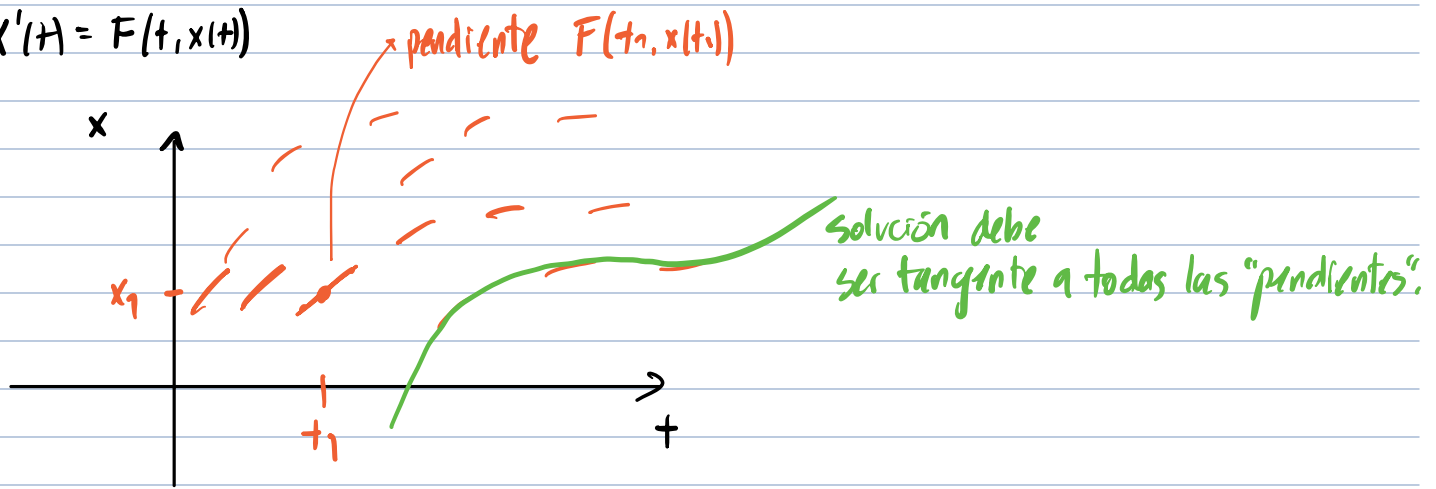
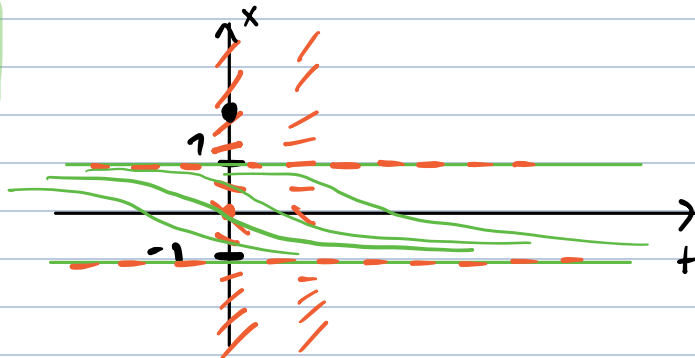


$\rightarrow X'(t) = F(t, x(t))$

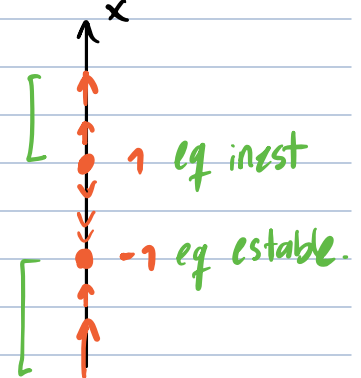


Ej 1 P1 Estudio cualitativo (y resolver) ciertas ecuaciones autónomas.

c) $\dot{x} = x^2 - 1$



Sg $x^2 - 1$ $\begin{matrix} + & - & + \\ | & | & | \\ \hline & 0 & \end{matrix}$



Ptos de equilibrio : $x' = 0$ sii $x^2 - 1 = 0$ sii $x = \pm 1$

Resolvemos : $X'(t) = (X^2(t) - 1) \cdot 1$

$$\int \frac{X'(t) dt}{X^2(t) - 1} = \int 1 dt$$

Ec. de var sep:
 $x' = A(x) \cdot B(t)$
 $A(x) \neq 0 \rightarrow \frac{x'}{A(x)} = B(t)$

C.V $\rightarrow \int \frac{1}{x^2 - 1} dx = t + c$

$$\int \frac{1}{x^2 - 1} dx = \int \frac{1}{(x-1)(x+1)} dx = \int \frac{1}{2} \left(\frac{1}{x-1} - \frac{1}{x+1} \right) dx = \frac{1}{2} \left[\log|x-1| - \log|x+1| \right]$$

$$= \frac{1}{2} \cdot \log \left| \frac{x-1}{x+1} \right| = \log \left| \frac{x-1}{x+1} \right|^{1/2}$$

$$\log \left| \frac{(x-1)^{1/2}}{(x+1)^{1/2}} \right| = t+c \Rightarrow \left(\frac{x-1}{x+1} \right)^{1/2} = e^t \cdot e^c$$

$$\Rightarrow \left| \frac{x-1}{x+1} \right| = e^{2t} \cdot e^c \rightarrow \frac{x-1}{x+1} = e^{2t} \cdot \underbrace{(\pm e^c)}_{k \in \mathbb{R}, k \neq 0}$$

$$x-1 = e^{2t} \cdot k (x+1) = e^{2t} k x + e^{2t} k$$

$$x(-e^{2t} k + 1) = e^{2t} k + 1 \rightarrow x(t) = \left[\frac{e^{2t} k + 1}{-e^{2t} k + 1} \right] = \frac{1 + e^{2t} k}{1 - e^{2t} k}$$

• Si fijo $x(0) = x_0$, ¿Cuál k corresponde a esa solución?

$$\begin{aligned} \bullet \quad x(0) = \frac{1+k}{1-k} &\rightarrow (1-k)x_0 = 1+k \\ x_0 - kx_0 &= 1+k \\ x_0 - 1 &= k(1+x_0) \rightarrow k = \frac{x_0 - 1}{x_0 + 1} \end{aligned}$$

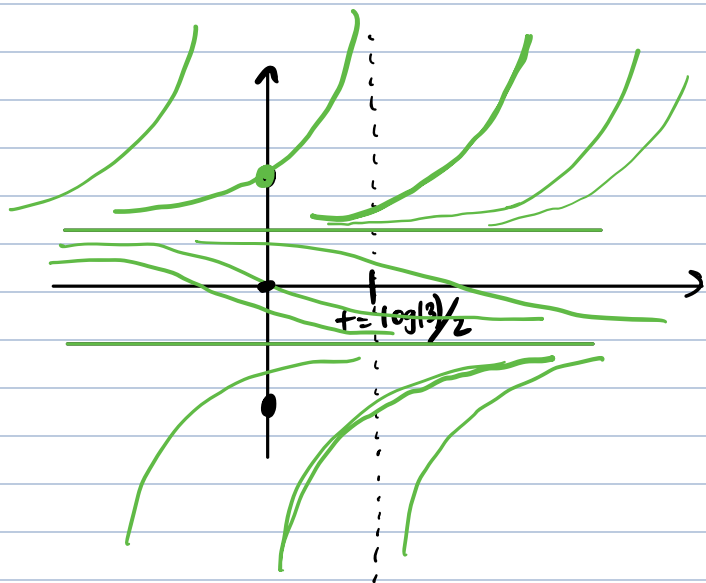
• Por ejemplo si $x(0) = 2$, $k = \frac{2-1}{2+1} = \frac{1}{3}$ y la soluc corresp es

$$\rightarrow x(t) = \frac{1 + e^{2t} \cdot (1/3)}{1 - e^{2t} \cdot (1/3)}$$

$$\rightarrow 1 - e^{2t} \frac{1}{3} = 0 \text{ si}$$

$$3 = e^{2t} \text{ si } 2t = \log(3)$$

$$\text{si } t = \frac{\log(3)}{2} > 0$$



• Si $x(0) = 0$, $k = -1$

$$\rightarrow y x(t) = \frac{1 - e^{2t}}{1 + e^{2t}}$$

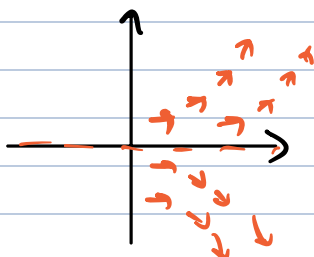


Diagrama de fase
es para autónomas
("proyección en variable
espacial de campo de
pendientes")

Recordamos lineales de primer y segundo orden (homog y no homog).

Primer orden (lineales) homog: $x' + ax = 0$ \longrightarrow $x(t) = e^{At} \cdot k$ con $A = \int a$.

Primer orden (lineales) no homog: $x' + ax = b$ \longrightarrow $x(t) = X_p(t) + X_h(t)$
(método de variación de ctes para hallar k)
 $e^{At} \cdot k(t)$ $e^{At} \cdot k$

Orden dos (lineales) homog: $x'' + ax' + bx = 0$ \longrightarrow Soluciones en función de raíces del pol. Caract: $\lambda^2 + a\lambda + b$
(a coef ctes: $a, b \in \mathbb{R}$)
tres posib. $\begin{cases} 2 \text{ raíces reales} \\ 1 \text{ raíz real doble} \\ 2 \text{ raíces comp. conjugadas} \end{cases}$

Orden dos (lineales) no homog: $x'' + ax' + bx = c$ \longrightarrow $x(t) = X_p(t) + X_h(t)$