$$

$$P \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_{2x} \\ v_{2y} \end{pmatrix} = v_2$$

Es lo que llamamos matriz cambio de base $\begin{pmatrix} [Id] \\ \beta \quad \beta \end{pmatrix}$

$$(x(t), y(t)) = (\underline{\quad}, \underline{\quad}) = P (u(t), v(t)) = P (u e^{At}, v e^{At})$$

$$A = \begin{pmatrix} [Id] & & & \\ & D & & \\ & & [Id] & \\ & & & \beta \end{pmatrix} = P D P^{-1}$$

Clase que viene arranco con 2a).