

Práctico 12

MATRIZ ASOCIADA A UNA TRANSFORMACIÓN LINEAL.

Matriz asociada a una transformación lineal

1. Sea $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ tal que $T(x, y, z) = (3x + 2y - 4z, x - 5y + 3z)$. Hallar ${}_B(T)_A$ en los siguientes casos.

- $\mathcal{A} = \{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$ y $\mathcal{B} = \{(1, 0), (0, 1)\}$.
- $\mathcal{A} = \{(1, 1, 1), (1, 1, 0), (1, 0, 0)\}$ y $\mathcal{B} = \{(1, 0), (0, 1)\}$.
- $\mathcal{A} = \{(1, 1, 1), (1, 1, 0), (1, 0, 0)\}$ y $\mathcal{B} = \{(1, 3), (2, 5)\}$.

2. Sea $T: \mathbb{R}_2[x] \rightarrow \mathbb{R}^3$ tal que

$${}_U(T)_\mathcal{E} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 1 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix},$$

donde $\mathcal{E} = \{1, x + 1, (x + 1)^2\}$ y $\mathcal{U} = \{(1, 1, 0), (1, 2, 3), (3, 2, 1)\}$.

- Hallar $T(x^2 + x - 1)$.
- Hallar la expresión general de $T(p)$ siendo $p = ax^2 + bx + c$ un polinomio genérico de $\mathbb{R}_2[x]$.

3. Consideremos una matriz $A \in \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ y la transformación

$$T: \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$$

definida por

$$T(B) = AB.$$

- Demostrar que T es lineal.
- ¿Existen bases en $\mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ tal que la matriz asociada en dichas bases sea justamente A ? Justifique la respuesta.
- Para

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix},$$

hallar la matriz asociada a T en la base canónica de $\mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$.

4. Sea $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$T(x, y, z) = (2x - y + z, 3y - z, x + 2y + z).$$

Sea S el subespacio de \mathbb{R}^3 generado por

$$\mathcal{A} = \{(1, 0, 1), (-1, 1, 2)\}.$$

Hallar la matriz asociada de la restricción de T a S , $T|_S: S \rightarrow \mathbb{R}^3$, utilizando \mathcal{A} como base de S y la base canónica \mathcal{C} de \mathbb{R}^3 .

5. Hallar las dos matrices de cambio de base entre la base canónica \mathcal{C} de \mathbb{R}^3 y la base

$$\mathcal{B} = \{(1, 1, 1), (1, 0, 1), (-1, 0, 1)\},$$

es decir, ${}_B(T)_C$ siendo $T = Id_{\mathbb{R}^3}$. Verificar que esta matriz de cambio de base es la inversa de la otra matriz de cambio de base que se puede definir.

6. Sean V y W dos espacios vectoriales de dimensión n y m respectivamente y $T: V \rightarrow W$ una transformación lineal.

a) Demostrar que existen $k \in \mathbb{N}$, B base V y C base de W tal que la matriz asociada en estas bases esta dada por

$$({}_C(T)_B)_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } i = j \leq k \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases}.$$

b) Sea $T: \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ definida por

$$T(a, b, c, d, e) = \begin{pmatrix} a - d & -a + b + 3c - 3d \\ b + 3c - 3d - e & d - e \end{pmatrix}.$$

Hallas bases B y C de \mathbb{R}^5 y $\mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ respectivamente, tal que la matriz asociada a T en esas bases sea

$${}_C(T)_B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$